

# Морфологический анализ

Техническое зрение

# **VİTMO**

# Морфология



**Морфология** – наука о форме.

Словом морфология (в области обработки изображений) обозначают математические методы анализа изображений, основанных на содержательных яркостно-геометрических моделях.

Наиболее значимые достижения по созданию **«общей теории формы»**:

- Ж. Серра «математическая морфология»;
- Ю.П. Пытьев «морфологический анализ изображений».

Долгое время эти две морфологии считались принципиально различными.



## Что такое форма?

Неформальное определение (по **Ю.П. Пытьеву**) — это то, что присутствует во всех изображениях данной сцены или объекта не зависимо от условий их регистрации.













## Что такое форма?

На изображениях представлена одна и та же сцена, но яркости  $I_i(x,y)$ , i=1,2 различны в каждой точке поля зрения. Неизменна форма, определяемая как инвариант преобразований яркости изображения, моделирующих изменение условий его регистрации.







# Что такое форма?

Сцены отличаются наличием предмета — на правом изображении отсутствует *бусинка* в левой нижней четверти поля зрения.







**Методы морфологического анализа** — это методы решения задач узнавания, классификации объектов, оценки параметров объектов, выделения различия в сценах по их изображениям (сигналам). Основаны на понятии формы сигнала.

Математическая морфология основана на теории множеств.



#### Основные понятия теории множеств

```
X = \{x\}, Y = \{y\} – множества; Z = \{z : z \in X \text{ или } z \in Y\} = X \cup Y – объединение множеств (элементы z принадлежат X или Y); Z \subset X – множество Z включает X; Z = \{z : z \in X \text{ и } z \in Y\} = X \cap Y – пересечение множеств (элементы z принадлежат X и Y); Z = X^C = \{z : z \notin X\} – дополнение множества X; Z = \{z : z \in X, z \notin Y\} = X \setminus Y – разность множеств; Z = \emptyset – пустое множество (не содержит элементов).
```

#### Справедливы соотношения:

$$(X \cup Y)^{C} = X^{C} \cap Y^{C};$$
  

$$(X \cap Y)^{C} = X^{C} \cup Y^{C};$$
  

$$X \setminus Y = X \cap Y^{C}.$$



#### Математическая морфология (Ж. Серра)

Пусть дано евклидово пространство  $E^N$ . Рассмотрим некоторое преобразование  $\Psi \colon E^N \to E^N$ .

Оператор Ч называется увеличивающим, если:

$$X \subset Y \Longrightarrow \Psi(X) \subset \Psi(Y), X, Y \subset E^N.$$

Оператор  $\Psi$  называется *дилатацией* (расширением, наращиванием), если:

$$\Psi(\cup X_i) = \cup \Psi(X_i), \forall X_i \subset E^N.$$

Оператор  $\Psi$  называется эрозией (сжатием, сужением), если:

$$\Psi(\cap X_i) = \cap \Psi(X_i), \forall X_i \subset E^N.$$



### Математическая морфология

Если  $\Psi(X) \supseteq X$  – оператор  $\Psi$  называется *экстенсивным*.

Если  $\Psi(X) \subseteq X$  – оператор  $\Psi$  называется *антиэкстенсивным*.

Если  $\Psi(\Psi(X)) \supseteq \Psi(X)$  – оператор  $\Psi$  является *усиливающим*.

Если  $\Psi(\Psi(X)) \subseteq \Psi(X)$  – оператор  $\Psi$  является *ослабляющим*.

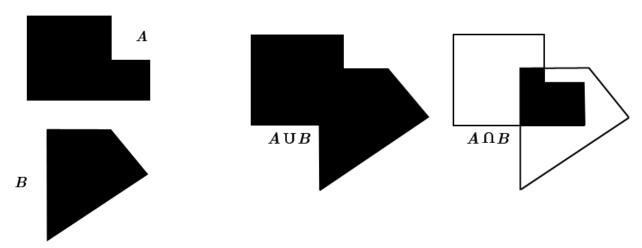
Если  $\Psi(\Psi(X)) = \Psi(X)$  – оператор  $\Psi$  является *равносильным*.

