



ITMO UNIVERSITY

Saint Petersburg, Russia

Математические основы теории систем

Практическое занятие
Свойства функций от матриц
Матричная экспонента

2022

Определение 1. Пусть

$$p(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x + \alpha_2 x^2 + \dots + \alpha_m x^m \quad (1)$$

является многочленом скалярной переменной x , α_i - числа, A — $(n \times n)$ — матрица

Тогда

$$p(A) = \alpha_0 I + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots + \alpha_m A^m \quad (2)$$

называется многочленом от матрицы, соответствующим скалярному многочлену $p(x)$ (1).

Определение 2. Если бесконечный степенной ряд скалярной переменной x сходится к некоторой функции $f(x)$

$$\alpha_0 + \alpha_1 x + \alpha_2 x^2 + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} \alpha_i x^i = f(x), \quad (3)$$

то соответствующий ему бесконечный степенной ряд от квадратной матрицы A называется функцией данной матрицы

$$\alpha_0 I + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} \alpha_i A^i = f(A), \quad (4)$$

1. Матричная показательная функция

$$e^{\alpha} = 1 + \alpha + \frac{1}{2!}\alpha^2 + \frac{1}{3!}\alpha^3 + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i!}\alpha^i$$

$$e^A = I + A + \frac{1}{2!}A^2 + \frac{1}{3!}A^3 + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i!}A^i$$

2. Матричный косинус

$$\cos \alpha = 1 - \frac{1}{2!}\alpha^2 + \frac{1}{4!}\alpha^4 - \frac{1}{6!}\alpha^6 + \dots$$

$$\cos A = 1 - \frac{1}{2!}A^2 + \frac{1}{4!}A^4 - \frac{1}{6!}A^6 + \dots$$

1) Матричная функция от матрицы $f(A)$ сохраняет блочно-диагональную форму матрицы A (A – диагональная матрица $A = \text{diag}\{a_i\}$), т.е.

$$f(A) = \text{diag}\{f(a_i)\}.$$

Пример 1. $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}$ $\sin(A) = \begin{bmatrix} \sin(-1) & 0 \\ 0 & \sin(-3) \end{bmatrix}$

$$\cos(A) = \begin{bmatrix} \cos(-1) & 0 \\ 0 & \cos(-3) \end{bmatrix}$$

Если A – не диагональная матрица, то это свойство не выполняется.

2. Матричная функция от матрицы $f(A)$ сохраняет матричное соотношение подобия, т.е. если $B = T^{-1}AT$, то

$$f(B) = T^{-1}f(A)T.$$

3. Произведение матрицы и функции от нее перестановочно $A \cdot f(A) = f(A) \cdot A$

4. Если скалярные функции связаны каким-либо соотношением, то этими же соотношениями связаны и соответствующие функции от матриц:

$$\cos(2A) = 2\cos^2(A) - I, \quad \sin(2A) = 2\sin(A)\cos(A)$$

$$\cos^2 A + \sin^2(A) = I$$

$$\sin(A \pm B) = \sin(A)\cos(B) \pm \cos(A)\sin(B), \text{ если } AB=BA$$

$$\cos(A \pm B) = \cos(A)\cos(B) \mp \sin(A)\sin(B), \text{ если } AB=BA$$

Способы вычисления функций от матриц

1) Приближенный способ

$$F(A) \cong \sum_{i=0}^m \alpha_i A^i, m = 4 \div 6$$

Задание. Вычислите $f(A) = e^A$ для $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ приближенным способом (используйте 4 члена ряда)

$$e^A = I + A + \frac{1}{2!}A^2 + \frac{1}{3!}A^3 + \dots$$

$$A^2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad A^k = 0 \quad k \geq 2$$

$$f(A) = e^{\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}} = I + A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

2) Точный способ на основе собственных значений

A – простая матрица, $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ – собственные значения

$$\Lambda = M^{-1}AM$$

где $\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_n \end{bmatrix}$, $M = [\xi_1 \quad \dots \quad \xi_n]$ – матрица из собственных векторов.

В силу свойства 2

$$F(A) = M^{-1}F(\Lambda)M$$

Алгоритм вычисления функции от матрицы на основе собственных значений:

- 1) Найти собственные значения матрицы $\lambda_1, \dots, \lambda_n$
- 2) Построить диагональную матрицу Λ
- 3) Вычислить собственные векторы матрицы и построить матрицу преобразования подобия, состоящую из собственных векторов
- 4) Воспользоваться свойством 2 и вычислить функцию от матрицы

Пример 2. $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix}$ $\sin(A)=?$

Вычислим собственные значения: $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = -2$.

$$\Lambda = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

Вычислим собственные векторы: $\xi_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$, $\xi_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$.

