Съдържание

1	Увод			
	1.1	Мотиовация	2	
	1.2	Обобщение	2	
2	Основни дефиниции			
	2.1	Крайни автомати	3	
	2.2	Крайни преобразуватели	6	
	2.3	Регулярни езици и релации	7	
	2.4	Бимашини	9	
3	Правила за заместване			
	3.1^{-}	Разрешаване на многозначности	12	
	3.2		15	
4	Реализация			
	4.1	Дизайн	16	
	4.2		16	
	4.3		16	
	4.4	- V	16	

1 Увод

Основна задача на лексическият анализатор е да чете символите на входния текст, да ги групира под формата на лексеми (тоукъни) и извежда като изход редица от тези лексеми. Лексемата е структура от данни, която съдържа нейния тип, текст и позиция във входния текст. Тази информация в последствие се подава на парсер, който от своя страна извършва синтактичният анализ на текста.

В тази работа представяме разработка на алгоритъм, който по зададено множество от спецификации на лексеми, създава лексически анализатор. Анализаторът извлича лексимите за линейно време спрямо дължината на входния текст, използвайки бимашина.

Лексическите анализатори могат да се използват и за други цели освен идентификация на лексемите. Други приложения са премахване на сегменти от текст (като нови редове, интервали и пр.), броене на символи, или думи в текст, както и съобщаване на грешки.

1.1 Мотиовация

1.2 Обобщение

2 Основни дефиниции

2.1 Крайни автомати

Дефиниция 2.1. *Краен автомат* дефинираме като петорка $\mathcal{A} = \langle \Sigma, Q, I, F, \Delta \rangle$, където

- \bullet Σ е крайна азбука от символи
- Q е крайно множество от състояния
- ullet $I\subseteq Q$ е множество от начални състояния
- $F \subseteq Q$ е множество от финални състояния
- $\Delta \subseteq Q \times \Sigma \times Q$ е релация на прехода

Тройки от вида $\langle q_1, m, q_2 \rangle \in \Delta$ наричаме npexodu и казваме, че започва състояние q_1 , има етикет m и завършва в състояние q_2 . Алтернативно, тези преходи обозначаваме като $q_1 \to^m q_2$.

Дефиниция 2.2. Нека \mathcal{A} е краен автомат. *Разширена релация на прехода* $\Delta^* \subseteq Q \times \Sigma^* \times Q$ дефинираме индуктивно:

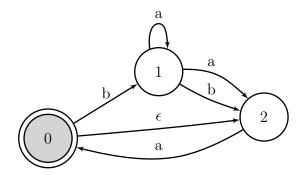
- $\langle q, \epsilon, q \rangle \in \Delta^*$ за всяко $q \in Q$
- $\langle q_1,wa,q_2\rangle\in\Delta^*$ за всяко $q_1,q_2,q\in Q,~a\in\Sigma,w\in\Sigma^*,$ ако $\langle q_1,w,q\rangle\in\Delta^*$ и $\langle q,a,q_2\rangle\in\Delta$

Дефиниция 2.3. Нека $\mathcal{A} = \langle \Sigma, Q, I, F, \Delta \rangle$ е краен автомат. Път в \mathcal{A} наричаме крайна редица от преходи с дължина k>0

$$\pi = q_0 \to^{a_1} q_1 \to^{a_2} \dots \to^{a_k} q_k$$

където $\langle q_{i-1}, a_i, q_i \rangle \in \Delta$ за $i=1\dots k$. Казваме, че *пътят* започва от състояние q_0 и завършва в състояние q_k . Елементите q_0, q_1, \dots, q_k наричаме *състояния на пътя*, а думата $w=a_1a_2\dots a_k$ наричаме *етикет на пътя*.

Успешен n v m в автомата е n v m, който започва от начално състояние и завършва във финално състояние.



Фигура 1: Недетерминиран краен автомат

Пример 2.1. Нека е зададена азбука $\Sigma = \{a, b, \epsilon\}$ и автомат \mathcal{A} над Σ със състояния $Q = \{0, 1, 2\}$, начални $I = \{0\}$, финални $F = \{0\}$ и релация на прехода

$$\Delta = \{ \langle 0, b, 1 \rangle, \langle 0, \epsilon, 2 \rangle, \langle 1, a, 1 \rangle, \langle 1, a, 2 \rangle, \langle 1, b, 2 \rangle, \langle 2, a, 0 \rangle \}$$

 \mathcal{A} е изобразен на Фигура 1. 0 \to^b 1 \to^a 1 \to^b 2 \to^a 0 е успешен път, разпознавайки думата baba.

