Лекции по дискретной математике

me and boyz

21 октября 2021 г.

Содержание

1	Дискретные функции и их представление. Индуктивное определение формулы. Полные системы. Критерий полноты.	÷- 1
2	Классическое представление булевых функций. КНФ. ДНФ. 2.1 Метод Блейка	6 8
	2.2 Метод Квайна	9
3	Эквивалентность функций относительно групп преобразо-	
	ваний.	10
	3.1 Группы инерции	10
	3.2 Инварианты, нахождение групп инерции и проверка экваива-	
	лентности.	13
4	Представление дискретных функций в базисах функциональ	-
	ных пространств. Алгоритм БПФ.	14
5	Трансверсали.	18
1	Дискретные функции и их представлени	ıe.
	Индуктивное определение формулы. Полн	ые
	системы. Критерий полноты.	
	cheremon isparepara normoron.	

<u>Определение.</u> Дискретной функцией называется любая функция, отображающая конечное множество A в конечное множество B.

Область определения дискретной функции часто представляется в виде декартового произведения множеств относительно небольшой мощности.

Если $f:A\to B$ - дискретная функция и $A=A_1\times\ldots\times A_n$, то f обозначают следующим образом $f(x_1;\ldots;x_n)$ и называют дискретной функцией от n переменных x_1,\ldots,x_n . При этом x_i принимает всевозможные значения из A_i . Если $A_1=\ldots=A_n=B$ и $B=\{0,1\}$, то f называется булевой функцией.

Определение. Обозначим далее $\Omega = \{0,1\}$, тогда булевой функцией от n переменных называется любое отображение $f: \Omega^n \to \Omega$.

0-местными булевыми функциями будем называть элементы $0, 1 \in \Omega$.

Замечание. Существуют функции k - значной логики.

Обозначать булеву функцию будем $f(x_1; ...; x_n)$ или $f(\vec{x})$, если количество переменных известно из контекста.

Определение. Если $f(x_1; ...; x_n)$ - булева функция и $\vec{\alpha} = (a_1; ...; a_n) \in \Omega^n$, то образ $\vec{\alpha}$ при отображении f называют значением функции f на наборе $\vec{\alpha}$. Обозначение: $f(\vec{\alpha})$.

Определение. Если рассматривать 0 и 1 как числа $\in \mathbb{N}_0$, то для набора $\vec{\alpha} = (a_1; \dots; a_n)$ обозначим $||\vec{\alpha}|| = a_1 + \dots + a_n$ - вес вектора $\vec{\alpha}$.

$$\widetilde{a} = \sum\limits_{i=1}^n a_i 2^{n-i}$$
 - лексикографический порядок.

Пример

$$\vec{\alpha} = (1; 1; 0; 1) \Rightarrow ||\vec{\alpha}|| = 1 + 1 + 0 + 1 = 3.$$

Естественным образом задания является табличный, при этом координата i-вектора f^{\downarrow} соответствует значению $f(\vec{\alpha})$, где $\widetilde{a}=i$.

 $\Pi p u м e p$.

Утверждение. $|F_2(n)| = 2^{2^n}$.

Определение. Весом булевой функции f называют величину $||f||=|\{\vec{\alpha}\in\Omega^n\mid f(\vec{\alpha})=1\}|.$ N_f - носитель булевой функции.

Определение. Функция от n-1 переменной, определяемая равенством $\varphi(a_1;\ldots;a_{n-1})=f'(a_1;\ldots;a_{i-1};b;a_{i+1};\ldots;a_{n-1})$, называется функцией полученной из f' фиксацией i-ой переменной значением b.

Обозначением $\varphi = f_i^b(x_1; \dots; x_n)$, аналогично фиксация k переменных значениями $b_1, \dots, b_k : \varphi = f_{i_1; \dots; i_n}^{b_1; \dots; b_k}(x_1; \dots; x_n)$.

Общее название таких функци φ - подфункции f.

Если $f(a_1; \ldots; a_{i-1}; 0; a_{i+1}; \ldots; a_n) = f(a_1; \ldots; a_{i-1}; 1; a_{i+1}; \ldots; a_n), \forall a_1, \ldots, a_{i-1}, a_{i+1}, \ldots, a_n \in \Omega$, то переменная x_i называется несущественной переменной функции f, в противном случае - существенной.

Определение. Пусть x_i -несущественная (фиктивная) переменная функции f, g получена из f фиксацией x_i любой константой, тогда говорят, что g получена удалением из f несущественной переменной x_i , а f получена из g добавлением фиктивной переменной x_i .

Пусть задано множество функций $\mathbb{K} = \{f_i : i \in I\}$ и множество символов переменных $X = \{x_1; \dots; x_n\}$.

Определение.

1. Любой символ переменной есть формула над классом К.

- 2. Если f_j символ m местной функции из \mathbb{K} , а A_1,\ldots,A_m формулы над \mathbb{K} , то $f_j(A_1;\ldots;A_m)$ формула над \mathbb{K} .
- 3. Других формул нет.

Множество формул над $\mathbb K$ обозначается $\Phi(\mathbb K)$. При m=0 формула есть символ над $\mathbb K$, т.е. константа.

Определение. Число символов функций из \mathbb{K} , встречающихся в формуле A назовем рангом формулы A. Обозначение: r(A).

Определение.

- 1. Подформула формулы x_i только она сама.
- 2. Подформулы $f_j(A_1; ...; A_n)$ она сама и все подформулы формулы $A_1; ...; A_n$.

Определение. Пусть A - произвольная формула, в ее записи присутствует только переменные x_{i_1},\ldots,x_{i_k} . Набор x_{j_1},\ldots,x_{j_m} называется допустимым, если $\{x_{i_1},\ldots,x_{i_k}\}\subseteq\{x_{j_1},\ldots,x_{j_m}\}$.

Каждой формуле при фиксированном допустимом наборе $(x_1; ...; x_n)$ сопоставляется функция по следующему правилу:

- 1. Если A есть x_i , то ей сопоставляется функция f, значения которой определяются равенством $f(a_1; \ldots; a_n) = a_i, (a_1; \ldots; a_n) \in \Omega^n$.
- 2. Если A есть $f_j(A_1;\ldots;A_m)$ и формулам A_1,\ldots,A_m сопоставлены функции $\varphi_1(x_1;\ldots;x_n);\ldots;\varphi_m(x_1;\ldots;x_n)$, то формуле A сопоставляется функция f, значения которой определяются равенством $f(a_1;\ldots;a_n)=f_j(b_1;\ldots;b_m)$, где $b_\zeta=\varphi_\zeta(a_1;\ldots;a_n),\zeta\in\overline{1,m}$.

Определение. Формулы A и B равносильны, если они представляют одну и ту же функцию на любом допустимом наборе. Обозначение: $A \equiv B$.

Определение. Пусть A - произвольная формула над классом $\mathbb{K} = \{\&, \lor, \cline{}\$

Теорема.
$$A^*(x_1; \ldots; x_n) = \overline{A(\overline{x_1}; \ldots; \overline{x_n})}.$$

Cnedcmeue. $A \equiv B \Leftrightarrow A^* \equiv B^*$.

