# Arbres recouvrants

Irena.Rusu@univ-nantes.fr

LINA, bureau 123, 02.51.12.58.16

## Sommaire

- Graphes et sous-graphes
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

## Sommaire

- Graphes et sous-graphes
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

## Graphes

#### Intuitivement

Structure représentant des objets (les sommets) et des relations deux à deux, orientées ou non, entre les objets (arcs, arêtes)

#### **Formellement**

Graphe (orienté) G = (S, A)

S ensemble (fini) de sommets

 $A \subseteq S \times S$  ensemble d'arcs, *i.e.*, relation sur S

### Graphe non orienté G = (S, A)

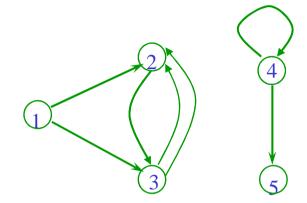
 $A \subseteq S \times S$  t.q. (x,y) et (y,x) sont identiques par convention ensemble d'arêtes, relation symétrique

Note. Dans un cas plus général, plusieurs arc/arêtes peuvent exister entre deux sommets ... on parle alors de (multi)graphe

## Graphes

### Graphe (orienté) G = (S, A)

S ensemble (fini) des sommets  $A \subseteq S \times S$  ensemble des arcs, *i.e.*, relation sur S

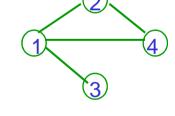


$$S = \{ 1, 2, 3, 4, 5 \}$$
  
 $A = \{ (1, 2), (1, 3), (2, 3), (3, 2), (4, 4), (4, 5) \}$ 

### Graphe non orienté G = (S, A)

 $A \subseteq S \times S$  ensemble des arêtes,

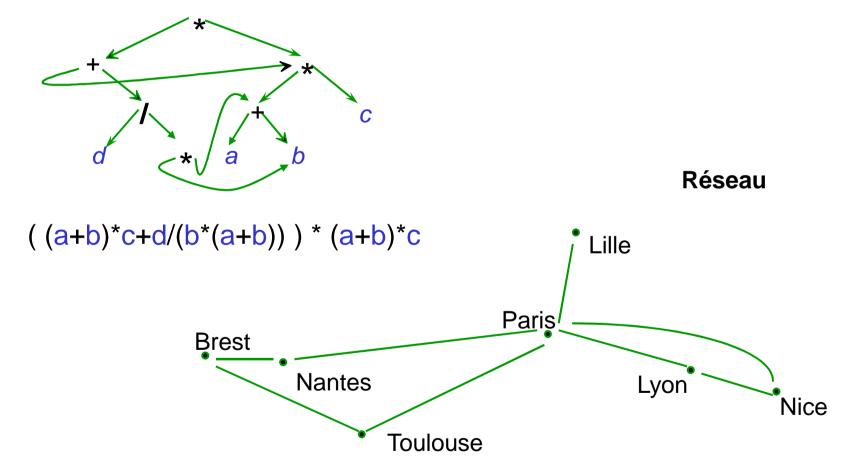
relation symétrique



$$S = \{ 1, 2, 3, 4 \}$$
  
 $A = \{ \{1, 2\}, \{1, 3\}, \{1, 4\}, \{2, 4\} \}$ 

## **Exemples**

### **Graphe acyclique d'une expression (DAG)**



## Sous-graphes

G=(S,A) graphe non-orienté.

Un sous-graphe de G est un graphe G' dont tous les éléments (sommets, arêtes) sont inclus dans les éléments de G.

- → si (x,y) est une arête de G', alors x, y sont tous les deux des sommets de G'
- $\rightarrow$  si (x,y) est une arête de G', alors x, y sont des sommets de G et (x,y) est une arête de G.