**Морфологические фильтры** — это множество операторов, являющихся одновременно *равносильными* и *увеличивающими*.



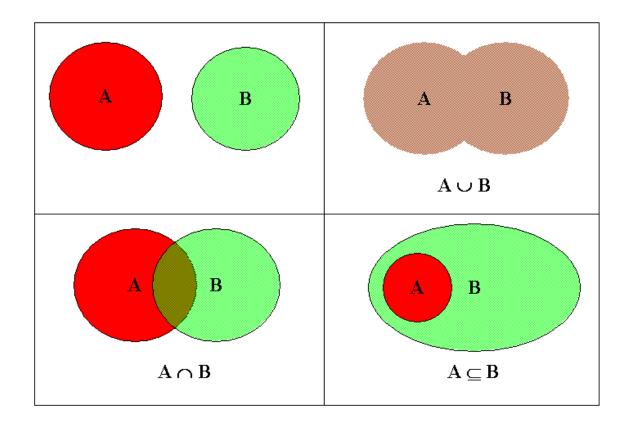
Для бинарных изображений логические операции взаимно однозначно соответствуют операциям над множествами:

- Операция пересечения логическое умножение;
- Операция объединения логическое сложение.



# В «стиле» кругов Эйлера







Определим трансляцию множества (двумерного бинарного образа)  $A \subset E$  по некоторому вектору смещения  $z \in E$  как преобразование:

$$A_z = \{q | a \in A, q = a + z\}.$$

Сложение двумерных точек (пикселей) в данном случае понимается как сложение их декартовых координат.

Пусть дано два бинарных образа  $A, B \subset E$ . Операция:

$$A \oplus B = \{a + b | a \in A, b \in B\} = \cup B_a = \cup A_b$$

называется сложением Минковского. Операция:

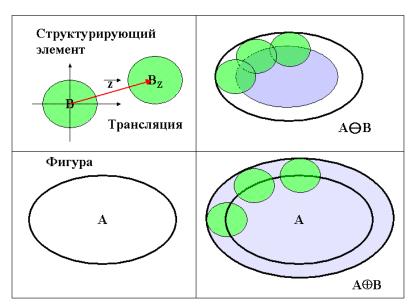
$$A \ominus B = \{z | B_z \subseteq A\} = \cap A_z$$

называется вычитанием Минковского.

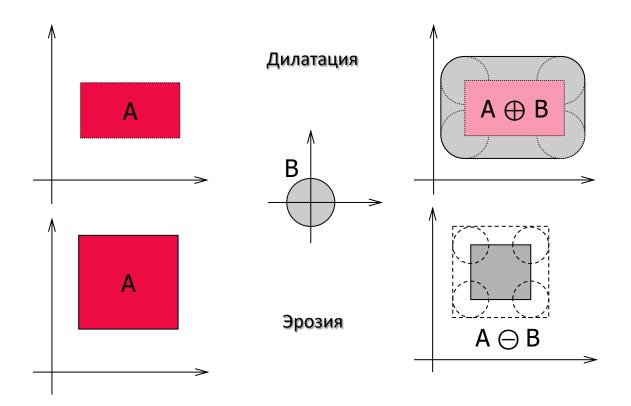


Множество B называется cmpykmypupyющим элементом.

Сложение Минковского называется дилатацией, а вычитание — эрозией изображения A структурирующим элементом B.



# **VİTMO**





Базовые операции математической морфологии *дилатация* и *эрозия* являются двойственными друг по отношению к другу:

$$A \ominus B = (A^C \oplus B^V)^C,$$

где  $A^{C}$  – дополнение к A, а  $B^{V} = \{-b | b \in B\}$ .

Таким образом, все теоремы, доказанные для одной операции, могут быть представлены в двойственной форме относительно другой операции.



Свойства морфологических операций:

Свойство коммутативности:

$$A \oplus B = B \oplus A$$
;

$$A \ominus B \neq B \ominus A$$
.

Свойство ассоциативности:

$$A \oplus (B \oplus C) = (A \oplus B) \oplus C$$
:

$$A \ominus (B \oplus C) = (A \ominus B) \ominus C.$$

•Свойство дистрибутивности:

$$(\cup A_i) \oplus B = \cup (A_i \oplus B), (\cup A_i) \ominus B = \cup (A_i \ominus B);$$

$$(\cap A_i) \oplus B = \cap (A_i \oplus B), (\cap A_i) \ominus B = \cap (A_i \oplus B).$$

•Свойство инвариантности к масштабу:

$$A \oplus \lambda A \oplus \lambda B = \lambda (A \oplus B);$$



Теорема Матерона: любой увеличивающий оператор  $\Psi$ , инвариантный относительно трансляции, может быть представлен в виде объединения эрозий:

$$\Psi(X) = \cup X \ominus B, B \in k(\Psi),$$

где  $k(\Psi)$  – ядро  $\Psi(X)$ , т.е. такое множество структурирующих элементов B, что  $\Psi(B)$  содержит начало координат,

X — изображение со структурирующим элементом B.

