

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ <u>«Информатика и системы управления»</u>

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа №8 по дисциплине «Компьютерная графика»

Тема: Реализация алгоритма отсечения отрезка произвольным выпуклым отсекателем (Алгоритм Кируса-Бека).

Студент: Блохин Дмитрий

Группа: ИУ7-42Б

Цель работы:

Изучение и программная реализация алгоритма отсечения отрезка произвольным выпуклым отсекателем (Алгоритм Кируса-Бека).

Задание:

- Необходимо обеспечить ввод отсекателя произвольного многоугольника. Высветить его первым цветом. Также необходимо обеспечить ввод нескольких (до десяти) различных отрезков (высветить их вторым цветом). Отрезки могут иметь произвольное расположение: горизонтальные, вертикальные, имеющие произвольный наклон.
- Предусмотреть ввод отрезков, параллельных границе отсекателя.
- Ввод осуществлять с помощью мыши и нажатия других клавиш.
- Выполнить отсечение отрезков, показав результат третьим цветом. Исходные отрезки не удалять.

Ход работы:

Параметрическая форма задания отрезка: P(t)=P1+(P2-P1)t, где 0 <= t <= 1 (накладываем ограничения, чтобы показать, что это уравнение отрезка, а не бесконечной прямой)

- t <0 для нижней и левой границ
- t > 1 для верхней и правой границ

Для распознавания видимости отдельной точки находим скалярное произведение двух векторов Ni(A-fi): один вектор - вектор внутренней нормали к очередной стороне отсекателя, второй - вектор, соединяющий произвольную точку на границе отсекателя с рассматриваемой точкой. Если оно:

- 1. Положительно, то точка лежит по видимую сторону отсекателя
- 2. Равно 0, то точка лежит на границе отсекателя

3. Отрицательно, то точка расположена по невидимую сторону отсекателя

Для нахождения точек пересечения произвольного отрезка с границами отсекателя находим скалярное произведение Nвні(P1+(P2-P1)t-fi). Если оно:

- 1. Положительно, то точка видима относительно текущей границы отсекателя
- 2. Равно 0, то лежит на текущей границе отсекателя
- 3. Отрицательно, то точка невидима относительно текущей границы отсекателя

t=(-Wi*Nвнi)/(Nвнi*D) - находим значение параметра t, определяющее координаты точки пересечения отрезка c границами отсекателя.

Алгоритм Кируса - Бека(алгоритма отсечения отрезка произвольным выпуклым отсекателем):

- 1. Ввод P1, P2, K, C(K) (массив координат вершин)
- 2. Проверка отсекателя на выпуклость
- 3. th = 0, tB = 1 (изначально считаем, что отрезок целиком видим)
- 4. D=P2-P1 (директриса вектор, определяющий направление отрезка)
- 5. Цикл отсечения (по і от 1 до К)
 - 5.1. Wi = P1 fi

 - 5.3. Вычисление Dcкi, Wcki
 - 5.4. Если Dcкі = 0, то если Wcкі < 0, то отрезок невидим
 - 5.5. Вычисление t=-Wcк/Dcк
 - 5.6. Если Dcкi>0, то если t>1 то отрезок невидимый, иначе th=max(t,th)
 - 5.7. Если $Dc\kappa \le 0$, то если $t \le 0$ то отрезок невидимый, иначе t = min(t,t = 0)
 - 5.8. Конец цикла

- 6. Если tн <= tв, тогда изобразить отрезок (tн, tв)
- 7. Конец

Реализация:

1.Код проверки на выпуклость многоугольника.