## Représentations des graphes en machine

$$G = (S, A)$$
  $S = \{1, 2, ..., n\}$ 

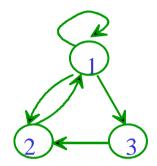
#### Matrice d'adjacence

utilisation d'opérations matricielles temps de traitement courant : quadratique

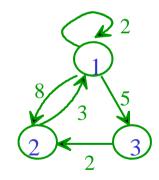
#### Listes de successeurs

réduit la taille si  $|A| \ll |S|^2$ temps de traitement courant : O(|S| + |A|)

## Matrices d'adjacence



M[i, j] = 1 ssi j adjacent à i



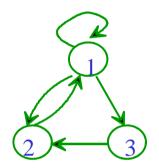
Valuation :  $v : A \longrightarrow X$ 

$$S = \{ 1, 2, 3 \}$$
  
 $A = \{ (1,1), (1, 2), (1, 3), (2, 1), (3, 2) \}$ 

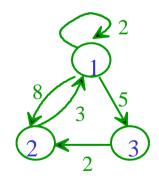
$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$V = \left(\begin{array}{ccc} 2 & 8 & 5 \\ 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{array}\right)$$

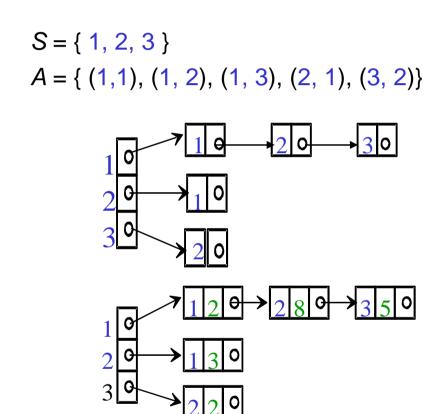
## Listes de successeurs



Listes des A(s)



Valuation :  $v : A \longrightarrow X$ 



## Sommaire

- Graphes et sous-graphes
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

### **Arbres**

- Un arbre T est un graphe :
  - S'il est vu comme une hiérarchie, c'est un graphe orienté
  - S'il n'est pas vu comme une hiérarchie, c'est un graphe non-orienté
- Dans ce chapitre, un arbre T n'est pas vu comme une hiérarchie
   → graphe non-orienté T.
- Ce qui le caractérise par rapport à un graphe arbitraire
  - Il est connecté ou connexe (toute paire de sommets est reliée par un « chemin » dans T)
  - Il n'a pas de cycles (il n'y a pas de chemin qui revienne à son point de départ)

### Arbres recouvrants

Arbre recouvrant de G=(S,A):

un arbre T=(S, A') tel que  $A' \subseteq A$ 

(autrement dit, un sous-graphe de G qui a les mêmes sommets et qui est un arbre)

#### Proposition.

Un graphe non-orienté admet un arbre recouvrant si et seulement si il est connexe.

## Engendrer tous les arbres recouvrants d'un graphe

G=(S,A) un graphe non-orienté

$$S=\{1, 2, ..., n\}, |A|=m$$

A donné par un tableau TA de taille 2xm:

- la i-ème arête de G est {TA[1,i],TA[2,i]} avec TA[1,i]<TA[2,i]</p>
- dans TA, les arêtes sont ordonnées par TA[1,i] croissant; on appelle v = TA[1,1] et d(v) le nombre d'arêtes de TA contenant v.

Prem tableau, i entier tels que :

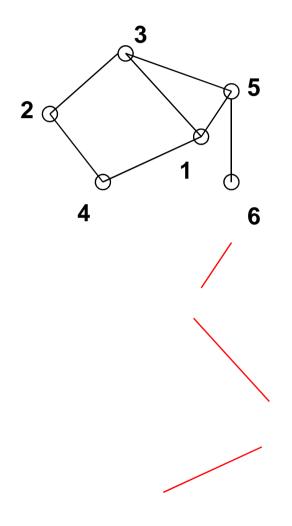
Dans l'arbre que l'on construit à un moment donné, les *i-1* premières arêtes sont

Prem[1]<Prem[2]<...<Prem[i-1] (i=1, 2, ..., n)

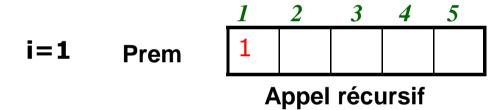
## Algorithme

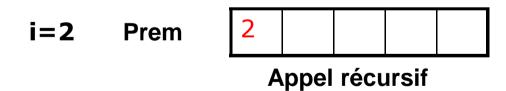
```
Procédure ArbresRecouvrants (i entier);
{engendre tous les arbres recouvrants de G dont les i-1 premières arêtes sont les
               éléments d'indices Prem[1], ..., Prem[i-1] du tableau TA}
 si i=n alors fin
 sinon si i=1 alors pour j\leftarrow 1 à d(v) faire {
                   Prem[i]←j;
                   ArbresRecouvrants(i+1)
       sinon pour j\leftarrow Prem[i-1]+1 à m faire
                    si le sous-graphe de G défini par
                      Prem[1], ..., Prem[i-1], j est sans cycle simple
                    alors {
                           Prem[i]←j;
                           ArbresRecouvrants(i+1)
                                                                               15
                                                               15
```

