## Лекции по дискретной математике

#### me and boyz

#### 6 октября 2021 г.

## Содержание

1	Дискретные функции и их представление. Индуктивное определение формулы. Полные системы. Критерий полноты.	- 1	
2	Классическое представление булевых функций. КНФ. ДНФ.         2.1       Метод Блейка	<b>6</b> 8 9	
3	Эквивалентность функций относительно групп преобразований.           3.1 Группы инерции	10 10 13	
4	Представление дискретных функций в базисах функциональных пространств. Алгоритм БП $\Phi$ .	- 14	
5	Трансверсали.	18	
1	И Дискретные функции и их представление. Индуктивное определение формулы. Полные системы. Критерий полноты.		

<u>Определение.</u> Дискретной функцией называется любая функция, отображающая конечное множество A в конечное множество B.

Область определения дискретной функции часто представляется в виде декартового произведения множеств относительно небольшой мощности.

Если  $f:A\to B$  - дискретная функция и  $A=A_1\times\ldots\times A_n$ , то f обозначают следующим образом  $f(x_1;\ldots;x_n)$  и называют дискретной функцией от n переменных  $x_1,\ldots,x_n$ . При этом  $x_i$  принимает всевозможные значения из  $A_i$ . Если  $A_1=\ldots=A_n=B$  и  $B=\{0,1\}$ , то f называется булевой функцией.

**Определение.** Обозначим далее  $\Omega = \{0,1\}$ , тогда булевой функцией от n переменных называется любое отображение  $f: \Omega^n \to \Omega$ .

0-местными булевыми функциями будем называть элементы  $0, 1 \in \Omega$ .

**Замечание.** Существуют функции k - значной логики.

Обозначать булеву функцию будем  $f(x_1; ...; x_n)$  или  $f(\vec{x})$ , если количество переменных известно из контекста.

**Определение.** Если  $f(x_1; ...; x_n)$  - булева функция и  $\vec{\alpha} = (a_1; ...; a_n) \in \Omega^n$ , то образ  $\vec{\alpha}$  при отображении f называют значением функции f на наборе  $\vec{\alpha}$ . Обозначение:  $f(\vec{\alpha})$ .

**Определение.** Если рассматривать 0 и 1 как числа  $\in \mathbb{N}_0$ , то для набора  $\vec{\alpha} = (a_1; \dots; a_n)$  обозначим  $||\vec{\alpha}|| = a_1 + \dots + a_n$  - вес вектора  $\vec{\alpha}$ .

$$\widetilde{a} = \sum\limits_{i=1}^n a_i 2^{n-i}$$
 - лексикографический порядок.

Пример

$$\vec{\alpha} = (1; 1; 0; 1) \Rightarrow ||\vec{\alpha}|| = 1 + 1 + 0 + 1 = 3.$$

Естественным образом задания является табличный, при этом координата i-вектора  $f^{\downarrow}$  соответствует значению  $f(\vec{\alpha})$ , где  $\widetilde{a}=i$ .

 $\Pi p u м e p$ .

$$\begin{array}{ccccc} x_0 & x_1 & f^{\downarrow} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{array}$$

**Утверждение.**  $|F_2(n)| = 2^{2^n}$ .

 ${\it Onpedenehue}.$  Весом булевой функции f называют величину  $||f||=|\{\vec{\alpha}\in\Omega^n\mid f(\vec{\alpha})=1\}|.$ 

**Определение.** Функция от n-1 переменной, определяемая равенством  $\varphi(a_{i_n};\ldots;a_{i_n})=f'(a_1;\ldots;a_{i-1};b;a_{i+1};\ldots;a_n)$ , называется функцией полученной из f' фиксацией i-ой переменной значением b.

Обозначением  $\varphi = f_i^b(x_1; \dots; x_n)$ , аналогично фиксация k переменных значениями  $b_1, \dots, b_k : \varphi = f_{i_1; \dots; i_n}^{b_1; \dots; b_k}(x_1; \dots; x_n)$ .

Общее название таких функци  $\varphi$  - подфункции f.

Если  $f(a_1; \ldots; a_{i-1}; 0; a_{i+1}; \ldots; a_n) = f(a_1; \ldots; a_{i-1}; 1; a_{i+1}; \ldots; a_n)$ , то переменная  $x_i$  называется несущественной переменной функции f, в противном случае - существенной.

**Определение.** Пусть  $x_i$  -несущественная (фиктивная) переменная функции f, g получена из f фиксацией  $x_i$  любой константой, тогда говорят, что g получена удалением из f несущественной переменной  $x_i$ , а f получена из g добавлением фиктивной переменной  $x_i$ .

Пусть задано множество функций  $\mathbb{K} = \{f_i : i \in I\}$  и множество символов переменных  $X = \{x_1; \dots; x_n\}$ .

#### Определение.

1. Любой символ переменной есть формула над классом К.

- 2. Если  $f_j$  символ m местной функции из  $\mathbb{K}$ , а  $A_1,\ldots,A_m$  формулы над  $\mathbb{K}$ , то  $f_j(A_1;\ldots;A_m)$  формула над  $\mathbb{K}$ .
- 3. Других формул нет.

Множество формул над  $\mathbb{K}$  обозначается  $\Phi(\mathbb{K})$ . При m=0 формула есть символ над  $\mathbb{K}$ , т.е. константа.

*Определение.* Число символов функций из  $\mathbb{K}$ , встречающихся в формуле A назовем рангом формулы A. Обозначение: r(A).

#### Определение.

- 1. Подформула формулы  $x_i$  только она сама.
- 2. Подформулы  $f_j(A_1; ...; A_n)$  на сама и все подформулы формулы  $A_1; ...; A_n$ .

**Определение.** Пусть A - произвольная формула, в ее записи присутствует только переменные  $x_{i_1}, \ldots, x_{i_k}$ . Набор  $x_{j_1}, \ldots, x_{j_m}$  называется допустимым, если  $\{x_{i_1}, \ldots, x_{i_k}\} \subseteq \{x_{j_1}, \ldots, x_{j_m}\}$ .

Каждой формуле при фиксированном допустимом наборе  $(x_1; ...; x_n)$  сопоставляется по следующему правилу:

- 1. Если A есть  $x_i$ , то ей сопоставляется функция f, значения которой определяются равенством  $f(a_1; \ldots; a_n) = a_i, (a_1; \ldots; a_n) \in \Omega^n$ .
- 2. Если A есть  $f_j(A_1;\ldots;A_m)$  и формулам  $A_1,\ldots,A_m$  сопоставлены функции  $\varphi_1(x_1;\ldots;x_n);\ldots;\varphi_m(x_1;\ldots;x_n)$ , то формуле A сопоставляется функция f, значения которой определяются равенством  $f(a_1;\ldots;a_n)=f_j(b_1;\ldots;b_n)$ , где  $b_\zeta=\varphi_\zeta(a_1;\ldots;a_n),\zeta\in\overline{1,n}$ .

**Определение.** Формулы A и B равносильны, если они представляют одну и ту же функцию на любом допустимом наборе. Обозначение:  $A \equiv B$ .

**Определение.** Пусть A - произвольная формула над классом  $\mathbb{K}=(\&,\vee,\neg)$ . Двойственной к A называется формула полученная из A заменой  $\&\leftrightarrow\vee$ . Обозначение:  $A^*$ .

**Теорема.** 
$$A^*(x_1; \ldots; x_n) = \overline{A(\overline{x_1}; \ldots; \overline{x_n})}.$$

Cnedcmeue.  $A \equiv B \Leftrightarrow A^* \equiv B^*$ .