Сформируем матрицы $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$ и $M^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$.

$$f(\Lambda) = \sin(\Lambda) = \begin{bmatrix} \sin(-1) & 0 \\ 0 & \sin(-2) \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} F(A) &= M^{-1}F(\Lambda)M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sin(-1) & 0 \\ 0 & \sin(-2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} -2\sin 1 + \sin 2 & -\sin 1 - \sin 2 \\ 2\sin 1 - 2\sin 2 & \sin 1 - 2\sin 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Вычисление полиномов от матриц с помощью теоремы Гамильтона-Кэли

Теорема Гамильтона-Кэли. Квадратная матрица A с характеристическим полиномом

$$D(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \lambda^n + a_1\lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1}\lambda + a_n$$

обнуляет свой характеристический полином так, что выполняется матричное соотношение

$$D(A) = A^n + a_1A^{n-1} + \dots + a_{n-1}A + a_nI = 0$$

где 0 - $(n \times n)$ нулевая матрица.

Пусть $p(A) = \alpha_0I + \alpha_1A + \alpha_2A^2 + \dots + \alpha_mA^m$

Запишем скалярный полином, соответствующий матричному полиному

$$p(\lambda) = \alpha_0 + \alpha_1\lambda + \alpha_2\lambda^2 + \dots + \alpha_n\lambda^n$$

Представим $p(\lambda) = \varphi(\lambda)D(\lambda) + r(\lambda)$, где $r(\lambda) = \text{rest} \frac{p(\lambda)}{D(\lambda)}$.

Тогда

$$p(\lambda) = \varphi(\lambda)D(\lambda) + r(\lambda) = r(\lambda) \quad (D(\lambda) = 0)$$

Полином от матрицы равен остатку от деления данного полинома на характеристический полином матрицы.

Пример. Для матрицы $D = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 5 & 3 \end{bmatrix}$ вычислить полиномы

$$1) \quad p(A) = 3A^3 - 15A^2 + 18A + I$$

$$2) \quad p(A) = 2A^4 - 10A^3 + 13A^2 + 6I$$

$$e^{At} = I + At + \frac{1}{2!}A^2t^2 + \frac{1}{3!}A^3t^3 + \dots = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i!}A^i t^i$$

A – $(n \times n)$ – матрица, t – скалярная переменная

Свойства матричной экспоненты:

1. Если $A = 0$ или $t = 0$, то $e^{At} = I$

2. Если $AB = BA$, то $e^{At}e^{Bt} = e^{(A+B)t}$

В общем случае $AB \neq BA$ и $e^{At}e^{Bt} \neq e^{(A+B)t}$

3. $e^{At}e^{A\tau} = e^{A(t+\tau)}$

4. $\frac{d}{dt}e^{At} = Ae^{At} = e^{At} \cdot A$

Матричная экспонента

Вычисление матричной экспоненты с помощью метода диагонализации (или метода собственных значений)

Применяется к матрицам простой структуры, для которых справедливо соотношение $M\Lambda = AM$

$$e^{At} = Me^{\Lambda t}M^{-1} = Mdiag\{e^{\lambda_i t}, i = 1 \dots n\}M^{-1},$$

$$M = row\{M_i = \xi_i, i = 1, \dots n\}$$

M – матрица собственных векторов матрицы A .

Пример. Найдем $f(A) = e^{At}$ для $A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}$.

Вычислим собственные числа: $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4, \lambda_3 = 5$

Вычислим собственные векторы : $\xi_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ -9 \\ 7 \end{bmatrix}, \xi_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \xi_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 5 \end{bmatrix}$.

Построим матрицы $M = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -9 & 0 & 1 \\ 7 & 1 & 5 \end{bmatrix}$ и $M^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & -\frac{1}{12} & 0 \\ -\frac{13}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{bmatrix}$.

Подставим в формулу $e^{At} = M \text{diag}\{e^{\lambda_i t}, i = 1 \dots n\} M^{-1}$

$$e^{At} = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -9 & 0 & 1 \\ 7 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^{4t} & 0 \\ 0 & 0 & e^{5t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & -\frac{1}{12} & 0 \\ -\frac{13}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{e^t + 3e^{5t}}{4} & \frac{-e^t + e^{5t}}{4} & 0 \\ \frac{-3e^t + 3e^{5t}}{4} & \frac{3e^t + e^{5t}}{4} & 0 \\ \frac{7e^t - 52e^{4t} + 45e^{5t}}{12} & \frac{-7e^t - 8e^{4t} + 15e^{5t}}{12} & e^{4t} \end{bmatrix}$$

Задание. Найдите $f(A) = e^{At}$ для $A = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ методом диагонализации

