

矩陣

何承祐

July 2022

1 概要

- 矩陣是一組數字的排列。通常被 $()$ 或 $[]$ 包括起來。
- 矩陣有行及列，橫為列，直為行。先看橫的再看直的，先列後行。
- 階數：矩陣 A 為 3×3 階矩陣，亦稱為三階矩陣或三階方陣。矩陣 B 為 2×3 階矩陣。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 12 & 23 & 33 \\ 0.1 & 200 & 38 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 10 & 20 & 30 \\ 0.05 & 31 & 50 \end{bmatrix}$$

- 一般地，以

$$a_{ij}$$

表示某矩陣第 i 列第 j 行的數。

2 特殊矩陣

- 係數矩陣(A)及增廣矩陣(B)：給定

$$\begin{cases} x - 2y + z &= 3 \\ 2x - y + 3z &= 5 \\ 3x - 3y + 2z &= 10 \end{cases}$$

則

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & -3 & 2 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 3 & 5 \\ 3 & -3 & 2 & 10 \end{bmatrix}$$

- 簡化矩陣：將一矩陣進行列運算，可使每一個不為零之列中，第一個不等於0的元所屬的行中只有這個元不等於0，如此之矩陣叫簡化矩陣。
- 單位矩陣：某一對角線全為1的矩陣。

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- 轉置矩陣：看著列寫成行，或看著行寫成列。

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$$

- 對稱矩陣：對於任一 n 階方陣 $A = (a_{ij})$ ，充要條件為

$$a_{ij} = a_{ji}$$

，即數值對稱於由左上至右下的對角線。

- 反對稱矩陣：充要條件改爲

$$a_{ij} = -a_{ji}$$

的對稱矩陣。

- 特徵方程式：對於一矩陣 X ，將其主對角線每一項都減去 X ，得到矩陣 X' ，再設 X' 之行列式等於零所得的方程式。

$$X = \begin{bmatrix} p & q \\ r & s \end{bmatrix} \Rightarrow X' = \begin{bmatrix} p-X & q \\ r & s-X \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} p-X & q \\ r & s-X \end{bmatrix} = (p-X)(s-X) - qr = X^2 - (p+q)X + (ps-qr)I = 0$$

- 轉移矩陣：

$$\begin{bmatrix} \text{第一、二天都是A 情況} & \text{第一天發生A 情況，第二天發生B} \\ \text{第一天發生A，第二天發生B} & \text{第一、二天都是B} \end{bmatrix}$$

通常每列兩數和爲1。

- 狀態矩陣：

$$\begin{bmatrix} \text{今天是A} \\ \text{今天是B} \end{bmatrix}$$

通常 $A + B = 1$

- 實際應用：

轉移矩陣 · 狀態矩陣 = 新的狀態矩陣

穩定狀態：

$$\text{轉移矩陣} \cdot \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix}$$

- 反方陣 A^{-1} :

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \implies A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- 將 x 軸 item 若對於一矩陣 A ，有 $\det A = 0$ ，則其反方陣不存在。

- 伸縮矩陣：以原點為中心，將 x 軸伸縮 h 倍， y 軸伸縮 k 倍，則

$$P(x, y) \implies P(x', y') = P(hx, ky) \begin{bmatrix} h & 0 \\ 0 & k \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}$$

- 推移：有鉛直推移和水平推移兩種。推移前後圖形面積不變。

$$\text{鉛直：} \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ k & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$\text{鉛直：} \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & k \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

- 旋轉矩陣：原有

$$\begin{cases} x = r \cos \alpha \\ y = r \sin \alpha \end{cases}$$

將圖形旋轉 θ ，有

$$\begin{cases} x = r \cos \alpha \\ y = r \sin \alpha \end{cases} \quad \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

- 鏡射矩陣：

$$\text{鏡射矩陣} \cdot \text{座標矩陣} = \text{新座標矩陣}$$

1. 對 $x = 0$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

2. 對 $y = 0$:

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

3. 對 $x = y$:

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

4. 對 $x = 0$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

5. 對 $y = \tan \frac{\theta}{2}x$:

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{bmatrix}$$

6. 鏡射矩陣的反矩陣為自身，且行列式值為 -1

3 列運算

一矩陣經過下列任一個列運算之後，其值不變。

1. 將任一列每一數改為每一數的一非零數倍
2. 將任一列乘上一數後加上另一列。
3. 將某兩列互換位置。

不可以行做列運算。

4 矩陣的運算

$$\bullet r \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ra & rb & rc \\ rd & re & rf \end{bmatrix}$$

$$\bullet \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a+e & b+f \\ c+g & d+h \end{bmatrix}$$

$$\bullet \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a-e & b-f \\ c-g & d-h \end{bmatrix}$$

$$\bullet \text{矩陣的乘法：} 2 \times 2 \cdot 2 \times 1 \implies 2 \times 1 \quad 3 \times 3 \cdot 3 \times 4 \implies 3 \times 4$$

$$\bullet \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ae+bg & af+bh \\ ce+dg & cf+dh \end{bmatrix}$$

$$\bullet \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c & d \\ e & f \end{bmatrix} \implies \text{無解}$$

$$\bullet \begin{bmatrix} c & d \\ e & f \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ca+db \\ ea+fb \end{bmatrix}$$

$$\bullet A \cdot B \neq B \cdot A, \text{即矩陣沒有交換律。}$$

$$\bullet \text{若 } \det A \neq 0 \quad AB = AC \iff B = C$$

$$\bullet \text{矩陣的除法：對於兩矩陣 } A \text{ 及 } B：$$

$$Ax = B \implies x = B \cdot A^{-1} \quad xA = B \implies x = B^{-1} \cdot A$$

注意交換律不成立。

$$\bullet \begin{bmatrix} a & 0 \\ 0 & d \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} a^2 & 0 \\ 0 & d^2 \end{bmatrix}$$

● 三階方陣求反方陣：

1. 求行列式值倒數
2. 求子行列式

$$\det \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = aei + dhc + gfb - ceg - bdi - ahf$$

3. 變號（正負交替）
4. 轉置

速算法：

1. 轉置
2. 複製為5X5
3. 去除第一行、第一列
4. 求原行列式值倒數，乘上由剩下的4X4 矩陣而來的3X3 矩陣

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & -2 \\ 4 & 1 & 3 \end{bmatrix} \quad \det A = 1 \implies \begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 & 2 & 1 \\ 1 & -3 & 1 & 1 & -3 \\ 2 & -2 & 3 & 2 & -2 \\ 2 & 1 & 4 & 2 & 1 \\ 1 & -3 & 1 & 1 & -3 \end{bmatrix}$$