**Определение.** Замыканием системы  $\mathbb{K}$  булевых функций называют множество всех булевых функций представимых формулами над  $\mathbb{K}$ . Обозначение:  $[\mathbb{K}]$ .

#### Утверждение.

- 1.  $\mathbb{K} \subseteq [\mathbb{K}]$
- 2.  $\mathbb{K}_1 \subseteq \mathbb{K}_2 \Rightarrow [\mathbb{K}_1] \subseteq [\mathbb{K}_2]$
- 3.  $[[\mathbb{K}]] = [\mathbb{K}]$

 $\mbox{\it Onpedenenue.}$  Система  $\mathbb K$  называется полной, если (замыкание)  $[\mathbb K]=F_2.$ 

Пример.

$$\mathbb{K}_0 = \{x_1 \cdot x_2; x_1 \lor x_2; \overline{x_1}\}\$$
 $\mathbb{K}_5 = \{x_1 \cdot x_2; x_1 \oplus x_2; 1\}$  Полные

 ${\it Onpedenehue.}$  Класс булевых функций называется замкнутым, если  $\mathbb{K} = [\mathbb{K}].$ 

Говорят, что набор  $\vec{\beta}$  мажорирует набор  $\vec{\alpha}$ , если  $\forall i \in \overline{1,n}: a_i \leq b_i.$  Обозначение:  $\vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}.$ 

#### Пример.

$$T_0 = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(0; \dots; 0) = 0\}$$
 
$$T_1 = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(1; \dots; 1) = 1\}$$
 
$$L = \{f(x_1; \dots; x_n) = a_1x_1 \oplus \dots \oplus a_nx_n \mid a_i \in \Omega, i \in \overline{0, n}\} -$$
класс линейных функций 
$$S = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid f(x_1; \dots; x_n) \equiv \overline{f(\overline{x_1}; \dots; \overline{x_n})}\} -$$
класс самодвойственных функций 
$$M = \{f(x_1; \dots; x_n) \mid \text{верно}\vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}, \text{то}f(\vec{\alpha} \leq f(\vec{\beta})) \forall \vec{\alpha}, \vec{\beta} \in \Omega^n\} -$$
класс монотонных функций

**Лемма.** Булева функция  $f(x_1; \dots; x_n)$  не является монотонной  $\Leftrightarrow \exists \vec{\alpha}$  и  $\vec{\beta}$  отличающиеся только в одной координате (соседние наборы), такие что  $\vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta}$  и  $f(\vec{\alpha}) > f(\vec{\beta})$ .

**Теорема.**  $T_0, T_1, M, S, L$  - замкнуты.

**Теорема.** (Критерий Поста)

Система булевых функций  $\mathbb K$  полна  $\Leftrightarrow \mathbb K$  содержит функции из  $F_2 \backslash T_0, F_2 \backslash T_1, F_2 \backslash M, F_2 \backslash S, F_2 \backslash L$ . Док-во:

#### Необходимость

 $\overline{\forall}$  произвольного замкнутого класса  $G \neq F_2$ , если  $\mathbb{K}$  не содержит ни одной функции из  $F \backslash G$ , то  $\mathbb{K} \subset G \Rightarrow [\mathbb{K}] \subset [G] \neq F_2 \Rightarrow \mathbb{K}$  - не является полной

#### Достаточность

Рассмотрим функции  $f_1 \notin T_0, f_2 \notin T_1, f_3 \notin L, f_4 \notin S, f_5 \notin M$ . Покажем, что если  $\mathbb{K} \nsubseteq G$ , где  $G \in \{T_0, T_1, S, M, L\}$ , то  $\overline{x}$  и  $x_1 \cdot x_2 \in [\mathbb{K}]$ .

Рассмотрим 2 случая:

- 1.  $f_1(1;...;1) = 1$ , но тогда  $f(x;...;x) = 1 \in [\mathbb{K}]$ . Т.к.  $\mathbb{K} \nsubseteq T_1$ , то  $\exists f_2 \in \mathbb{K} \mid f_2(1;...;1) = 0 \in [\mathbb{K}]$ . Покажем, что  $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$ . Т.к.  $\mathbb{K} \nsubseteq M$ , то  $\exists f_3 \in \mathbb{K} \mid f_3 \notin M$ , т.е.  $\exists \vec{\alpha} \preccurlyeq \vec{\beta} \mid f_3(\vec{\alpha}) > f_3(\vec{\beta})$ .
  - Рассмотрим функцию  $f(a_1; ...; a_{j-1}; x_j; a_{j+1}; ...; a_n) \equiv \overline{x_j}$ , т.к. 0 и 1  $\in [\mathbb{K}]$ , то и  $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$ .
- 2.  $f_1(1;...;1) = 0$ , то  $f_1(x;...;x) = \overline{x} \in [\mathbb{K}]$ . Покажем, что 0 и  $1 \in [\mathbb{K}]$ . Рассмотрим  $f_4 \in \mathbb{K} \mid f_4 \notin S \Rightarrow \exists (a_1;...;a_n) \mid f_4(a_1;...;a_n) = f_4(\overline{a_1};...;\overline{a_n}) = const \in \{0,1\} \in [\mathbb{K}]$ . Т.к.  $\overline{x} \in [\mathbb{K}]$ , то 0 и  $1 \in [\mathbb{K}]$ .

Покажем  $x_1 \cdot x_2 \in [\mathbb{K}]$ .

Т.к.  $\mathbb{K} \notin L$ , то  $\exists f_5 \in \mathbb{K} \mid f_5 \notin L$ , т.е. в ее многочлене Жегалкина  $\exists$  моном степени больше  $1(*) \Rightarrow \exists$  моном, содержащий  $x_1 \cdot x_2$ .

Рассмотрим многочлен Жегалкина функции  $f_5$ :

$$f_5(x_1; \dots; x_n) = x_1 \cdot x_2 \cdot g_1(x_3; \dots; x_n) \oplus x_1 \cdot g_2(x_3; \dots; x_n) \oplus x_2 \cdot g_3(x_3; \dots; x_n) \oplus g_4(x_3; \dots; x_n).$$

Рассмотрим функцию f, полученную из  $f_5$ , следующим образом:

$$f(x_1; x_2) = f_5(x_1; x_2; a_3; \dots; a_n) = x_1 x_2 C_1 \oplus x_1 C_2 \oplus x_2 C_3 \oplus C_4.$$

$$C_1=1$$
, т.к. см (\*). Рассмотрим функцию  $f(x_1\oplus C_3;x_2\oplus C_2)=x_1x_2\oplus C_2C_3\oplus C_4\Rightarrow x_1x_2\in [\mathbb{K}]$ .  $\blacksquare$ 

## Классическое представление булевых функций. КНФ. ДНФ.

Рассмотрим класс  $K_0 = \{\cdot, \vee, \bar{}\}$  Символом  $x^a$ , где  $a \in \Omega$ , обозначим функцию переменной x, принимающую значение 1, если x=a, и 0 в противном случае. Таким образом:

$$x^a = \begin{cases} \mathbf{x}, \, \mathbf{a} = 1\\ \bar{x}, \, a = 0 \end{cases}$$

 ${\it Onpedenehue.}\ \Pi$ усть  $i_1,\ldots,i_k$  - различные натуральные числа. Форму-

ла вида  $x_{i_1}^{a_1} \lor \ldots \lor x_{i_k}^{a_k}$  называется элементарной дизъюнкцией ранга k. Если заменить  $\lor$  на &, то получаем элементарную конъюнкцию ранга k.