Дефиниция 2.4. Нека \mathcal{A} е краен автомат. Множеството от етикети на всички успещни пътища в \mathcal{A} наричаме език на \mathcal{A} и обозначаваме като $L(\mathcal{A})$.

$$L(\mathcal{A}) = \{ w \in \Sigma^* \mid \exists i \in I, f \in F : \langle i, w, f \rangle \in \Delta^* \}$$

Дефиниция 2.5. Нека \mathcal{A}_1 и \mathcal{A}_2 са крайни автомати. Казваме, че \mathcal{A}_1 е еквивалентен на \mathcal{A}_2 ($\mathcal{A}_1 \equiv \mathcal{A}_2$), ако езиците им съвпадат ($L(\mathcal{A}_1) = L(\mathcal{A}_2)$)

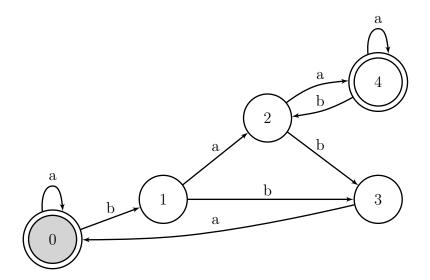
Дефиниция 2.6. Краен автомат $\mathcal{A} = \langle \Sigma, Q, I, F, \Delta \rangle$ е детерминиран, ако:

- \mathcal{A} има единствено начално състояние $I = \{q_0\}.$
- За всяко $q_1 \in Q$ и символ $a \in \Sigma$, съществува не повече от едно $q_2 \in Q$, такова че $\langle q_1, a, q_2 \rangle \in \Delta$.

Иначе казано, релацията на прехода може да се представи като частична функция $\delta: Q \times \Sigma \to Q$ и детерминираните автомати можем преставим в следния вид

$$\mathcal{A}_D = \langle \Sigma, Q, q_0, F, \delta \rangle$$

Предимството на demep muhupahume автомати се изразява в това, че могат да разпознават дали дума w принадлежи на езика на автомата $L(\mathcal{A}_D)$ за линейно време спрямо дължината ѝ - O(|w|), но в определени случаи могат да имат



Фигура 2: Детерминиран краен автомат

експоненциален брой състояния спрямо еквивалентният им недетерминиран автомат.

Дефиниция 2.7. Нека $\mathcal{A}_D = \langle \Sigma, Q, q_0, F, \delta \rangle$ е детерминиран краен автомат. Разширена функция на прехода $\delta^* : Q \times \Sigma^* \to Q$ дефинираме индуктивно:

- $\delta^*(q,\epsilon) = q$
- $\delta^*(q, aw) = \delta^*(\delta(q, a), w)$, където $a \in \Sigma, w \in \Sigma^*$

Теорема 2.1. За всеки краен автомат $\mathcal{A} = \langle \Sigma, Q, I, F, \Delta \rangle$, съществува еквивалентен на него, детерминиран краен автомат \mathcal{A}_D , където $L(\mathcal{A}) = L(\mathcal{A}_D)$.

Доказателство. Нека \mathcal{A} е краен автомат, на който сме премахнали ϵ -преходите. Строим детерминиран краен автомат $\mathcal{A}_D = \langle \Sigma, 2^Q, I, F_D, \delta \rangle$, където:

- $F_D = \{ S \in 2^Q \mid S \cap F \neq \emptyset \}$
- $\bullet \ \delta(S,a) = \{q \in Q \mid \exists p \in S : \langle p,a,q \rangle \in \Delta\}$

С индукция по дължината на w, ще покажем, че за произволна дума $w \in \Sigma^*$ твръденията $\exists i \in I : \langle i, w, p \rangle \in \Delta^*$ и $p \in \delta^*(I, w)$ са еквивалентни:

• Basa : за |w|=0 имаме $w=\epsilon$. Тогава $\exists i\in I: \langle i,\epsilon,i\rangle\in\Delta^*$. Тъй като $\mathcal A$ няма ϵ -преходи, то $\delta^*(I,\epsilon)=I$.

