Метод конечных элементов: ¹	ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ РЕАЛИЗАЦИЯ	сведения и программная	
	Москва 2022		

1 Метод Ритца поиска приближенных обобщенных решений операторных уравнений

Метод Ритца — вариационный и проекционный метод, с помощью которого можно приближенно находить обобщенные решения операторных уравнений в гильбертовых пространствах. Далее мы еще поясним, что это такое. Этот метод появился на рубеже XIX—XX веков и первоначально применялся инженерами для решения задач механики твердого тела. Похожими методами являются метод Бубнова—Галёркина, Галёркина—Петрова. Далее приводится проекционная форма метода Ритца.

Рассмотрим следующее операторное уравнение:

$$Au = f, \quad A: H \to H,$$
 (1)

где $f \in H$, а \mathcal{A} – некоторый оператор, действующий в гильбертом пространстве H. Он имеет следующие свойства:

- Область его определения D(A) плотна в H, т.е. $\overline{D(A)} = H$;
- \mathcal{A} симметричный, т.е. $(\mathcal{A}u, v) = (u, \mathcal{A}v) \ \forall u, v \in D(\mathcal{A});$
- \mathcal{A} положительно определённый, т.е. $\exists \gamma : (\mathcal{A}u, u) \geq \gamma^2 ||u||^2 \quad \forall u \in D(\mathcal{A}).$

Пользуясь этими свойствами, на $D(\mathcal{A})$ можно ввести новое скалярное произведение $[u,v]=(\mathcal{A}u,v)$ и порождаемую им энергетическую норму $[u]=\sqrt{(Au,u)}$, а с её помощью ввести специальное энергетическое пространство $H_{\mathcal{A}}$ – пополнение $D(\mathcal{A})$ по энергетической норме.

Введя энергетическое пространство, можно рассматривать так называемую слабую постановку задачи. Это понятие очень важно. Дело в том, что введение энергетического пространства, расширяющего область определения оператора \mathcal{A} , позволяет нам рассматривать более широкий круг задач, ослабив требования на гладкость в некоторых местах. Вспомните: при построении конечноразностных схем предполагается достаточная гладкость коэффициентов и решения. Теперь же эти требования несколько ослабляются.

Определение 1. $u \in H_A$ называется обобщённым решением задачи (1), если

$$[u,v] = (f,v) \quad \forall v \in H_A.$$

Теорема 1. Обобщенное решение существует, единственно и ограничено по норме, а именно: $\forall f \in H \ \exists ! u \in H_A : [u] \leq C||f||.$

Не будем останавливаться на ее доказательстве, которое выполняется с помощью теоремы Рисса и свойств энергетической нормы.

Метод Ритца предлагает достаточно ясный способ поиска *приближенного* обобщенного решения. В энергетическом пространстве $H_{\mathcal{A}}$ выбирается система линейно независимых функций $\{\varphi_i\}_{i=1}^N$. Их линейная оболочка обозначается $H_{\mathcal{A}}^N$. Функции $\{\varphi_i\}_{i=1}^N$ должны обладать свойством *предельной плотности* в $H_{\mathcal{A}}$:

$$\forall v \in H_{\mathcal{A}} \inf_{v_N \in H_{\mathcal{A}}^N} [v - v_N] \le \varepsilon_N(v) \to 0$$
 при $N \to \infty$ (2)

Иными словами, любой элемент из энергетического пространства $H_{\mathcal{A}}$ можно с любой заданной точностью приблизить линейной комбинацией базисных функций из $H_{\mathcal{A}}^N$, если выбрать достаточно большое N.

