

## SO: Escalonamento

## **Projetos de Sistemas Operacionais**

Prof. Dr. Denis M. L. Martins

Engenharia de Computação: 5° Semestre



# Introdução

## Objetivos de Aprendizado



- Explicar o conceito de escalonamento e sua importância em sistemas operacionais.
- Compreender os mecanismos de escalonamento e seus objetivos.
- Comparar diferentes algoritmos de escalonamento e seus impactos no desempenho do SO.

#### Disclaimer



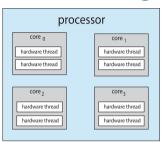
Parte do material apresentado a seguir foi adaptado de *IT Systems – Open Educational Resource*, disponível em https://oer.gitlab.io/oer-courses/it-systems/, produzido por Jens Lechtenböger, e distribuído sob a licença CC BY-SA 4.0.

#### Multicore e Multithread



## **Chip-multithreading (CMT)**

- Cada core possui múltiplas hardware threads (núcleos lógicos dentro de cada núcleo físico, com seus próprios registradores).
- Intel chama isso de hyperthreading.
- Em um sistema quad-core com 2 hardware threads por core, o SO "percebe" 8 processadores lógicos.
- Threads concorrentes ainda compartilham recursos internos do núcleo.



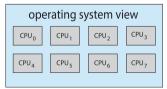


Figura 1: Processador multicore. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



## **Escalonamento**



- Função principal: Permitir multitarefa.
- Utilização máxima da CPU usando multitarefa.
  - Múltiplos processos e threads competindo pela CPU ao mesmo tempo
  - Escalonamento para selecionar quais processos/threads serão executados na CPU.

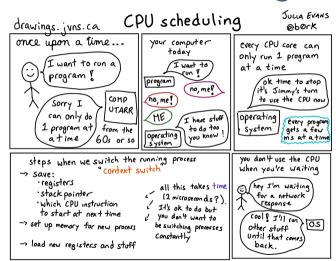


Figura 2: Escalonamento de CPU. Créditos: Julia Evans.



- Função principal: Permitir multitarefa.
- Utilização máxima da CPU usando multitarefa.
  - Múltiplos processos e threads competindo pela CPU ao mesmo tempo.
  - Escalonamento para selecionar quais processos/threads serão executados na CPU.

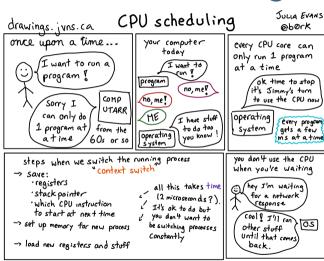


Figura 2: Escalonamento de CPU. Créditos: Julia Evans.



- Função principal: Permitir multitarefa.
- Utilização máxima da CPU usando multitarefa.
  - Múltiplos processos e threads competindo pela CPU ao mesmo tempo.
  - Escalonamento para selecionar quais processos/threads serão executados na CPU.

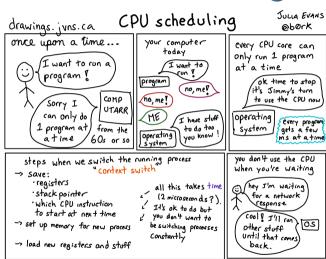


Figura 2: Escalonamento de CPU. Créditos: Julia Evans.



- Função principal: Permitir multitarefa.
- Utilização máxima da CPU usando multitarefa.
  - Múltiplos processos e threads competindo pela CPU ao mesmo tempo.
  - Escalonamento para selecionar quais processos/threads serão executados na CPU.

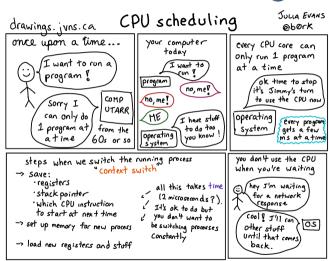


Figura 2: Escalonamento de CPU. Créditos: Julia Evans.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

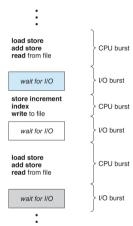


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mai: limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

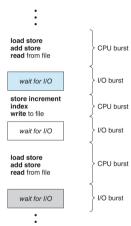


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

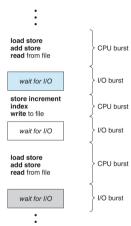


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal.
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rapidas → processos tendem a ficar mai limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

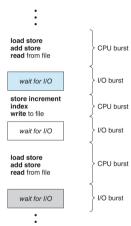


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal.
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

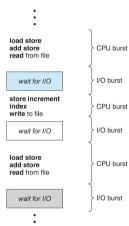


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal.
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

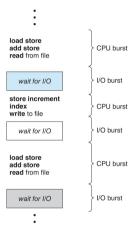


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal.
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

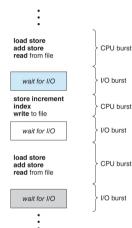


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.