Если элементраная дизъюнкция рассматривается как формула от переменной  $x_1, \ldots, x_n$  и её ранг равен n, то она назвается совершенной.

Определение. Конъюктивной нормальной формой (КНФ) называется ∀ формула представляющая собой конъюнкцию конечного числа элементарных дизъюнкций.

**Теорема.**  $\forall$  булевая функция может быть представлена в виде  $f(x_1,\ldots,x_n)=$   $\&_{(b_1,\ldots,b_k)=\Omega^k}x_{i_1}^{\bar{b}_{i_1}},\ldots,x_{i_k}^{\bar{b}_{i_k}}f_{i_1,\ldots,i_n}^{\bar{b}_{i_n}}(x_1,\ldots,x_n)$  **Замечание.** Аналогичным образом определяется элементарная дизъ-

юнкция $(ДН\Phi)$ .

**Теорема.**  $\forall$  булевой функции  $k \leq n$  представима формулой  $f(x_1,\ldots,x_n) = \bigvee_{(a_1,\ldots,a_k)} x_{i_1}^{a_{i_1}},\ldots,x_{i_k}^{a_{i_k}} f_{i_1,\ldots,i_n}^{a_{i_1}}(x_1,\ldots,x_n)$   $\mathbf{Cnedcmeue.}\ f(x_1,\ldots,x_n) \equiv \overline{x_1} f(0,x_2,\ldots,x_n) \vee x_1 f(1,x_2,\ldots,x_n)$ 

В случае k=n получаем совершенные КНФ и ДНФ, называемые СКНФ и СДНФ.

Утверждение.  $\exists ! \ CДНФ \ и \ CKHΦ \ \forall f \in F_2.$ 

Пример. (две ДНФ одной функции)

$$\overline{x_1x_2}x_3 \vee \overline{x_1}x_2x_3 \vee x_1x_2 \equiv \overline{x_1}x_3 \vee x_1x_2$$

**Определение.** Многочленом Жегалкина от переменных  $x_1, \ldots, x_n$  называется формула над классом  $K_5 = \{\oplus, \cdot, 1\}$  вида

$$a_0 \oplus \sum_{i_1,\dots,i_k} a_{i_1,\dots,i_n} x_{i_1} \cdot \dots \cdot x_{i_n}$$
  
 
$$1 \le i_1 \le \dots \le i_k \le n; a_0, a_{i_1}, \dots, a_{i_n} \in \Omega$$

Здесь знак суммы означает исключающее "или"и сумирование ведётся по всем непустым подмножествам  $\{i_1,\ldots,i_k\}$  множества  $\{1,\ldots,n\}$ .

Определение. Элементарной конъюнкцией входящей в многочлен Жегалкина в качестве слогаемых называется одночлен (моном), элементы  $a_{i_1,...,i_k}$ коэффиценты многочлена,  $a_0$  - свободный член. Ранг конъюнкции называется степенью одночлена.

Степенью неленейности функции представляемой многочленом Жегалкина называется максимальная из степеней многочлена, входящих в многочлен Жегалкина этой функции с коэффицентом 1.

 $\it Teopema. \ orall \$  булевая функция однозначно представима многочленом Жегалкина.

**Определение.** Двоичным n-мерным кубом называют множество точек пространства  $\mathbb{R}^n$  с координатами  $a_1, \ldots, a_n$ , где  $a_i \in \Omega$ 

Для задания булевой функции  $f(x_1,\ldots,x_n)$  на n-мерном кубе отмечают вершины соответствующие носителю этой функции.

**Определение.** Гранью п-мерного куба ранга k (или иначе разморности n-k) называется множество его вершин, соответсвующее  $N_{\varphi}$ , где  $\varphi$  - произвольная элементарная конъюнкция ранга k, т.е.  $\varphi=x_{i_1}^{a_1},\ldots,x_{i_n}^{a_k}$ 

**Утверждение.** (свойства)

1. 
$$f = \varphi \Leftrightarrow N_f = N_{\varphi}$$

2. 
$$N_{f \cdot \varphi} = N_f \cap N_{\varphi}$$

3. 
$$N_{f \cup \varphi} = N_f \cup N_{\varphi}$$

4. 
$$f \cup \varphi \equiv f \Leftrightarrow N_{\varphi} \subseteq N_f$$

5. 
$$f \equiv \bigvee_{i=1}^m \varphi_i \Leftrightarrow N_f = \bigcup_{i=1}^m N_{\varphi_i}$$

**Определение.** Длиной ДНФ называется сумма рангов входящих в неё элементарных конъюнкций. ДНФ с минимальной длиной называется минимальной ДНФ (МДНФ).

**Определение.** Элементарная конъюнкция  $\psi = x_{i_1}^{a_1} \cdot \ldots \cdot x_{i_k}^{a_k}$  называется имплекантой функции  $f(x_1,\ldots,x_n)$ , если она входит в некоторую ДНФ представляющуюю функцию f.

**Утверждение.** (эквивалентно)

1.  $\psi$  - имплеканта функции f

2. 
$$\psi \cup f \equiv f$$

3. 
$$\psi \to f \equiv 1$$

4. 
$$\psi \cdot f = \psi$$

*Определение.* Говорят, что g поглащается функцией f, если  $g \lor f \equiv f$ , т.е. имплеканта это элементарная конъюнкция, поглощаемая функцией f.

*Onpedeneнue.* Имплеканта функции f называется простой, если никакая её собственная часть не поглощается функцией f.

Пример.

$$\underline{f(x_1, x_2, x_3)} \equiv x_1 x_2 \lor x_1 \overline{x_2} \lor \overline{x_2 x_3}$$

 $\overline{x_2x_3}$  - простая.

 $x_1x_2$  - нет, т.к.  $x_1$  поглощается f.

**Лемма.** Пусть  $\varphi_1$  и  $\varphi_2$  имплеканты f,  $\varphi_1$  поглощает  $\varphi_2 \Leftrightarrow \varphi_1$  - часть  $\varphi_2$ 

**Теорема.**  $\forall$  имплеканта функции f, содержащаяся в какой-либо МДНФ функции f является простой.

**Теорема.** Пусть  $\varphi_1 \cup \ldots \cup \varphi_m$  - дизъюнкция всех простых имплекант функции f, тогда  $f \leq \varphi_1 \vee \ldots \vee \varphi_m$ 

**Определение.** Дизъюнкция всех простых имплекант функции f называется сокращенной ДНФ.

**Определение.** ДНФ  $\varphi_1 \cup \ldots \cup \varphi_m$  функции f называется тупиковой, если все  $\varphi_i, i \in \overline{1, k}$ , входящие в неё, являются простыми имплекантами f и  $\varphi$ .

Всюду далее f-n-местная булевая функция отличается от константы.

#### 2.1 Метод Блейка

Метод Блейка строит из ДНФ сокращённую ДНФ.

Основной операцией данного алгоритма является операция неполного склеивания, в основе которого лежит тождество:

$$x\varphi_1 \vee \bar{x}\varphi_2 \equiv x\varphi_1 \vee \bar{x}\varphi_2 \vee \varphi_1\varphi_2$$

Вход: ДНФ

Выход: Сокращённая ДНФ

Этап 1 В исходной ДНФ нааходим пару имплекант, в которой некоторая переменная входит в разных степенях:  $\varphi_i = x_k \varphi_i'$  и  $\varphi_j = \overline{x_k} \varphi_i'$ .

