

Arbres et arbres binaires

Irena.Rusu@univ-nantes.fr

LINA, bureau 123, 02.51.12.58.16

Sommaire

- Arbres (Rappels)
 - Généralités
 - Parcours
 - Représentations en machine
- Arbres binaires
 - Définition, implémentation
 - Hauteur

Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités
- Parcours
- Représentations en machine

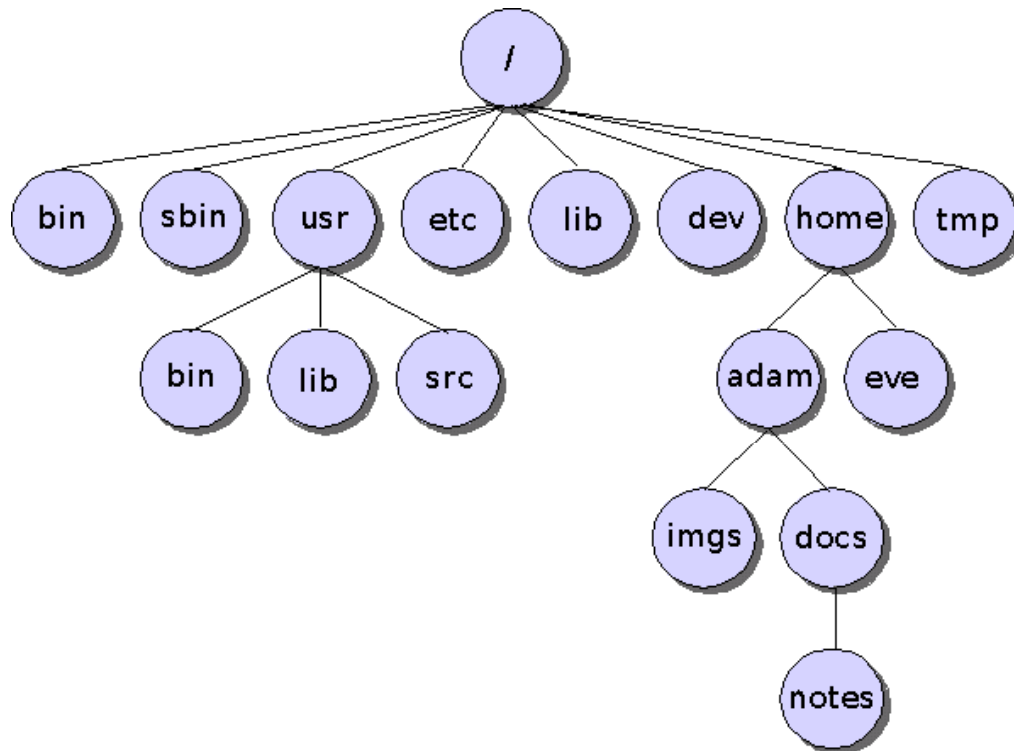
- Arbres binaires

- Définition, implémentation
- Hauteur

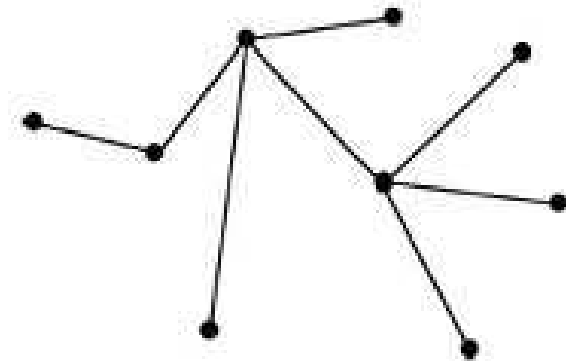
Mise en garde

- Deux manières de définir les arbres :
 - Comme une **structure hiérarchique**, la racine (d'habitude) vers le haut
 - Comme un ensemble de relations entre objets, qui ne crée pas de cycle (mais **qui n'est pas hiérarchique**).
- **Conséquences :**
 - Dans le contexte « structures de données », on va utiliser la première
 - Dans le contexte « théorie des graphes », on va utiliser la seconde.