Двойственная форма теоремы Матерона:

$$\Psi(X) = \cap X \oplus B, B \in k(\Psi^*),$$

где 
$$\Psi^*(X) = \Psi(X^C)^C$$
.

Любой морфологический фильтр может быть представлен в виде объединения эрозий или пересечения дилатаций.



Операция *открытия* (отмыкания, размыкания, раскрытия) X по B — это последовательное применения операций эрозии и дилатации:

$$X \odot B = (X \ominus B) \oplus B$$
.

Оператор открытия является антиэкстенсивным и увеличивающим.

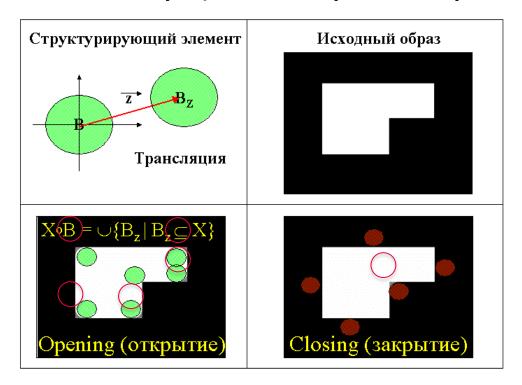
Операция *закрытия* (замыкания) X по B — это последовательное применения операций дилатации и эрозии:

$$X \odot B = (X \oplus B) \ominus B$$
.

Оператор закрытия является экстенсивным и увеличивающим.

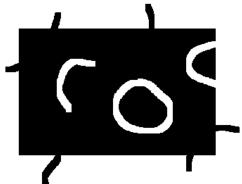
Оба оператора являются *равносильными* и, в силу определения, являются морфологическими фильтрами.







Пример фильтрации: на изображении представлен прямоугольный объект, имеющий «дефекты формы» типа внутренних «дырок» и внешних «выступов».



Будем использовать структурирующий элемент прямоугольной формы, поскольку объект имеет прямоугольную форму.



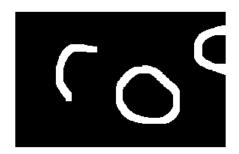
Рассмотрим удаление внешних «выступов» формы, используем открытие:

На первом этапе выполняется операция эрозии объекта, которая удаляет («съедает») внешние «выступы» формы. При этом внешний размер объекта уменьшается, а внутренние дефекты — увеличиваются.

После применения дилатации форма объекта восстанавливается.

В результате выполнения всей операции открытия в целом внешние размеры и форма объекта оказываются восстановлены, но внутренние дефекты формы сохраняются.





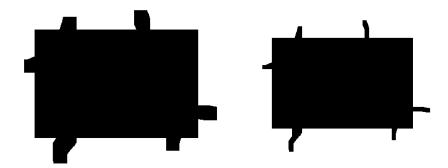


Рассмотрим удаление внутренних дефектов формы, используем закрытие:

На первом этапе выполняется операция дилатация объекта, которая удаляет («заращивает») внутренние «дыры» и «каналы». При этом внешний размер объекта увеличивается вместе с выступами.

После применения эрозии форма объекта восстанавливается.

В результате выполнения всей операции закрытия в целом размеры и внутренняя целостность объекта оказываются восстановлены, но внешние дефекты формы сохраняются.





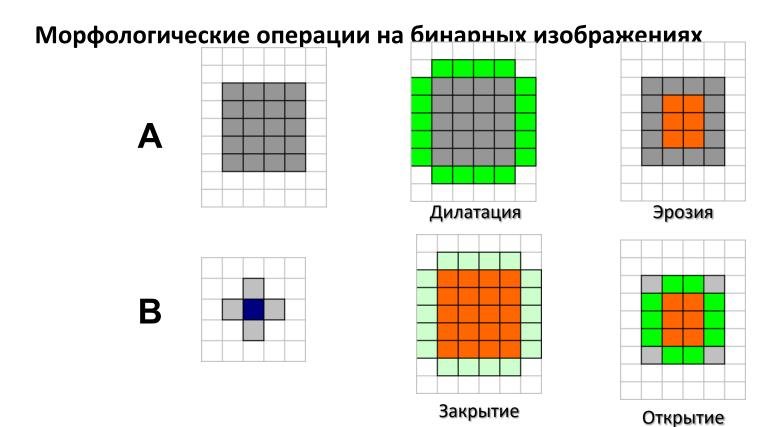
Устранение и «дырок» и «выступов»:

Последовательное применение к исходному изображению открытия, а затем к результату — закрытия с одним и тем же прямоугольным структурирующим элементом:







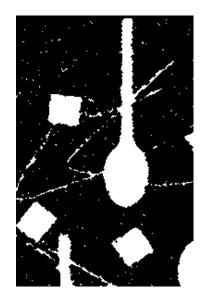


# **VITMO**

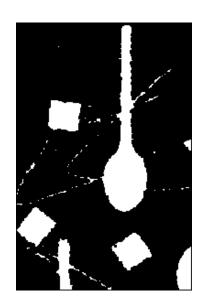


# Пример эрозии на бинарном изображении с сильным шумом

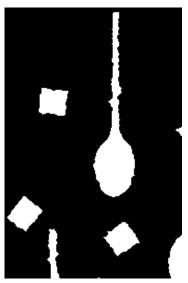






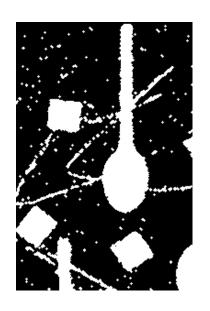


 $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & [1] & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 

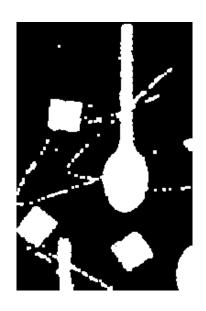


# Пример открытия на бинарном изображении с сильным шумом









 $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 



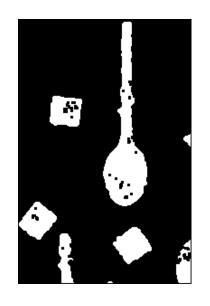


Пусть задан объект с внутренними дефектами.

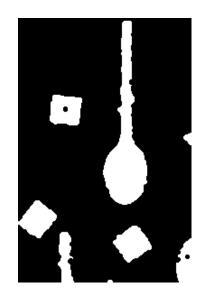


# Пример закрытия на бинарном изображении с дефектами





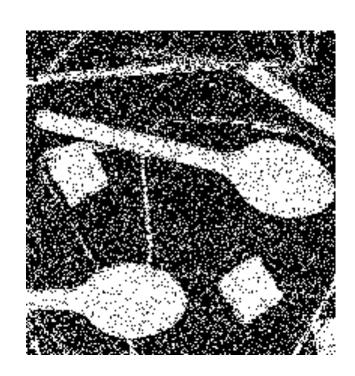






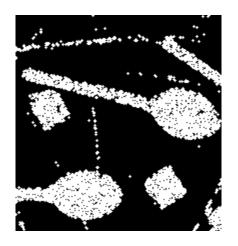
# Пусть задан сильно зашумленный объект / ІТМО

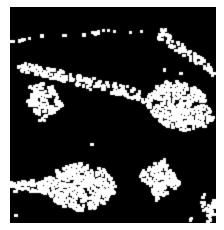




# Пример открытия на бинарном изображении с шумом















# Морфологическая фильтрация и утончение линий



A



 $\mathbf{B}\begin{bmatrix} 111\\ 111\\ 111 \end{bmatrix}$ 



Удаление шума в фоне (эрозия)



Удаление темных пятен на отпечатке (открытие)

# Морфологическая фильтрация и утончение линий



A



 $\mathbf{B}\begin{bmatrix} 111\\111\\111\end{bmatrix}$ 



Удаление пропусков на отпечатках (открытие, затем дилатация)



Восстановление ширины полос отпечатков (эрозия)

# Устранение разрывов линий путем их соединения



Пусть известно, что максимальная длина разрыва равна два пикселя.

Выберем структурный элемент вида:  $\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ , применим дилатацию.

Historically, certain computer programs were written using only two digits rather than four to define the applicable year. Accordingly, the company's software may recognize a date using "00" as 1900 rather than the year 2000.

Historically, certain computer programs were written using only two digits rather than four to define the applicable year. Accordingly, the company's software may recognize a date using "00" as 1900 rather than the year 2000.



Пример: морфологическое выделение границы бинарного изображения.