• Индукция: $w = w'a, a \in \Sigma, |w| = |w'| + 1.$ (\Rightarrow) Нека допуснем, че $\exists i \in I$, така че $\langle i, w'a, p \rangle \in \Delta^*$, което значи, че $\exists p' \in Q : \langle p', a, p \rangle \in \Delta$. По индуктивното предположение знаем, че и $p' \in \delta^*(I, w')$ и от дефиницията на δ следва, че $p \in \delta(\delta^*(I, w'), a)$. (\Leftarrow) Нека допуснем, че $p \in \delta^*(I, w'a)$. Тогава $\exists p' : p' \in \delta^*(I, w')$. От индуктиното предположение знаем, че $\langle i, w', p' \rangle \in \Delta^*$ и от дефинициите на δ и Δ следва, че $\langle p', a, p \rangle \in \Delta$, от където следва, че $\exists i \in I : \langle i, w'a, p \rangle \in \Delta^*$.

Така можем да заключим, че за всяка дума $w \in L(\mathcal{A}), \exists i \in I, \exists f \in F : \langle i, w, f \rangle \in \Delta^*$ е изпълнено, че $\delta^*(I, w) \in F_D$, следователно $w \in L(\mathcal{A}_D)$ и $L(\mathcal{A}) = L(\mathcal{A}_D)$. \square

2.2 Крайни преобразуватели

Дефиниция 2.8. Краен преобразувател дефинираме като петорка $\mathcal{T} = \langle \Sigma_1^* \times \Sigma_2^*, Q, I, F, \Delta \rangle$, където

- Σ_1, Σ_2 са крайни азбуки от символи
- Q е крайно множество от състояния
- ullet $I\subseteq Q$ е множество от начални състояния
- $F \subseteq Q$ е множество от финални състояния
- $\Delta \subseteq Q \times (\Sigma_1^* \times \Sigma_2^*) \times Q$ е релация на прехода

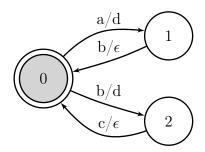
Тройки от вида $\langle q_1, \langle w, m \rangle, q_2 \rangle \in \Delta$ наричаме npexodu и казваме, че започва състояние q_1 , има етикет по горната лента w и по долната лента m и завършва в състояние q_2 . Алтернативно, тези преходи обозначаваме като $q_1 \to_m^w q_2$.

Дефиниция 2.9. Нека $\mathcal{T} = \langle \Sigma_1^* \times \Sigma_2^*, Q, I, F, \Delta \rangle$ е краен преобразувател. Път в \mathcal{T} наричаме крайна редица от преходи с дължина k>0

$$\pi = q_0 \to_{m_1}^{w_1} q_1 \to_{m_2}^{w_2} \dots \to_{m_k}^{w_k} q_k$$

където $\langle q_{i-1}, \langle w_i, m_i \rangle, q_i \rangle \in \Delta$ за $i = 1 \dots k$. Казваме, че *пътят* започва от състояние q_0 и завършва в състояние q_k . Елементите q_0, q_1, \dots, q_k наричаме *състояния на пътя*, а думата $w = w_1 w_2 \dots w_k$ наричаме *входна дума* на пътя, а $m = m_1 m_2 \dots m_k$ е *изходна дума* на пътя.

Успешен път в преобразувателя започва от начално състояние и завършва във финално състояние.



Фигура 3: Краен преобразувател

Пример 2.2. Нека са зададени азбукаи $\Sigma_1 = \{a, b, c\}, \Sigma_2 = \{d, \epsilon\}$ и преобразувател \mathcal{T} над $\Sigma_1^* \times \Sigma_2^*$ със състояния $Q = \{0, 1, 2\}$, начални $I = \{0\}$, финални $F = \{0\}$ и релация на прехода $\Delta = \{\langle 0, \langle a, d \rangle, 1 \rangle, \langle 1, \langle b, \epsilon \rangle, 0 \rangle, \langle 0, \langle b, d \rangle, 2 \rangle, \langle 2, \langle c, \epsilon \rangle, 0 \rangle\}.$ \mathcal{T} е изобразен на Фигура 3.