Exemples



Hiérarchie sous-entendue (pas d'arcs)



Aucune hiérarchie

Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités

- Parcours

- Représentations en machine

- Arbres binaires

- Définition, implémentation

- Hauteur

Arbres

Arbre ordinaire : A défini par

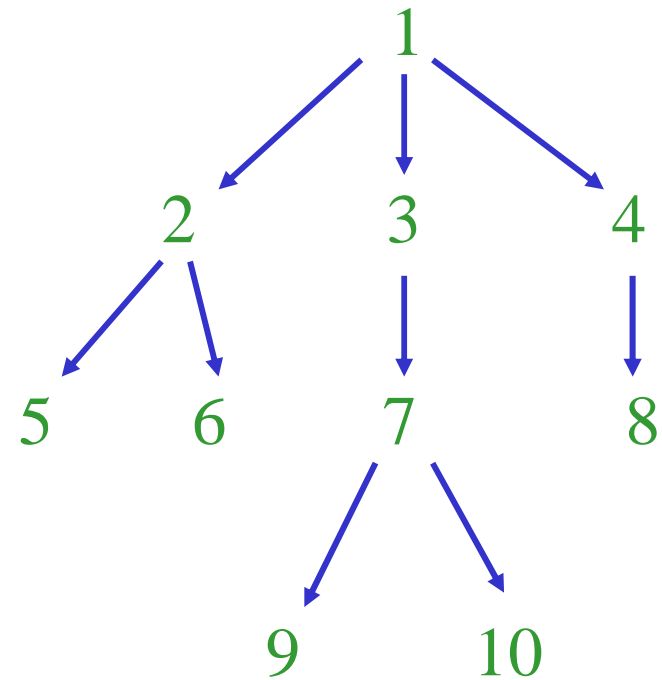
- N ensemble des nœuds
- P relation binaire « parent de »
(définit l'ensemble d'arcs $\text{Arc}(A)$)
- $r \in N$ la racine

$\forall x \in N \exists$ un seul chemin de r vers x

$$r = y_0 P y_1 P y_2 \dots P y_n = x$$

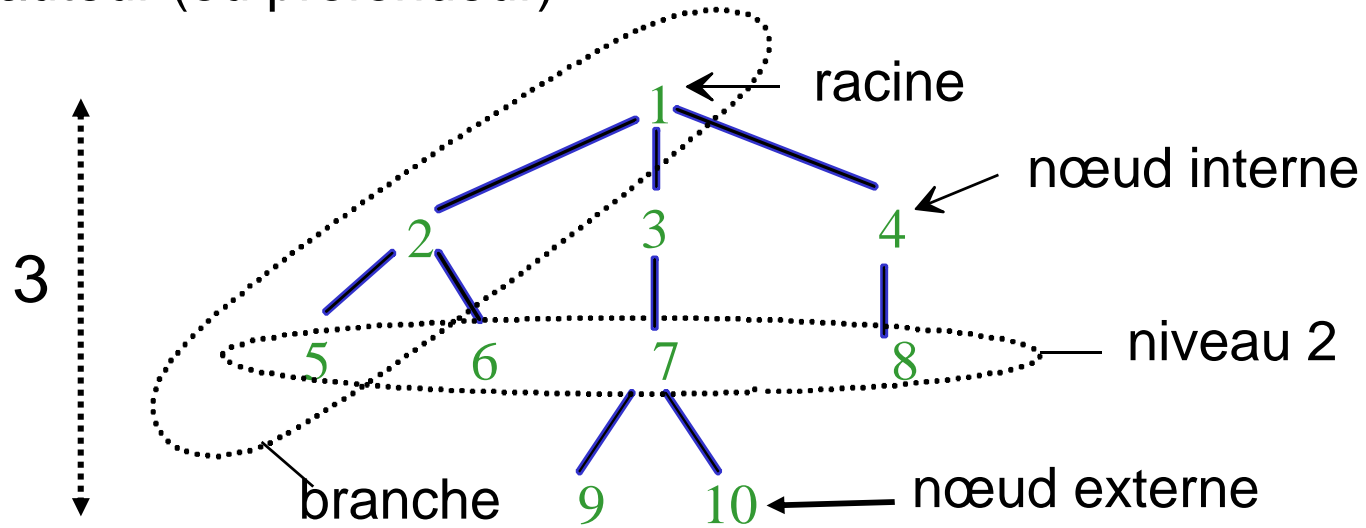
$\Rightarrow r$ n'a pas de parent

$\Rightarrow \forall x \in N - \{r\}$ x a exactement un parent



Terminologie

Hauteur (ou profondeur)