- Alternância de surtos de CPU com surtos de E/S (disco ou rede)
  - ▶ Do inglês, CPU-I/O Burst Cycle.
  - Execução de processo consiste de um ciclo de execução na CPU e espera por E/S.
  - Distribuição de surtos é a preocupação principal.
- Entrada/Saída (E/S) (I/O, no inglês) é muito mais lento que a CPU.
  - Processo entra no estado bloqueado (waiting) esperando por um dispositivo externo.
  - ► CPUs mais rápidas → processos tendem a ficar mais limitados pela E/S (I/O bound).
- Fator principal: comprimento do surto de CPU.

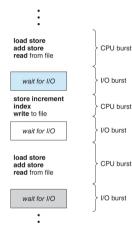


Figura 3: Surtos de CPU e de I/O. Créditos: Silberschatz, Galvin and Gagne, 2018.

## Debug seu conhecimento



#### Quais afirmações são corretas sobre threads?

- Programas em execução são gerenciados como threads pelo sistema operacional.
- Processos e threads são unidades de gerenciamento do sistema operacional.
- Cada processo pode conter uma ou mais threads.
- A concorrência só pode ocorrer em sistemas multi-core.
- O escalonamento pode levar à execução intercalada de múltiplas threads.

#### Relembre os conceitos fundamentais

Reflita sobre cada alternativa. Tente justificar sua resposta para cada uma delas.

## Objetivos/Critérios



- Utilização de CPU: manter CPU ocupada.
- Vazão (Throughput): número de processos/threads completados por unidade de tempo.
- **Tempo de espera**: tempo que um processo está esperando na fila de *pronto* (ready)  $\rightarrow$  poderia estar executando, mas não está.
- Tempo de resposta: tempo entre a submissão de um processo/thread até a produção da primeira resposta.
- Em dispositivos móveis: consumo de energia (bateria) pode ser um critério

#### **Trade-offs**

Em geral, objetivos são conflitantes.

#### Exemplo

Sempre executar tarefas curtas em detrimento das tarefas longas: ↑ vazão, ↓ tempo de resposta.

## Objetivos/Critérios



- Utilização de CPU: manter CPU ocupada.
- Vazão (Throughput): número de processos/threads completados por unidade de tempo.
- **Tempo de espera**: tempo que um processo está esperando na fila de *pronto* (ready)  $\rightarrow$  poderia estar executando, mas não está.
- Tempo de resposta: tempo entre a submissão de um processo/thread até a produção da primeira resposta.
- Em dispositivos móveis: consumo de energia (bateria) pode ser um critério

#### **Trade-offs**

Em geral, objetivos são conflitantes.

#### Exemplo

Sempre executar tarefas curtas em detrimento das tarefas longas: ↑ vazão, ↓ tempo de resposta.

## Objetivos/Critérios



- Utilização de CPU: manter CPU ocupada.
- Vazão (Throughput): número de processos/threads completados por unidade de tempo.
- **Tempo de espera**: tempo que um processo está esperando na fila de *pronto* (ready)  $\rightarrow$  poderia estar executando, mas não está.
- Tempo de resposta: tempo entre a submissão de um processo/thread até a produção da primeira resposta.
- Em dispositivos móveis: consumo de energia (bateria) pode ser um critério

#### **Trade-offs**

Em geral, objetivos são conflitantes.

#### **Exemplo**

Sempre executar tarefas curtas em detrimento das tarefas longas:  $\uparrow$  vazão,  $\downarrow$  tempo de resposta.

#### Eficiência do Escalonador



- Além de escolher o processo certo a ser executado, o escalonador precisa fazer uso eficiente da CPU.
- Lembre que a alternância (ou chaveamento) de processos é cara.
- Sequência de ações:
  - Trocar de modo usuário para modo de kernel
  - Salvar estado do processo atual
  - Inicializar novo processo (restaurar ou carregar info. na memória)
  - Potencialmente: refazer cache de memória. (tema de aula futura)

## **Principais Componentes**



#### **Escalonador** (Scheduler)

Planejamento: Seleciona qual processo/thread vai usar a CPU.