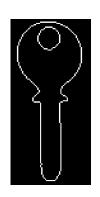
Формирование внутреннего контура:

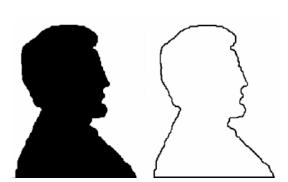
$$C = A - (A \ominus B).$$

Формирование внешнего контура:

$$C = (A \oplus B) - A$$
.









skel(A) - n-я эрозия образа A структурным элементом B:

$$E_n(A) = A \ominus nB;$$
  

$$K_n(A) = E_n(A) - (E_n(A) \ominus B_1) \oplus B_1,$$

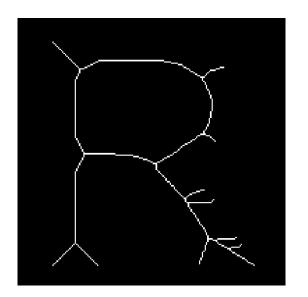
где  $B_1$  имеет вид:



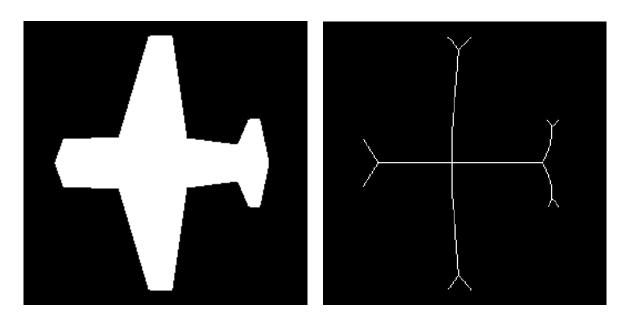
$$skel(A)=$$
  $\cup$   $K_n(A)$ ,  $n=0$  ...  $N-1$ , где  $N$  такое, что  $E_{N-1}\neq\emptyset$ , а  $E_N=\emptyset$ 





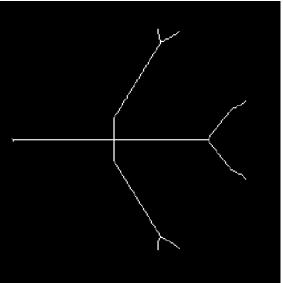














Изображение как функция  $f: F \to E, F \subset E^{N-1}$ , где N — размерность пространства (в случае двумерных изображений ,  $F \subset E^2$ ), задает интенсивность изображения на F.

*Тенью* f называют множество  $U(f) \subset F \times E$ , определяемое как:

$$U = \{(x, y) \in F \times E | y \le f(x) \}.$$

Поверхностью множества  $A \subseteq F \times E$  называется множество  $T[A]: F \to E$ , определяемое в каждой точке как:

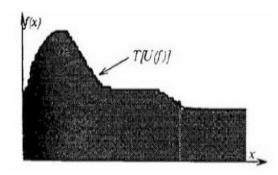
$$T[A](x) = \max y, (x, y) \in A.$$

Связь между тенью и поверхностью:

$$T[U(f)] = f$$
.



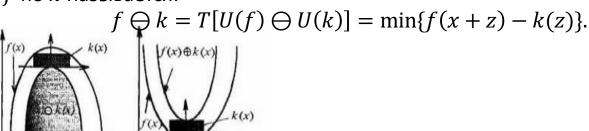
Геометрическое представление тени и поверхности:



Дилатацией f по k называется:

$$f \oplus k = T[U(f) \oplus U(k)] = \max\{f(x-z) + k(z)\}\$$

Эрозией f по k называется:





Эрозия расширяет множество темных пикселей полутонового изображения, а дилатация –

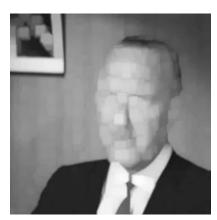
светлых.



Исходное изображение



Эрозия



Дилатация



Выражения для операций открытия и закрытия полностью эквивалентны случаю бинарных изображений.

Операция *открытия* f по k:

$$f \odot k = (f \ominus k) \oplus k = \max(\min(f)).$$

Служит для удаления небольших светлых деталей.

Операция *закрытия* f по k:

$$f \odot k = (f \oplus k) \ominus k = \min(\max(f))$$
.

Служит для удаления небольших темных деталей.









Исходное изображение

Дилатация

Эрозия





Открытие

Закрытие

45 / 49



**Сглаживание изображения** — последовательное применение открытия и закрытия.  $\min(\max(\min f))$ 



Исходное изображение



Сглаженное изображение



Морфологический градиент

 $\frac{1}{2}(\max(f) - \min(f))$ 



Исходное изображение



Обработанное изображение



Морфологический фильтр Лапласа

$$\frac{1}{2}(\max(f) - 2f + \min(f))$$



Исходное изображение



Обработанное изображение



ITSMOre than a UNIVERSITY

s.shavetov@itmo.ru

49 / 49