 $0 \to_d^b 2 \to_\epsilon^c 0 \to_d^a 1 \to_\epsilon^b 0$ е успешен път, превеждайки думата bcab в dd.

Дефиниция 2.10. Нека $\mathcal{T} = \langle \Sigma_1^* \times \Sigma_2^*, Q, I, F, \Delta \rangle$ е краен преобразувател. *Подлежащ, автомат* на \mathcal{T} дефинираме като $\mathcal{A} = \langle \Sigma, Q, I, F, \Delta' \rangle$, където $\Delta' = \{\langle p, w, q \rangle \mid \langle p, \langle w, m \rangle, q \rangle \in \Delta \}$

2.3 Регулярни езици и релации

Дефиниция 2.11. *Регулярен език* е множество над крайна азбука Σ , което дефинираме индуктивно:

- Ø е регулярен език.
- ако $a \in \Sigma$, то $\{a\}$ е регулярен език.
- ullet ако $L_1, L_2 \subseteq \Sigma^*$ са регулярни езици, то
 - $L_1 \cup L_2$ (обедниение)
 - $-L_1 \cdot L_2 = \{a \cdot b \mid a \in L_1, b \in L_2\}$ (конкатенация)
 - $-L_1^* = \bigcup_{i=0}^{\infty} L^i$ (звезда на Клини)

са също регулярни езици.

• Не съществуват други регулярни езици.

Регулярните езици са също така *затворени* относно операциите *допълнение* ($\Sigma^* \setminus L_1$), разлика ($L_1 \setminus L_2$), обръщане (L_1^{-1}) и сечение ($L_1 \cap L_2$).

Дефиниция 2.12. Двоична регулярна стрингова релация дефинираме индуктивно като множество от двойки над крайни азбуки Σ_1, Σ_2 :

- Ø е регулярна релация.
- Ако $a \in \Sigma_1 \times \Sigma_2$, то $\{a\}$ е регулярна релация.
- Ако R_1, R_2 са регулярни релации, то:
 - $R_1 ∪ R_2$ (обединение)
 - $-R_1 \cdot R_2 = \{a \cdot b \mid a \in R_1, b \in R_2\}$ (конкатенация)
 - $-R_1^* = \bigcup_{i=0}^{\infty} R^i$ (звезда на Клини)

са също регулярни релации.

• Не съществуват други регулярни релации.

Дефиниция 2.13. Нека $R_1, R_2, \in \Sigma^* \times \Sigma^*$ са *двоични стрингови релации. Кон-катенацията* на R_1 и R_2 дефинираме както следва

$$R_1 \cdot R_2 = \{ \langle u_1 \cdot v_1, u_2 \cdot v_2 \rangle \mid \langle u_1, u_2 \rangle \in R_1, \langle v_1, v_2 \rangle \in R_2 \}$$

Дефиниция 2.14. *Регулярен израз* наричаме дума над крайна азбука $\Sigma \cup \{(,),|,*\}$

- \bullet ϵ е регулярен израз.
- Ако $a \in \Sigma$, то a е регулярен израз.
- \bullet Ако E_1, E_2 са регулярни изрази, то $E_1|E_2$ и E_1E_2, E_1^* също са регулярни изрази.
- Не съществуват други регулярни изрази.

Всеки регулярен израз има сътветстващ регулярен език:

- $L(\epsilon) = \emptyset$
- $\bullet \ L(a) = \{a\}, a \in \Sigma$
- $L(E_1|E_2) = L(E_1) \cup L(E_2)$
- $\bullet \ L(E_1E_2) = L(E_1) \cdot L(E_2)$

• $L(E_1^*) = L(E_1)^*$

Пример 2.3. (a|b)*с е регулярен израз, разпознаващ думите c, ac, bc, aac, abc, abbc, bababbc ...

Теорема 2.2. (Клини) За всеки регулярен израз E съществува краен автомат \mathcal{A} , за който $L(E) = L(\mathcal{A})$.

Теорема 2.3. Всяка двоична регулярна стрингова релация може да се представи, чрез класически краен преобразувател.

Пример 2.4. $R = \{\langle ab, d \rangle, \langle bc, d \rangle\}^*$ е регулярна релация, която е представена чрез чрез крайния преобразувател \mathcal{T} на Фигура 3.

