3МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Факультет прикладной математики и физики Кафедра вычислительной математики и программирования

Лабораторная работа №9 (2) по курсу «Параллельная Обработка Данных»

Технология МРІ и технология ОрепМР

Выполнил: Иларионов Д.А.

Группа: М8О-408Б-17

Преподаватели: Крашенинников К.Г.,

Морозов А.Ю.

Условие

Совместное использование технологии МРІ и технологии

OpenMP. Реализация метода Якоби. Решение задачи Дирихле для уравнения Лапласа в трехмерной области с граничными условиями первого рода.

Требуется решить задачу описанную в лабораторной работе No7, с использованием стандарта распараллеливания орентр в рамках одного процесса.

Вариант 2. Распараллеливание в общем виде с разделением работы между нитями вручную ("в стиле CUDA").

Программное и аппаратное обеспечение **GPU**:

• Name: GeForce GTX 1060

• Compute capability: 6.1

• Частота видеопроцессора: 1404 – 1670 (Boost) МГц

• Частота памяти: 8000 МГц

• Графическая память: 6144 МБ

• Разделяемая память: отсутствует

• Количество регистров на блок: 65536

• Максимальное количество блоков: (2147483647, 65535, 65535)

Максимальное количество нитей: (1024, 1024, 64)

• Количество мультипроцессоров: 10

Сведения о системе:

• Процессор: Intel Core i7-8750H 2.20GHz x 6

• Оперативная память: 16 ГБ

SSD: 128 ΓΕHDD: 1000 ΓΕ

Программное обеспечение:

• OS: Windows 10

• IDE: Visual Studio 2019

• Компилятор: nvcc

Метод решения

С этой лабораторной у меня не возникло таких проблем, как с седьмой. А просто, она основана на седьмой лабе. Нужно лишь внести некоторые изменения. Самое главное – распараллелить вычисления. У нас есть потоки, и каждый поток выполняет свою работу. Распараллеливание идет как в CUDA – то есть есть индекс (номер потока), а смещение равно количеству всех потоков. У меня их 12, как я понял – макс. число потоков = логическому числу ядер СРU. (У меня 6 физических – 12 логических всего). Одногруппник посоветовал мне сделать отдельные функции для удобства, чтобы переходить на следующие индексы. В ОрепМР все блоки программы в #ргадта отр рагаllel {}, а функции в #define function(...) {}. Чтобы функции работали корректно в конце каждой строки нужно ставить слеш "\". Мы прибавляем к I наше смешение, вычитаем g1, если I > g1, и прибавляем 1 к j. Если j > g2, то вычитаем из j g2 и прибавляем 1 к k. Можно было это сделать и с помощью функции остатка, но мне лень

было, да и это не особо улучшит программу, ведь смещение = числу потоков не сильно велико. Да и думаю, операция взятия остатка менее эффективная, чем обычное вычитание. Была одна проблема, что индексы определялись неправильно. А дело в локальной и глобальной областях памяти. У меня переменные были определены вне блока потока, поэтому каждый поток изменял одну и ту же переменную. А нужно было переопределить эти переменные внутри каждого блока потока. Тогда для каждого потока была своя переменная. Еще. Сначала, я делал как в ЛР7 передачу через буферы. Но пока разбирался с ЛР8, я неправильно прочитал условие, и думал, что там передачу нужно делать через производные типы данных. А оказалось, что это нужно только для вывода. Поэтому, я такую передачу решил добавить в ЛР9 и снова послать на чекер. Теперь не нужно каждый раз заполнять буфера, а мы просто в производных типах данных указываем, какие элементы нам нужно передавать и принимать. Однако, это лишило мою ЛР параллельного заполнения буферов, что тоже подходит к теме, ну да ладно. А вообще, кроме параллельной обработки данных и передачи граничных стен через производные типы данных, тут ничего не поменялось. Поэтому, особо трудностей не возникло, а лабу я сделал за пару дней, если не меньше.