## Exemple

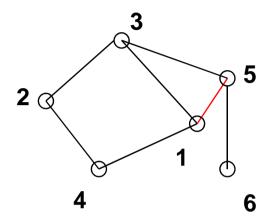


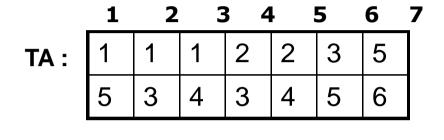
	1	2	3	4	5	6	7
TA:	1	1	1	2	2	3	5
	5	3	4	3	4	5	6

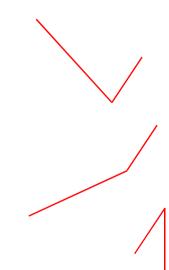




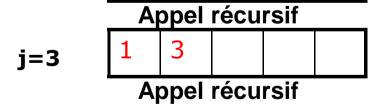
## Exemple

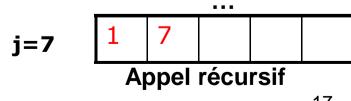






		1	2	3	4	5	
i=1	Prem	1					





## Sommaire

- Graphes et sous-graphes
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

## Arbres recouvrants de poids minimum

```
Calcul d'un arbre de poids minimum
       recouvrant un graphe connexe
Applications : conception de réseaux
       (téléphonique, électrique, d'intercommunication,...)
       et étude de leur fonctionnement
Algorithmes
                                             O(n^2)
       de Prim
       (adapté aux matrices d'adjacence)
                                             O(m \log m)
       de Kruskal
       (adapté aux listes de successeurs
```

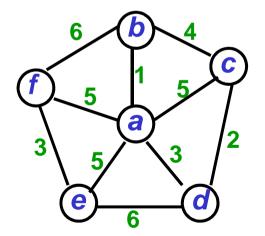
et graphes contenant peu d'arêtes)

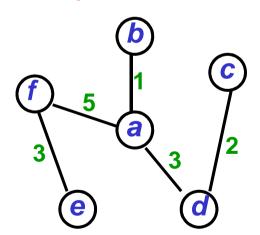
## Le problème

Graphe valué G = (S, A, v) avec valuation  $v : A \rightarrow R$  non-orienté et connexe

Poids (ou coût) d'un sous-graphe G' = (S', A'):  $poids(G') = \sum (v(p,q) \mid (p,q) \in A')$ 

Problème : déterminer un arbre recouvrant de poids minimum pour G poids = 14



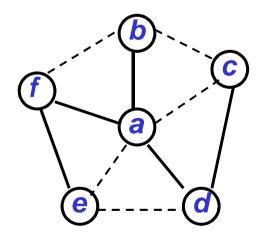


## Propriétés

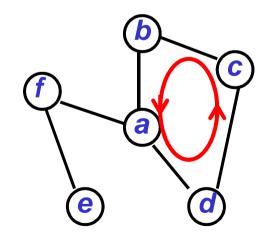
Graphe non-orienté et connexe G = (S, A)T = (S, B) arbre recouvrant pour G

#### **Propriétés**

- *T* possède *n*-1 arêtes
- si  $\{p, q\} \in A$ -B alors  $H = (S, B + \{u,v\})$  possède un cycle



$$|B| = 5$$



## Sommaire

- Généralités sur les arbres
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

## Algorithme de Prim : Qui, quoi, pourquoi ?

Algorithme initialement proposé par
 Vojtech Jarnik (1897-1970) en 1930.

About a certain minimal problem, Práce Moravské
Přírodovědecké Společnosti, 6, 1930, pp. 57–63. (in Czech).

Retrouvé de manière indépendante par
 Robert Prim (1921 - ) en 1957:

Shortest connexion networks and some generalizations, Bell System Technical Journal, 36: 1389-1401, 1957.

