SPRAWOZDANIE

Zajęcia: Matematyka Konkretna Prowadzący: prof. dr hab. Vasyl Martsenyuk

Zadanie 9 Temat: Nieliniowe sieci RNN w oparciu o tensory Wariant 13

> Łukasz Pindel Informatyka II stopień, stacjonarne, 2 semestr, Gr. 1B

1. Polecenie:

Zadaniem do zrealizowania jest opracowanie rekurencyjnej sieci neuronowej, która implementuje operacji na dwóch liczbach binarnych zgodnie z wariantem zadania.

2. Wprowadzane dane:

Wariant 13 – Różnica dwóch liczb 28 - bitowych

3. Wykorzystane komendy:

Tworzenie zestawu danych:

W pierwszym etapie kodu tworzony jest dataset, który będzie wykorzystywany do nauki sieci neuronowej. Funkcja create_dataset generuje dane do trenowania sieci neuronowej.

create_dataset(nb_samples, sequence_len) tworzy zbiór danych do trenowania sieci neuronowej, generując losowe liczby binarne do dodawania. Parametr nb_samples określa liczbę próbek w zbiorze danych, natomiast sequence_len określa długość sekwencji binarnej.

max_int: Maksymalna wartość liczby, którą można odjąć. Jest to liczba wynikająca z długości sekwencji binarnej.

format_str: Formatuje liczbę całkowitą na postać binarną.

X: Macierz przechowująca dane wejściowe (liczby do odjęcia).

T: Macierz przechowująca dane wyjściowe (wyniki odejmowania).

for i in range(nb_samples): Pętla generująca losowe liczby do odjęcia i obliczająca ich różnicę, czyli wynik odejmowania. Dodatkowo przekształca liczby całkowite na ich binarną postać i odwraca kolejność bitów, aby pasowała do konwencji czytania sekwencji przez sieć neuronowa.

Tworzenie i definiowanie sieci neuronowej

W drugim etapie kodu definiowana jest struktura sieci neuronowej, która będzie używana do nauki na wcześniej wygenerowanych danych. Poniżej znajdują się kluczowe funkcje tego etapu:

TensorLinear: Klasa reprezentująca warstwę liniową dla tensorów.

LogisticClassifier: Klasa reprezentująca warstwę klasyfikatora logistycznego.

TanH: Klasa reprezentująca warstwę Tangens hiperboliczny (tanh).

RecurrentStateUpdate: Klasa reprezentująca warstwę aktualizacji stanu rekurencyjnego.

RecurrentStateUnfold: Klasa reprezentująca warstwę rozwinięcia stanu rekurencyjnego w czasie.

RnnBinaryAdder: Klasa reprezentująca pełną sieć neuronową do dodawania binarnego.

Trenowanie sieci neuronowej

W trzecim etapie kodu sieć neuronowa jest trenowana na wcześniej wygenerowanych danych. Używane są algorytmy optymalizacji gradientowej do dostosowania wag sieci neuronowej. Kluczowe parametry i elementy dla tej części to:

Set hyper-parameters: Ustawienie hiperparametrów, takich jak lambda dla Rmsprop, współczynnik uczenia, momentum i epsilona.

RNN = **RnnBinaryAdder**: Tworzenie instancji sieci neuronowej do nauki.

getParamGrads: Obliczanie gradientów parametrów za pomocą propagacji wstecznej.

ls_of_loss: Lista przechowująca wartości straty (loss) w kolejnych iteracjach trenowania.

for i in range(5): Pętla trenująca sieć neuronową przez określoną liczbę iteracji. **for mb in range(nb_train // mb_size)**: Pętla iterująca po mini-batchach danych treningowych.

RNN.getOutput(X_mb): Obliczanie wyjścia sieci neuronowej dla danej minibatch.

RNN.loss(RNN.getOutput(X_mb), T_mb): Obliczanie wartości funkcji straty dla danego mini-batch.

Ocena na zbiorze testowym:

W ostatnim etapie kodu sieć neuronowa jest oceniana na zbiorze testowym. Wyniki są wypisywane dla każdego przypadku testowego. Kluczowa elementami w tej części kodu są:

getBinaryOutput: Metoda zwracająca binarne wyjście dla danych wejściowych. **getOutput**: Metoda zwracająca wyjście dla danych wejściowych.

printSample: Funkcja wyświetlająca przykłady danych treningowych w czytelny sposób.

Link do repozytorium:

https://github.com/denniak/MK/tree/main/MK_9

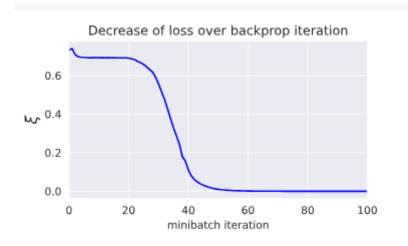
4. Wynik działania:

```
# Create training samples
X_train, T_train = create_dataset(nb_train, sequence_len)
print(f'X_train tensor shape: {X_train.shape}')
print(f'T_train tensor shape: {T_train.shape}')
#

X_train tensor shape: (2000, 28, 2)
T_train tensor shape: (2000, 28, 1)
```

Rysunek 1: Wyświetlenie parametrów zbiorów treningowych

Rysunek 2: Przykładowe wywołanie funkcji odejmującej liczby



Rysunek 3: Funkcja straty w zależności od iteracji propagacji wstecznej

```
x1: 1011111101000100001100000110 101458685
x2: - 01010100010100111011111111000 33409578
t: = 1100101100011010011100000010 68049107
v: = 1100101100011010011100000010
x1: 1000011100011110110011100110 108230881
x2: - 1011111111011010000111011010 95968253
     ----- --
t: = 0010011100111000110111010000 12262628
y: = 0010011100111000110111010000
x1: 11110111110001010001101001110 120345071
x2: - 0111101111010001000011100100
t: = 1000100001100011110111010010 79414801
v: = 1000100001100011110111010010
x1: 1011111011010000001001100110 107219837
x2: - 1111001000001011110100110010 80465999
t: = 0111010011011100000110011000 26753838
v: = 0111010011011100000110011000
x1: 1001101110110100001000100110 105131481
x2: - 10001010101111010010110100000 5922129
t: = 0001000100001011100101111010 99209352
y: = 0001000100001011100101111010
```

Rysunek 4: Uzyskany wynik dla przykładowych pięciu próbek

5. Wnioski:

Na podstawie otrzymanego wyniku można stwierdzić, że nieliniowa sieć rekurencyjna neuronów zdolna jest efektywnie uczyć się operacji różnicy dwóch liczb binarnych o długości 28 bitów. Dzięki zastosowaniu odpowiednio zdefiniowanej struktury sieci i odpowiednich funkcji aktywacji, sieć ta może dokładnie odwzorować złożoną nieliniową relację pomiędzy danymi wejściowymi a ich różnicą, co widać w uzyskanych wynikach dla przykładowych próbek. Ponadto, analiza funkcji straty wskazuje na skuteczność procesu trenowania sieci, co świadczy o potencjalnej użyteczności tego podejścia w rozwiązywaniu problemów związanych z operacjami na danych binarnych.