Описание программы Файл main.cpp

```
#include <stdio.h>
       #include <stdlib.h>
2.
3.
       #include <time.h>
4.
       #include <iostream>
5.
       #include <string>
6.
       #include <algorithm>
7.
8.
       #include <omp.h>
9.
       #include <mpi.h>
10.
11.
       using namespace std;
12.
13.
       int p1, p2, p3;
14.
       int g1, g2, g3;
15.
16.
       // Index inside the block
       #define _{i(i, j, k)} ((k + 1) * ((g2 + 2) * (g1 + 2)) + (j + 1) * (g1 + 2) + i + 1)
17.
18.
       #define _ix(id) (((id) % (g1 + 2)) - 1)
       #define _{iy}(id) ((((id) % ((g1 + 2) * (g2 + 2))) / (g1 + 2)) - 1)
19.
20.
       #define _iz(id) (((id) / ((g1 + 2)*(g2 + 2))) - 1)
21.
22.
       // Index by processes
       #define _ib(i, j, k) ((k) * (p1 * p2) + (j) * p1 + (i))
23.
24.
       #define _ibx(id) ((id) % p1)
       #define _iby(id) (((id) % (p1 * p2)) / p1)
25.
       #define _ibz(id) ((id) / (p1 * p2))
26.
27.
28.
29.
       #define printf(...) fprintf(File, __VA_ARGS__)
30.
31.
32.
       int main(int argc, char** argv) {
           std::ios::sync with stdio(false);
33.
34.
           string outFile;
35.
36.
           int id;
37.
           int ib, jb , kb;
38.
           int i, j, k, iter;
39.
           int numproc, proc_name_len;
40.
           char proc_name[MPI_MAX_PROCESSOR_NAME];
41.
42.
           double eps;
```

```
43.
            double lx, ly, lz;
44.
            double hx, hy, hz;
45.
            double Udown, Uup, Uleft, Uright, Ufront, Uback;
46.
            double U0:
47.
            double *data, *temp, *next;
48.
            double *bufferIString;
49.
50.
           MPI_Status status;
51.
52.
           MPI Init(&argc, &argv);
53.
           MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &id);
           MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numproc);
54.
55.
           MPI_Get_processor_name(proc_name, &proc_name_len);
56.
57.
           MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
58.
59.
            //input data for 0 process
           if (id == 0) {
60.
61.
62.
                cin >> p1 >> p2 >> p3;
63.
                cin >> g1 >> g2 >> g3;
64.
                cin >> outFile;
65.
                cin >> eps;
                cin \gg lx \gg ly \gg lz;
66.
                cin >> Ufront >> Uback >> Uleft >> Uright >> Uup >> Udown;
67.
68.
                cin >> U0;
69.
70.
           }
71.
72.
73.
           MPI Barrier(MPI COMM WORLD);
74.
75.
76.
            //send data to all processes
77.
           MPI_Bcast(&p1, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
78.
           MPI_Bcast(&p2, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
79.
           MPI_Bcast(&p3, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
80.
            MPI_Bcast(&g1, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
81.
82.
           MPI_Bcast(&g2, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
83.
           MPI_Bcast(&g3, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
84.
85.
           MPI_Bcast(&eps, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
86.
87.
           MPI_Bcast(&lx, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
           MPI_Bcast(&ly, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
88.
89.
           MPI_Bcast(&lz, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
90.
91.
           MPI_Bcast(&Udown, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
92.
           MPI_Bcast(&Uup, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
            MPI Bcast(&Uleft, 1, MPI DOUBLE, 0, MPI COMM WORLD);
93.
94.
           MPI_Bcast(&Uright, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
95.
           MPI_Bcast(&Ufront, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
           MPI_Bcast(&Uback, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
96.
           MPI_Bcast(&U0, 1, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
97.
98.
99.
100.
            if (p1 * p2 * p3 != numproc) {
101.
                MPI_Finalize();
102.
103.
                if (id == 0) {
104.
                    cout << "ERROR: proc.grid != processes\n";</pre>
105.
106.
107.
                return -1;
           }
108.
109.
110.
111.
            //block id by coordinates
112.
           ib = _ibx(id);
jb = _iby(id);
113.
114.
```

```
115.
           kb = _ibz(id);
116.
117.
           iter = 0;
118
119.
           //find hs
           hx = lx / ((double)p1 * (double)g1);
120.
           hy = ly / ((double)p2 * (double)g2);
121.
           hz = lz / ((double)p3 * (double)g3);
122.
123.
124.
           int max threads = omp get max threads(); //calculate max threads
125.
           data = (double*)malloc(sizeof(double) * (g1 + 2) * (g2 + 2) * (g3 + 2));
126.
           next = (double*)malloc(sizeof(double) * (g1 + 2) * (g2 + 2) * (g3 + 2));
127.
128.
129.
           //datatypes (NEW)
130.
           MPI Datatype sendLeft, sendRight, recvLeft, recvRight;
131.
132.
           MPI Datatype sendUP, sendDown, recvUP, recvDown;
133.
           MPI_Datatype sendFront, sendBack, recvFront, recvBack;
134.
135.
           int countFB = g1 * g2;
136.
           int countUD = g1 * g3;
137.
           int countLR = g2 * g3;
138.
139.
           int* lenFB = new int[countFB];
           int* lenUD = new int[countUD];
140.
141.
           int* lenLR = new int[countLR];
142.
           for (int i = 0; i < countFB; ++i) lenFB[i] = 1;</pre>
143.
144.
           for (int i = 0; i < countUD; ++i) lenUD[i] = 1;</pre>
145.
           for (int i = 0; i < countLR; ++i) lenLR[i] = 1;</pre>
146.
147.
           MPI Aint* adr sLeft = new MPI Aint[countLR];
           MPI Aint* adr rLeft = new MPI Aint[countLR];
148.
149.
