Administración de Procesos Explicación de práctica

Introducción a los Sistemas Operativos Conceptos de Sistemas Operativos

Facultad de Informática Universidad Nacional de La Plata

2025









- CPU (T_{CPU}): tiempo que efectivamente usa la CPU el proceso.
- Retorno (T_R): tiempo que transcurre entre que el proceso llega al sistema hasta que completa su ejecución.
- Espera (T_E): tiempo que el proceso se encuentra en el sistema esperando, es decir el tiempo que pasa sin ejecutarse (T_R - T_{CPII})
- Promedios (TPR y TPE): tiempos promedio de Retorno y Espera. Promedio calculado de los tiempos individuales de cada proceso del lote.









Algoritmo FIFO

- First come, first served.
- Cuando hay que elegir un proceso para ejecutar, se selecciona el más antiguo.
- No favorece a ningún tipo de procesos, pero en principio podríamos decir que los CPU Bound terminan al comenzar su primer ráfaga, mientras que los I/O Bound requieren múltiples ráfagas.







Job	Llegada	CPU	Prioridad
1	0	9	3
2	1	5	2
3	2	3	1
4	3	7	2

```
#Ejemplo 1
TAREA ''1'' PRIORIDAD=3
INICIO=0 [CPU,9]
TAREA ''2'' PRIORIDAD=2
INICIO=1 [CPU,5]
TAREA ''3'' PRIORIDAD=1
INICIO=2 [CPU,3]
TAREA ''4'' PRIORIDAD=2
INICIO=3 [CPU,7]
```

¿Cuáles serían los tiempos de retorno y espera?











- Shortest Job First
- Política non preemptive que selecciona el proceso con la ráfaga más corto
- Cálculo basado en la ejecución previa
- Procesos cortos se colocan delante de procesos largos
- Los procesos largos pueden sufrir starvation (inanicion)
- · Veamos el ejemplo anterior









- Round Robin
- Política basada en un reloj
- Quantum (Q): medida que determina cuánto tiempo podrá usar el procesador cada proceso:
 - Pequeño: overhead de context switch
 - Grande: ¿pensar?
- Cuando un proceso es expulsado de la CPU es colocado al final de la Ready Queue y se selecciona otro (FIFO circular)









Algoritmo **RR** (cont.)

- Existe un "contador" que indica las unidades de CPU en las que el proceso se ejecutó. Cuando el mismo llega a 0 el proceso es expulsado
- El "contador" puede ser:
 - Global
 - Local → PCB
- Existen dos variantes con respecto al valor inicial del "contador" cuando un proceso es asignado a la CPU:
 - Timer Variable
 - Timer Fijo









Algoritmo RR - Timer Variable

- El "contador" se inicializa en Q (contador := Q) cada vez que un proceso es asignado a la CPU
- Es el más utilizado
- · Utilizado por el simulador
- · Veamos el ejemplo 1 nuevamente









Algoritmo RR - Timer Fijo

- El "contador" se inicializa en Q cuando su valor es cero
 - if (contador == 0) contador = Q;
- Se puede ver como un valor de Q compartido entre los procesos

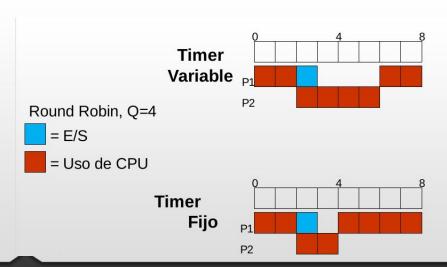








Algoritmo **RR** (cont.)











Algoritmo con Uso de Prioridades

- Cada proceso tiene un valor que representa su prioridad
 → menor valor, mayor prioridad
- Se selecciona el proceso de mayor prioridad de los que se encuentran en la Ready Queue
- Existe una Ready Queue por cada nivel de prioridad
- Procesos de baja prioridad pueden sufrir starvation (inanicion)
 - Solucion: permitir a un proceso cambiar su prioridad durante su ciclo de vida → Aging o Penalty
- Puede ser un algoritmo preemptive o no
- · Veamos el ejemplo 1 nuevamente



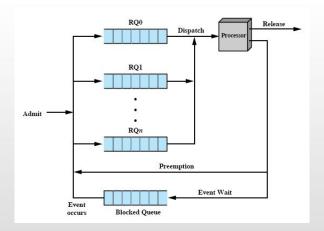








Algoritmo con Uso de Prioridades (cont.)











- Shortest Remaining Time First
- · Versión preemptive de SJF
- Selecciona el proceso al cual le resta menos tiempo de ejecución en su siguiente ráfaga.
- ¿A qué tipos de procesos favorece? → I/O Bound









- Shortest Remaining Time First
- Versión preemptive de SJF
- Selecciona el proceso al cual le resta menos tiempo de ejecución en su siguiente ráfaga.
- ¿A qué tipos de procesos favorece? → I/O Bound









- Shortest Remaining Time First
- · Versión preemptive de SJF
- Selecciona el proceso al cual le resta menos tiempo de ejecución en su siguiente ráfaga.
- ¿A qué tipos de procesos favorece? → I/O Bound
- · Veamos el ejemplo 1 nuevamente









Algoritmos de planificación - CPU + I/O

- Ciclo de vida de un proceso: uso de CPU + operaciones de I/O
- Cada dispositivo tiene su cola de procesos en espera
 → un scheduler por cada cola
- Se considera I/O independiente de la CPU (DMA, PCI, etc.) → uso de CPU y operaciones de I/O en simultáneo







Algoritmos de planificación - Criterios de desempate

- Orden de aplicación:
 - Orden de llegada de los procesos
 - **PID** de los procesos
- Siempre se mantiene la misma política