#### **Despachante** (Dispatcher)

Alocação: Oferece controle da CPU para o processo/thread.

#### Latência do Despachanto

Tempo que o Despachante pare um(a) processo/thread e (re)comece outro(a).  $Mudança de contexto \rightarrow salvar o estado atual no PCB/TCB e restaurar estado de outro PCB/TCB.$ 

## **Principais Componentes**



#### **Escalonador** (Scheduler)

Planejamento: Seleciona qual processo/thread vai usar a CPU.

### **Despachante** (Dispatcher)

Alocação: Oferece controle da CPU para o processo/thread.

#### Latência do Despachanto

Tempo que o Despachante pare um(a) processo/thread e (re)comece outro(a). Mudança de contexto  $\rightarrow$  salvar o estado atual no PCB/TCB e restaurar estado de outro PCB/TCB.

## **Principais Componentes**



#### **Escalonador** (Scheduler)

Planejamento: Seleciona qual processo/thread vai usar a CPU.

### **Despachante** (Dispatcher)

Alocação: Oferece controle da CPU para o processo/thread.

#### Latência do Despachante

Tempo que o Despachante pare um(a) processo/thread e (re)comece outro(a).  $Mudança de contexto \rightarrow salvar o estado atual no PCB/TCB e restaurar estado de outro PCB/TCB.$ 

#### Funcionamento do Escalonador



- Seleciona entre os processos prontos.
- Questão Fundamental: Quando tomar decisão de escalonamento?
  - Novo processo criado.
  - ► Término de um processo.
  - Processo bloqueado por E/S.
  - Interrupção de E/S. (tema de aula futura)

## Tipos de Escalonamento



## **Não-preemptivo**

- Escolhe um processo e o deixa ser executado até que ele seja bloqueado ou libere a CPU voluntariamente.
- Sem suspeção forçosa por parte do escalonador.

#### **Preemptivo** ightarrow Mais usado por SO modernos

- Escolhe um processo e o deixa ser executado por no máximo um período de tempo predeterminado.
- Após esse período, caso o processo ainda esteja em execução, o processo é suspenso e outro processo é escolhido para executar.
- Time-slicing. Interrupção ocorre ao fim do período de tempo para devolver o controle da CPU para o escalonador.

## Tipos de Escalonamento



## **Não-preemptivo**

- Escolhe um processo e o deixa ser executado até que ele seja bloqueado ou libere a CPU voluntariamente.
- Sem suspeção forçosa por parte do escalonador.

#### **Preemptivo** → Mais usado por SO modernos

- Escolhe um processo e o deixa ser executado por no máximo um período de tempo predeterminado.
- Após esse período, caso o processo ainda esteja em execução, o processo é suspenso e outro processo é escolhido para executar.
- Time-slicing. Interrupção ocorre ao fim do período de tempo para devolver o controle da CPU para o escalonador.



## Algoritmos de Escalonamento



#### Não-preemptivo

- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos s\(\tilde{a}\) alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado → seleciona processo no começo da fila de prontos → quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o fim da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos s\(\tilde{a}\) alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado  $\rightarrow$  seleciona processo no começo da fila de prontos  $\rightarrow$  quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o *fim* da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos s\(\tilde{a}\) alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado  $\rightarrow$  seleciona processo no começo da fila de prontos  $\rightarrow$  quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o *fim* da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos são alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado → seleciona processo no começo da fila de prontos → quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o fim da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos são alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado → seleciona processo no começo da fila de prontos → quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o fim da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos são alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado → seleciona processo no começo da fila de prontos → quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o fim da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.

### First-Come, First-Served (FCFS) ou First-In, First-Out (FIFO)



- Não-preemptivo
- CPU atribuída por ordem de chegada
- Fila única de processos prontos
- Novos processos são alocados no fim da fila
- Funcionamento: processo em execução termina, desiste, ou é bloqueado → seleciona processo no começo da fila de prontos → quando o processo bloqueado volta a estar pronto, ele vai para o fim da fila de prontos.
- Vantagem: simples de programar.
- Desvantagem: pode causar longos tempos de espera. Não otimiza a eficiência de alocação da CPU.