Retrouvé indépendamment en 1959 par
 Edsker Dikjstra (1930-2002)

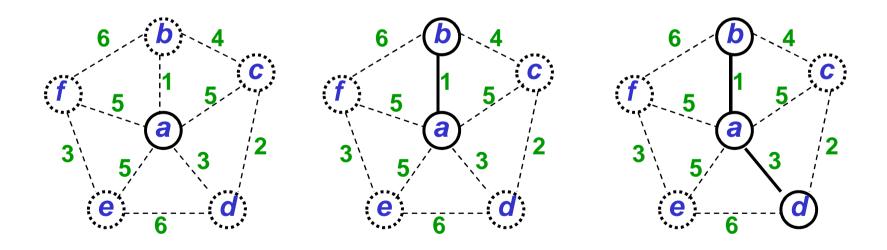




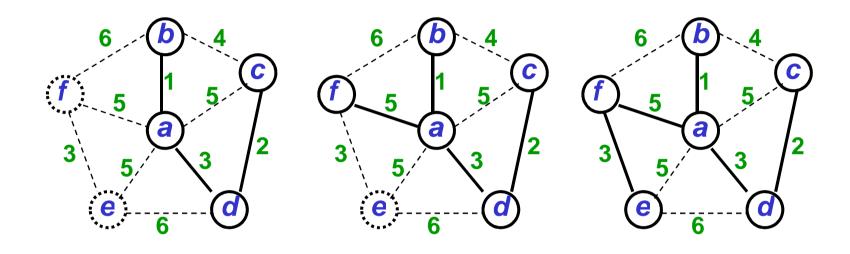
## Méthode de Prim (1957) – algorithme glouton

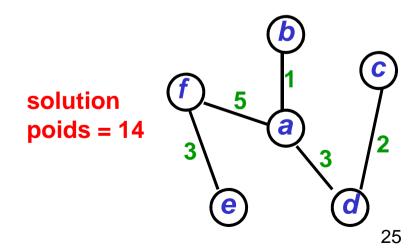
#### Calcul d'un arbre recouvrant de poids minimum :

- Commencer par un sommet
- o Tant que le graphe n'est pas entièrement couvert faire
  - ajouter à l'arbre une arête de poids minimum
  - ajouter l'autre extrémité de cette arête



# Exemple (suite)





## Algorithme de Prim

```
Algorithme PRIM( graphe (\{1, 2, ..., n\}, A, v) ) {
T \leftarrow \{1\};
B \leftarrow \emptyset;
tant que |T| < n faire {
<math>\{p, q\} \leftarrow arête de poids minimal telle que p \in T et q \notin T;
T \leftarrow T + \{q\};
B \leftarrow B + \{p, q\};
}
retour (T, B);
```

Temps d'exécution :  $O(n^2)$  au moyen de deux tables indexées par les sommets

## Implémentation

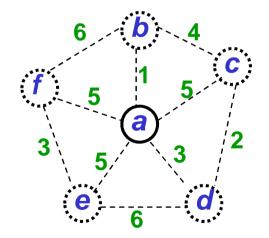
Tables proche et poids pour trouver l'arête  $\{p, q\}$ 

```
q \notin T proche[q] = p \in T

ssi \ v(p, q) = min \{ v(p', q) \mid p' \in T \}

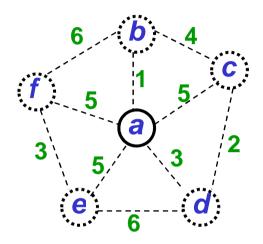
q \notin T poids[q] = v(proche[q], q)

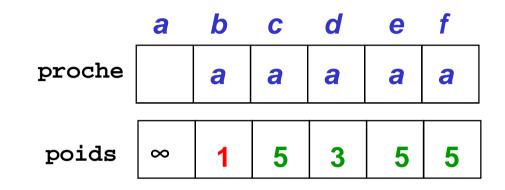
q \in T poids[q] = +\infty
```



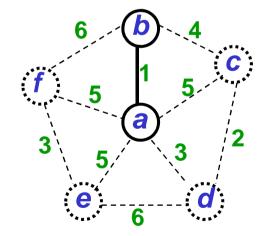
	a	b	C	d	е	f
proche		a	a	a	a	a
poids	8	1	5	3	5	5