Определение. Замыканием системы \mathbb{K} булевых функций называют множество всех булевых функций представимых формулами над \mathbb{K} . Обозначение: $[\mathbb{K}]$.

Утверждение.

- 1. $\mathbb{K} \subseteq [\mathbb{K}]$
- 2. $\mathbb{K}_1 \subseteq \mathbb{K}_2 \Rightarrow [\mathbb{K}_1] \subseteq [\mathbb{K}_2]$
- 3. $[[\mathbb{K}]] = [\mathbb{K}]$

Определение. Система $\mathbb K$ называется полной, если (замыкание) $[\mathbb K]=F_2.$

Пример.

$$\mathbb{K}_0 = \{x_1 \cdot x_2; x_1 \lor x_2; \overline{x_1}\}\$$
 $\mathbb{K}_5 = \{x_1 \cdot x_2; x_1 \oplus x_2; 1\}$ Полные

Onpedenehue. Класс булевых функций называется замкнутым, если $\mathbb{K} = [\mathbb{K}].$

Говорят, что набор $\vec{\beta}$ мажорирует набор $\vec{\alpha}$, если $\forall i \in \overline{1,n}: a_i \leq b_i.$ Обозначение: $\vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}.$

Пример.

$$T_0 = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(0; \dots; 0) = 0\}$$

$$T_1 = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(1; \dots; 1) = 1\}$$

$$L = \{f(x_1; \dots; x_n) = a_1x_1 \oplus \dots \oplus a_nx_n \mid a_i \in \Omega, i \in \overline{0, n}\} - \text{класс линейных функций}$$

$$S = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(x_1; \dots; x_n) \equiv \overline{f(\overline{x_1}; \dots; \overline{x_n})}\} - \text{класс самодвойственных функций}$$

$$M = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid \text{верно } \vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}, \text{то} f(\vec{\alpha} \leq f(\vec{\beta})) \forall \vec{\alpha}, \vec{\beta} \in \Omega^n\} - \text{класс монотонных функций}$$

 $\pmb{\mathcal{H}emma}$. Булева функция $f(x_1;\ldots;x_n)$ не является монотонной $\Leftrightarrow \exists \vec{\alpha}$ и $\vec{\beta}$ отличающиеся только в одной координате (соседние наборы), такие что $\vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}$ и $f(\vec{\alpha}) > f(\vec{\beta})$.

Теорема. T_0, T_1, M, S, L - замкнуты.

Теорема. (Критерий Поста)

Система булевых функций \mathbb{K} полна $\Leftrightarrow \mathbb{K}$ содержит функции из $F_2 \backslash T_0, F_2 \backslash T_1, F_2 \backslash M, F_2 \backslash S, F_2 \backslash L$. Док-во:

Необходимость

 $\overline{\forall}$ произвольного замкнутого класса $G \neq F_2$, если \mathbb{K} не содержит ни одной функции из $F \backslash G$, то $\mathbb{K} \subset G \Rightarrow [\mathbb{K}] \subset [G] \neq F_2 \Rightarrow \mathbb{K}$ - не является полной

Достаточность

Рассмотрим функции $f_1 \notin T_0, f_2 \notin T_1, f_3 \notin L, f_4 \notin S, f_5 \notin M$. Покажем, что если $\mathbb{K} \nsubseteq G$, где $G \in \{T_0, T_1, S, M, L\}$, то \overline{x} и $x_1 \cdot x_2 \in [\mathbb{K}]$.

Рассмотрим 2 случая:

- 1. $f_1(1;...;1) = 1$, но тогда $f(x;...;x) = 1 \in [\mathbb{K}]$. Т.к. $\mathbb{K} \nsubseteq T_1$, то $\exists f_2 \in \mathbb{K} \mid f_2(1;...;1) = 0 \in [\mathbb{K}]$. Покажем, что $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$. Т.к. $\mathbb{K} \nsubseteq M$, то $\exists f_3 \in \mathbb{K} \mid f_3 \notin M$, т.е. $\exists \vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta} \mid f_3(\vec{\alpha}) > f_3(\vec{\beta})$.
 - Рассмотрим функцию $f(a_1; ...; a_{j-1}; x_j; a_{j+1}; ...; a_n) \equiv \overline{x_j}$, т.к. 0 и 1 $\in [\mathbb{K}]$, то и $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$.
- 2. $f_1(1;...;1) = 0$, то $f_1(x;...;x) = \overline{x} \in [\mathbb{K}]$. Покажем, что 0 и $1 \in [\mathbb{K}]$. Рассмотрим $f_4 \in \mathbb{K} \mid f_4 \notin S \Rightarrow \exists (a_1;...;a_n) \mid f_4(a_1;...;a_n) = f_4(\overline{a_1};...;\overline{a_n}) = const \in \{0,1\} \in [\mathbb{K}]$. Т.к. $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$, то 0 и $1 \in [\mathbb{K}]$.

Покажем $x_1 \cdot x_2 \in [\mathbb{K}]$.

Т.к. $\mathbb{K} \notin L$, то $\exists f_5 \in \mathbb{K} \mid f_5 \notin L$, т.е. в ее многочлене Жегалкина \exists моном степени больше $1(*) \Rightarrow \exists$ моном, содержащий $x_1 \cdot x_2$.

Рассмотрим многочлен Жегалкина функции f_5 :

$$f_5(x_1; \dots; x_n) = x_1 \cdot x_2 \cdot g_1(x_3; \dots; x_n) \oplus x_1 \cdot g_2(x_3; \dots; x_n) \oplus x_2 \cdot g_3(x_3; \dots; x_n) \oplus g_4(x_3; \dots; x_n).$$

Рассмотрим функцию f, полученную из f_5 , следующим образом:

$$f(x_1; x_2) = f_5(x_1; x_2; a_3; \dots; a_n) = x_1 x_2 C_1 \oplus x_1 C_2 \oplus x_2 C_3 \oplus C_4.$$

$$C_1=1$$
, т.к. см (*). Рассмотрим функцию $f(x_1\oplus C_3;x_2\oplus C_2)=x_1x_2\oplus C_2C_3\oplus C_4\Rightarrow x_1x_2\in [\mathbb{K}]$. \blacksquare

Классическое представление булевых функций. КНФ. ДНФ.

Рассмотрим класс $K_0 = \{\cdot, \vee, \bar{}\}$ Символом x^a , где $a \in \Omega$, обозначим функцию переменной x, принимающую значение 1, если x=a, и 0 в противном случае. Таким образом:

$$x^a = \begin{cases} \mathbf{x}, \, \mathbf{a} = 1\\ \bar{x}, \, a = 0 \end{cases}$$

 ${\it Onpedenehue.}\ \Pi$ усть i_1,\ldots,i_k - различные натуральные числа. Форму-

ла вида $x_{i_1}^{a_1} \lor \ldots \lor x_{i_k}^{a_k}$ называется элементарной дизъюнкцией ранга k. Если заменить \lor на &, то получаем элементарную конъюнкцию ранга k.