Тогда и приближенное обобщенное решение u будем искать в $H^N_{\mathcal{A}}$. Вопрос заключается в поиске коэффициентов $\{a_i\}_{i=1}^N$ разложения по базисным функциям. Для этого вычислим невязку, которую дает приближенное решение u_N , и потребуем ее ортогональности по отношению к $H^N_{\mathcal{A}}$:

$$\mathcal{A}u_N - f \perp H_{\mathcal{A}}^N, \tag{3}$$

что равнозначно ортогональности по отношению к каждой из базисных функций

$$\mathcal{A}u_N - f \perp \varphi_1, \dots, \varphi_N. \tag{4}$$

Запишем же эти условия в виде системы уравнений

$$\begin{cases}
(\mathcal{A}u_N - f, \varphi_1) = 0, \\
\dots \\
(\mathcal{A}u_N - f, \varphi_N) = 0.
\end{cases}$$
(5)

Эту систему можно представить в виде

$$\begin{cases}
(\mathcal{A}u_N, \varphi_1) = (f, \varphi_1), \\
\dots \\
(\mathcal{A}u_N, \varphi_N) = (f, \varphi_N).
\end{cases}$$
(6)

или

$$\begin{cases} [u_N, \varphi_1] = (f, \varphi_1), \\ \dots \\ [u_N, \varphi_N] = (f, \varphi_N). \end{cases}$$

$$(7)$$

Вспомним теперь, что $u_N = \sum_{i=1}^N a_i \varphi_i$, отсюда

$$\begin{cases}
 a_1[\varphi_1, \varphi_1] + \dots + a_N[\varphi_N, \varphi_1] = (f, \varphi_1), \\
 \dots \\
 a_1[\varphi_1, \varphi_N] + \dots + a_N[\varphi_N, \varphi_N] = (f, \varphi_N).
\end{cases}$$
(8)

Видно, что эта система является линейной системой относительно коэффициентов $\{a_i\}$:

$$Aa = b, (9)$$

где $A_{ij}=[\varphi_i,\varphi_j],$ а $b_i=(f,\varphi_i).$ Матрица A называется матрицей жесткости.

Лемма 1. $A = A^T > 0$.

Доказательство мы также опустим, он техническое и достаточно простое.

Результатом всех проделанных действий является

Теорема 2. Пусть u – обобщенное решение (см. опр. 1) задачи (1), а u_N – приближенное обобщенное решение, являющееся линейной комбинацией предельно плотных базисных функций $\{\varphi_i\}$, а коэффициенты разложения определяются из линейной системы (9). Тогда

- 1. Приближенное обобщенное решение u_N существует и единственно, при этом $[u_N] \le C_1||f||;$
- 2. $||u u_N|| \le C_2 \varepsilon_N(u) \to 0$ npu $N \to \infty$.

Доказательство. По лемме 1 решение системы (9) существует и единственно, значит, таково и приближенное обобщенное решение, определяемое полученными коэффициентами

$$[u_N]^2 = [u_N, u_N] = (f, u_N) \le ||f|| \cdot ||u_N|| \le ||f|| \cdot [u_N]/\gamma$$
, отсюда $C_1 = 1/\gamma$.

Из способа поиска коэффициентов $\{a_i\}$ имеем $[u_N, \varphi_i] = 0 \ \forall i$. В то же время, поскольку u – обобщенное решение, то согласно его определению 1, $[u, \varphi_i] = 0 \ \forall i$ тоже. Отсюда $[u-u_N,\varphi_i]=0 \ \ \forall i,$ то есть ошибка приближенного решения ортогональна всем базисным функциям, следовательно, и любой их линейной комбинации. Выберем такую комбинацию $v_N = \sum_{i=1}^N b_i \varphi_i$ и имеем $[u-u_N, u_N-v_N] = 0$. Далее запишем $[u-u_N]^2 = [u-u_N, u-u_N] = [u-u_N, u-v_N] = [u-u_N, u-v_N] = [u-u_N, u-v_N] = [u-u_N, u-v_N]$.

Далее запишем
$$[u-u_N]^2 = [u-u_N, u-u_N] = [u-u_N, u-u_N + v_N - v_N] = [u-u_N, u-v_N] - [u-u_N, u_N - v_N] = [u-u_N, u-v_N] \le [u-u_N][u-v_N].$$

Отсюда $[u-u_N] \leq [u-v_N] \ \, \forall v_N \in H^N_{\mathcal{A}}$. Возьмем теперь inf по всем $v_N \in H^N_{\mathcal{A}}$ и учтем, что $[u-u_N]$ не изменится, а правую часть можно преобразовать по свойству предельной плотности (2), получим