           MPI Aint* adr sRight = new MPI Aint[countLR];
150.
           MPI Aint* adr rRight = new MPI Aint[countLR];
151.
152.
           MPI_Aint* adr_sUP = new MPI_Aint[countUD];
           MPI_Aint* adr_rUP = new MPI_Aint[countUD];
153.
           MPI_Aint* adr_sDown = new MPI_Aint[countUD];
154.
           MPI_Aint* adr_rDown = new MPI_Aint[countUD];
155.
156.
           MPI_Aint* adr_sFront = new MPI_Aint[countFB];
157.
158.
           MPI_Aint* adr_rFront = new MPI_Aint[countFB];
159.
           MPI_Aint* adr_sBack = new MPI_Aint[countFB];
160.
           MPI_Aint* adr_rBack = new MPI_Aint[countFB];
161.
162.
           for (int k = 0; k < g3; ++k) {
               for (int j = 0; j < g2; ++j) {
163.
                    adr_sLeft[k * g2 + j] = _i(0, j, k) * sizeof(double);
164.
                    adr_rLeft[k * g2 + j] = _i(-1, j, k) * sizeof(double);
165.
                    adr_sRight[k * g2 + j] = _i(g1 - 1, j, k) * sizeof(double);
166.
                    adr_rRight[k * g2 + j] = i(g1, j, k) * sizeof(double);
167.
168.
               }
169.
170.
           for (int k = 0; k < g3; ++k) {
171.
               for (int i = 0; i < g1; ++i) {
172.
                    adr_sUP[k * g1 + i] = _i(i, 0, k) * sizeof(double);
173.
                    adr_rUP[k * g1 + i] = _i(i, -1, k) * sizeof(double);
174.
                    adr_sDown[k * g1 + i] = _i(i, g2 - 1, k) * sizeof(double);
175.
176.
                    adr_rDown[k * g1 + i] = _i(i, g2, k) * sizeof(double);
177.
               }
178.
179.
180.
           for (int j = 0; j < g2; ++j) {
181.
               for (int i = 0; i < g1; ++i) {
182.
                    adr_sFront[j * g1 + i] = _i(i, j, 0) * sizeof(double);
                    adr_rFront[j * g1 + i] = _i(i, j, -1) * sizeof(double);
183.
                    adr_sBack[j * g1 + i] = _i(i, j, g3 - 1) * sizeof(double);
184.
185.
                    adr_rBack[j * g1 + i] = _i(i, j, g3) * sizeof(double);
186.
```

```
187.
            }
188.
189.
            MPI_Type_create_hindexed(countFB, lenFB, adr_sFront, MPI_DOUBLE, &sendFront);
190.
            MPI_Type_create_hindexed(countFB, lenFB, adr_rFront, MPI_DOUBLE, &recvFront);
191.
            MPI_Type_create_hindexed(countFB, lenFB, adr_sBack, MPI_DOUBLE, &sendBack);
            MPI Type create hindexed(countFB, lenFB, adr rBack, MPI DOUBLE, &recvBack);
192.
193.
194.
            MPI_Type_create_hindexed(countUD, lenUD, adr_sUP, MPI_DOUBLE, &sendUP);
195.
            MPI_Type_create_hindexed(countUD, lenUD, adr_rUP, MPI_DOUBLE, &recvUP);
            MPI Type create hindexed(countUD, lenUD, adr sDown, MPI DOUBLE, &sendDown);
196.
197.
            MPI_Type_create_hindexed(countUD, lenUD, adr_rDown, MPI_DOUBLE, &recvDown);
198.
199.
            MPI_Type_create_hindexed(countLR, lenLR, adr_sLeft, MPI_DOUBLE, &sendLeft);
           MPI_Type_create_hindexed(countLR, lenLR, adr_rLeft, MPI_DOUBLE, &recvLeft);
MPI_Type_create_hindexed(countLR, lenLR, adr_sRight, MPI_DOUBLE, &sendRight);
200.
201.
            MPI_Type_create_hindexed(countLR, lenLR, adr_rRight, MPI_DOUBLE, &recvRight);
202.
203.
204.
205.
            MPI_Type_commit(&sendFront); MPI_Type_commit(&recvFront); MPI_Type_commit(&sendBack);
       MPI_Type_commit(&recvBack);
            MPI_Type_commit(&sendUP); MPI_Type_commit(&recvUP); MPI_Type_commit(&sendDown);
206.
       MPI Type commit(&recvDown);
207.
            MPI_Type_commit(&sendLeft); MPI_Type_commit(&recvLeft); MPI_Type_commit(&sendRight);
       MPI_Type_commit(&recvRight);
208.
            bufferIString = (double*)malloc(sizeof(double) * g1); // wall3
209.
210.
211.
            //make buffer
212.
213.
            int buffer size;
214.
215.
            MPI Pack size((g1 + 2) * (g2 + 2) * (g3 + 2), MPI DOUBLE, MPI COMM WORLD, &buffer size);
216.
217.
            buffer size = 2 * (buffer size + MPI BSEND OVERHEAD); //6 edges
218.
219.
            double* buffer = (double*)malloc(buffer size);
220.
221.
            double* epsTemp = new double[max_threads];
222.
223.
224.
           MPI_Buffer_attach(buffer, buffer_size);
225.
            //block init
226.
227.
            for (int a = 0; a < g1; ++a) {
228.
                for (int b = 0; b < g2; ++b) {
229.
                    for (int c = 0; c < g3; ++c) {
230.
                        data[_i(a, b, c)] = U0;
231.
                    }
232.
                }
233.
            }
234.
            //requests
235.
            MPI_Request send_request1, recv_request1; //output
236.
237.
            MPI_Request send_request1_1, recv_request1_1;
238.
            MPI_Request send_request2_1, recv_request2_1;
239.
           MPI_Request send_request3_1, recv_request3_1;
240.
241.
           MPI_Request send_request1_2, recv_request1_2;
242.
            MPI_Request send_request2_2, recv_request2_2;
243.
            MPI_Request send_request3_2, recv_request3_2;
244.
245.
246.
            double* errors;
247.
            errors = (double*)malloc(numproc * sizeof(double));
248.
            int* i_start, * j_start, * k_start;
249.
250.
251.
            k_start = (int*)malloc(sizeof(int) * 2);
            j_start = (int*)malloc(sizeof(int) * 2);
252.
            i_start = (int*)malloc(sizeof(int) * 2);
253.
254.
            //string debug_name = "process_debug" + to_string(id) + ".txt";
255.
```

```
256.
           omp set dynamic(0); // OMP static threads
257.
258.
           double maxErr = 0;
259.
260.
           do {
261.
262.
                //send and get data
               MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
263.
264.
265.
                for (int yy = 0; yy < max threads; ++yy) {</pre>
266.
                    epsTemp[yy] = 0;
267.
268.
269.
                if (ib > 0 && ib + 1 < p1) \{ //both left and right