Если элементраная дизъюнкция рассматривается как формула от переменной x_1, \ldots, x_n и её ранг равен n, то она назвается совершенной.

Определение. Конъюктивной нормальной формой (КНФ) называется ∀ формула представляющая собой конъюнкцию конечного числа элементарных дизъюнкций.

Теорема. \forall булевая функция может быть представлена в виде $f(x_1,\ldots,x_n)=$ $\&_{(b_1,\ldots,b_k)=\Omega^k}x_{i_1}^{\bar{b}_{i_1}},\ldots,x_{i_k}^{\bar{b}_{i_k}}f_{i_1,\ldots,i_n}^{\bar{b}_{i_n}}(x_1,\ldots,x_n)$ **Замечание.** Аналогичным образом определяется элементарная дизъ-

юнкция $(ДН\Phi)$.

Теорема. \forall булевой функции $k \leq n$ представима формулой $f(x_1,\ldots,x_n) = \bigvee_{(a_1,\ldots,a_k)} x_{i_1}^{a_{i_1}},\ldots,x_{i_k}^{a_{i_k}} f_{i_1,\ldots,i_n}^{a_{i_1}}(x_1,\ldots,x_n)$ $\mathbf{Cnedcmeue.}\ f(x_1,\ldots,x_n) \equiv \overline{x_1} f(0,x_2,\ldots,x_n) \vee x_1 f(1,x_2,\ldots,x_n)$

В случае k=n получаем совершенные КНФ и ДНФ, называемые СКНФ и СДНФ.

Утверждение. $\exists ! \ CДНФ \ и \ CKHΦ \ \forall f \in F_2.$

Пример. (две ДНФ одной функции)

$$\overline{x_1x_2}x_3 \vee \overline{x_1}x_2x_3 \vee x_1x_2 \equiv \overline{x_1}x_3 \vee x_1x_2$$

Определение. Многочленом Жегалкина от переменных x_1, \ldots, x_n называется формула над классом $K_5 = \{\oplus, \cdot, 1\}$ вида

$$a_0 \oplus \sum_{i_1,\dots,i_k} a_{i_1,\dots,i_n} x_{i_1} \cdot \dots \cdot x_{i_n}$$

$$1 \le i_1 \le \dots \le i_k \le n; a_0, a_{i_1}, \dots, a_{i_n} \in \Omega$$

Здесь знак суммы означает исключающее "или"и сумирование ведётся по всем непустым подмножествам $\{i_1,\ldots,i_k\}$ множества $\{1,\ldots,n\}$.

Определение. Элементарной конъюнкцией входящей в многочлен Жегалкина в качестве слогаемых называется одночлен (моном), элементы $a_{i_1,...,i_k}$ коэффиценты многочлена, a_0 - свободный член. Ранг конъюнкции называется степенью одночлена.

Степенью неленейности функции представляемой многочленом Жегалкина называется максимальная из степеней многочлена, входящих в многочлен Жегалкина этой функции с коэффицентом 1.

 $\it Teopema. \ orall \$ булевая функция однозначно представима многочленом Жегалкина.

Определение. Двоичным n-мерным кубом называют множество точек пространства \mathbb{R}^n с координатами a_1, \ldots, a_n , где $a_i \in \Omega$

Для задания булевой функции $f(x_1,\ldots,x_n)$ на n-мерном кубе отмечают вершины соответствующие носителю этой функции.

Определение. Гранью п-мерного куба ранга k (или иначе разморности n-k) называется множество его вершин, соответсвующее N_{φ} , где φ - произвольная элементарная конъюнкция ранга k, т.е. $\varphi=x_{i_1}^{a_1},\ldots,x_{i_n}^{a_k}$

Утверждение. (свойства)

1.
$$f = \varphi \Leftrightarrow N_f = N_{\varphi}$$

2.
$$N_{f \cdot \varphi} = N_f \cap N_{\varphi}$$

3.
$$N_{f \cup \varphi} = N_f \cup N_{\varphi}$$

4.
$$f \cup \varphi \equiv f \Leftrightarrow N_{\varphi} \subseteq N_f$$

5.
$$f \equiv \bigvee_{i=1}^m \varphi_i \Leftrightarrow N_f = \bigcup_{i=1}^m N_{\varphi_i}$$

Определение. Длиной ДНФ называется сумма рангов входящих в неё элементарных конъюнкций. ДНФ с минимальной длиной называется минимальной ДНФ (МДНФ).

Определение. Элементарная конъюнкция $\psi = x_{i_1}^{a_1} \cdot \ldots \cdot x_{i_k}^{a_k}$ называется имплекантой функции $f(x_1,\ldots,x_n)$, если она входит в некоторую ДНФ представляющуюю функцию f.

Утверждение. (эквивалентно)

1. ψ - имплеканта функции f

2.
$$\psi \cup f \equiv f$$

3.
$$\psi \to f \equiv 1$$

4.
$$\psi \cdot f = \psi$$

Определение. Говорят, что g поглащается функцией f, если $g \lor f \equiv f$, т.е. имплеканта это элементарная конъюнкция, поглощаемая функцией f.

Onpedeneнue. Имплеканта функции f называется простой, если никакая её собственная часть не поглощается функцией f.

Пример.

$$\underline{f(x_1, x_2, x_3)} \equiv x_1 x_2 \lor x_1 \overline{x_2} \lor \overline{x_2 x_3}$$

 $\overline{x_2x_3}$ - простая.

 x_1x_2 - нет, т.к. x_1 поглощается f.

Лемма. Пусть φ_1 и φ_2 имплеканты f, φ_1 поглощает $\varphi_2 \Leftrightarrow \varphi_1$ - часть φ_2

Теорема. \forall имплеканта функции f, содержащаяся в какой-либо МДНФ функции f является простой.

Теорема. Пусть $\varphi_1 \cup \ldots \cup \varphi_m$ - дизъюнкция всех простых имплекант функции f, тогда $f \leq \varphi_1 \vee \ldots \vee \varphi_m$

Определение. Дизъюнкция всех простых имплекант функции f называется сокращенной ДНФ.

Определение. ДНФ $\varphi_1 \cup \ldots \cup \varphi_m$ функции f называется тупиковой, если все $\varphi_i, i \in \overline{1, k}$, входящие в неё, являются простыми имплекантами f и φ .

Всюду далее f - n-местная булевая функция отличается от константы.

2.1 Метод Блейка

Метод Блейка строит из ДНФ сокращённую ДНФ.

Основной операцией данного алгоритма является операция неполного склеивания, в основе которого лежит тождество:

$$x\varphi_1 \vee \bar{x}\varphi_2 \equiv x\varphi_1 \vee \bar{x}\varphi_2 \vee \varphi_1\varphi_2$$

Вход: ДНФ

Выход: Сокращённая ДНФ

Этап 1 В исходной ДНФ нааходим пару имплекант, в которой некоторая переменная входит в разных степенях: $\varphi_i = x_k \varphi_i'$ и $\varphi_j = \overline{x_k} \varphi_i'$.