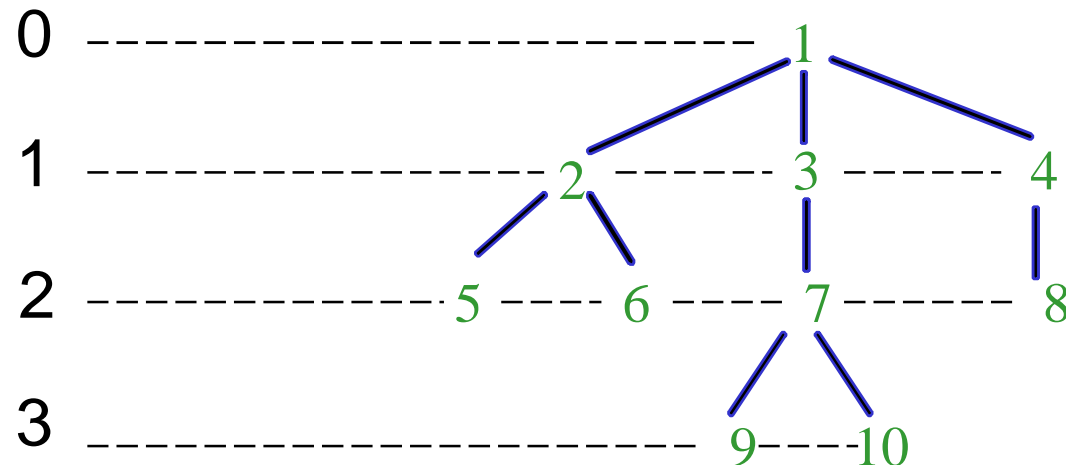
2, 3, 4	enfants de 1
3, 4	frères de 2
1, 3, 7	ancêtres de 7
7, 9, 10	descendants de 7

Niveaux

A arbre x nœud de A

$\text{niveau}_A(x)$ = distance de x à la racine

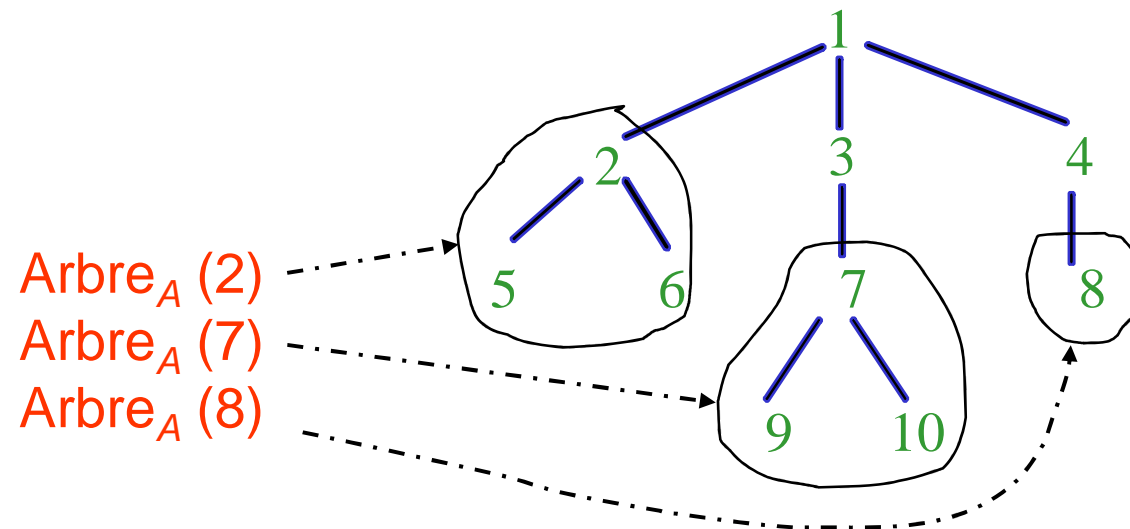
$$\text{niveau}_A(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = \text{racine}(A) \\ 1 + \text{niveau}(\text{parent}(x)) & \text{sinon} \end{cases}$$