270.
                    MPI_Isend(data, 1, sendLeft, _ib(ib - 1, jb, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request1_1);
271.
                    MPI_Isend(data, 1, sendRight, _ib(ib + 1, jb, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request1_2);
272.
                else if (ib > 0) { //only left side
273.
274.
                    MPI_Isend(data, 1, sendLeft, _ib(ib - 1, jb, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request1_1);
275.
276.
                else if (ib + 1 < p1) { //only right side</pre>
277.
                    MPI_Isend(data, 1, sendRight, _ib(ib + 1, jb, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request1_2);
278.
279.
280.
281.
                if (jb + 1 < p2 \&\& jb > 0) { //both down and up
282.
                    MPI_Isend(data, 1, sendUP, _ib(ib, jb - 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD, &send_request2_2);
                    MPI_Isend(data, 1, sendDown, _ib(ib, jb + 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
283.
       &send_request2_1);
284.
285.
                else if (jb > 0) { //only up side
286.
                    MPI_Isend(data, 1, sendUP, _ib(ib, jb - 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD, &send_request2_2);
287.
288.
                else if (jb + 1 < p2) { //only down side
289.
                    MPI_Isend(data, 1, sendDown, _ib(ib, jb + 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request2_1);
290.
291.
292.
293.
                if (kb + 1 < p3 \&\& kb > 0) { //both back and front
294.
                    MPI_Isend(data, 1, sendFront, _ib(ib, jb, kb - 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request3_2);
295.
                    MPI_Isend(data, 1, sendBack, _ib(ib, jb, kb + 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request3_1);
296.
297.
                else if (kb > 0) { //only front side
298.
                    MPI_Isend(data, 1, sendFront, _ib(ib, jb, kb - 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request3_2);
299.
300.
                else if (kb + 1 < p3) { //only back side</pre>
301.
                    MPI_Isend(data, 1, sendBack, _ib(ib, jb, kb + 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &send_request3_1);
302.
               }
303.
304.
305.
                //while wait for data
306.
307.
                //iterational function (inside of blocks)
308.
               #pragma omp parallel
309.
310.
                    int threads = omp_get_num_threads();
311.
                    int thread_id = omp_get_thread_num();
312.
313.
                    //-2 because we don't check edges
314.
                    #define ijk_next(i, j, k, diff) { \
                        i += diff; \
315.
316.
                        while(i > g1 - 2){ \setminus
317.
                            i -= g1 - 2; \
```

```
318.
                                 ++j; \
                            } \
319.
320.
                            while(j > g2 - 2){ \
                                j -= g2 - 2; \
321.
322.
                                 ++k; \
323.
                       } \
324.
325.
326.
                       int i_ = 1;
327.
                       int j_ = 1;
328.
                       int k_ = 1;
                       ijk_next(i_, j_, k_, thread_id); //like in CUDA
329.
330.
331.
332.
                       while (k_ < g3 - 1) {
333.
                            next[_i(i_, j_, k_)] = 0.5 * ((data[_i(i_ + 1, j_, k_)] + data[_i(i_ - 1, j_, k_)])
        k_{-})]) / (hx * hx) +
334.
                                 (data[_i(i_, j_ + 1, k_)] + data[_i(i_, j_ - 1, k_)]) / (hy * hy) +
                                  \begin{array}{l} (\mathsf{data}[\_\mathsf{i}(\mathsf{i}\_,\ \mathsf{j}\_,\ \mathsf{k}\_+1)] \ +\ \mathsf{data}[\_\mathsf{i}(\mathsf{i}\_,\ \mathsf{j}\_,\ \mathsf{k}\_-1)])\ /\ (\mathsf{hz}\ *\ \mathsf{hz}))\ /\ (1.0\ /\ (\mathsf{hx}\ *\ \mathsf{hx})\ +\ 1.0\ /\ (\mathsf{hy}\ *\ \mathsf{hy})\ +\ 1.0\ /\ (\mathsf{hz}\ *\ \mathsf{hz})); \end{array} 
335.
336.
337.
                            epsTemp[thread_id] = max(epsTemp[thread_id], abs(next[_i(i_, j_, k_)] -
338.
        data[_i(i_, j_, k_)]));
339.
                            ijk_next(i_, j_, k_, threads);
340.
                       }
341.
                  }
342.
343.
344
                  //wait for data
345.
346.
                  if (ib > 0) { //only left side
347.
                       MPI_Wait(&send_request1_1, &status);
348.
349.
350.
                  if (jb > 0) { //only up side
351.
                       MPI_Wait(&send_request2_2, &status);
352.
353.
                  if (kb > 0) { //only front side
354.
355.
                       MPI_Wait(&send_request3_2, &status);
356.
357.
358.
                  //getting 1
359.
360.
                  if (ib + 1 < p1) { //get right side
361.
                       MPI_Irecv(data, 1, recvRight, _ib(ib + 1, jb, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
        &recv request1 2);
362.
                       MPI_Wait(&recv_request1_2, &status);
363.
364.
365.
                  if (jb + 1 < p2) { //get down side</pre>
366.
                       MPI_Irecv(data, 1, recvDown, _ib(ib, jb + 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD,
        &recv_request2_1);
367.
                       MPI_Wait(&recv_request2_1, &status);
368.
369.
370.
                  if (kb + 1 < p3) { //get back side
371.
                       MPI_Irecv(data, 1, recvBack, _ib(ib, jb, kb + 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
        &recv_request3_1);
372.
                       MPI_Wait(&recv_request3_1, &status);
373.
374.
375.
                  //parallel receiving step 1
376.
                  #pragma omp parallel