Формируем $\varphi_1\varphi_2$ и добавляем её в ДНФ, повторяем до тех пор, пока не перестанут повялятся новые имплеканты.

<u>Этап 2</u> В полученной ДНФ применяем операцию поглащения используя тождество $\varphi\psi\lor\varphi\equiv\varphi$ до тех пор пока это возможно.

Теорема. Полученная на выходе алгоритма ДНФ является сокращённой ДНФ.

 \mathcal{A} ок-во: Покажем, что ДНФ, полученная на $\underline{\text{Этапе 1}}$ содержит все простые имплеканты функции f(индукция по n).

Пусть n=1. Утверждение очевидно, т.к. ДНФ функции одной переменной отличной от константы есть x_1 или $\overline{x_1}$.

Пусть \forall ДНФ и для \forall функции от n-1 переменной после <u>Этапа 1</u> образуется ДНФ, содержащая все простые имплеканты.

Пусть теперь f - функция от n переменных и φ её имплеканта

- а) Если ранг φ равен n, то φ содержится в \forall ДНФ функции f.
 - Действительно пусть $\varphi = x_1^{a_1} \cdot \ldots \cdot x_n^{a_n}$, тогда она принемает значения $1 \Leftrightarrow$ все x_i равны a_i в любой ДНФ функции f должна присутствовать имплеканта φ' , принимающая значение 1 на $(a_1, \ldots, a_n) \Rightarrow$ все переменные входят в неё в тех же степенях, что и в φ , но
- б) Если ранг φ меньше, то $\exists x_i$ не входящее в φ .

Представим f в виде $f=x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$, где h,g,t - некоторые булевые функции, независящие от x_i . Т.к. φ - имплекация функции f, то $\varphi\vee x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$ совпадает с $x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$. Полагая $x_i=0$ или 1 имеем $\varphi\vee g\vee t\equiv g\vee t$ и $\varphi\vee h\vee t\equiv h\vee t$ соответственно. Возьмём конъюнкцию этих

тождеств и применим к левой части закон дистрибутвности. Получим $\varphi \lor (g \lor t)(h \lor t) \equiv (g \lor t)(h \lor t) \Rightarrow \varphi$ является имплекантой функции $f_1 = (h \lor t)(g \lor t) \equiv hg \lor t$.

ДНФ этой функции получается с помощью операции "неполного склеивания" из имплекант, входящих в ДНФ функции $x_ih \lor \overline{x_i}g \lor t$. При этом φ - простоая для f, т.к. φ - простая для f_1 , а f поглащает f_1 .

Тогда по предположению индукции φ содержится в ДНФ, полученной после <u>Этапа 1</u>, применнёного к ДНФ функции f_1 , но $\varphi \in$ аналогичной ДНФ функции f, т.к. \forall непростая имплеканта поглащается некоторой простой, то после <u>Этапа 2</u> в ДНФ окажутся только простые имплеканты.

 $\pmb{\mathcal{J}\!\mathit{еммa}}.$ Путь ДНФ $A=\bigcup_{i=1}^k \varphi_i$ поглащает элементарную конъюнкцию φ и $\varphi\varphi_k\equiv 0.$ Тогда φ поглащается ДНФ $A^1=\bigcup_{i=1}^k \varphi_i$

 ${\it Onpedenenue}.$ Функции f_1 и f_2 называются ортогональными, если $f_1f_2\equiv 0$

Теорема. (Критерий поглощения)

Пусть $A=\bigcup_{i=1}^k u_i$ - ДНФ некоторой функции, φ_0 - элементарная конъюнкция не ортогональная ни одной из конъюнкций $\varphi_1,\dots,\varphi_k$. Обозначим φ_{0_i} - конъюнкцию членов входящих в φ_0 и в φ_i , а φ_{1_i} - конъюнкция членов φ_i , невходящих в φ_0 (если $\varphi_i=\varphi_{0_i},\varphi_{1_i}=1$) ДНФ поглощает $\varphi\Leftrightarrow\bigvee_{i=1}^k\varphi_{1_i}\equiv 1$

Утверждение. Если f монотонна, то сокращённая ДН $\Phi = MДН\Phi$.

2.2 Метод Квайна

Составляется таблица, строчки которой обозначают всеми простыми имлекантами длиной функции, столбцы - наборами, на которых функция принимает значение 1. На пересечении ставится значение имплеканты на соответствующем наборе. Для построения ДНФ или МДНФ надо удалять строки так, чтобы в каждом столбце была хотя бы одна 1.

3 Эквивалентность функций относительно групп преобразований.

3.1 Группы инерции

Определение. Подстановкой непустого множества M называют любое биективное отображение M на себя. При известном n будем обозначать: $f(x_1; \ldots, x_n) = f(\vec{x})$.

Определение. Пусть $f(\vec{x})$ и $h(\vec{x})$ - функции из $F_k(n)$ и G - произвольная группа подстановок множества Ω_k^n . Говорят, что f эквивалентно h относительно группы G, если существует подстановка $g \in G \mid \forall \vec{\alpha} \in \Omega_k^n$ выполняется:

$$f(\vec{\alpha}) = h(g(\vec{\alpha})).$$

Обозначение : $f \stackrel{G}{\sim} h$. Утверждение.

у твержоен

1.
$$f \stackrel{G}{\sim} f$$

2.
$$f \stackrel{G}{\sim} h \Leftrightarrow h \stackrel{G}{\sim} f$$

3.
$$f \stackrel{G}{\sim} h$$
, $h \stackrel{G}{\sim} r \Rightarrow f \stackrel{G}{\sim} r$

 $\stackrel{G}{\sim}$ - отношение эквивалентности.

Таким образом $F_k(n)$ разбивается на классы эквивалентности. Класс, содержащий функию f, будем называть $[f]_G$. Очевидно $1 \le |[f]_G| \le |G|$.

Определение. Функция $f(\vec{x}) \in F_k(n)$ - называется инвариантной относительно подстановки $g \in G < S_{\Omega_k^n}$, если $f(g(\vec{x})) = f(\vec{x})$, относительно группы G, если она инвариантна относительно любой подстановки из этой группы.

Утверждение. Множество подстановок $g \in G$, относительно которых функция f инвариантна образует подгруппу в группе G.

Определение. Подгруппа, определенная в утверждении, несёт название - Группа инерции - функции f в группе G. Обозначение: $I_G(f)$.

Теорема. Если
$$f \in F_k(n)$$
 и $G < S_{\Omega^k}$, то $|[f]_G| = \frac{|G|}{|I_G(f)|}$

Определение. Орбитой группы подстановок $G < \widetilde{S}_{\Omega^k}$, содержащей элемент α , называется множество

$$\triangle_{\alpha} = \{ \beta \in \Omega_k^n \mid \exists g \in G \mid \beta = g(\alpha) \}.$$

Утверждение. f инвариантна относительно группы $G \Leftrightarrow$ на элементах каждоой орбиты она принимает постоянные значения. То есть $\forall p \in \triangle_{\alpha} \mid f(\beta) = f(\alpha)$.