Sous-arbres

A arbre x nœud de A

$\text{Arbre}_A(x)$ = sous-arbre de A qui a racine x



Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités

- **Parcours**

- Représentations en machine

- Arbres binaires

- Définition, implémentation

- Hauteur

Parcours

Utiles pour l'exploration des arbres

Deux types :

parcours en profondeur

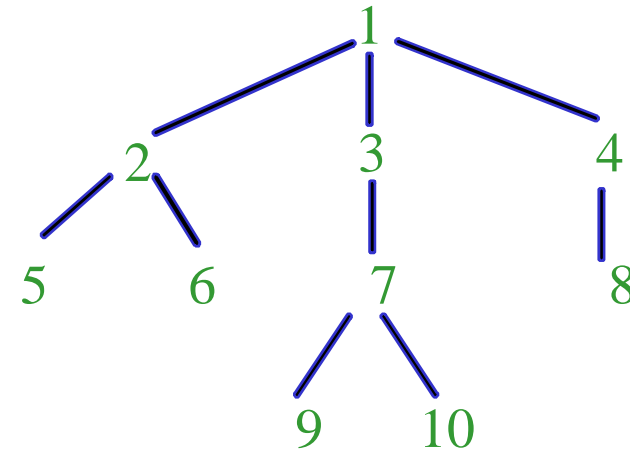
préfixe, suffixe, symétrique

parcours branche après branche

parcours en largeur ou hiérarchique

parcours niveau après niveau

Parcours en profondeur



Arbre non vide $A = (r, A_1, A_2, \dots, A_k)$

Parcours préfixe

$$P(A) = (r).P(A_1). \dots .P(A_k)$$

(1, 2, 5, 6, 3, 7, 9, 10, 4, 8)

Parcours suffixe

$$S(A) = S(A_1). \dots .S(A_k).(r)$$

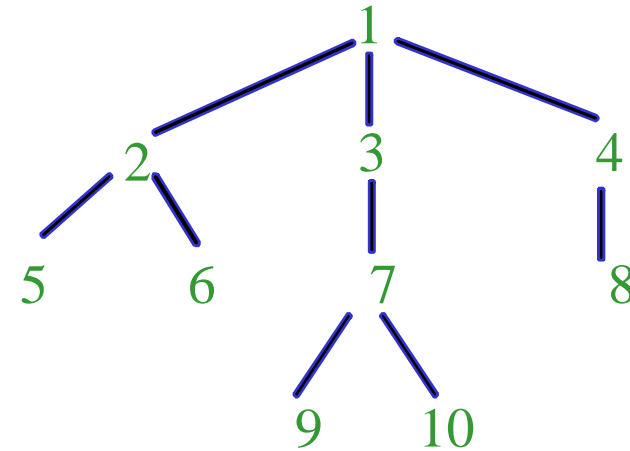
(5, 6, 2, 9, 10, 7, 3, 8, 4, 1)

Parcours symétrique (ou interne)

$$I(A) = I(A_1).(r).I(A_2). \dots .I(A_k)$$

(5, 2, 6, 1, 9, 7, 10, 3, 8, 4)

Parcours en largeur



Arbre non vide $A = (r, A_1, A_2, \dots, A_k)$

Parcours hiérarchique

$$H(A) = (r, \underbrace{x_1, \dots, x_j}_{1}, \underbrace{x_{j+1}, \dots, x_n}_{2}, \dots)$$

nœuds de niveau 0, 1, 2, ...