377.
378.
                       int threads = omp_get_num_threads();
379.
                       int thread_id = omp_get_thread_num();
380.
381.
                       #define ij_next(i, j, diff) { \
                            i += diff; \
382.
383.
                            while(i > g1 - 1){ \
384.
                                 i -= g1; \
```

```
385.
                              ++j; \
386.
                          } \
                     } \
387.
388.
389.
                     #define ik_next(i, k, diff) { \
                          i += diff; \
390.
391.
                          while(i > g1 - 1){ \
392.
                             i -= g1; \
                              ++k; \
393.
394.
                          } \
                     } \
395.
396.
397.
                     #define jk_next(j, k, diff) { \
398.
                          j += diff; \
399.
                          while(j > g2 - 1){ \setminus
                              j -= g2; \
400.
401.
                              ++k; \
402.
                     } \
403.
404.
405.
                     //set new data
                     int i_ = 0;
406.
407.
                     int j_=0; //int helps this variable be local for each thread
408.
                     int k_{-} = 0;
409.
410.
                     jk_next(j_, k_, thread_id);
411.
                     if (ib + 1 < p1) \{ //get right side \}
412.
413.
                     else {
414.
                          while (k_ < g3) {
    data[_i(g1, j_, k_)] = Uright;

415.
416.
                              next[_i(g1, j_, k_)] = Uright;
417.
418.
                              jk_next(j_, k_, threads);
419.
420.
                     }
421.
422.
                     i_ = 0;
423.
                     k_{-} = 0;
424.
                     ik_next(i_, k_, thread_id);
425.
426.
                     if (jb + 1 < p2) { //get down side
427.
428.
                     else {
                          while (k_ < g3) {
429.
430.
                              data[_i(i_, g2, k_)] = Udown;
                              next[_i(i_, g2, k_)] = Udown;
ik_next(i_, k_, threads);
431.
432.
433.
                          }
434.
                     }
435.
436.
                     i_{-} = 0;
437.
                     j_=0;
438.
                     ij_next(i_, j_, thread_id);
439.
440.
                     if (kb + 1 < p3) { //get back side
441.
                     }
                     else {
442.
                          while (j_ < g2) {
    data[_i(i_, j_, g3)] = Uback;

443.
444.
445.
                              next[_i(i_, j_, g3)] = Uback;
446.
                              ij_next(i_, j_, threads);
447.
                          }
448.
                     }
                 }
449.
450.
451.
452.
                 if (ib + 1 < p1) \{ //only right side
453.
454.
                     MPI_Wait(&send_request1_2, &status);
455.
456.
                 if (jb + 1 < p2) { //only down side
```

```
457.
                    MPI_Wait(&send_request2_1, &status);
458.
                if (kb + 1 < p3) { //only back side
459.
460.
                    MPI_Wait(&send_request3_1, &status);
461.
462.
463.
                //getting 2
464.
465.
                if (ib > 0) { //get left side
                    MPI Irecv(data, 1, recvLeft, ib(ib - 1, jb, kb), 0, MPI COMM WORLD,
466.
       &recv_request1_1);
467.
                    MPI_Wait(&recv_request1_1, &status);
468.
469.
470.
471.
                if (jb > 0) { //get up side
472.
                    MPI_Irecv(data, 1, recvUP, _ib(ib, jb - 1, kb), 0, MPI_COMM_WORLD, &recv_request2_2);
                    MPI_Wait(&recv_request2_2, &status);
473.
474.
475.
476.
477.
                if (kb > 0) { //get front side
478.
                    MPI_Irecv(data, 1, recvFront, _ib(ib, jb, kb - 1), 0, MPI_COMM_WORLD,
       &recv_request3_2);
479.
                    MPI_Wait(&recv_request3_2, &status);
480.
481.
482.
483.
484.
                //parallel receiving step 2
485.
                #pragma omp parallel
486.
487.
                    int threads = omp_get_num_threads();
488.
                    int thread_id = omp_get_thread_num();
489.
490.
                    #define ij_next(i, j, diff) { \
                        i += diff; \
491.
492.
                        while(i > g1 - 1){ \setminus
493.
                            i -= g1; \
494.
                             ++j; \
                        } \
495.
496.
                    } \
497.
498.
                    #define ik_next(i, k, diff) { \
                        i += diff; \
499.
500.
                        while(i > g1 - 1){ \setminus
501.
                            i -= g1; \
502.
                             ++k; \
                        } \
503.
                    } \
504.
505.
506.
                    #define jk_next(j, k, diff) { \
507.
                        j += diff; \
508.
                        while(j > g2 - 1){ \
509.
                            j -= g2; \
510.
                             ++k; \
511.
                    } \
512.
513.
514.
                    int i_ = 0;
515.
                    int j_ = 0;
                    int k_{-} = 0;
516.
517.
518.
                    jk_next(j_, k_, thread_id);
519.
                    if (ib > 0) { //get left side
520.
521.
                    }
522.
                    else {
                        while (k_ < g3) {
523.
                             data[_i(-1, j_, k_)] = Uleft;
524.
525.
                             next[_i(-1, j_, k_)] = Uleft;
                             jk_next(j_, k_, threads);
526.
```

```
527.
                          }
528.
                     }
529.
530.
                     i_ = 0;
k_ = 0;
531.
532.
533.