Следствие. G- транзитивна $\Leftrightarrow f$ инвариантна $\Leftrightarrow f \equiv \text{const.}$

Следствие. Число функций k - значной логики инвариантно относительно группы G равно $k^{\nu(G)}$, где $\nu(G)$ - число орбит группы G.

Пример.

1. Группа подстановок координат векторов $\alpha \in \Omega_k^n$:

$$g_s(a_1,\ldots,a_n)=a_{i_1};\ldots;a_{i_n}$$
в соответсвии с перестановкой $g_s=\begin{pmatrix}1&\ldots&n\\i_1&\ldots&i_n\end{pmatrix}$

Обозначение: S_n .

2. Группа сдвигов: Σ_n . Пусть $\alpha = (a_1; \ldots; a_n) \in \Omega_k^n$, тогда

$$\Sigma_n = \{g_\alpha \mid g_\alpha(c_1; \ldots; c_n) = (c_1 + a_1; \ldots; c_n + a_n); \alpha, \vec{c} \in \Omega_k^n\}$$

Суммирование ведется по модулю k.

3. Группа Джевонса Q_n :

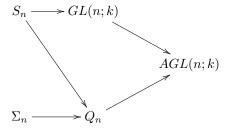
$$Q_n = <\Sigma_n; S_n > .$$

4. GL(n;k) - полная линейная группа. Пусть A - невырожденная матрица размеров $n\times n$ над \mathbb{Z}_k , тогда

$$GL(n;k) = \{q_A \mid q_A(a_1; \dots; a_n) = (a_1; \dots; a_n) \cdot A; A \in (\mathbb{Z}_k)_{n \times n}^*\}$$

5. Полная афинная группа $AGL(n;k) = \langle GL(n;k); \Sigma_n \rangle$.

Диаграмма вложения группы:



 $\Sigma_n; Q_n; AGL(n;k)$ - транзитивные \Rightarrow инвариантны относительно них только константы.

Орбитами группы S_n являются множества векторов одинакового веса. Число функций одинакового веса инвариантных относительно S_n ровно $k^{\binom{k+n-1}{k-1}}$.

Теорема. Орбитами группы GL(n;k) являются все множества $M_\alpha=\{(a_1;\ldots;a_n)\in\Omega^n_k|\mathrm{HOД}(a_1;\ldots;a_n;k)=d\}$, где d|k.

Следствие. Число функций n - значной логики (от n-переменных), инвариантных относительно GL(n;k) равно $k^{\nu(k)}$,где $\nu(k)$ - число делителей k.

Теорема. Пусть $T_k(n)$ -множество всех функций k-значной логики с тривиальной группой инерции в AGL(n;k). Тогда

$$\lim_{n \to \infty} \frac{|T_n(k)|}{|F_k(n)|} = 1$$

 \mathcal{A} ок-во: 1) Оценим сверху число неподвижных точек нетождественного афинного преобразования $g \in AGL(n;k)$. Рассмотрим уравнение $g(\vec{x}) = \vec{x}A + \alpha; \alpha \in \mathbb{Z}_k^n;$ A-невырожденная матрица над \mathbb{Z}_k ; B матричном виде уравнение перепишется следующим образом:

 $\vec{x}(E - A) = \alpha.$

Если A=E ,то \sharp решений, так как $\vec{\alpha} \neq \vec{0}$ (g - нетождественное преобразование). Пусть $C=(C_{ij})_{n\times n}=E-A\neq 0$.

Не ограниченная общность $c_{11}\neq 0$, тогда $c_{11}x_1+\ldots+c_{n1}x_n=a_1$ слогаемые системы, если зафиксировать $x_2;\ldots;x_n$ произвольными значениями из Z_k , то полученное уравнение будет иметь не более $(C_n;k)$ решений, а так как $C_{11}\neq 0$, то число решений при произвольной фиксации $x_2;\ldots;x_n\leqslant \frac{k}{2}\to$ для всего уравнения имеем $(\frac{k}{2})^n$. (то есть число решений $\vec{x}(E-A)=\alpha$, не превосходит $(\frac{k}{2})^n\leqslant \frac{k^n}{2}$.)

2) Поскольку количество точек (неподвижных) афинной подстановки ($k^{l(g)}$, где l(g)-число циклов) не превосзодят $\frac{k^n}{2}$, то количество независимых циклов в её разложении может превосходить $\frac{3k^n}{4}$. ($\frac{k^n}{2}$ - циклов длины 1; $\frac{k^n}{4}$ - циклов длины 2)

 \to количество функций инвариантных относительно фиксированных подстановок g не провосходят $k^{\frac{3k^n}{4}}$, так как функция должна принимать одинаковые значения на элементах каждой орбиты. 3)

$$|AGL(n;k)| \leqslant k^{n^2+n} \to k^{\frac{3k^n}{4}+n^2+n} \to \lim_{n \to \infty} \frac{|T_n(k)|}{|F_k(n)|} = \frac{k^{k^n} - k^{\frac{3k^n}{n}+n^2+n}}{k^{k^n}} = 1$$

Классы эквивалентности по $\stackrel{G}{\sim}$ назовем G-типом. Для осуществления полной классификации необходимо построить список представителей G типов. $f^{(1)};\ldots;f^{l(G)};l(g)$ - число G-типов. Строится последовательность $f_1;f_2;\ldots$ Среди них могу быть одинаковые представители из какого-то класса. Полагаем $f^{(1)}=f_1$ и считаем:

 $|I_G(f^{(1)})|$, проверяем $f_2 \in I_G(f^{(2)})$; если нет, то считаем:

 $|I_G(f^{(2)})|, f^{(2)} = f_2$ и так далее . . .

Останавливаемся, когда:

$$\sum_{i=1}^{l} \frac{|G|}{|I_G(f^{(2)})|} = k^{k^n}$$

то есть необходимость вычисления порядка групп инерции. Значение параметра l(G) упрощает метод. Задача поиска этого параметра носит название задачи перечисления G - типов.

3.2 Инварианты, нахождение групп инерции и проверка экваивалентности.

Определение. Отображение φ - называется инвариантом группы G, если для любого $g \in G$ и произвольной $m \in M$ справедливо равенство: $\varphi(g(m)) = \varphi(m)$.

Инвариант φ называется полным, если из $\varphi(m_1) = \varphi(m_2) \to$ что элементы m_1 и m_2 лежат на одной орбите группы G. Принимая во внимание факт, что для G, действующей на $F_k(n)$, орбита будет являться G - типом, сформируем правило проверки эквивалентности f_1 и $f_2 \in F_k(n)$.

Пусть φ - инвариант группы G, действующей на $F_k(n)$, если φ -полный, то $\varphi(f_1)=\varphi(f_2)$ равносильно тому, что $f_1\overset{G}{\sim}f_2$;

Если φ неполный инвариант, то $\varphi(f_1)=\varphi(f_2)$ - только необходимое условие эквивалентности. В случае, когда равенство выполнено, надо проверять другие инваринты:

$$\exists k = ?$$

- 1. Для $AGL(n;k); S_n; \sum_n; Q_n$ инварианты вес, степени нелинейности.
- 2. Q_n число простых импликант, число существенных переменных.
- 3. S_n число одночленов в многочлене Жегалкина.

