

**Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО
ITMO University**

**ВЫПУСКНАЯ КВАЛИФИКАЦИОННАЯ РАБОТА
GRADUATION THESIS**

**Разработка алгоритма принятия решения в задаче навигации мобильного робота в
условиях динамического окружения**

Обучающийся / Student Кирбаба Денис Дмитриевич

Факультет/институт/кластер/ Faculty/Institute/Cluster факультет систем управления и
робототехники

Группа/Group R3438

Направление подготовки/ Subject area 15.03.06 Мехатроника и робототехника

Образовательная программа / Educational program Робототехника 2020

Язык реализации ОП / Language of the educational program Русский

Квалификация/ Degree level Бакалавр

Руководитель ВКР/ Thesis supervisor Бжихатлов Ислам Асланович, кандидат технических
наук, Университет ИТМО, факультет систем управления и робототехники, доцент
(квалификационная категория "ординарный доцент")

Обучающийся/Student

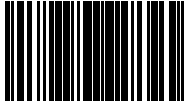
Документ подписан	
Кирбаба Денис Дмитриевич	
13.05.2024	

(эл. подпись/ signature)

Кирбаба Денис
Дмитриевич

(Фамилия И.О./ name
and surname)

Руководитель ВКР/
Thesis supervisor

Документ подписан	
Бжихатлов Ислам Асланович	
12.05.2024	

(эл. подпись/ signature)

Бжихатлов
Ислам
Асланович

(Фамилия И.О./ name
and surname)