С dom(R) бележим домейна на R, който изразяваме чрез nodлежащия автомат на \mathcal{T} , $dom(R) = \{ab, bc, abab, abbc, bcab...\}$. С range(R) обозначаваме кодомейна на релацията $range(R) = \{\epsilon, d, dd, ddd, dddd...\}$.

Пример 2.5. Нека L е регулярен език. $Id(L) = \{\langle w, w \rangle \mid w \in L\}$ е регулярна релация.

Дефиниция 2.15. *Регулярна стрингова функция* наричаме регулярна стрингова релация, която е частична функция.

2.4 Бимашини

Дефиниция 2.16. *Класическа бимашина* дефинираме като тройка $\mathcal{B} = \langle \mathcal{A}_L, \mathcal{A}_R, \psi \rangle$, където

- $\mathcal{A}_L = \langle \Sigma, Q_L, s_L, Q_L, \delta_L \rangle$ и $\mathcal{A}_R = \langle \Sigma, Q_R, s_R, Q_R, \delta_R \rangle$ са детерминирани крайни автомати и ги наричаме съответно ляв и десен автомати на бимашината. Всички състояния на тези автомати са финални.
- $\psi:(Q_L\times \Sigma\times Q_R)\to \Sigma^*$ е частична функция, която наричаме *изходна* функция.

Дефиниция 2.17. Нека $\mathcal{B} = \langle \mathcal{A}_L, \mathcal{A}_R, \psi \rangle$ е класическа бимашина, Σ е азбуката на на автоматите \mathcal{A}_L и \mathcal{A}_R и $w = a_1 a_2 \dots a_k \in \Sigma^*$ $(k \geq 0)$ е дума и $a_i \in \Sigma$ $(1 \leq i \leq k)$ са букви. Ако $\delta_L^*(a_1 a_2 \dots a_k)$ и $\delta_R^*(a_k a_{k-1} \dots a_1)$ са дефинирани, то можем да получим двата пътя:

$$\pi_L = l_0 \to^{a_1} l_1 \to^{a_2} \dots l_{k-1} \to^{a_k} l_k$$

$$\pi_R = r_0 \leftarrow^{a_1} r_1 \leftarrow^{a_2} \dots r_{k-1} \leftarrow^{a_k} r_k$$

Където π_L и π_R са пътища в съответно левия и десния автомат и думата w се разпознава от \mathcal{A}_L в посока от ляво на дясно, а от \mathcal{A}_R , съответно от дясно на ляво. Ако за всички тройки $\langle l_{i-1}, a_i, r_i \rangle$, изходната функция $\psi(l_{i-1}, a_i, r_i)$ е дефинирана, то двойката пътища $\langle \pi_L, \pi_R \rangle$ наричаме yспешно изпълнение на \mathcal{B} с етикет $w = a_1 a_2 \dots a_k$ и uзхоd

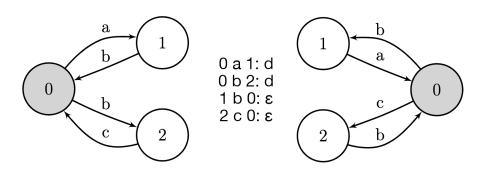
$$\mathcal{O}_{\mathcal{B}}(w) = \psi(l_0, a_1, r_1) \cdot \psi(l_1, a_2, r_2) \cdot \cdots \cdot \psi(l_{k-1}, a_k, r_k)$$

 $\mathcal{O}_{\mathcal{B}}$ наричаме *изходна функция на бимашината* и казваме, че бимашината *превежда* w в m, ако $\mathcal{O}_{\mathcal{B}}(w) = m$, където m е резултат от конкатенацията на всички $\psi(l_{i-1}, a_i, r_i)$ $(1 \le i \le k)$.

Бимашината чете входната дума и за всеки символ извежда дума над азбуката си. На всяка стъпка изведената от изходната функция ψ дума зависи от входния символ и двете състояния в които биха преминали левият и десният автомат, четейки входа съответно от ляво на дястно и от дясно на ляво. Крайният резултат е конкатенацията на всички така изведени думи.