можно преобразовать по свойству предельной плотности (2), получим
$$[u-u_N] \leq \inf_{v_N \in H^N_{\mathcal{A}}} [u-v_N] \leq \varepsilon_N(u) \to 0 \quad \text{при} \quad N \to \infty; \text{ далее вспомним, что } ||u-u_N|| \leq [u-u_N]/\gamma, \text{ отсюда } C_2 = 1/\gamma.$$

ИТОГ

Для задачи (1) введено понятие обобщённого решения (опр. 1), предложен способ его поиска в виде линейной комбинации некоторых базисных функций $\{\phi_i\}$. Чтобы получить это приближенное решение, надо найти коэффициенты разложения по базисным функциям, решив линейную систему (9). Такое приближенное решение существует, единственно и сходится к обобщенному при увеличении числа базисных функций.

2 Метод Ритца в применении к краевой задаче для стационарного уравнения диффузии

В качестве примера рассмотрим краевую задачу для стационарного уравнения диффузии с однородными (нулевыми) граничными условиями Дирихле:

$$\begin{cases} -\nabla \cdot (\mathbb{D}\nabla C) = f & \mathbf{B} & \Omega, \\ C|_{\partial\Omega} = 0. \end{cases}$$
 (10)

В этой задаче оператор \mathcal{A} имеет вид

$$\mathcal{A} = -\nabla \cdot (\mathbb{D}\nabla \cdot) : L_2(\Omega) \to L_2(\Omega), \tag{11}$$

т.е. $H \equiv L_2(\Omega)$ и область определения

$$D(\mathcal{A}) = \{ u \in C^2(\overline{\Omega}) : u|_{\partial\Omega} = 0 \} \subset H.$$
 (12)

Можно показать, что ${\cal A}$ – симметричный и положительно определенный (используя неравенство Пуанкаре-Стеклова).

Энергетическим пространством $H_{\mathcal{A}}$ явялется соболевское пространство $W_2^1\left(\Omega\right)$, и обобщенное решение ищется именно в нем. Это пространство значительно шире пространства $C^2(\overline{\Omega}).$

Кусочные функции и метод конечных элементов 3

Вопросом, определяющим практическую применимость метода Ритца, является выбор базисных функций $\{\varphi_i\}$. Первичная практика применения метода Ритца распространялась на области простой формы и такие базисные функции, как тригонометрические. В таком случае матрица A в линейной системе (9) является плотной.

В какой-то момент (см., например, работу Р. Куранта «Variational methods for the solution of problems of equilibrium and vibrations» 1943 года) стало понятно, что если в качестве $\{\varphi_i\}$ использовать функции, не равные нулю лишь в некоторой малой области, то в матрице A большая часть элементов будет нулевыми. В качестве таких функций можно использовать кусочно-полиномиальные функции.

В большинстве случаев кусочные функции удовлетворяют следующему соотношению:

$$\varphi_i(x_j) = \delta_{ij},\tag{13}$$

где x_j – координаты j-го узла, а φ_i – базисная функция, соответствующая j-му узлу.

3.1 Кусочно-линейные функции в одномерном случае

В одномерном случае базисные кусочно-линейные функции имеют вид, приведенный на рисунке 1. В этом случае отрезок разбит узлами, которые на оси Ox обозначены как 0, 1, 2, 3. Приведены базисные функции $\varphi_0, \ldots, \varphi_3$.

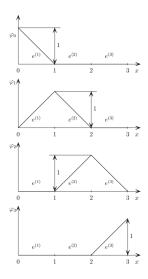


Рис. 1: Кусочно-линейные базисные функции на одномерной сетке

Для таких функций матрица A в системе (9) является трехдиагональной. Трехдиагональная она потому, что для некоторого i число $[\varphi_i, \varphi_j]$ не равно нулю только для $j=i-1,\ i,\ i+1.$ Можно проверить, что итоговая трехдиагональная матрица практически совпадает с матрицей, которую дает метод конечных разностей.

3.2 Кусочно-линейные функции на треугольниках

Такой подход можно расширить и на треугольники. Пример базисной функции для одного узла приведен на рисунке 2. Такая функция не равна 0 только в ячейках, которые окружают



Рис. 2: Кусочно-линейная базисная функция на треугольной сетке

узел, которому она соответствует. В этих треугольниках она ведет себя линейно. Во всех остальных ячейках она нулевая.