(1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10)

Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités

- Parcours

- Représentations en machine

- Arbres binaires

- Définition, implémentation

- Hauteur

Représentations en machine (1)

Représentation de la relation P
table des parents

Avantages

- représentation simple
- parcours faciles vers la racine
- économique en mémoire

Inconvénients

- accès difficiles aux nœuds depuis la racine

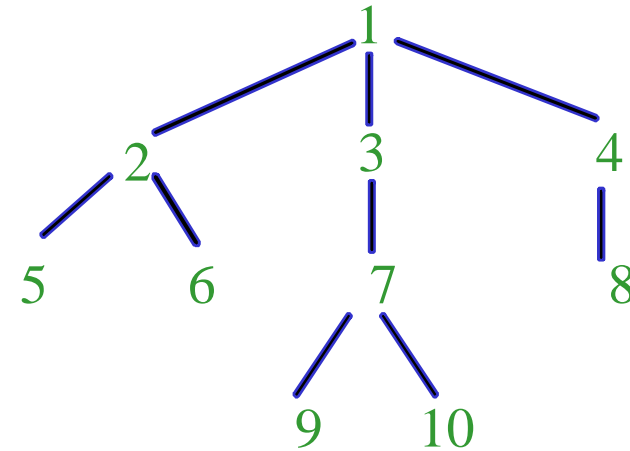


table des parents P

-	1	1	1	2	2	3	4	7	7
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

Représentations en machine (2)

Représentation des **listes de sous-arbres**
par chaînage

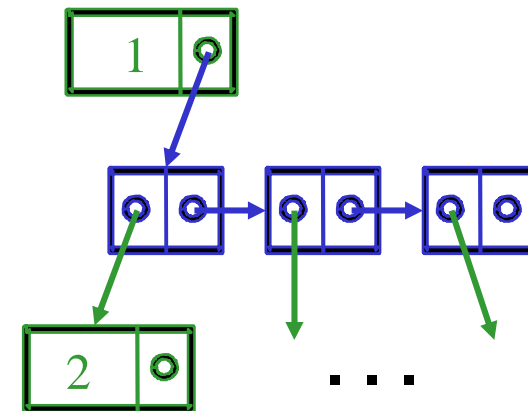
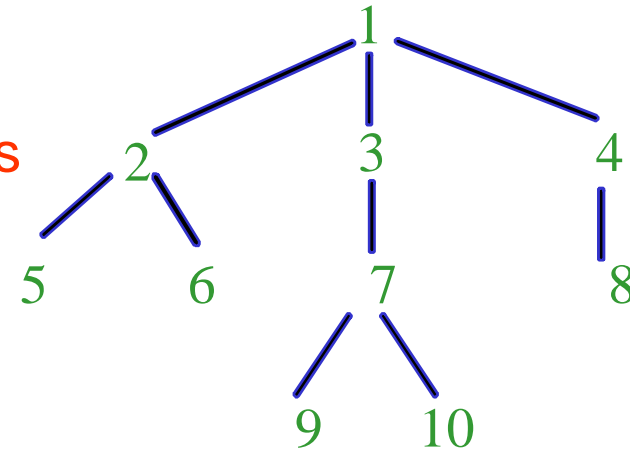
Avantages

- accès faciles depuis la racine
- correspond à la définition récursive

Inconvénients

- parcours difficiles vers la racine
- relativement gourmand en mémoire

Note. Si nombre de fils constant, tableau
à la place de liste.



Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités
- Parcours
- Représentations en machine