Дефиниция 2.18. Нека $\mathcal{B} = \langle \mathcal{A}_L, \mathcal{A}_R, \psi \rangle$ е бимашина. *Разширената изходна функция* ψ^* дефинираме индуктивно:

- $\psi^*(l,\epsilon,r)=\epsilon$ за всяко $l\in Q_L,r\in Q_R$
- $\psi^*(l,wa,r)=\psi^*(l,w,\delta_R(r,a))\cdot\psi(\delta_L^*(l,w),a,r),$ sa $l\in Q_L,r\in Q_R,w\in\Sigma^*,a\in\Sigma^*$



Фигура 4: Бимашина представяща $\{\langle ab, d \rangle, \langle bc, d \rangle\}^*$

Пример 2.6. (Бимашина и изпълнение) Нека разлгледаме бимашината на Фигура 4. Задаваме входна дума bcabbc, което води до следното изпълнение на левия и десния автомат съответно.

$$\pi_L = 0 \to^b 2 \to^c 0 \to^a 1 \to^b 0 \to^b 2 \to^c 0$$
$$\pi_R = 0 \leftarrow^b 2 \leftarrow^c 0 \leftarrow^a 1 \leftarrow^b 0 \leftarrow^b 2 \leftarrow^c 0$$

Изходната функция на бимашината $\mathcal{O}_{\mathcal{B}}$ прилагаме както следва:

$$\psi(0,b,2)\cdot\psi(2,c,0)\cdot\psi(0,a,1)\cdot\psi(1,b,0)\cdot\psi(0,b,2)\cdot\psi(2,c,0)=d\cdot\epsilon\cdot d\cdot\epsilon\cdot d\cdot\epsilon=ddd$$

Дефиниция 2.19. Бимашина $\mathcal{B} = \langle \mathcal{A}_L, \mathcal{A}_R, \psi \rangle$ наричаме *тотална*, ако функциите на прехода $\delta_L : Q_L \times \Sigma \to Q_L$ и $\delta_R : Q_R \times \Sigma \to Q_R$ на левия и десния автомат съответно, както и функцията на изхода $\psi : (Q_L \times \Sigma \times Q_R) \to \Sigma^*$ са *тотални*.

Теорема 2.4. Класическите бимашини са еквивалентни по изразителност на регулярните функции. [4]

3 Правила за заместване

За двоичните стрингови релации можем да си мислим като множество от преводи, като на пример за двойката $\langle u,v \rangle$ казваме, че думата u се превежда като v.

Дефиниция 3.1. Правило за заместване представяме във вида

$$E \to \beta$$

където E е регулярен израз над крайна азбука Σ , а $\beta \in \Sigma^*$ е дума. Приложение на правилото върху текст $t \in \Sigma^*$ представлява заместването на поднизовете на t, които са в езика L(E) с β .

Правила за заместване можем да представим като регулярни стрингови релации, използвайки единствено алгебрата на регулярните езици и релации. Те се реализират програмно чрез крайни преобразуватели. [1]

Дефиниция 3.2. Нека разгледаме текст $t \in \Sigma^*$. Контекст на заместване наричаме тройка $\langle u, v, w \rangle$, където t = uvw. Също така u и w наричаме съответно префикс и суфикс на контекста, докато v наричаме фокус.

$$a_1a_2\ldots\underbrace{\overbrace{a_i\ldots a_{i+k}}^{\in L(E)}\ldots \overbrace{a_{j}\ldots a_{j+l}}^{\in L(E)}\ldots a_n}_{eta}$$

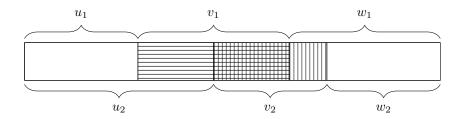
Фигура 5: Приложение на правило на заместване

Пример 3.1. Нека разгледаме правилото $ab|bc \to d$. След приложението му над текста abb, ще получим db, като $\langle \epsilon, ab, b \rangle$ е единственият контекст на заместване. Приложението на правилото над abbacbca ще доведе до dbacda с два контекста на заместване $\langle \epsilon, ab, bacbca \rangle$ и $\langle abbac, bc, a \rangle$.

3.1 Разрешаване на многозначности

При прилагане на правило за заместване могат да възникнат многозначности в случаите, в които два контекста имат застъпващи се фокуси.