Используемые функции для реализации проверки на выпуклость многоугольника:

```
int sign(int x)
{
    if (x > 0)
        | return 1;
        if (x < 0)
        | return -1;
        return 0;
}

int skewProduct(const QPoint &a, const QPoint &b)
{
    return a.x() * b.y() - a.y() * b.x();
}

int direction(const QPoint &prev, const QPoint &curr, const QPoint &next)
{
    return sign(skewProduct(curr - prev, next - curr));
}</pre>
```

Реализация проверки на выпуклость многоугольника

```
int MainWindow::checkConvex(QVector<QPoint> &clipper_vertices, int k)
    int f = 1;
    QPoint prev_vertex = clipper_vertices.back();
    QPoint curr_vertex = clipper_vertices[0];
    QPoint next_vertex = clipper_vertices[1];
    int prev_direction = direction(prev_vertex, curr_vertex, next_vertex);
    int curr_direction = 0;
    for (int i = 1; i < k && f; ++i)
       prev_vertex = curr_vertex;
       curr_vertex = next_vertex;
       next_vertex = clipper_vertices[(i + 1) % clipper_vertices.size()];
        curr_direction = direction(prev_vertex, curr_vertex, next_vertex);
        if (curr_direction != prev_direction)
            f = 0;
       prev_direction = curr_direction;
    return f * curr_direction;
```

2. Реализация алгоритма Кируса-Бека.

Используемые функции для реализации алгоритма Кируса - Бека:

```
double scalar_product(const QPointF &a, const QPointF &b)
{
    return a.x() * b.x() + a.y() * b.y();
}

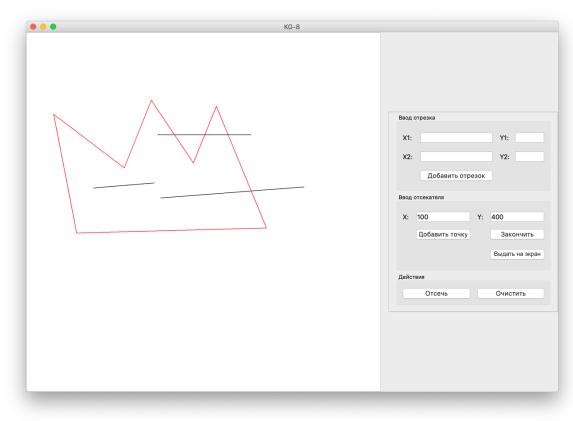
QPointF normal(const QPointF &point)
{
    return {-point.y(), point.x()};
}
```

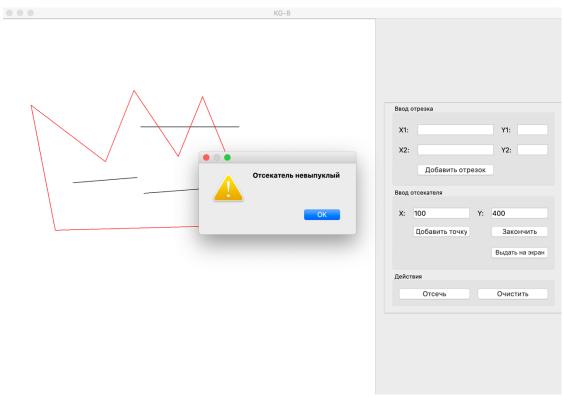
Реализация алгоритма Кируса-Бека:

```
oid MainWindow::KirusBek(const QLine &line, int direction, const QVector<QLine> &edges, int k, QPainter &painter)
 double tb = 0:
 double te = 1;
QPointF D = line.p2() - line.p1();
 for (int i = 0; i < k; i++)</pre>
      QPointF W = line.p1() - edges[i].p1();
     //Вычисление вектора внутренней нормали к очередной i—ой стороне окна отсечения QPointF n = normal(direction * (edges[i].p2() - edges[i].p1()));
      double Dsc = scalar_product(D, n);
      double Wsc = scalar_product(W, n);
      if (fabs(Dsc) <= EPS) // Dsc == 0</pre>
          double t = -Wsc / Dsc;
          if (Dsc > 0)
              if (t > 1)
                  tb = max(t, tb);
              if (t < 0)
                 te = min(t, te);
    (tb <= te)
   painter.drawLine(line.p1() + D * te, line.p1() + D * tb);
```