Формируем  $\varphi_1\varphi_2$  и добавляем её в ДНФ, повторяем до тех пор, пока не перестанут повялятся новые имплеканты.

<u>Этап 2</u> В полученной ДНФ применяем операцию поглащения используя тождество  $\varphi\psi\lor\varphi\equiv\varphi$  до тех пор пока это возможно.

**Теорема.** Полученная на выходе алгоритма ДНФ является сокращённой ДНФ.

 $\mathcal{A}$ ок-во: Покажем, что ДНФ, полученная на  $\underline{\text{Этапе 1}}$  содержит все простые имплеканты функции f(индукция по n).

Пусть n=1. Утверждение очевидно, т.к. ДНФ функции одной переменной отличной от константы есть  $x_1$  или  $\overline{x_1}$ .

Пусть  $\forall$  ДНФ и для  $\forall$  функции от n-1 переменной после <u>Этапа 1</u> образуется ДНФ, содержащая все простые имплеканты.

Пусть теперь f - функция от n переменных и  $\varphi$  её имплеканта

- а) Если ранг  $\varphi$  равен n, то  $\varphi$  содержится в  $\forall$  ДНФ функции f.
  - Действительно пусть  $\varphi = x_1^{a_1} \cdot \ldots \cdot x_n^{a_n}$ , тогда она принемает значения  $1 \Leftrightarrow$  все  $x_i$  равны  $a_i$  в любой ДНФ функции f должна присутствовать имплеканта  $\varphi'$ , принимающая значение 1 на  $(a_1, \ldots, a_n) \Rightarrow$  все переменные входят в неё в тех же степенях, что и в  $\varphi$ , но
- б) Если ранг  $\varphi$  меньше, то  $\exists x_i$  не входящее в  $\varphi$ .

Представим f в виде  $f=x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$ , где h,g,t - некоторые булевые функции, независящие от  $x_i$ . Т.к.  $\varphi$  - имплекация функции f, то  $\varphi\vee x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$  совпадает с  $x_ih\vee\overline{x_i}g\vee t$ . Полагая  $x_i=0$  или 1 имеем  $\varphi\vee g\vee t\equiv g\vee t$  и  $\varphi\vee h\vee t\equiv h\vee t$  соответственно. Возьмём конъюнкцию этих

тождеств и применим к левой части закон дистрибутвности. Получим  $\varphi \lor (g \lor t)(h \lor t) \equiv (g \lor t)(h \lor t) \Rightarrow \varphi$  является имплекантой функции  $f_1 = (h \lor t)(g \lor t) \equiv hg \lor t$ .

ДНФ этой функции получается с помощью операции "неполного склеивания" из имплекант, входящих в ДНФ функции  $x_ih \lor \overline{x_i}g \lor t$ . При этом  $\varphi$  - простоая для f, т.к.  $\varphi$  - простая для  $f_1$ , а f поглащает  $f_1$ .

Тогда по предположению индукции  $\varphi$  содержится в ДНФ, полученной после <u>Этапа 1</u>, применнёного к ДНФ функции  $f_1$ , но  $\varphi \in$  аналогичной ДНФ функции f, т.к.  $\forall$  непростая имплеканта поглащается некоторой простой, то после <u>Этапа 2</u> в ДНФ окажутся только простые имплеканты.

 $\pmb{\mathcal{J}\!\mathit{еммa}}.$  Путь ДНФ  $A=\bigcup_{i=1}^k \varphi_i$  поглащает элементарную конъюнкцию  $\varphi$  и  $\varphi\varphi_k\equiv 0.$  Тогда  $\varphi$  поглащается ДНФ  $A^1=\bigcup_{i=1}^k \varphi_i$ 

 ${\it Onpedenenue}.$  Функции  $f_1$  и  $f_2$  называются ортогональными, если  $f_1f_2\equiv 0$ 

**Теорема.** (Критерий поглощения)

Пусть  $A=\bigcup_{i=1}^k u_i$  - ДНФ некоторой функции,  $\varphi_0$  - элементарная конъюнкция не ортогональная ни одной из конъюнкций  $\varphi_1,\dots,\varphi_k$ . Обозначим  $\varphi_{0_i}$  - конъюнкцию членов входящих в  $\varphi_0$  и в  $\varphi_i$ , а  $\varphi_{1_i}$  - конъюнкция членов  $\varphi_i$ , невходящих в  $\varphi_0$  (если  $\varphi_i=\varphi_{0_i},\varphi_{1_i}=1$ ) ДНФ поглощает  $\varphi\Leftrightarrow\bigvee_{i=1}^k\varphi_{1_i}\equiv 1$ 

**Утверждение.** Если f монотонна, то сокращённая ДН $\Phi = MДН\Phi$ .

#### 2.2 Метод Квайна

Составляется таблица, строчки которой обозначают всеми простыми имлекантами длиной функции, столбцы - наборами, на которых функция принимает значение 1. На пересечении ставится значение имплеканты на соответствующем наборе. Для построения ДНФ или МДНФ надо удалять строки так, чтобы в каждом столбце была хотя бы одна 1.

# 3 Эквивалентность функций относительно групп преобразований.

#### 3.1 Группы инерции

**Определение.** Подстановкой непустого множества М называют любое биективное отображение М на себя. При известном п будем обозначать  $f(x_1; \ldots, x_n) = f(\vec{x})$ .

**Определение.** Пусть  $f(\vec{x})$ и  $h(\vec{x})$  - функции из  $F_k(n)$  и G - произвольная группа подстановок множества  $\Omega_k^n$ . Говорят ,что f эквивалентно h относительно группы G, если существует подстановка  $g \in G$  любого набора  $\vec{\alpha} \in \Omega_k^n$  выполняется:  $f(\vec{\alpha}) = h(q(\vec{\alpha}))$ . Обозначение :  $f \stackrel{G}{\sim} h$ .

Утверждение.

- 1)  $f \stackrel{G}{\sim} f$
- 2)  $f \stackrel{G}{\sim} h \Leftrightarrow h \stackrel{G}{\sim} f$
- $3)f \stackrel{G}{\sim} h; h \stackrel{G}{\sim} r \Rightarrow f \stackrel{G}{\sim} r$

 $\stackrel{G}{\sim}$  - отношение эквивалентности.

Таким образом  $F_k(n)$  разбивается на классы эквивалентности. Класс, содержащий функию f, будем называть  $[f]_G$ . Очевидно  $1 \le |[f]_G \le |G|$ .

**Определение.** Функция  $f(\vec{x}) \in F_k(n)$  - называется инвариантной относительно подстановки  $g \in G < S_{\Omega_k^n}$ , если  $f(g(\vec{x})) = f(\vec{x})$ , относительно группы G, если она инвариантна относительно любой подстановки из этой группы.

#### Утверждение.

Множество подстановок  $g \in G$ , относительно который функция f инвариантна образует подгруппу в группе G.

**Определение.** Подргуппа, определенная в утверждении, несет название - Группа инерции -функции f в группе G. Обозначение:  $I_G(f)$ .

**Теорема.** Если 
$$f \in F_k(n)G < S_{\Omega^k}$$
, то  $|[f]_G| = \frac{|G|}{|I_G(f)|}$  Определение. Орбитой группы подстановок  $G < S_{\Omega^k}$ , содержащей эле-

**Определение.** Орбитой группы подстановок  $G < S_{\Omega^k}$ , содержащей элемент  $\alpha$ , называется множество  $\triangle_{\alpha} = \{\beta \in S_{\Omega^k} | \exists g \in G; \beta = g(\alpha)\}$ 

**Утверждение.** f инвариантна относительно группы  $G \Leftrightarrow$  на элементах каждоой орбиты она принимает постоянные значения. То есть  $\forall p \in \triangle \mid f(\beta) = f(\alpha)$ .