                     ik_next(i_, k_, thread_id);
534.
535.
                     if (jb > 0) { //get up side
536.
                     }
                     else {
537.
                          while (k_ < g3) {
538.
539.
                               data[_i(i_, -1, k_)] = Uup;
                              next[_i(i_, -1, k_)] = Uup;
ik_next(i_, k_, threads);
540.
541.
542.
                          }
                     }
543.
544.
545.
546.
                     i_ = 0;
547.
                     j_ = 0;
548.
                     ij_next(i_, j_, thread_id);
549.
550.
551.
                     if (kb > 0) { //get front side
552.
553.
                      else {
                          while (j_ < g2) {
554.
                               data[_i(i_, j_, -1)] = Ufront;
555.
                              next[_i(i_, j_, -1)] = Ufront;
ij_next(i_, j_, threads);
556.
557.
558.
                          }
559.
                     }
560.
561.
562.
                 }
563.
564.
                 //for edges
565.
566.
567.
568.
                 k_start[0] = 0;
569.
                 k_start[1] = g3 - 1;
570.
571.
                 j_start[0] = 0;
572.
                 j_start[1] = g2 - 1;
573.
574.
                 i_start[0] = 0;
575.
                 i_start[1] = g1 - 1;
576.
577.
578.
579.
580.
                 #pragma omp parallel
581.
582.
                      //parallel calculate edges
583.
                      int threads = omp_get_num_threads();
584.
                     int thread_id = omp_get_thread_num();
585.
                      #define ij_next(i, j, diff) { \
586.
                          i += diff; \
587.
588.
                          while(i > g1 - 1){ \setminus
589.
                              i -= g1; \
590.
                              ++j; \
                          } \
591.
592.
                     } \
593.
594.
                     #define ik_next(i, k, diff) { \
595.
                          i += diff; \
596.
                          while(i > g1 - 1){ \setminus
597.
                               i -= g1; \
598.
                               ++k; \
```

```
599.
                                                } \
                                        } \
600.
601.
602.
                                        #define jk_next(j, k, diff) { \
                                                j += diff; \
603.
604.
                                                while(j > g2 - 1){ \
605.
                                                        j -= g2; \
                                                         ++k; \
606.
607.
                                                } \
                                        } \
608.
609.
610.
                                        int i_ = 0;
611.
612.
                                        int j_ = 0;
613.
                                        int k_{-} = 0;
614.
615.
616.
                                        //k-edges
617.
                                        for (int k_s = 0; k_s < 2; ++k_s) {
618.
                                                k_{-} = k_{-} start[k_{-}s];
                                                i_ = 0;
619.
                                                j_=0;
620.
621.
                                                ij_next(i_, j_, thread_id);
622.
623.
                                                while (j_ < g2) {
                                                         next[_i(i_, j_, k_)] = 0.5 * ((data[_i(i_ + 1, j_, k_)] + data[_i(i_ - 1, j_, k_)])
624.
               k_{-})]) / (hx * hx) +
625.
                                                                 (data[_i(i_, j_ + 1, k_)] + data[_i(i_, j_ - 1, k_)]) / (hy * hy) +
                                                                 (data[_i(i_, j_, k_+ 1)] + data[_i(i_, j_, k_- 1)]) / (hz * hz)) /
626.
627.
                                                                 (1.0 / (hx * hx) + 1.0 / (hy * hy) + 1.0 / (hz * hz));
                                                         epsTemp[thread_id] = max(epsTemp[thread_id], abs(next[_i(i_, j_, k_)] -
628.
               data[_i(i_, j_, k_)]));
629.
                                                         ij_next(i_, j_, threads);
630.
631.
632.
633.
                                        }
634.
635.
636.
                                        //j-edges
                                        for (int j_s = 0; j_s < 2; ++j_s) {
637.
                                                j_ = j_start[j_s];
638.
                                                i_ = 0;
639.
640.
                                                k_{-} = 0;
641.
                                                ik_next(i_, k_, thread_id);
642.
643.
                                                while (k_ < g3) {
644.
                                                        k_{-})]) / (hx * hx) +
645.
                                                                 (data[_i(i_, j_ + 1, k_)] + data[_i(i_, j_ - 1, k_)]) / (hy * hy) +
                                                                 646.
647.
                                                         epsTemp[thread_id] = max(epsTemp[thread_id], abs(next[_i(i_, j_, k_)] -
648.
               data[_i(i_, j_, k_)]));
649.
650.
                                                         ik_next(i_, k_, threads);
651.
                                                }
                                        }
652.
653.
654.
655.
                                        //i-edges
                                        for (int i_s = 0; i_s < 2; ++i_s) {
656.
657.
                                                i_ = i_start[i_s];
                                                j_ = 0;