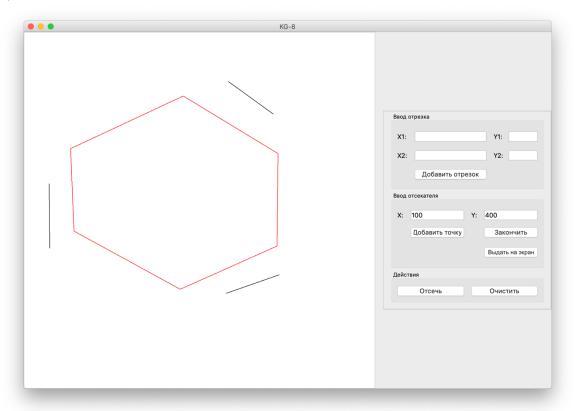
Демонстрация работы программы:

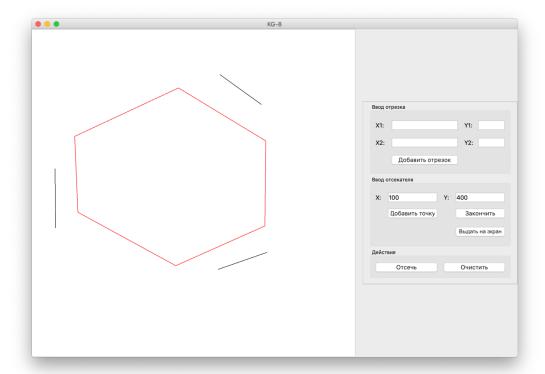
Проверка выпуклости многоугольника:



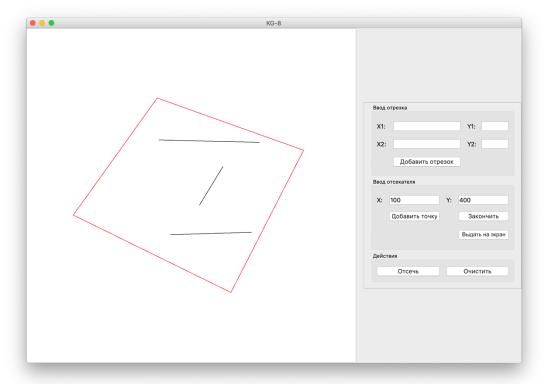


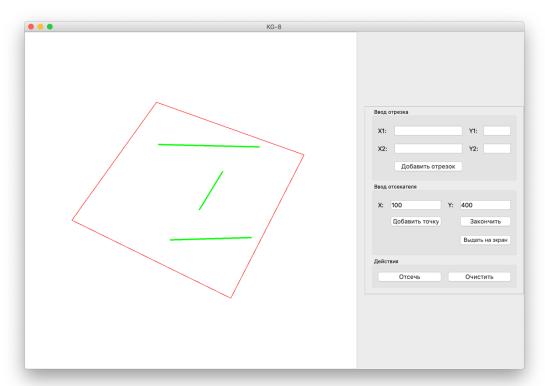
До



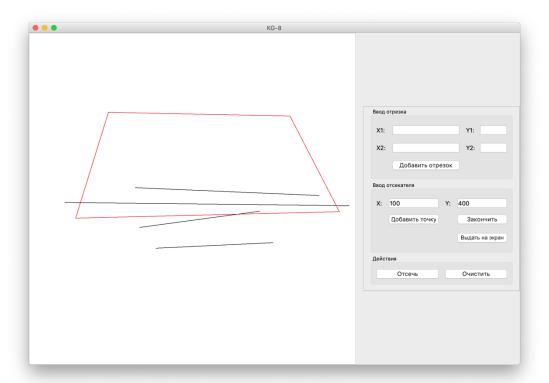


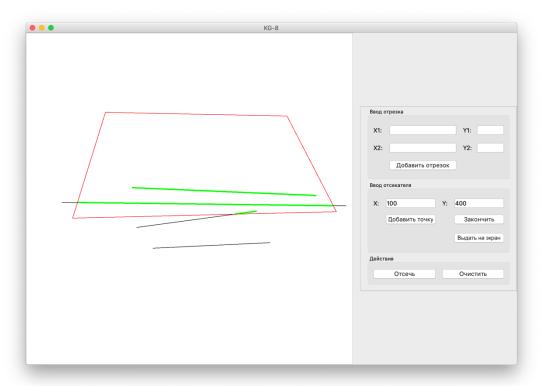
До





До





До