Cледствие. G- транзитивна  $\Rightarrow f$  инвариантна  $\Rightarrow f \equiv \mathrm{const}$ 

*Следствие.* Число функций k-значной логики инвариантно относительно группы G ровно  $k^{\nu(G)}$ - число орбит группы G.

1) Группа подстановок координат векторов  $\alpha \in \Omega_k^n$   $g_s(a_1,\dots,a_n)=a_{i1};\dots;a_{in}$  в соответсвии с перестановкой:

$$g_s = \begin{pmatrix} 1; & \dots & n \\ \dots & \dots & \dots \\ i_1; & \dots & i_n \end{pmatrix}$$

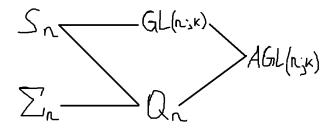
Обозначение:  $S_n$ .

2) Группа сдвигов:  $\sum_n$ . Пусть  $\alpha=(a_1;\ldots;a_n)\in\Omega_k^n$ . Тогда  $\sum_n=\{g_\alpha|g_\alpha(C_1;\ldots;C_n)=(C_1+a_1;\ldots;C_n+a_n);\alpha$  и  $\vec{c}\in\Omega_k^n\}$ . Суммирование ведется по mod k.

3)  
Группа Джевонса 
$$Q_n$$
  
 $Q_n = <\sum_n; S_n>$ 

4)GL(n;k) - полная линейная группа; Пусть A - невырожденная матрица размеров  $n\times n$  над  $Z_k$ . Тогда  $GL(n;k)=\{g_A|g_A(a_1;\ldots;a_n)+(a_1;\ldots;a_n)\cdot A;A\in (Z_k|_{n\times n}^A)$ 

5) Полная афинная группа  $AGL(n;k) = <GL(n;k); \sum_n >$  Диаграмма вложения группы:



 $\sum_n; Q_n; AGL(n;k)$  - транзитивны  $\Rightarrow$  инвариантны относительно них только const.

Орбитами группы  $S_n$  являются множества векторов одинакового веса. Число функций одинакового веса инвариантных относительно $S_n$  ровно  $k^{\frac{k+n-1}{k-1}}$ .

**Теорема.** Орбитами группы GL(n;k) являются все множества  $M_{\alpha}=\{(a_1;\ldots;a_n)\in\Omega^n_k|(a_1;\ldots;a_n;k)=d\},d|k.$ 

*Следствие.* Число функций n-значной логики (от n-переменных ), инвариантных относительно GL(n;k) равно  $k^{\nu(k)}, \nu(k)$ -число делителей k.

**Теорема.** Пусть  $T_k(n)$ -множество всех функций k-значной логики с тривиальной группой инерции в AGL(n;k). Тогда

$$\lim_{n \to \infty} \frac{|T_n(k)|}{|F_k(n)|} = 1$$

 $\mathcal{A}$ ок-во: 1)Оценим сверху число неподвижных точек нетождественного фаинного преобразования  $g \in AGL(n;k)$ . Рассмотрим уравнение  $g(\vec{x}) = \vec{x}A + \alpha; \alpha \in \mathbb{Z}_k^n$ ; A-невырожденная матрица над  $\mathbb{Z}_k$ ; B матричном виде уравнение перепишется следующим образом:  $\vec{x}(E-A) = \alpha$ .

Если A=E ,то  $\sharp$  решений, так как  $\vec{\alpha} \neq \vec{0}$  (g - нетождественное преобразование). Пусть  $C=(C_ij)_{n\times n}=E-A\neq 0$ .

Не ограниченная общность  $c_{11}\neq 0$ , тогда  $c_{11}x_1+\ldots+c_{n1}x_n=a_1$ -следствие системы, если зафиксировать  $x_2;\ldots;x_n$  произвольными значениями из  $Z_k$ , то полученное уравнение будет иметь не более  $(C_n;k)$  решений, а так как  $C_{11}\neq 0$ , то число решений при произвольной фиксации  $x_2;\ldots;x_n\leqslant \frac{k}{2}\to$  для всего уравнения имеем  $(\frac{k}{2})^n$ . ( то есть число решений  $\vec{x}(E-A)=\alpha$ , не превосходит  $(\frac{k}{2})^n\leqslant \frac{k^n}{2}$ .)

- 2) Поскольку количество точек (неподвижных) афинной подстановки (  $k^{l(g)}$ , где l(g)-число циклов ) не превосзодят  $\frac{k^n}{2}$ , то количество независимых циклов в её разложении может превосходить  $\frac{3k^n}{4}$ . (  $\frac{k^n}{2}$  - циклов длины 1;  $\frac{k^n}{4}$  - циклов длины 2)
- $\to$  количество функций инвариантных относительно фиксированных подстановок g не провосходят  $k^{\frac{3k^n}{4}}$ , так как функция должна принимать одинаковые значения на элементах каждой орбиты.

$$|AGL(n;k)| \leqslant k^{n^2+n} \to k^{\frac{3k^n}{4}+n^2+n} \to \lim_{n \to \infty} \frac{|T_n(k)|}{|F_k(n)|} = \frac{k^{k^n} - k^{\frac{3k^n}{n}+n^2+n}}{k^{k^n}} = 1$$

Классы эквивалентности по  $\stackrel{G}{\sim}$  назовем G-типом. Для осуществления полной классификации необходимо построить список представителей G типов.  $f^{(1)};\ldots;f^{l(G)};l(g)$ - число G-типов. Строится последовательность  $f_1;f_2;\ldots$  Среди них могу быть одинаковые представители из какого-то класса. Полагаем  $f^{(1)}=f_1$  и считаем:

 $|I_G^{f(1)}|$ , проверяем  $f_2 \in I_G^{f(1)}$ ; если нет, то считаем:  $|I_G^{f(2)}|, f^{(2)} = f_2$  и так далее . . .

Останавливаемся, когда:

$$\sum_{i=1}^{f(G)} \frac{|G|}{|I_G^{f(i)}|} = k^{k^n}$$

то есть необходимость вычисления порядка групп инерции. Значение параметра f(G) упрощает метод. Задача поиска этого параметра носит название задачи перечисления G - типов.

## 3.2 Инварианты, нахождение групп инерции и проверка экваивалентности.

**Определение.** Отображение  $\varphi$  - называется инвариантом группы G, если для любого  $g \in G$  и произвольной  $m \in M$  справедливо равенство:  $\varphi(g(m)) = \varphi(m)$ .

Инвариант  $\varphi$  называется полным, если из  $\varphi(m_1) = \varphi(m_2) \to$  что элементы  $m_1$  и  $m_2$  лежат на одной орбите группы G. Принимая во внимание факт, что для G, действующей на  $F_k(n)$ , орбита будет являться G - типом, сформируем правило проверки эквивалентности  $f_1$  и  $f_2 \in F_k(n)$ .

Пусть  $\varphi$  - инвариант группы G, действующей на  $F_k(n)$ , если  $\varphi$  -полный, то  $\varphi(f_1)=\varphi(f_2)$  равносильно тому, что  $f_1\overset{G}{\sim}f_2$ ;

Если  $\varphi$ неполный инвариант, то  $\varphi(f_1) = \varphi(f_2)$ - только необходимое условие эквивалентности. В случае, когда равенство выполнено, надо проверять другие инваринты:

$$\exists k = ?$$

1)Для  $AGL(n;k); S_n; \sum_n; Q_n$  инварианты -вес, степени нелинейности. 2) $Q_n$  - число простых импликант, число существующих переменных. 3) $S_n$  - число одночленов в многочлене Жегалкина.