k_ = 0;
658.
659.
660.
                                                jk_next(j_, k_, thread_id);
661.
662.
                                                while (k_ < g3) {
663.
                                                        next[_i(i_, j_, k_)] = 0.5 * ((data[_i(i_ + 1, j_, k_)] + data[_i(i_ - 1,
               k_{-})]) / (hx * hx) +
664.
                                                                 (data[_i(i_, j_ + 1, k_)] + data[_i(i_, j_ - 1, k_)]) / (hy * hy) +
665.
                                                                 (data[_i(i_, j_, k_+ 1)] + data[_i(i_, j_, k_- 1)]) / (hz * hz)) /
```

```
(1.0 / (hx * hx) + 1.0 / (hy * hy) + 1.0 / (hz * hz));
666.
                            epsTemp[thread_id] = max(epsTemp[thread_id], abs(next[_i(i_, j_, k_)] -
667.
       data[_i(i_, j_, k_)]));
668.
669.
                            jk_next(j_, k_, threads);
670.
671.
672.
673.
                }
674.
675.
676.
677.
678.
                double maxE[1];
679.
                maxE[0] = 0;
680.
                for (int t = 0; t < max threads; ++t) {</pre>
681.
682.
                    maxE[0] = max(maxE[0], epsTemp[t]);
683.
684.
685.
686.
                MPI_Allgather(maxE, 1, MPI_DOUBLE, errors, 1, MPI_DOUBLE, MPI_COMM_WORLD);
687.
                maxE[0] = 0;
                for (i = 0; i < numproc; ++i) {</pre>
688.
689.
                    maxE[0] = max(maxE[0], errors[i]);
690.
691.
692.
693.
                temp = next;
694.
                next = data;
695.
                data = temp;
696.
697.
                maxErr = maxE[0];
698.
699.
                iter += 1;
700.
701.
           }while (maxErr >= eps);
702.
703.
            //fclose(File);
            //cout << iter << "\n";
704.
705.
706.
           MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
707.
708.
           if (id != 0) {
709.
                for (k = 0; k < g3; ++k) {
710.
                    for (j = 0; j < g2; ++j) {
                        for (i = 0; i < g1; ++i) {
711.
712.
                            bufferIString[i] = data[_i(i, j, k)];
713.
714.
                        MPI_Isend(bufferIString, g1, MPI_DOUBLE, 0, id, MPI_COMM_WORLD, &send_request1);
715.
                        MPI_Wait(&send_request1, &status);
716.
                    }
717.
                }
718.
719.
            else {
                cerr << "Process GRID: " << p1 << "x" << p2 << "x" << p3 << "\n";</pre>
720.
                cerr << "Num GRID: " << g1 << "x" << g2 << "x" << g3 << "\n";
721.
                cerr << "Eps: " << eps << "\n"
722.
                cerr << "lx: " << lx << " ly: " << ly << " lz: " << lz << "\n";
723.
                cerr << "Us: " << Ufront << " , " << Uback << " , " << Uleft << " , " << Uright << " , "</pre>
724.
       << Uup << " , " << Udown << "\n"
725.
                cerr << "U0: " << U0 << "\n";
                cerr << "Iterations: " << iter << "\n";</pre>
726.
727.
728.
                FILE* File = fopen(outFile.c_str(), "w+");
729.
730.
                for (kb = 0; kb < p3; ++kb) {
731.
                    for (k = 0; k < g3; ++k) {
732.
                        for (jb = 0; jb < p2; ++jb) {
733.
                            for (j = 0; j < g2; ++j) {
734.
                                 for (ib = 0; ib < p1; ++ib) {
735.
                                     if (_ib(ib, jb, kb) == 0) {
```

```
736.
                                          for (i = 0; i < g1; ++i) {
737.
                                              bufferIString[i] = data[_i(i, j, k)];
738.
                                              printf("%.6e ", bufferIString[i]);
739.
                                          if (ib + 1 == p1) {
740.
                                              printf("\n");
741.
742.
                                              if (j + 1 == g2) {
                                                  printf("\n");
743.
744.
745.
                                          }
746.
747.
                                     else {
748.
                                          MPI_Irecv(bufferIString, g1, MPI_DOUBLE, _ib(ib, jb, kb), _ib(ib,
       jb, kb), MPI_COMM_WORLD, &recv_request1);
749.
                                          MPI_Wait(&recv_request1, &status);
750.
                                          for (i = 0; i < g1; ++i) {
                                              printf("%.6e", bufferIString[i]);
751.
752.
                                          if (ib + 1 == p1) {
753.
754.
                                              printf("\n");
                                              if (j + 1 == g2) {
755.
                                                  printf("\n");
756.
757.
758.
                                          }
                                     }
759.
760.
                                 }
                             }
761.
                        }
762.
                    }
763.
764.
765.
                fclose(File);
766.
767.
768.
            MPI Buffer detach(buffer, &buffer size);
769.
770.
            MPI_Finalize();
771.
772.
773.
            free(lenFB);
774.
            free(lenUD);
775.
            free(lenLR);
776.
777.
            free(adr_sLeft);
778.
            free(adr_rLeft);
            free(adr_sRight);
779.
780.
            free(adr_rRight);
781.
782.
            free(adr_sUP);
783.
            free(adr_rUP);
784.
            free(adr sDown);
785.
            free(adr_rDown);
786.
787.
            free(adr_sFront);
788.
            free(adr_rFront);
789.
            free(adr_sBack);
790.
            free(adr_rBack);
791.
792.
            free(data);
793.
            free(next);
794.
            free(buffer);
795.
796.
            return 0;
797.
```