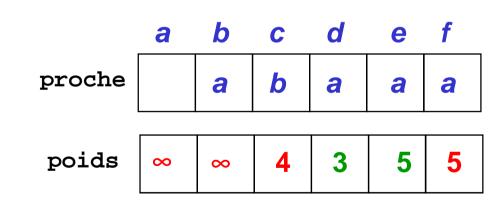
## Une étape





ajout de b et {a, b}





Temps O(1+|A(b)|)

### Sommaire - Partie Arbres

- Généralités sur les arbres
- Arbres recouvrants
- Arbres recouvrants de poids minimum
  - Méthode de Prim
  - Méthode de Kruskal

## Algorithme de Kruskal – Historique

- Joseph Kruskal (1928-2010)
- Collègue de R. Prim aux Laboratoires Bell.



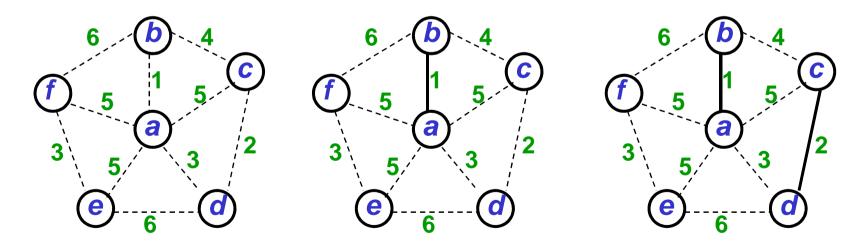
Publication en 1956 :

On the Shortest Spanning Subtree of a Graph and the Traveling Salesman Problem. In: *Proceedings of the American Mathematical Society*, Vol 7, No. 1 (Feb, 1956), pp. 48–50

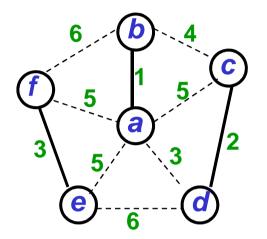
## Méthode de Kruskal (1956)

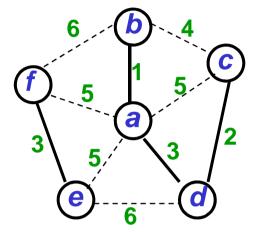
Calcul d'un arbre recouvrant de poids minimum :

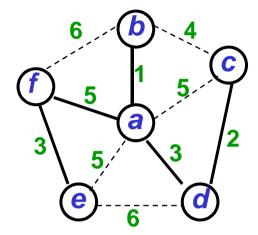
- Ocommencer par n sous-arbres (= sommets isolés)
- o Tant qu'il reste au moins deux arbres faire
  - réunir deux sous-arbres disjoints par une arête de poids minimal

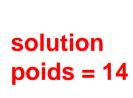


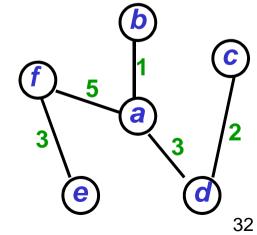
# Exemple (suite)











## Algorithme de Kruskal

```
Algorithme KRUSKAL( graphe ({1, 2, ..., n}, A, v) ) {
         liste ← arêtes de A par ordre croissant des poids;
        B \leftarrow \emptyset;
        tant que |B| < n-1 faire {
                 soit {p, q} le premier élément de liste;
                 liste \leftarrow liste - \{p, q\};
                 si le graphe (\{1, 2, ..., n\}, B \cup \{p, q\}) est sans cycles
                   alors
                          B \leftarrow B \cup \{p, q\}
        retour ({1, 2, ..., n}, B);
 Temps d'exécution : O(m \log m) utilisant des méthodes de type
```

**CLASSE/UNION** 

## Et après ?

- L'algorithmique des graphes en général et des arbres en particulier va beaucoup plus loin.
- Les problèmes à traiter sont de moins en moins évidents ...
- ... et ont de plus en plus besoin
  - d'expérience
  - de réflexion
  - et même d'acharnement

pour les résoudre, ainsi que de preuves pour convaincre.

Si ça vous dit d'aller plus loin ... master ORO.