- Arbres binaires

- Définition, implémentation
- Hauteur

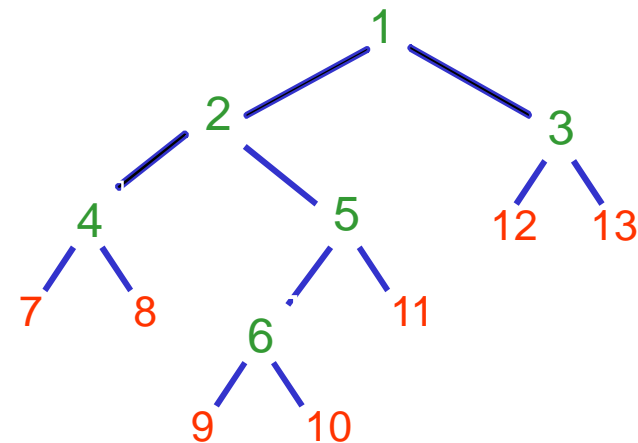
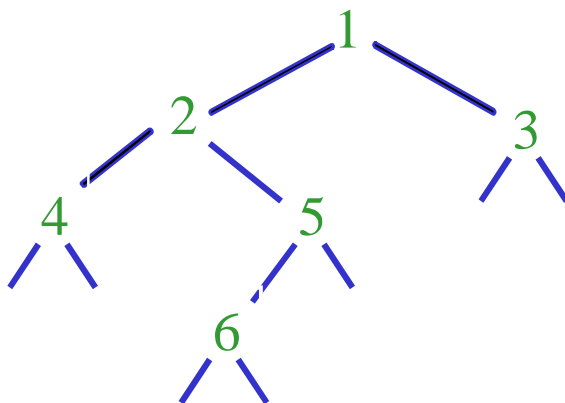
Arbres binaires

Arbre binaire : tout nœud possède deux sous-arbres (vides ou non)

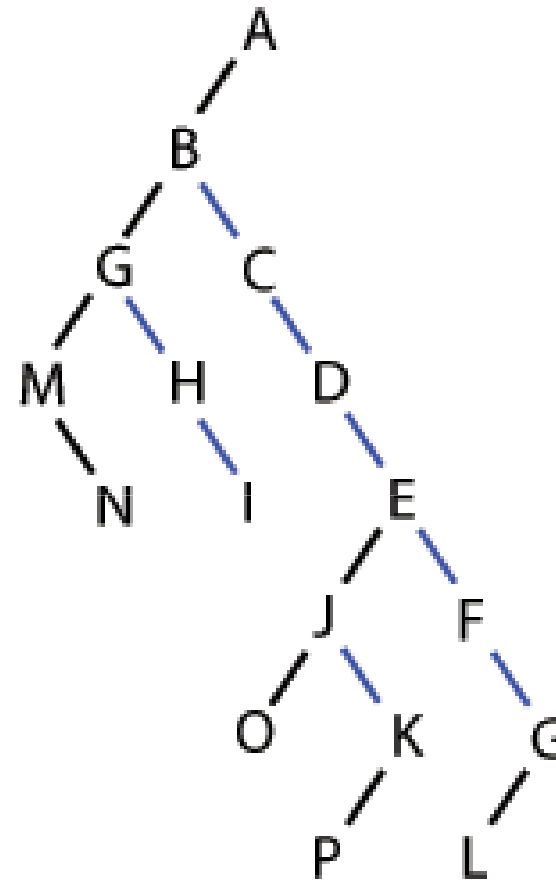
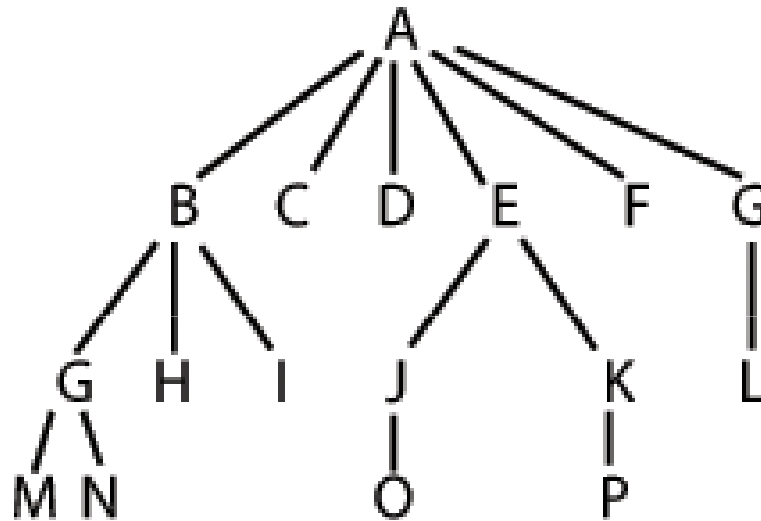
$$A = \begin{cases} \Lambda & \text{arbre vide ou} \\ (r, G, D) & r \text{ élément, } G, D \text{ arbres binaires} \end{cases}$$
$$\text{Nœuds}(A) = \{r\} \cup \text{Nœuds}(G) \cup \text{Nœuds}(D)$$