### Escalonamento FCFS/FIFO: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Serviço
$ \begin{array}{c} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{array} $	24 3 3
	l

### Escalonamento FCFS/FIFO: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Serviço
$P_1$	24
$P_2$	3
$P_3$	3

## **Exemplo 1.** Ordem de Chegada: $P_1, P_2, P_3$

No escalonamento FCFS, teríamos:

•		
$P_1$	$P_2$	$P_3$

Tempo de espera:  $P_1 = 0$ ;  $P_2 = 24$ ;  $P_3 = 27$ .

Tempo médio de espera: (0+24+27)/3 = 17.

**Exemplo 2.** Ordem de Chegada:  $P_2, P_3, P_1$ 

No escalonamento FCFS, teríamos:

$$P_2 \mid P_3 \mid P_1$$

Tempo de espera:  $P_1 = 6$ ;  $P_2 = 0$ ;  $P_3 = 3$ . Tempo médio de espera: (6+0+3)/3 = 3.

### Escalonamento FCFS/FIFO: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Serviço
$P_1 \\ P_2 \\ P_3$	24 3 3

### **Exemplo 1.** Ordem de Chegada: $P_1, P_2, P_3$

No escalonamento FCFS, teríamos:

$$P_1$$
  $P_2$   $P_3$ 

Tempo de espera:  $P_1 = 0$ ;  $P_2 = 24$ ;  $P_3 = 27$ .

Tempo médio de espera: (0+24+27)/3 = 17.

### **Exemplo 2.** Ordem de Chegada: $P_2, P_3, P_1$

No escalonamento FCFS, teríamos:

$$\begin{array}{|c|c|c|c|c|c|}\hline P_2 & P_3 & P_1 \\ \hline \end{array}$$

Tempo de espera:  $P_1 = 6$ ;  $P_2 = 0$ ;  $P_3 = 3$ . Tempo médio de espera: (6+0+3)/3 = 3.



- Não-preemptivo
- Tarefa mais curta primeiro
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço
- Vantagem: ótimo quando todas as tarefas estão disponíveis simultaneamente rightarrow minimiza tempo médio de espera.
- Desvantagem: difícil de determinar o tempo de serviço (estimar, pedir informação durante criação do processo/thread)



- Não-preemptivo
- Tarefa mais curta primeiro
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço
- Vantagem: ótimo quando todas as tarefas estão disponíveis simultaneamente rightarrow minimiza tempo médio de espera.
- Desvantagem: difícil de determinar o tempo de serviço (estimar, pedir informação durante criação do processo/thread)



- Não-preemptivo
- Tarefa mais curta primeiro
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço
- Vantagem: ótimo quando todas as tarefas estão disponíveis simultaneamente rightarrow minimiza tempo médio de espera.
- Desvantagem: difícil de determinar o tempo de serviço (estimar, pedir informação durante criação do processo/thread)



- Não-preemptivo
- Tarefa mais curta primeiro
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço
- Vantagem: ótimo quando todas as tarefas estão disponíveis simultaneamente rightarrow minimiza tempo médio de espera.
- Desvantagem: difícil de determinar o tempo de serviço (estimar, pedir informação durante criação do processo/thread)



- Não-preemptivo
- Tarefa mais curta primeiro
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço
- ullet Vantagem: ótimo quando todas as tarefas estão disponíveis simultaneamente rightarrow minimiza tempo médio de espera.
- Desvantagem: difícil de determinar o tempo de serviço (estimar, pedir informação durante criação do processo/thread)

### Escalonamento SJF: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Serviço
$P_1$	6
$P_2$	8
$P_3$	7
$P_4$	3

### **Exemplo SJF**

No escalonamento SJF, teríamos:

$P_4 \mid P_1 \mid P_3$	$P_2$
-------------------------	-------

Tempo médio de espera: (3+16+9+0)/4 = 7.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Dificil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Difícil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Difícil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudancas de contexto.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - Se  $t_{novo} \leq t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Difícil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudancas de contexto.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - ► Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Dificil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudancas de contexto.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - ► Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens
  - Dificil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto.



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - ▶ Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens:
  - Dificil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - ► Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens:
  - Difícil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto



- Tempo restante mais curto primeiro
- Versão preemptiva do SJF
- CPU atribuída ao processo que tem menor tempo de serviço restante
  - Quando um novo processo chega na fila de prontos, seu tempo total é comparado com o tempo restante do processo atual.
  - ► Se  $t_{novo} \le t_{atual}$ , então o processo atual é suspenso e o novo processo é selecionado para execução.
- Vantagem: reduz tempo de espera em cenários dinâmicos (onde novos processos são criados ao longo do tempo).
- Desvantagens:
  - Difícil de estimar o tempo restante.
  - Pode acarretar em muitas mudanças de contexto.