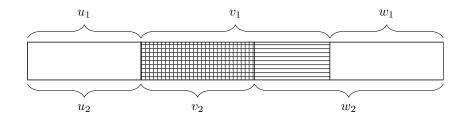
Дефиниция 3.3. Два контекста на заместване $\langle u_1, v_1, w_1 \rangle$ и $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle$ за даден текст t се застопват, ако $u_1 < u_2 < u_1v_1$. Израза $u_1 < u_2$ четем като u_1 е префикс на u_2 .



Фигура 6: Застъпващи се контексти

Пример 3.2. Нека разгледаме правилото $ab|bc \to d$ приложено над текста t = aabcb. Получаваме контекстите $\langle a, ab, cb \rangle$ и $\langle aa, bc, b \rangle$, които очвевидно се застъпват и съответно стигаме до две различни валидни замествания adcb и aadb.

Пример 3.3. Друг вид многозначност може да получим, когато фокусите на два контекста имат еднакво начало. Например, ако приложим правилото $a+\to d$



Фигура 7: Застъпващи се контексти с еднакво начало

над тескт t = aa, може получим превода dd, на който отговарят контекстите $\langle a, a, \epsilon \rangle$ и $\langle \epsilon, a, a \rangle$, и d с контекст $\langle \epsilon, aa, \epsilon \rangle$.

Дефиниция 3.4. Въвеждаме следните оператори над множества от контексти:

$$AFTER(A, B) = \{ \langle u, v, w \rangle \in A \mid \forall \langle u', v', w' \rangle \in B : u' \cdot v' \le u \land u' < u \}$$

AFTER избира измежду всички контексти в множеството A тези, в които фокусът v започва след всички фокуси в множеството B.

$$LEFTMOST(A) = \{ \langle u, v, w \rangle \in A \mid \forall \langle u', v', w' \rangle \in A : u < u' \}$$

LEFTMOST избира измежду всички контексти в A, тези с чийто фокус се намира възможно най в ляво. Може да имаме повече от един такъв контекст.

$$LONGEST(A) = \{\langle u, v, w \rangle \in A \mid \forall \langle u', v', w' \rangle \in A : u \neq u' \lor v' \leq v\}$$

Измежду контекстите, чиито фокуси започват от една и съща позиция, LONGEST избира тези, които имат най-дълъг фокус.

Дефиниция 3.5. Въвеждаме оператора LML(A) (leftmost-longest), чрез който ще елиминираме многозначностите. По дадено множество от контексти A, LML(A) избира най-левите, най-дълги измежду тях.

$$LML(A) := \bigcup_{i=0}^{\infty} C_i$$

Където междинните множества C_i строим по индукция:

$$C_0 = \emptyset$$

$$C_{i+1} = C_i \cup LONGEST(LEFTMOST(AFTER(A, C_i)))$$

LML(A) е крайно множество, защото A е крайно, т.е. след дадем момент редицата ще престане да нараства.

Твърдение 3.1. Нека $t \in \Sigma^*$ е текст и A е множество от контексти в t. LML(A) съдържа само незастъпващи се контексти.

Доказателство. Нека LML(A) съдържа застъпващите се контексти $\langle u_1, v_1, w_1 \rangle$ и $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle$ т.е. $u_1 < u_2 < u_1 v_1$. Също така $\langle u_1, v_1, w_1 \rangle \in C_{i_1}$ и $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \in C_{i_2}$. Нека допуснем, че $i_1 \geq i_2$. В такъв случай:

$$\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \in C_{i_2} = C_{i_2-1} \cup LONGEST(LEFTMOST(AFTER(A, C_{i_2-1})))$$

След като $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \notin C_{i_2-1}$, то $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \in LEFTMOST((AFTER(A, C_{i_2-1})).$ От допускането, че $i_1 \geq i_2$ следва, че $\langle u_1, v_1, w_1 \rangle \in AFTER(A, C_{i_2-1})$, което е в противоречие с дефиницията на LEFTMOST и следователно $i_1 < i_2$. След като $i_1 < i_2$, то $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \notin C_i$ за $i \leq i_1$. При $i > i_1$, $\langle u_1, v_1, w_1 \rangle \in C_i$, значи $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \in AFTER(A, C_i)$, което не е възможно спрямо дефиницията на AFTER т.е. $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \notin C_{i+1}$. Това противоречи с факта, че $\langle u_2, v_2, w_2 \rangle \in C_{i_2}$ $(i_1 < i_2)$, следователно LML(A) не съдържа застъпващи се контексти.