unions disjointes

Arbre binaire complet : tout nœud interne possède deux enfants



Transformation d'un arbre n-aire en arbre binaire



- Arbre binaire = Vision « inclinée » de l'arbre de départ
- Parcours en profondeur préfixe identique
- La profondeur augmente, mais l'implémentation est plus aisée

Algorithme de transformation (1)

- Arbre n-aire T fourni : les fils d'un nœud peuvent être parcourus par une boucle, selon les représentations vues précédemment
- Arbre binaire U construit
- Idée :
 - La racine de U est une copie de la racine de T
 - Parcours en profondeur préfixe de l'arbre T, en récursif
 - Lorsqu'on est sur un nœud X de T, sa copie Y est déjà dans U, et
 - Le premier fils de X dans T devient fils gauche de Y dans U
 - Le deuxième fils de X dans T devient fils droit de Y dans U
 - Le troisième fils de X devient fils droit du fils droit de Y
 - Etc.

Algorithme de transformation (2)

copie(X) crée un nœud de U copie du nœud pointé par X dans T

Si $T \neq$ arbre vide, alors $U \leftarrow \text{copie}(\text{nœud racine de } T)$

(void) transfoNen2(T: arbre N-aire, U: arbre binaire);

$X \leftarrow$ racine de T; $Y \leftarrow$ racine de U; // variables locales

si (X a au moins un fils) {

Dernier \leftarrow arbre vide; // variable locale

pour tout fils W de X **faire** {

si (Dernier = arbre vide) alors{ $Y.G \leftarrow \text{copie}(W)$; Dernier $\leftarrow Y.G$;}

sinon {Dernier.D $\leftarrow \text{copie}(W)$; Dernier \leftarrow Dernier.D;}

transfoNen2(W, Dernier);

}

Opérations de base avec les arbres binaires

(que nous n'écrirons pas)

Arbre-vide : \rightarrow arbre // sans argument, crée un arbre binaire vide

G, D : arbre \rightarrow arbre // étant donné un arbre binaire, retourne les sous-arbres G et D de la racine

Cons : nœud x arbre x arbre \rightarrow arbre // étant donné un nœud et deux arbres, crée l'arbre binaire ayant comme racine ce nœud, et comme sous-arbres de la racine le premier arbre à G et le deuxième arbre à D

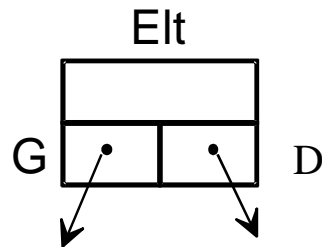
Elt : arbre \rightarrow élément // étant donné un arbre, retourne l'élément situé à sa racine

Vide : arbre \rightarrow booléen // test arbre vide

Remarques : 1) un nœud est vu comme la racine de l'arbre situé « en dessous »
2) l'implémentation de l'arbre n'est pas visible à ce niveau.

Implémentations possibles

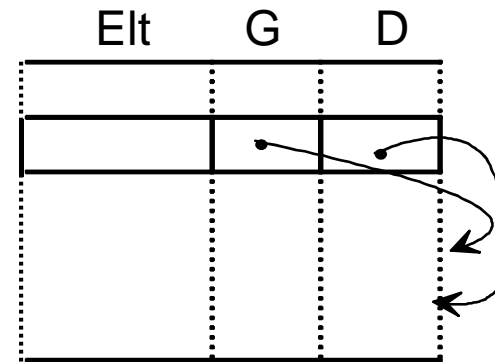
Type « pointeur »



Avantage :

Suppression d'un nœud en $O(1)$ (càd temps constant), sans créer de « trous » dans la structure

Type « tableau »



Avantage :

Recherche possible d'un élément comme dans un tableau.