Algoritmos de planificación - Un recurso por proceso

Job	Llegada	CPU	E/S (rec., inst., dur.)
1	0	5	(R1, 3, 2)
2	1	4	(R2, 2, 2)
3	2	3	(R3, 2, 3)

```
#Ejemplo 2
RECURSO ''R1''
RECURSO ''R2''
RECURSO ''R3''
TAREA ''1'' INICIO=0
[CPU,3] [1,2] [CPU,2]
TAREA ''2'' INICIO=1
[CPU,2] [2,2] [CPU,2]
TAREA ''3'' INICIO=2
[CPU,2] [3,3] [CPU,1]
```











Algoritmos de planificación - Recurso compartido

Job	Llegada	CPU	E/S (rec., inst., dur.)
1	0	5	(R1, 3, 3)
2	1	4	(R1, 1, 2)
3	2	3	(R2, 2, 3)

```
#Ejemplo 3
RECURSO ''R1''
RECURSO ''R2''
TAREA ''1'' INICIO=0
[CPU,3] [1,3] [CPU,2]
TAREA ''2'' INICIO=1
[CPU,1] [1,2] [CPU,3]
TAREA ''3'' INICIO=2
[CPU,2] [2,3] [CPU,1]
```











Esquema Colas Multinivel

- Schedulers actuales → combinación de algoritmos vistos
- La ready queue es dividida en varias colas (similar a prioridades)
- Los procesos se colocan en las colas según una clasificación que realice el sistema operativo
- Cada cola posee su propio algoritmo de planificación → planificador horizontal
- A su vez existe un algoritmo que planifica las colas → planificador vertical
- Retroalimentación → un proceso puede cambiar de una cola a la otra

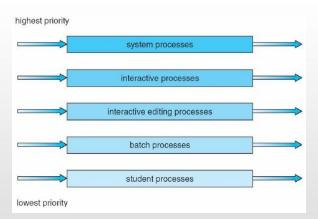








Esquema Colas Multinivel (ejemplo 1)











- El sistema consta de tres colas:
 - Q0: se planifica con RR, q=8
 - Q1: se planifica con RR, q=16
 - Q2: se planifica con FCFS
- Para la planificación se utilizan los siguientes criterios:
 - Los procesos ingresan en la Q0. Si no se utilizan los 8 quantums, el job es movido a la cola Q1
 - Para la cola Q1, el comportamiento es similar a Q0. Si un proceso no finaliza su ráfaga de 16 instantes, es movido a la cola Q2

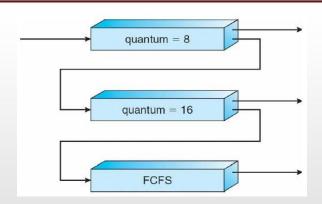










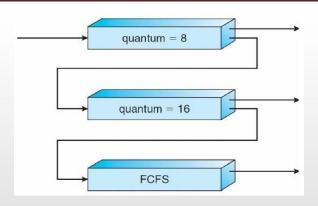












 ¿A qué procesos beneficia el algoritmo? → CPU Bound

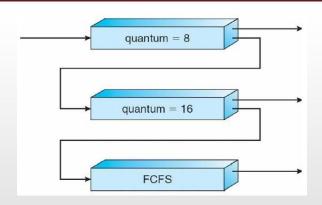












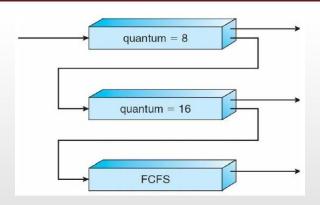
¿A qué procesos beneficia el algoritmo? → CPU
 Bound











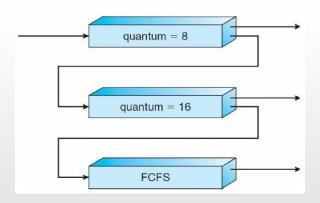
· ¿Puede ocurrir inanición?











 ¿Puede ocurrir inanición? → Si, con los procesos ligados a E/S si siempre llegan procesos ligados a CPU











Planificación con múltiples procesadores

- La planificación de CPU es más compleja cuando hay múltiples CPUs
- Este enfoque fue implementado inicialmente en Mainframes y luego en PC
- La carga se divide entre distintas CPUs, logrando capacidades de procesamiento mayores
- · Si un procesador falla, el resto toma el control









Planificaci 'on con mu'ltiples procesadores:

Critorios

- Planificaci´on temporal → que proceso y durante cuanto
- Planificaci on espacial → en que procesador ejecutar:
 - **Huella:** estado que el proceso va dejando en la cache de un procesador
 - Afinidad: preferencia de un proceso para ejecutar en un procesador
- La asignaci´on de procesos a un procesador puede ser:
 - Est´atica: existe una afinidad de un proceso a una CPU
 - Din'amica: la carga se comparte → balanceo de carga
- La pol'itica puede ser:
 - Tiempo compartido: se puede cosiderar una *cola global* o una

cola local a cada procesador





Planificaci'on con mu'ltiples procesadores

Clasificaciones:

- **Procesadores homog´eneos**: todas las CPUs son iguales. No existen ventajas f´ısicas sobre el resto
- Procesadores heterog´eneos: cada procesador tiene su propia cola, su propio clock y su propio algoritmo de planificaci´on

Otra clasificaci´on:

- Procesadores d'ebilmente acoplados: cada CPU tiene su propia memoria principal y canales
- Procesadores fuertenemente acoplados: comparten memoria y canales
- Procesadores especializados: uno o m´as procesadores principales de uso general y uno o m´as procesadores de uso espec´ıfico









¿Preguntas?