Дефиниция 3.6. Нека $T \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ е релация и $t \in \Sigma^*$ е текст. С $A_{dom(T)}$ бележим множеството на всички поднизове в t, които са в dom(T). Нека

$$t = u_1 v_1 x_2 v_2 \dots x_k v_k w_k$$

е каноничното представяне на t за множеството $LML(A_{dom(T)})$. Тогава t' е заместването на t с T под стратегията най-ляво-най-дълго срещане

$$t = u_1 v_1' x_2 v_2' \dots x_k v_k' w_k$$

и $\langle v,v' \rangle \in T$ за $1 \leq i \leq k$. С $R^{LML}(T)$ бележим релацията на заместване под стратегията най-ляво-най-дълго срещане за T. Тя съдържа всички двойки $\langle t,t' \rangle \in \Sigma^* \times \Sigma^*$, така че t' е заместване на t с T под стратегията най-ляво-най-дълго срещане.

Следствие 3.1. Нека $T: \Sigma^+ \to \Sigma^*$ е функция, тогава релацията на заместване $R^{LML}(T)$ е функционална.

Пример 3.4. Нека разгледаме правилото $ab|bc\to d$ съответстващо на релацията $T=\{\langle ab,d\rangle,\langle bc,d\rangle\}$, приложено над текста t=aabcbab. Получаваме контекстите $\langle a,ab,cbab\rangle,\langle aa,bc,bab\rangle$ и $\langle aabcb,ab,\epsilon\rangle$. Очевидно първите два се застъпват, но стратегията най-ляво-най-дълго срещане определя първият и третият за валидни. Резултатът от заместането е $R^{LML}(T)(aabcbab)=adcbd$.

3.2 Токенизация чрез регулярни релации

TODO: Токенизираща релация за даден език дефинираме като комбинация на правила за заместване. Тези правила биват два вида - такива, които маркират дадена лексема, или нормализиращи правила, които служат за предварителна обработка входния текст, като на пример за премахване на излишни символи.

Пример 3.5. Лексическа граматика на аритметичен израз от естествени числа.

- 1. WHITESPACE+ $\rightarrow \epsilon$
- 2. SoT $[0-9]+ \rightarrow \dots$ EoT
- 3. SoT + $|-|*|/ \rightarrow \dots$ EoT

Правила 2 и 3 маркират лексемите съответно за естествено число и аритметичен оператор като поставят символ за граница на лексема ТВ. Правило 1 е нормализиращо правило, което премахва интервалите от входната дума, тъй като те не носят значение за аритметичния израз.

Всяко от тези правила само по себе си представлява регулярна релация, като релацията за лексически анализ в конкретния случай получаваме като резултат от композицията на нормализиращото правило с обединението на лексическите правила. С други думи, ако всяко правило i представим като регулярна релация R_i , токенизиращата релация под стратегията най-ляво-най-дълго срещане можем да представим както следва

$$R = R^{LML}(R_1) \circ R^{LML}(R_2 \cup R_3)$$

Стратегията най-ляво-най-дълго срещане приложена над функционални релации, каквито са правилата в лексическата граматика, гарантира, че получената релация също е функционална. Това означава, че процесът на токенизация винаги ще има най-много един резултат.

$$R("2 + 14") = "2 \ {\rm TB} + {\rm TB} \ 14 \ {\rm TB}"$$

$$R("42\text{-}15*5") = "42 \ {\rm TB} \ - {\rm TB} \ 15 \ {\rm TB} \ * \ {\rm TB} \ 5 \ {\rm TB}"$$

- 4 Реализация
- 4.1 Дизайн
- 4.2 Парсер на регулярен израз
- 4.3 Конструкция на бимашина
- 4.4 Процедура за токенизация

Литература

- [1] Kaplan, Ronald and Kay, Martin. 1994. Regular models of phonological rule systems. Computational Linguistics 20(3):331-378
- [2] Gerdemann, Dale and van Noord, Gertjan. 1999. Transducers from rewrite rules with backreferences EACL '99: Proceedings of the ninth conference on European chapter of the Association for Computational Linguistics June 1999 Pages 126–133
- [3] Karttunen, Lauri. 1996. Directed Replacement.
- [4] Schützenberger, M.-P. 1961. A remark on finite transducers. Information and Control, 4:185–196.