Пример. Пусть  $f(x_1;x_2;x_3)=x_1\oplus x_2$   $f_2(x_1;x_2;x_3)=x_1\oplus x_2\oplus x_3$  Они не эквивалентны относительно  $S_n;Q_n$ , но  $f_2(x_1;x_2;x_3)=f_1((x_1;x_2;x_3)A)$ 

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

 $x_1 \oplus x_2; x_1; x_3.$ 

**Теорема.** Для любого натурального  $m\geqslant 2$  и произвольной группы  $G\colon |G|=m, \exists n, f\in f_2(n)$   $I_{S_n}(f)\cong G$ 

## 4 Представление дискретных функций в базисах функциональных пространств. Алгоритм БПФ.

**Определение.** Пусть К - произвольное поле, 0 и 1 - нуль и единица поля К соответствует псевдобулевой функции от п переменных называется произвольное отображение  $f:\{0,1\}^n \longrightarrow K$ . Обобщение  $GF(p)^n \longrightarrow K$ . Множества таких функций будем называть  $K_p(n)$ . На  $K_p(n)$  естественным образом задаются операции + и  $\cdot$  на элементах поля.

**Утверэнсдение.**  $K_p(n)$  - векторное пространство над K размерности  $p^n$  **Теорема.** Множеству всех различных гомоморфизмов  $\varphi: (GF(p)^n, +) \longrightarrow (\mathbb{C}, *)$  состоит из  $p^n$  различных гомоморфизмов  $\mathcal{X}_{\alpha}; \ \alpha = (\alpha_1, \dots, alpha_n) \in GF(p)^n$ , каждый из которых однозначно определяется своим действием на вектора стандартного базиса  $e_j, j \in \overline{1,n}$  следующим образом  $\mathcal{X}_{\alpha}(e_j) = \exp(\frac{2\pi i}{p} \cdot \alpha_i)$ .

Утверждение. Для любых  $\alpha, \beta \in GF(p)^n$  верно  $\frac{1}{p^n} \sum_{\gamma \in GF(p)^n}^n \mathcal{X}_{\alpha}(\gamma) \overline{\mathcal{X}_{\beta}(\gamma)} = \delta_{\alpha,\beta}$ , т.е.

$$\delta_{\alpha,\beta} = \begin{cases} 1, \alpha = \beta \\ 0, \alpha \neq \beta \end{cases}$$

**Теорема.**  $\{\mathcal{X}_{\alpha} \mid \alpha \in (GF(p))^n\}$  - базис  $\mathbb{C}_p(n)$ 

**Определение.** Разложение произвольной функции  $f \in \mathbb{C}_p(n)$  по базису характера  $\{\mathcal{X}_\alpha \mid \alpha \in (GF(p))^n\}: f(\vec{x}) = \sum_{\alpha \in GF(p)^n} C_\alpha^f \mathcal{X}_\alpha(\vec{x})$  называется разложением f в ряд Фурье, соответствующий набору  $\alpha$ . Комплексное число  $C_\alpha^f$  - коэффициент Фурье функциий f соотвествующий набору  $\alpha$ .

**Определение.** Преобразование из  $\mathbb{C}_p(n)$  в  $\mathbb{C}^{p^n}$ , ставящее в соответствие каждой функции ее коэффициенты Фурье(«Спектр Фурье»), будем называть преобразование Фурье.

Утверждение.

- 1. Пусть  $\gamma \in GF(p)^n$ , тогда  $C^f_{\gamma} = \frac{1}{p^n} \sum_{\beta \in GF(p)^n} f(\beta) \overline{\mathcal{X}_{\alpha}(\beta)}$ .
- 2. Пусть f булева функция, тогда  $C^f_{\gamma} = \frac{1}{2^n} ||(f(\overline{x})||.$

В некоторых случаях вместо функции f удобнее свойства функции  $F(\vec{x})=(-1)^{f(\vec{x})}.$  Коэффиценты Фурье такой функции называется коэффициентом Уолша-Адамара второго рода функции f(x). Обозначается  $C^F_{\alpha}=W^f_{\alpha}.$ 

Свойства.

1. 
$$W^f_{\alpha}=1-\frac{1}{2^{n-1}}||f(\vec{x})\oplus<\alpha,\vec{x}>||,$$
 где  $<\alpha,\vec{x}>=\alpha_1x_1\oplus\cdots\oplus\alpha_nx_n.$ 

2.

$$W_{\alpha}^{f} = \begin{cases} -2C_{\alpha}^{f} : \alpha \neq \vec{0} \\ 1 - 2C_{\alpha}^{f} : \alpha = \vec{0} \end{cases}$$

3. 
$$\sum_{\alpha \in \Omega_2^n} W_{\alpha}^f = (-1)^{f(\overline{0})}$$

4. 
$$\sum_{\alpha \in \Omega_2^n} (W_{\alpha}^f)^2 = 1$$

5. 
$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \leq \max_{\alpha \in \Omega_2^n} |W_{\alpha}^f| \leq 1$$

Зафиксируем некоторую обратимую  $2^n \times 2^n$  матрицу A над полем K. Пусть  $f^{\downarrow}$  - вектор столбцов значений f из  $K_2(n)$ .  $\widehat{f^{\downarrow}} = A^{-1}f^{\downarrow}$ , тогда задано биективное отображение из  $K_2(n)$  в  $K^{2^n}$ . Вектор  $\widehat{f^{\downarrow}}$  - представление функции f. Если столбцы матрицы A занумеровать наборами из  $\Omega_2^n$ , то  $f^{\downarrow} = \sum_{\alpha \in \Omega_2^n} g_{\alpha}^{\downarrow} \widetilde{f}(\alpha)$ . Каждый столбец  $g_{\alpha}^{\downarrow}$  есть задание некоторой функции из  $K_2(n)$ , A - невырожденная  $\Rightarrow \{g_{\alpha}\}_{\alpha \in \Omega_2^n}$  - базис  $K_2(n)$ .

<u>Определение.</u> Пусть A и B - матрицы над размеров  $m \times n$  и  $n \times n$  над полем K соответственно. Тензорным произведением матриц A и B называется матрица  $A \otimes B$  следующего вида:

$$C = \begin{pmatrix} \alpha_{11}\beta & \alpha_{12}\beta & \dots & \alpha_{1m}\beta \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1}\beta & \alpha_{m2}\beta & \dots & \alpha_{mn}\beta \end{pmatrix} - \text{размерность } mn \times mn.$$

#### Утверждение.

1. 
$$A \otimes (B \otimes C) = (A \otimes B) \otimes C$$

2. 
$$(A+B) \otimes C = A \otimes C + B \otimes C \ (m=n)$$
  
 $A \otimes (B+C) = A \otimes B + A \otimes C$ 

3. 
$$A, C \in K_{m:m}, B, D \in K_{n:n} \Rightarrow (A \otimes B)(C \otimes D) = AC \otimes BD$$

4. 
$$A \oplus B$$
 обратимо  $\Leftrightarrow A$  и  $B$  обратимы, причем  $(A \otimes B)^{-1} = A^{-1} \otimes B^{-1}$ 