Пример. Пусть $f(x_1;x_2;x_3)=x_1\oplus x_2$ $f_2(x_1;x_2;x_3)=x_1\oplus x_2\oplus x_3$ Они не эквивалентны относительно $S_n;Q_n$, но $f_2(x_1;x_2;x_3)=f_1((x_1;x_2;x_3)A)$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

 $x_1 \oplus x_2; x_1; x_3.$

Теорема. Для любого натурального $m\geqslant 2$ и произвольной группы $G\colon |G|=m, \exists n$ и $f\in F_2(n)\mid I_{S_n}(f)\cong G.$

4 Представление дискретных функций в базисах функциональных пространств. Алгоритм БПФ.

Определение. Пусть К - произвольное поле, 0 и 1 - нуль и единица поля К соответствует псевдобулевой функции от п переменных называется произвольное отображение $f: \{0,1\}^n \longrightarrow K$. (Обобщение $GF(p)^n \longrightarrow K$). Множества таких функций будем называть $K_p(n)$. На $K_p(n)$ естественным образом задаются операции + и \cdot на элементах поля.

Утверждение. $K_p(n)$ - векторное пространство над K размерности p^n **Теорема.** Множеству всех различных гомоморфизмов $\varphi: (GF(p)^n, +) \longrightarrow (\mathbb{C}, *)$ состоит из p^n различных гомоморфизмов $\mathcal{X}_{\alpha}; \ \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in GF(p)^n$, каждый из которых однозначно определяется своим действием на вектора стандартного базиса $e_j, j \in \overline{1,n}$ следующим образом $\mathcal{X}_{\alpha}(e_j) = \exp(\frac{2\pi i}{p} \cdot \alpha_j)$.

Утверждение. Для любых $\alpha, \beta \in GF(p)^n$ верно $\frac{1}{p^n} \sum_{\gamma \in GF(p)^n}^n \mathcal{X}_{\alpha}(\gamma) \overline{\mathcal{X}_{\beta}(\gamma)} = \delta_{\alpha,\beta}$, т.е.

$$\delta_{\alpha,\beta} = \begin{cases} 1, \alpha = \beta \\ 0, \alpha \neq \beta \end{cases}$$

Теорема. $\{\mathcal{X}_{\alpha} \mid \alpha \in (GF(p))^n\}$ - базис $\mathbb{C}_p(n)$

Определение. Разложение произвольной функции $f \in \mathbb{C}_p(n)$ по базису характера $\{\mathcal{X}_\alpha \mid \alpha \in (GF(p))^n\}: f(\vec{x}) = \sum_{\alpha \in GF(p)^n} C_\alpha^f \mathcal{X}_\alpha(\vec{x})$ называется разложением f в ряд Фурье, соответствующий набору α . Комплексное число C_α^f - коэффициент Фурье функциий f, соотвествующий набору α .

Определение. Преобразование из $\mathbb{C}_p(n)$ в \mathbb{C}^{p^n} , ставящее в соответствие каждой функции ее коэффициенты Фурье(«Спектр Фурье»), будем называть преобразование Фурье.

Утверждение.

- 1. Пусть $\gamma \in GF(p)^n$, тогда $C_{\gamma}^f = \frac{1}{p^n} \sum_{\beta \in GF(p)^n} f(\beta) \overline{\mathcal{X}_{\alpha}(\beta)}$.
- 2. Пусть f булева функция, тогда $C_0^f = \frac{1}{2^n} ||(f(\vec{x})||.$

В некоторых случаях вместо функции f удобно рассматривать свойства функции $F(\vec{x}) = (-1)^{f(\vec{x})}$. Коэффиценты Фурье такой функции называется коэффициентом Уолша-Адамара второго рода функции $f(\vec{x})$. Обозначается $C^F_{\alpha} = W^f_{\alpha}$.

Свойства.

1.
$$W^f_{\alpha}=1-\frac{1}{2^{n-1}}||f(\vec{x})\oplus<\alpha,\vec{x}>||,$$
 где $<\alpha,\vec{x}>=\alpha_1x_1\oplus\cdots\oplus\alpha_nx_n.$

2.

$$W_{\alpha}^{f} = \begin{cases} -2C_{\alpha}^{f} : \alpha \neq \vec{0} \\ 1 - 2C_{\alpha}^{f} : \alpha = \vec{0} \end{cases}$$

3.
$$\sum_{\alpha \in \Omega_2^n} W_{\alpha}^f = (-1)^{f(\overline{0})}$$

4.
$$\sum_{\alpha \in \Omega_2^n} (W_{\alpha}^f)^2 = 1$$

5.
$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \le \max_{\alpha \in \Omega_2^n} |W_{\alpha}^f| \le 1$$

Зафиксируем некоторую обратимую $2^n \times 2^n$ матрицу A над полем K. Пусть f^{\downarrow} - вектор столбцов значений f из $K_2(n)$. $\widetilde{f^{\downarrow}} = A^{-1}f^{\downarrow}$, тогда задано биективное отображение из $K_2(n)$ в K^{2^n} . Вектор $\widetilde{f^{\downarrow}}$ - представление функции f. Если столбцы матрицы A занумеровать наборами из Ω_2^n , то $f^{\downarrow} = \sum_{\alpha \in \Omega_2^n} g_{\alpha}^{\downarrow} \widetilde{f}(\alpha)$. Каждый столбец g_{α}^{\downarrow} есть задание некоторой функции из $K_2(n)$, A - невырожденная $\Rightarrow \{g_{\alpha}\}_{\alpha \in \Omega_2^n}$ - базис $K_2(n)$.

Определение. Пусть A и B - матрицы над размеров $m \times m$ и $n \times n$ над полем K соответственно. Тензорным произведением матриц A и B называется матрица $A \otimes B$ следующего вида:

$$C = \begin{pmatrix} \alpha_{11}\beta & \alpha_{12}\beta & \dots & \alpha_{1m}\beta \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1}\beta & \alpha_{m2}\beta & \dots & \alpha_{mn}\beta \end{pmatrix} - \text{размерность } mn \times mn.$$

Утверждение.

