```
┌─────────────────┐
│ 1: $x_1 \leftarrow \ldots$ │
└─────────────────┘
        │
        ▼
┌─────────────────┐
│ 2: $y_1 \leftarrow x_1$ │
└─────────────────┘
        │
        ▼
┌─────────────────┐
│ 3: $z_1 \leftarrow y_1$ │
└─────────────────┘
```