**Лемма.** Пусть A - матрица размера  $2^n \times 2^n$  над K и  $A = B \otimes A'$ , где  $B = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ,  $a,b,c,d \in K$ , а A - матрица размером  $2^{n-1} \times 2^{n-1}$  причем обе матрицы B и A' невырожденные. Пусть столбцы матриц A и A' задают базисы функциональных пространств  $K_2(n), K_2(n-1)$ , функции из которых обозначаются  $g_\alpha$  и  $g'_\alpha$  соответственно. Тогда  $\forall \alpha \in \Omega_2^{n-1}$  верно:

$$g_{\alpha}(0,\alpha') = (a\overline{x_1} + cx_1)g_{\alpha'}(x_2; \dots; x_n)$$
  
$$g_{\alpha}(1,\alpha') = (b\overline{x_1} + dx_1)g_{\alpha'}(x_2; \dots; x_n).$$

**Теорема.** Пусть A - тензорное произведение матриц  $B_j \in K_{2\times 2}^*$  вида  $\begin{pmatrix} a_i & b_i \\ c_i & d_i \end{pmatrix}$ , т.е.  $A = \otimes \prod_{i=1}^n B_i$ , тогда базисная функция  $g_\omega$ , соотвествующая столбцу A и занумерованная набором  $\omega = (\omega_1, \dots, \omega_n)$  имеет вид  $g_\omega(x_1; \dots; x_n) = \prod_{i=1}^n \omega_i(a_i\overline{x_i} + c_ix_i) + \omega_i(b_i\overline{x_i} + d_ix_i)$ . Пример.

$$B = \begin{cases} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{cases}$$
 — тождественное преобразование.

$$B = egin{cases} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 — многочлен Жегалкина.

$$B = \begin{cases} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{cases}$$
 — коэффициент Фурье.

**Теорема.** Пусть B - невырожденная матрица размера  $2\times 2$  над K,  $A=B^{[n]}$  - тензорная степень. Тогда существует алгоритм вычисления  $\widetilde{f}^\downarrow$  по вектору  $f^\downarrow$ , имеющий сложность  $O(n\cdot 2^n)$  операций поля K)

 $\mathcal{A}$ ок-во: Пусть  $B^{-1}=egin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ . Из свойств тензорного произведения матриц вытекает, что  $A^{-1}=(B^{-1})^{[n]}=D_n\cdot D_{n-1}\cdot\ldots\cdot D_1$ , где  $D_i$  - матрица вида:

$$D_i = \left(E_2^{[n-i]} \otimes egin{pmatrix} a & b \ c & d \end{pmatrix} \otimes E_2^{[i-1]} 
ight)$$
, где  $E_2 = egin{pmatrix} 1 & 0 \ 0 & 1 \end{pmatrix}$  .

Обозначим  $f_0^\downarrow=f^\downarrow$  и  $\forall i\in\overline{1,n}\mid f_i^\downarrow=D_i\cdot f_{i-1}^\downarrow,$  тогда  $\widetilde{f^\downarrow}=f_n^\downarrow.$  Покажем, что каждое из умножений  $D_i$  на  $f_{i-1}^\downarrow$  может быть выполнено

Покажем, что каждое из умножений  $D_i$  на  $f_{i-1}^{\downarrow}$  может быть выполнено за  $O(2^n)$  операций поля K. Тогда общее количество операций, необходимое для вычисления  $\widetilde{f^{\downarrow}}$  по  $f^{\downarrow}$  будет составлять  $O(n2^n)$  операций.

$$D = \left(E_{2^{n-i}} \otimes \begin{pmatrix} aE_{2^{i-i}} & bE_{2^{i-i}} \\ cE_{2^{i-i}} & dE_{2^{i-i}} \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \overset{\wedge}{D_i} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \overset{\wedge}{D_i} \end{pmatrix}$$

 $\overset{\smallfrown}{D}_i$  - матрица размера  $2^i \times 2^i$  вида

$$\begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}} & bE_{2^{i-1}} \\ cE_{2^{i-1}} & dE_{2^{i-1}} \end{pmatrix}.$$

Пусть теперь  $X^{\downarrow}$  произвольный вектор длины  $2^n$  над полем K. Опишем алгоритм умножения  $D_i$  на  $X^{\downarrow}$ .

1. Разобьем  $X^{\downarrow}$  на  $2^{n-1}$  частей длины  $2^i$ , тогда

$$X^{\downarrow}=egin{pmatrix} X_1^{\downarrow} \ dots \ X_{2^{n-i}}^{\downarrow} \end{pmatrix}$$
, тогда  $D_iX^{\downarrow}=egin{pmatrix} \hat{D}_iX_1^{\downarrow} \ dots \ \hat{D}_iX_{2^{n-i}}^{\downarrow} \end{pmatrix}$  .

2. Каждый из векторов  $X_{j}^{\downarrow}$  разбиваем на 2 подвектора равной длины.

$$\begin{split} X_{j}^{\downarrow} &= \begin{pmatrix} X_{j_{0}}^{\downarrow} \\ X_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix}, \text{тогда } D_{i}X_{j}^{\downarrow} = \begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}} & bE_{2^{i-1}} \\ cE_{2^{i-1}} & dE_{2^{i-1}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_{j_{0}}^{\downarrow} \\ X_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} aE_{2^{i-1}}X_{j_{0}}^{\downarrow} + bE_{2^{i-1}}X_{j_{0}}^{\downarrow} \\ cE_{2^{i-1}}X_{j_{1}}^{\downarrow} + dE_{2^{i-1}}X_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} aX_{j_{0}}^{\downarrow} + bX_{j_{0}}^{\downarrow} \\ cX_{j_{1}}^{\downarrow} + dX_{j_{1}}^{\downarrow} \end{pmatrix}. \end{split}$$

Таким образом для вычисления  $\widetilde{f^\downarrow}$  необходимо  $O(n\cdot 2^n)$  операций.

### 5 Трансверсали.

**Определение.** Пусть  $2^X$  - булеан множества X, т.е. совокупность всех подмножеств множества X. Пусть  $(X_1; \ldots; X_n)$  - некоторая n-выборка из булеана. Вектор  $(x_1; \ldots; x_n)$ , состоящий из элементов множества X, называется трансверсалью семейства  $(X_1; \ldots; X_n)$ , если выполнены следующие отношения:

- 1.  $x_i \notin X_i$ ;  $1 \le i \le n$ ;
- 2.  $x_i \neq x_j$ ;  $i \neq j$ ;  $1 \neq i, j \leq n$ .

Иными словами имеем систему различных представителей семейства  $(X_1;\ldots;X_n)$  .

**Теорема.** (Критерий Ф.Холла) Для того, чтобы семейство  $(X_1; \dots; X_n)$  имело трансверсаль, необходимо и достаточно, чтобы  $\forall \ \mathbf{k} \in \overline{1,n}$  и  $\forall \ \mathbf{k}$ -сочетания  $i \leq j_1 < \dots < j_k \leq n$  выполнялось условие:

$$|X_{j_1} \cup \cdots \cup X_{j_k}| \geq k.$$
 (\*)

#### Доказательство:

#### Необходимость:

Пусть  $\exists (x_1; \ldots; x_n)$  тр.  $(X_1; \ldots; X_n)$ . Тогда  $\forall k \in \overline{1,n}$  и  $\forall$  набора  $1 \leq j_1 < \cdots < j_k \leq n$  имеем  $x_{j_1} \in X_{j_1}, \ldots, x_{j_k} \in X_{j_k}$  и  $x_{j_s} \neq x_{j_t}$  при  $j_t \neq j_s \Rightarrow |X_{j_1} \cup \cdots \cup X_{j_k}| \geq k = |x_1; \ldots; x_k|$ .