### Escalonamento SRTF: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Chegada	Tempo de Serviço
$P_1$	0	8
$P_2$	1	4
$P_3$	2	9
$P_4$	3	5

### **Exemplo SRTF**

### No escalonamento SRTF, teríamos:

$P_1 \mid P_2 \qquad P_4$	$P_1$	$P_3$
---------------------------	-------	-------

Tempo médio de espera: (10-1)+(1-1)+(17-2)+(5-3)/4=6.5.



#### Chaveamento Circular

- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - 🕨 Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ightharpoonup Se q for longo ightharpoonup FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- ullet Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de temposa
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ightharpoonup Se q for longo ightharpoonup FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - ightharpoonup Nenhum processo espera mais que (n-1)g unidades de tempo
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ▶ Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - ► A CPU recebe um outro processo pronto.
  - Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - ightharpoonup Nenhum processo espera mais que (n-1)g unidades de tempo
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ightharpoonup Se q for longo ightharpoonup FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - ► A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU en cada rodada.
  - ightharpoonup Nenhum processo espera mais que (n-1)g unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - $\triangleright$  Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - ► A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - ightharpoonup Nenhum processo espera mais que (n-1)g unidades de tempo
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ightharpoonup Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- $\bullet\,$  Tradicionalmente, o  $\mathit{quantum}\ q$  é configurado entre 10-100 ms.
  - lacktriangle Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet **Desvantagem:** decidir o comprimento de q
  - $\triangleright$  Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- ullet Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o quantum q é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet **Desvantagem:** decidir o comprimento de q
  - Se q for longo → FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- $\bullet\,$  Tradicionalmente, o  $\mathit{quantum}\ q$  é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet **Desvantagem:** decidir o comprimento de q
  - Se q for longo → FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o quantum q é configurado entre 10-100 ms.
  - lacktriangle Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet **Desvantagem:** decidir o comprimento de q
  - $\blacktriangleright$  Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - Tem que levar em consideração o overhead de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- ullet Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - ► A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ightharpoonup Se q for longo ightharpoonup FIFO/FCFS
  - ▶ Tem que levar em consideração o *overhead* de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- ullet Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ▶ Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - ▶ Tem que levar em consideração o *overhead* de mudanças de contexto.



- Chaveamento Circular
- ullet Preemptivo: a cada processo é designado um intervalo de tempo (quantum) q durante o qual o processo pode executar.
  - Expirado o intervalo, o processo sofre preempção e vai para o fim da fila de prontos
  - A CPU recebe um outro processo pronto.
  - ▶ Se o processo termina ou é bloqueado, então ele sai da CPU e um novo é selecionado.
- ullet Um timer interrompe a cada q unidades de tempo para que outro processo seja escalonado.
- ullet Tradicionalmente, o *quantum q* é configurado entre 10-100 ms.
  - ightharpoonup Se n processos estão na fila de prontos, então cada processo tem 1/n do tempo de CPU em cada rodada.
  - lacktriangle Nenhum processo espera mais que (n-1)q unidades de tempo.
- Vantagem: garante distribuição justa da CPU (sem monopólio)
- ullet Desvantagem: decidir o comprimento de q
  - ▶ Se q for longo  $\rightarrow$  FIFO/FCFS
  - ► Tem que levar em consideração o *overhead* de mudanças de contexto.

### Escalonamento RR: Exemplo



#### Considere o cenário abaixo:

Processo	Tempo de Chegada	Tempo de Serviço
$P_1$	0	24
$P_2$	1	3
$P_3$	2	3

### **Exemplo RR**

No escalonamento RR com q=4, teríamos:

$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_1$	$P_1$	$P_1$	$P_1$	$P_1$
-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------

 $P_1$  sai da CPU no tempo 4 e retorna no tempo 10. Então, o seu tempo espera é  $10-4=6\ ms$ .  $P_2$  espera por  $4\ ms$  e  $P_3$  por  $7\ ms$ .

Tempo médio de espera:  $(6+4+7)/3 = 5.66 \ ms$ .



## **Prioridades e Escalonamento**

#### Threads e Prioridades



- Threads podem ter diferentes prioridades (especifica durante sua criação).
- Prioridade é armazenada no TCB.
- SO pode oferecer formas de modificar prioridades em tempo de execução.