1.
$$A \otimes (B \otimes C) = (A \otimes B) \otimes C$$

2.
$$(A+B) \otimes C = A \otimes C + B \otimes C \ (m=n)$$

 $A \otimes (B+C) = A \otimes B + A \otimes C$

3.
$$A, C \in K_{m;m}, B, D \in K_{n;n} \Rightarrow (A \otimes B)(C \otimes D) = AC \otimes BD$$

4.
$$A \oplus B$$
 обратимо $\Leftrightarrow A$ и B обратимы, причем $(A \otimes B)^{-1} = A^{-1} \otimes B^{-1}$

Лемма. Пусть A - матрица размера $2^n \times 2^n$ над K и $A = B \otimes A'$, где $B = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $a,b,c,d \in K$, а A - матрица размером $2^{n-1} \times 2^{n-1}$ причем обе матрицы B и A' невырожденные. Пусть столбцы матриц A и A' задают базисы функциональных пространств $K_2(n), K_2(n-1)$, функции из которых обозначаются g_{α} и g'_{α} соответственно. Тогда $\forall \alpha \in \Omega_2^{n-1}$ верно:

$$g_{\alpha}(0,\alpha') = (a\overline{x_1} + cx_1)g_{\alpha'}(x_2; \dots; x_n)$$

$$g_{\alpha}(1,\alpha') = (b\overline{x_1} + dx_1)g_{\alpha'}(x_2; \dots; x_n).$$

Теорема. Пусть A - тензорное произведение матриц $B_i \in K_{2\times 2}^*$ вида $\begin{pmatrix} a_i & b_i \\ c_i & d_i \end{pmatrix}$, т.е. $A = \otimes \prod_{i=1}^n B_i$, тогда базисная функция g_ω , соотвествующая столбцу A и занумерованная набором $\omega = (\omega_1, \ldots, \omega_n)$ имеет вид $g_\omega(x_1; \ldots; x_n) = \prod_{i=1}^n \overline{\omega_i}(a_i x_i + c_i x_i) + \omega_i(b_i \overline{x_i} + d_i \overline{x_i})$. Пример.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 — тождественное преобразование.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 — многочлен Жегалкина.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$
 — коэффициент Фурье.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 — вырожденная матрица.

Теорема. Пусть B - невырожденная матрица размера 2×2 над K, $A=B^{[n]},$ где [n] - тензорная степень. Тогда существует алгоритм вычисления $\widetilde{f}^{\downarrow}$ по вектору f^{\downarrow} , имеющий сложность $O(n \cdot 2^n)$ операций поля K

Док-во: Пусть $B^{-1} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$. Из свойств тензорного произведения матриц вытекает, что $A^{-1} = (B^{-1})^{[n]} = D_n \cdot D_{n-1} \cdot \ldots \cdot D_1$, где D_i - матрица вида:

$$D_i = \left(E_2^{[n-i]} \otimes \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \otimes E_2^{[i-1]} \right)$$
, где $E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Обозначим $f_0^{\downarrow}=f^{\downarrow}$ и $\forall i\in\overline{1,n}\mid f_i^{\downarrow}=D_i\cdot f_{i-1}^{\downarrow}$, тогда $\widetilde{f^{\downarrow}}=f_n^{\downarrow}$. Покажем, что каждое из умножений D_i на f_{i-1}^{\downarrow} может быть выполнено за $O(2^n)$ операций поля K. Тогда общее количество операций, необходимое для вычисления f^{\downarrow} по f^{\downarrow} будет составлять $0(n2^n)$ операций.

$$D = \begin{pmatrix} E_{2^{n-i}} \otimes \begin{pmatrix} aE_{2^{i-i}} & bE_{2^{i-i}} \\ cE_{2^{i-i}} & dE_{2^{i-i}} \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overset{\wedge}{D_i} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \overset{\wedge}{D_i} \end{pmatrix}$$

 \hat{D}_i - матрица размера $2^i\times 2^i$ вида

$$\begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}} & bE_{2^{i-1}} \\ cE_{2^{i-1}} & dE_{2^{i-1}} \end{pmatrix}.$$

Пусть теперь $\mathfrak{X}^{\downarrow}$ произвольный вектор длины 2^n над полем K. Опишем алгоритм умножения D_i на $\mathfrak{X}^{\downarrow}$.

1. Разобьем X^{\downarrow} на 2^{n-1} частей длины 2^i , тогда

$$\mathfrak{X}^{\downarrow} = \begin{pmatrix} \mathfrak{X}_1^{\downarrow} \\ \vdots \\ \mathfrak{X}_{2^{n-i}}^{\downarrow} \end{pmatrix}$$
, тогда $D_i \mathfrak{X}^{\downarrow} = \begin{pmatrix} \hat{D}_i \mathfrak{X}_1^{\downarrow} \\ \vdots \\ \hat{D}_i \mathfrak{X}_{2^{n-i}}^{\downarrow} \end{pmatrix}$.

2. Каждый из векторов $\mathfrak{X}_{j}^{\downarrow}$ разбиваем на 2 подвектора равной длины.

$$\begin{split} \mathfrak{X}_{j}^{\downarrow} &= \begin{pmatrix} \mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} \\ \mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix}, \text{тогда } D_{i}\mathfrak{X}_{j}^{\downarrow} = \begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}} & bE_{2^{i-1}} \\ cE_{2^{i-1}} & dE_{2^{i-1}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} \\ \mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}}\mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} + bE_{2^{i-1}}\mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} \\ cE_{2^{i-1}}\mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} + dE_{2^{i-1}}\mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a\mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} + b\mathfrak{X}_{j_{0}}^{\downarrow} \\ c\mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} + d\mathfrak{X}_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix}. \end{split}$$

Таким образом для вычисления $\widetilde{f^\downarrow}$ необходимо $O(n\cdot 2^n)$ операций.

5 Трансверсали.

<u>Определение</u>. Пусть 2^X - булеан множества X, т.е. совокупность всех подмножеств множества X. Пусть $(X_1; \ldots; X_n)$ - некоторая n-выборка из булеана. Вектор $(x_1; \ldots; x_n)$, состоящий из элементов множества X, называется трансверсалью семейства $(X_1; \ldots; X_n)$, если выполнены следующие отношения:

- 1. $x_i \in X_i ; 1 \le i \le n;$
- 2. $x_i \neq x_j$; $i \neq j$; $1 \leq i, j \leq n$.

Иными словами имеем систему различных представителей семейства $(X_1; \ldots; X_n)$.

Обозначается $(x_1; \ldots; x_n)$ тр. $(X_1; \ldots; X_n)$

Теорема. (Критерий Ф.Холла) Для того, чтобы семейство $(X_1; ...; X_n)$ имело трансверсаль, необходимо и достаточно, чтобы $\forall k \in \overline{1,n}$ и $\forall k$ -сочетания $i \leq j_1 \leq \cdots \leq j_k \leq n$ выполнялось условие:

$$|X_{j_1} \cup \cdots \cup X_{j_k}| \geq k.$$
 (*)

Доказательство:

Необходимость:

Пусть $\exists (x_1; \ldots; x_n)$ тр. $(X_1; \ldots; X_n)$. Тогда $\forall k \in \overline{1, n}$ и \forall набора $1 \leq j_1 \leq \cdots \leq j_k \leq n$ имеем $x_{j_1} \in X_{j_1}, \ldots, x_{j_k} \in X_{j_k}$ и $x_{j_s} \neq x_{j_t}$ при $j_t \neq j_s \Rightarrow |X_{j_1} \cup \cdots \cup X_{j_k}| \geq k = |x_1; \ldots; x_k|$.