Mise en garde

- L'avantage du type « tableau » devient caduque lorsqu'on parle d'arbres binaires de recherche (surtout équilibrés)
- Par conséquent, tous nos arbres seront supposés implémentés sous la forme « pointeur »

→ **Interdiction** de parcourir les éléments d'un arbre
comme si c'était un tableau

→ **Besoin de** traverser l'arbre avec un pointeur

Sommaire

- Arbres (rappels)

- Généralités
- Parcours
- Représentations en machine

- Arbres binaires

- Définition, implémentation
- Hauteur

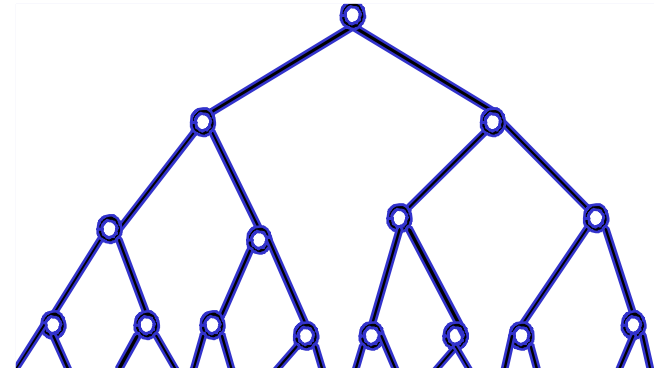
Mesures des arbres binaires

Arbre binaire, hauteur h et n nœuds

Arbre plein

2^i nœuds au niveau i

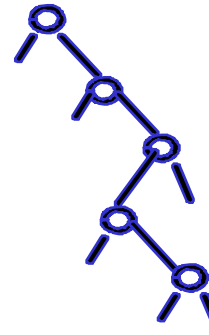
$$n = 2^{h+1} - 1$$



Arbre filiforme

1 nœud par niveau

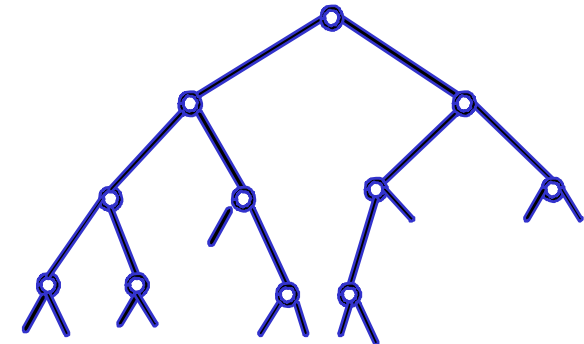
$$n = h + 1$$



Arbre binaire

$$h + 1 \leq n \leq 2^{h+1} - 1$$

$$\log_2(n + 1) - 1 \leq h \leq n - 1$$



Arbres et ensembles ordonnés

But : gérer des sous-ensembles de E (ordonné) avec les opérations

Ens_vide : \rightarrow Ens // crée un ensemble vide
Ajouter : Ens x élément \rightarrow Ens // ajoute un élément
Enlever : Ens x élément \rightarrow Ens // enlève un élément
Elément : Ens x élément \rightarrow booléen // teste l'appartenance
Vide : Ens \rightarrow booléen // teste si ensemble vide
Min, Max : Ens \rightarrow élément // calcule min, max
Place : Ens x élément \rightarrow arbre // trouve la place de l'élément
// dans l'arbre

Implémentations possibles

Tables (triées ou non), Listes chaînées,
Tables de hachage, Arbres (équilibrés ou non)

A suivre ... avec des arbres

- Structures Classe-Union
- ABRs (ou arbres binaires de recherche)
- AVLs (ou arbres binaires de recherche équilibrés en hauteur/profondeur)
- Arbres rouges et noirs (ou arbres binaires de recherche bicolores)