#### Filas de Threads

- Relembre os estados de uma thread: nova, em execução, em espera, pronta, concluída.
- SO gerencia estados de threads via filas (com estrutura de dados apropriada).
  - Fila(s) de execução: potencialmente por núcleo de CPU
  - ▶ Fila(s) de espera: potencialmente por tipo de evento (bloqueio/interrupção)

#### Threads e Prioridades



- Threads podem ter diferentes prioridades (especifica durante sua criação).
- Prioridade é armazenada no TCB.
- SO pode oferecer formas de modificar prioridades em tempo de execução.

#### Filas de Threads

- Relembre os estados de uma thread: nova, em execução, em espera, pronta, concluída.
- SO gerencia estados de threads via filas (com estrutura de dados apropriada).
  - Fila(s) de execução: potencialmente por núcleo de CPU.
  - Fila(s) de espera: potencialmente por tipo de evento (bloqueio/interrupção).

### Escalonamento por Prioridades



- Escalonador leva prioridades em consideração.
  - Uma thread pode, a qualquer momento, desistir de sua execução chamando o método yield.
  - ► Thread de mesma prioridade seja escalonada e despachada para a CPU.
  - Em geral, tentativa de desistência para uma thread me prioridade mais baixa são ignoradas.
- SJF pode ser visto como escalonamento por prioridades.
  - Prioridade é inversa ao tempo estimado de serviço.
- Problema: starvation (tema de aula futura)
  - ► Threads com baixa prioridade podem nunca executar.
  - ► Solução: *aging* a prioridade de uma thread aumenta conforme o tempo passa.



# **Fechamento e Perspectivas**

#### Palayras Finais



#### Resumo

- ► Tempo compartilhado: escalonador escolhe qual processo ou thread usa a CPU em um determinado momento e por quanto tempo.
- Kernel pode gerenciar o escalonamento por threads ou por processos.

#### Diferentes tipos de escalonadores

- ▶ Não-preemptivo e Preemptivo.
- Algoritmos tradicionais: FIFO, Round Robin.
- E essencial para aplicações modernas como servidores web, sistemas em tempo real e aplicações gráficas.

#### Próximos passos

- Explorar o conceito de escalonamento no capítulo 2.4 do livro de TANENBAUM¹ e no capítulo 3 do livro de Hailperin².
- Implementar algoritmos de escalonamento.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A. TANENBAUM. 2015. Sistemas Operacionais Modernos. 4a ed. Pearson Brasil

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>M. Hailperin. 2019. Operating Systems and Middleware - Supporting Controlled Interaction. Revised edition 1.3.1.

#### Palayras Finais



#### Resumo

- Tempo compartilhado: escalonador escolhe qual processo ou thread usa a CPU em um determinado momento e por quanto tempo.
- Kernel pode gerenciar o escalonamento por threads ou por processos.

#### • Diferentes tipos de escalonadores

- ► Não-preemptivo e Preemptivo.
- Algoritmos tradicionais: FIFO, Round Robin.
- É essencial para aplicações modernas como servidores web, sistemas em tempo real e aplicações gráficas.

#### Próximos passos

- Explorar o conceito de escalonamento no capítulo 2.4 do livro de TANENBAUM¹ e no capítulo 3 do livro de Hailperin².
- Implementar algoritmos de escalonamento.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A. TANENBAUM. 2015. Sistemas Operacionais Modernos. 4a ed. Pearson Brasil

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>M. Hailperin. 2019. Operating Systems and Middleware - Supporting Controlled Interaction. Revised edition 1.3.1.

#### Palayras Finais



#### Resumo

- ► Tempo compartilhado: escalonador escolhe qual processo ou thread usa a CPU em um determinado momento e por quanto tempo.
- ► Kernel pode gerenciar o escalonamento por threads ou por processos.

#### • Diferentes tipos de escalonadores

- ► Não-preemptivo e Preemptivo.
- Algoritmos tradicionais: FIFO, Round Robin.
- É essencial para aplicações modernas como servidores web, sistemas em tempo real e aplicações gráficas.

#### Próximos passos

- Explorar o conceito de escalonamento no capítulo 2.4 do livro de TANENBAUM¹ e no capítulo 3 do livro de Hailperin².
- ► Implementar algoritmos de escalonamento.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A. TANENBAUM. 2015. Sistemas Operacionais Modernos. 4a ed. Pearson Brasil

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>M. Hailperin. 2019. Operating Systems and Middleware - Supporting Controlled Interaction. Revised edition 1.3.1.



## Dúvidas e Discussão

Prof. Dr. Denis M. L. Martins denis.mayr@puc-campinas.edu.br