Достаточность:

Индукция по n. Пусть n=1, тогда $|X_1| \ge 1 \Rightarrow x_1$ тр X_1 . Предположение индукции: $\forall n' < n$ из условия (*) $\Rightarrow \exists$ трансверсали для n' множеств.

Рассмотрим 2 случая:

а) Для всех $1 \le k \le n-1$ и $\forall j_1 < \dots < j_k \le n$ верно $|X_{j_1} \cup \dots \cup X_{j_k}| \ge k+1$ (**) При k=1 $|X_1| \ge 2 \Rightarrow \exists$ трансверсаль x_1 тр. X.

Рассмотрим семейство $(X_2';\ldots;X_n')$, где $X_i'=X_i\backslash\{x_i\}, 2\leq i\leq n$. Согласно (**) для этого семейства при $\forall 1\leq k< n$ и $\forall 2\leq j_1<\cdots< j_k\leq n$ имеем $|X_{j_1}'\cup\cdots\cup X_{j_k}'|\geq k$ и по предположению индукции существует $(x_2;\ldots;x_n)$ тр. $(X_2';\ldots;X_n')$, но тогда (x_1,x_2,\ldots,x_n) тр. $(X_1;\ldots;X_n)$.

6) $\exists k$ и такое сочетание $1 \leq j_1 < \dots < j_k \leq n$, что $|X_{j_1} \cup \dots \cup X_{j_k}| = k$. Т.к. можно перенумеровать подмножества, то не ограничивая общности считаем $|X_1 \cup \dots \cup X_k| = k$. По предположению индукции \exists трансверсаль $(x_1; \dots; x_k)$ тр. $(X_1; \dots; X_k)$, т.к. k < n и $\{x_1; \dots; x_k\} = |X_1 \cup \dots \cup X_k|$.

Рассмотрим семейство множеств $(X'_{k+1}; \dots; X'_n)$, где $X'_i = X_i \setminus \{x_1; \dots; x_k\}$, $k+1 \le i \le n$. Для этого семейства верно условие (*), т.к. $\forall 1 \le l \le k$ и $\forall 1 \le \nu_1 < \dots < \nu_l \le n-k$ имеем $|X'_{k+\nu_l} \cup \dots \cup X'_{k+\nu_l} \cup X_1 \dots \cup X_k| - k \ge ($ Штрихи можно снять, т.к. $\{x_1; \dots; x_k\}$ и так содержится в $X_1 \cup \dots \cup X_k$).

 $\geq k+l-k=1$, т.к. верно условие (*) для нештрихованных множеств. Таким образом $\exists (x_{k+1}; \ldots; x_n)$ тр. $(X'_{k+1}; \ldots; X'_n) \Rightarrow \exists (x_1; \ldots; x_n)$ тр. $(X_1; \ldots; X_n)$.

 $\it Пример.$ 1. Представители различных классов эквивалентности $\it Пример.$ 2. Остовное дерево графа. Его ребра - трансверсали множества рёбер графа.

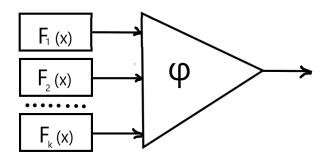
Определение. Пусть P = GF(q) - конечное поле из q элементов, $q = p^d$, где $p \in \mathbb{P}$ (простое). Пусть F(x) - реверсивный многочлен (т.е. $F(0) \neq 0$) над P. Найдутся $a \in P$ и $k \in \mathbb{N}$: $F(x)|x^k - a$. Наименьшее k с таким свойством назовём редуцированным периодом (Обозначение: $T_{red}(F)$). Элемент a назовём мультипликатором многочлена F(x). Обозначение (Mult(F)) - множество всех мультипликаторов.

Пусть $F(x)|x^t - b$, где $t = T_{red}(F)$.

Утверждение.

- 1. Mult(F) = < b >;
- 2. $t * |Mult(F)| = T_{red}(F);$
- 3. Если f примитивный, то $t=\frac{q^m-1}{q-1},$ где $m=deg(f(x)), Multi(F)=P^*, b=F(0).$

Рассмотрим следующую модель ДСЧ (Датчик случайных чисел).



Пусть F_1, \dots, F_k - многочлены попарно взаимопростых степеней $m_1, \dots m_k$. Тогда $T = [T(F_1), \dots, T(F_k)] = \frac{(q^{m_1}-1)\cdot\dots\cdot(q^{m_k}-1)}{(q-1)^{k-1}}$.

 $(q^{m_1}-1)\cdot\ldots\cdot(q^{m_k}-1)$, каждый из них лежит на цикле длины T и таких циклов $(q-1)^{k-1}$. Будем считать, что начальное состояние $\vec{\alpha_0}=(u_1(0),\ldots,u_1(m_1-i),u_2(0),\ldots,u_2(m_2-1),\ldots,u_k(0),\ldots,u_k(m_k-1))$ выбирается из множества S всех состояний, тогда $\vec{\alpha_i}=(u_i(i),\ldots,u_i(i+m_1-1),\ldots,u_k(i),\ldots,u_k(i+m_k-1)\in S$. Последовательность $((\vec{\alpha_i})_{i=0}^\infty)$ - чисто периодическая с периодом T. Каждый вектор $\vec{\alpha}\in S$ запишем в виде $\vec{\alpha}=(\vec{\alpha}(1);\ldots;\vec{\alpha}(k))$, где $\vec{\alpha}(j)\in P^{m_j}\setminus\{\vec{0}\}$.

Зададим отношение $\sim: \forall \vec{\alpha}, \vec{\beta} \ \vec{\alpha} \sim \vec{\beta} \Leftrightarrow \exists c_1, \dots, c_k \in P^* | \vec{\alpha}(j) = c_j \vec{\beta}(j) \forall j \in \overline{1,k}$

Пусть a_j - корень многочлена $F_j(x)$ в расширении $GF(q^{m_j})$ поля P, где $j\in\overline{1,k}$. Из пункта 3 утверждения следует, что $b_j=a_j\frac{q^{m_j}-1}{q-1}=a_j^{T_{red}(F_j)}, i\in\overline{1,k}$, т.е. имеем мультипликатор многочлена $F_j(x)$. Пусть $m=m_1;\ldots;m_k,$ положим $\forall \vec{\alpha}, \vec{\beta} \in S\vec{\alpha} \stackrel{red}{\sim} \vec{\beta} \Leftrightarrow \exists i \in \{0,\ldots,q-2\} | \vec{\alpha}(j) = \vec{\beta}(j)*b^{m-i/n_j}, \forall j \in \overline{1,k}$

Для любого вектора \exists ровно q-1 вектор, находящийся с ним в отноше-

Теорема. Пусть $\vec{\gamma_1}, \vec{\gamma_2} \in S$, тогда

- 1) $\vec{\gamma_1} \sim \vec{\gamma_2}$

2) $\vec{\gamma_1} \stackrel{ed}{\sim} \vec{\gamma_2}$ Тогда $\vec{\gamma_1}$ и $\vec{\gamma_2}$ лежат на различных циклах.