Результаты

Как-то так.

		Количеств	о нитей - 12	2 / CPU - 1							
Размерность учитывается общая, то есть размеры блоков поделены на количество процессов (eps 1e-3)											
Разм / Проц	1x1x1	CPU (1x1x1)	1x1x2	1x2x2	2x2x2	2x2x5	2x5x5				
10x10x10	0.01116	0.01309	0.03798	0.05155	0.06245	6.57675	PC FREEZE				
20x20x20	0.10437	0.20482	0.18487	0.20806	0.87531	16.7051	PC FREEZE				
50x50x50	3.54345	9.00067	5.54964	4.31043	7.00588	70.9064	PC FREEZE				
100x100x100	42.2727	127.757	73.2098	60.5419	55.8599	179.399	PC FREEZE				
200x200x200	574.402	1080.22	536.726	456.949	440.343	633.317	PC FREEZE				

Для сравнения – результаты из ЛР7

Размерность учитывается общая, то есть размеры блоков поделены на количество процессов (eps 1e-3)										
Разм / Проц	1x1x1	CPU (1x1x1)	1x1x2	1x2x2	2x2x2	2x2x5	2x5x5			
10x10x10	0.01478	0.01309	0.02094	0.02031	0.01814	4.42374	32.3297			
20x20x20	0.18774	0.20482	0.10972	0.06897	0.06047	12.3675	102.186			
50x50x50	8.96422	9.00067	4.73802	2.63155	2.1569	50.4081	332.556			
100x100x100	127.123	127.757	64.5818	37.0962	29.4352	144.84	739.977			
200x200x200	1028.76	1080.22	523.996	353.169	293.215	255.162	1036.46			

Посмотрим. Мы видим значительное улучшение производительности. Нет, нет. Оно только тогда, когда у нас всего 1 процесс. А вот, когда их становится больше, все идет только хуже и хуже. Дело в том, что требуется очень много вычислительных ресурсов, поэтому, и время выполнения, когда у нас больше 1 процесса — больше. Для последней сетки процессов мне даже не удалось выполнить тесты. У меня просто зависал компьютер, мышка еле двигалась, а СРU был нагружен на 100%. Поэтому, данная тема с потоками хороша только для обычных, однопроцессных конфигураций. При большем числе процессов, мы теряем в производительности. Однако, лучшего результата среди всех, нам удалось добиться только для блока 10х10х10. В остальных, при нескольких процессах работает лучше без потоков, чем с 1 процессом и потоками.

Заметим, что при большом количестве процессов MPI, программа начинает падать в производительности. Дело в том, что уходит очень много времени на обмен граничными слоями. Поэтому, необходимо найти баланс. Лучше всего в целом программа работает про конфигурации ядра 2х2х2. То есть, 8 процессов. Однако, MPI намного превосходит в производительности обычную программу без этой технологии. Особенно при больших данных, однако, слишком много процессов использовать не стоит.

Выводы

По сравнению с 7 ЛР, эта значительно легче. Но она же основана на самой ЛР 7, так что, без ЛР 7, тут бы я еще сильнее и дольше мучался. Потоки, как показали тесты, имеют эффективность только для 1 процесса. А при большом их количестве, только сильнее нагружается система, а каждая итерация требует дополнительного времени для выделения потоков для каждого процесса. Не вижу особого смысла в их использовании в данной задаче, ведь, запустив несколько процессов без потоков, мы быстрее добьемся результата, чем при запуске 1 процесса с несколькими потоками.