Если рассмотреть некоторый треугольник с вершинами $(x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3)$ и ввести на нем локальную нумерацию узлов, то базисные функции $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$ этих узлов на данном треугольнике имеют вид

$$\varphi_1(x,y) = \frac{(x-x_3)(y_2-y_3) - (x_2-x_3)(y-y_3)}{(x_1-x_3)(y_2-y_3) - (x_2-x_3)(y_1-y_3)}$$
(14)

$$\varphi_2(x,y) = \frac{(x-x_3)(y_1-y_3) - (x_1-x_3)(y-y_3)}{(x_2-x_3)(y_1-y_3) - (x_1-x_3)(y_2-y_3)}$$
(15)

$$\varphi_3(x,y) = \frac{(x-x_1)(y_2-y_1) - (x_2-x_1)(y-y_1)}{(x_3-x_1)(y_2-y_1) - (x_2-x_1)(y_3-y_1)}$$
(16)

3.2.1 Особенности сборки матрицы жесткости

Можно догадаться, что значение $[\varphi_i, \varphi_j]$ не равно 0 только в том случае, если узлы i и j являются вершинами одного треугольника.

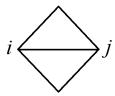


Рис. 3: Два узла i и j, чьи базисные функции одновременно не равны нулю на двух треугольниках

Заполнение матрицы жесткости A (9) можно проводить по-разному. Например, можно заполнять матрицу по строкам. Каждая строка соответствует одному узлу. В ходе заполнения строки для i-го узла нужно вычислять все ненулевые произведения $[\varphi_i, \varphi_j]$. Для соседних узлов i и j их базисные функции не равны нулю одновременно на двух треугольниках. Таким образом, для вычисления $[\varphi_i, \varphi_j]$ нужно будет обратиться к двум разным треугольникам, чтобы произвести интегрирование. Более того, в ходе заполнения строки для i-го узла к каждому из соседних треугольников придется обратиться 2 раза при вычислении функций для разных соседних узлов. Это все приводит к лишним вычислениям.

Поэтому сборку глобальной матрицы жесткости A выполняют по-другому. Запускается цикл по по ячейкам (треугольникам). На каждом треугольнике рассматриваются φ_1 , φ_2 , φ_3 (используется локальная для треугольника нумерация узлов). Далее для этих трех функций вычисляются все попарные скалярные произведения, записывающиеся в *локальную* матрицу жесткости. После чего локальная матрица встраивается в глобальную.

4 Практические задания

Эти упражнения готовят к основной цели – программированию настоящего МКЭ.

1. Освоить готовые функции в src/main.cpp: создание тегов и циклы по сеточным элементам, получение существующих на сетке тегов, вычисление диаметра сетки, подсчет C- и L_2 -норм разности сеточных функций, представленных ячеечными тегами, создание и решение линейных систем;

- 2. Имеется некоторая функция f. Она приближается на треугольной сетке функцией f_N линейной комбинацией кусочно-линейных функций-«домиков», где каждая кусочно-линейная функция соответствует узлу сетки, а коэффициент при ней является значением приближаемой функции f в этом узле, т.е. $f_N = f(x_1)\phi_1(x) + \cdots + f(x_N)\varphi_N(x)$, где x координаты в двумерном пространстве. Написать функцию, которая считает $||f f_N||_C$, $||f f_N||_{L_2}$. Подсказка: при подсчете L_2 -нормы нужно запустить цикл по ячейкам, и интегралы считать для каждой ячейки. Для интегрирования использовать квадратурную формулу из методичики, стр. 39.
- 3. Построить последовательность измельчающихся треугольных сеток в единичном квадрате с помощью Gmsh. Пользуясь результатами предыдущего задания, приблизить на этих сетку функцию $f = sin(\Pi x) * sin(\Pi y)$. Нарисовать графики C- и L_2 -норм ошибки в зависимости от диаметра сетки. На графике оси сделать в логарифмической шкале.