#### Достаточность:

Индукция по n. Пусть n=1 , тогда  $|X_1| \le 1 \Rightarrow x_1$  тр  $X_1$  . Предположение индукции:  $\forall n' < n$  из условия  $(*) \Rightarrow \exists$  трансверсали для n' множеств.

Рассмотрим 2 случая:

а) Для всех  $1 \le k \le n-1$  и  $\forall 1 \le j_1 < \dots < j_k \le n$  верно  $|X_{j_1} \cup \dots \cup X_{j_k}| \ge k+1$  (\*\*) При k=1  $|X_1| \ge 2 \Rightarrow \exists$  трансверсаль  $x_1$  тр. X.

Рассмотрим семейство  $(X_2';\ldots;X_n')$ , где  $X_i=X_i$   $x_i,2\leq i\leq n$ . Согласно (\*\*) для этого семейства при  $\forall 1\leq k< n$  и  $\forall 2\leq j_1<\cdots< j_k\leq n$  имеем  $|X_{j_1}'\cup\cdots\cup X_{j_k}'|\geq k$  и по предположению индукции существует  $(x_2;\ldots;x_n)$  тр.  $(X_2';\ldots;X_n')$ , но тогда  $(x_1,x_2,\ldots,x_n)$  тр.  $(X_1;\ldots;X_n)$ .

**б)**  $\exists k$  и такое сочетание  $1 \leq j_1 < \dots < j_k \leq n$ , что  $|X_{j_1} \cup \dots \cup X_{j_k}| = k$ . Т.к. можно перенумеровать подмножества, то не ограничивая общности считаем  $|X_1 \cup \dots \cup X_k| = k$ . По предположению индукции  $\exists$  трансверсаль  $(x_1; \dots; x_k)$  тр.  $(X_1; \dots; X_k)$ , т.к. k < n и  $x_1; \dots; x_k = |X_1 \cup \dots \cup X_k|$ .

Рассмотрим семейство множеств  $(X_{k+1};\ldots;X_n)$ , где  $X_i'=X_i\,x_1;\ldots;x_k,k+1\leq i\leq n$ . Для этого семейства верно условие (\*), т.к.  $\forall 1\leq l\leq n-k$  и  $\forall 1\leq \nu_1<\cdots<\nu_l\leq n-k$  имеем  $|X_{k+\nu_1}'\cup\cdots\cup X_{k+\nu_l}'\cup X_1\cdots\cup X_k|-k\geq |X_{k+\nu_1}'\cup\cdots\cup X_{k+\nu_l}'\cup X_1\cdots\cup X_k|-k\geq \text{Штрихи можно снять, т.к.}$ 

 $x_1; \ldots; x_k$  и так содержится в  $X_1 \cup \cdots \cup X_k \ge k+l-k=l$ , т.к. верно условие (\*) для нештрихованных множеств. Таким образом  $\exists (x_{k+1}; \ldots; x_n)$  тр.  $(X'_{k+1}; \ldots; X'_n) \Rightarrow \exists (x_1; \ldots; x_n)$  тр.  $(X_1; \ldots; X_n)$ .

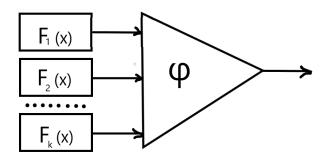
Пример. 1. Представители различных классов эквивалентности Пример. 2. Остовное дерево графа. Его ребра - трансверсали множества рёбер графа.

**Определение.** Пусть P = GF(q) - конечное поле из q элементов,  $q = p^d$ , где  $p \in \mathbb{P}$  (простое). Пусть F(x) - реверсивный многочлен (т.е.  $F(0) \neq 0$ ) над P. Найдутся  $a \in P$  и  $k \in \mathbb{N}$  :  $F(x)|x^k - a$ . Наименьшее k с таким свойством назовём редуцированным периодом (Обозначение: Tred(F)). Элемент a назовём мультипликатором многочлена F(x). Обозначение (Mult(F)) - множество всех мультипликаторов.

Пусть  $F(x)|x^t-b$ , где t=Tred(F). Тогда Утверждение.

- 1. Mult(F) = < b >;
- 2. t \* |Mult(F)| = T(F);
- 3. Если f примитивный, то  $t=\frac{q^m-1}{q-1},$  где  $m=deg(f(x)),Multi(F)=P^*,b=F(0).$

Рассмотрим следующую модель ДСЧ (Датчик случайных чисел).



Пусть  $F_1, \ldots, F_k$  - многочлены попарно взаимопростых степеней  $m_1, \ldots m_k$ . Тогда  $T = [T(F_1), \ldots, T(F_k)] = \frac{(q^{m_1}-1)\cdot\ldots\cdot(q^{m_k}-1)}{(q-1)^{k-1}}$ .

 $(q^{m_1}-1)*(q^{m_k}-1)$ , каждый из них лежит на цикле длины T и таких циклов  $(q-1)^{k-1}$ . Будем считать, что начальное состояние  $\vec{\alpha_0}=(u_1(0),\dots,u_1(m_i-i),u_2(m_2-1),\dots,u_k(0),\dots,u_k(m_k-1))$  выбирается из множества S всех состояний, тогда  $\vec{\alpha_i}=(u_i(i),\dots,u_i(i+m_1-1),\dots,u_k(i),\dots,u_k(i+m_k-1)\in S$ . Последовательность  $(\vec{\alpha_{i=0}})$  - чисто периодическая с периодом T. Каждый вектор  $\vec{\alpha}\in S$  запишем в виде  $\vec{\alpha}=(\vec{\alpha}(i);\dots;\vec{\alpha}(k))$ , где  $\vec{\alpha}(j)\in P^{m_j}$   $\vec{0}$ .

Зададим отношение  $|\forall \vec{\alpha}, \vec{\beta}\vec{\alpha} \ \vec{\beta} \Leftrightarrow \exists c_1, \dots, c_k \in P^* | \vec{\alpha}(j) = c_j \vec{\beta}(j) \forall j \in \overline{1,k}$  Пусть  $q_j$  - корень многочлена  $F_j(x)$  в расширении  $GF(q^{m_j})$  поля P, где  $j \in \overline{1,k}$ . Из пункта 3 утверждения следует, что  $b_j = a_j \frac{q^{m_j}-1}{q-1} = a_j Tred(F_j), i \in \overline{1,k}$ , т.е. имеем мультипликатор многочлена  $F_j(x)$ . Пусть  $m = m_1; \dots; m_k$ , положим  $\forall \vec{\alpha}, \vec{\beta} \in S\vec{\alpha} \overset{red}{\sim} \vec{\beta} \Leftrightarrow \exists i \in 0, \dots, q-2 | \vec{\alpha}(j) = \vec{\beta}(j) * b^{m/m_j}, \forall j \in \overline{1,k}$ . Для любого вектора  $\exists$  ровно q-1 вектор, находящийся с ним в отноше-

нии  $\stackrel{red}{\sim}$  .

**Теорема.** Пусть  $\vec{\gamma_1}, \vec{\gamma_2} \in S$ , тогда

- 1)  $\vec{\gamma_1} \vec{\gamma_2}$

2)  $\vec{\gamma_1}$   $\overset{red}{\sim}$   $\vec{\gamma_2}$   $\vec{\gamma_2}$  Тогда  $\vec{\gamma_1}$  и  $\vec{\gamma_2}$  лежат на различных циклах.