Пример. Найдем $f(A) = e^{At}$ для $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 2 \quad A - 2I = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$\text{rank}(A - \lambda I) = 1$ количество жордановых блоков $k = n - 1 = 1$

$$J = \begin{bmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$J = T^{-1}AT$$

$$T = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad T^{-1} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$e^{Jt} = e^{\lambda t} \begin{pmatrix} 1 & t & \frac{t^2}{2!} & \dots & \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ 0 & 1 & t & \dots & \frac{t^{r-2}}{(r-2)!} \\ 0 & 0 & 1 & \dots & \frac{t^{r-3}}{(r-3)!} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$e^{Jt} = e^{2t} \begin{pmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$e^{At} = T e^{Jt} T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{2t} & t e^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (t+1)e^{2t} & t e^{2t} \\ -t e^{2t} & (1-t)e^{2t} \end{pmatrix}$$

Вычисление матричной экспоненты с помощью преобразования Лапласа.

- 1) Записать матрицу $sI - A$
- 2) Вычислить резолвенту $(sI - A)^{-1}$
- 3) Разложить элементы резолвенты на простейшие сомножители вида $\frac{1}{s-\alpha}$
- 4) Вычислить $e^{At} = \mathcal{L}^{-1}\{(sI - A)^{-1}\}$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -10 & -7 \end{bmatrix}$$

$$sI - A = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -10 & -7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s & -1 \\ 10 & s+7 \end{bmatrix}$$

$$(sI - A)^{-1} = \frac{1}{s^2 + 7s + 10} \begin{bmatrix} s+7 & 1 \\ -10 & s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{s+7}{(s+2)(s+5)} & \frac{1}{(s+2)(s+5)} \\ \frac{-10}{(s+2)(s+5)} & \frac{s}{(s+2)(s+5)} \end{bmatrix}$$

Вычисляем обратное преобразование Лапласа:

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{s+7}{(s+2)(s+5)}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{5}{3(s+2)} - \frac{2}{3(s+5)}\right\} = \frac{5}{3}e^{-2t} - \frac{2}{3}e^{-5t}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{-10}{(s+2)(s+5)}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{-\frac{10}{3(s+2)} + \frac{10}{3(s+5)}\right\} = -\frac{10}{3}e^{-2t} + \frac{10}{3}e^{-5t}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{(s+2)(s+5)}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{-\frac{1}{3(s+2)} + \frac{1}{3(s+5)}\right\} = -\frac{1}{3}e^{-2t} + \frac{1}{3}e^{-5t}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{s}{(s+2)(s+5)}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{-\frac{2}{3(s+2)} + \frac{5}{3(s+5)}\right\} = -\frac{2}{3}e^{-2t} + \frac{5}{3}e^{-5t}$$

Таблица преобразований Лапласа:

Function, $f(t)$	Laplace transform, $F(s)$	Function, $f(t)$	Laplace transform, $F(s)$
1	$\frac{1}{s}$	$e^{-at} \cos bt$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + b^2}$
t	$\frac{1}{s^2}$	$\sinh bt$	$\frac{b}{s^2 - b^2}$
t^2	$\frac{2}{s^3}$	$\cosh bt$	$\frac{s}{s^2 - b^2}$
t^n	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	$e^{-at} \sinh bt$	$\frac{b}{(s+a)^2 - b^2}$
e^{at}	$\frac{1}{s-a}$	$e^{-at} \cosh bt$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 - b^2}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$	$t \sin bt$	$\frac{2bs}{(s^2 + b^2)^2}$
$t^n e^{-at}$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$	$t \cos bt$	$\frac{s^2 - b^2}{(s^2 + b^2)^2}$
$\sin bt$	$\frac{b}{s^2 + b^2}$	$u(t)$ unit step	$\frac{1}{s}$
$\cos bt$	$\frac{s}{s^2 + b^2}$	$u(t-d)$	$\frac{e^{-sd}}{s}$
$e^{-at} \sin bt$	$\frac{b}{(s+a)^2 + b^2}$	$\delta(t)$	1
		$\delta(t-d)$	e^{-sd}

$$e^{At} = \begin{bmatrix} \frac{5}{3}e^{-2t} - \frac{2}{3}e^{-5t} & -\frac{1}{3}e^{-2t} + \frac{1}{3}e^{-5t} \\ -\frac{10}{3}e^{-2t} + \frac{10}{3}e^{-5t} & -\frac{2}{3}e^{-2t} + \frac{5}{3}e^{-5t} \end{bmatrix}$$

Задание. Найдите $f(A) = e^{At}$ для $A = \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix}$ с помощью преобразования Лапласа

$$f(A) = e^{At} = L^{-1}[sI - A]^{-1}$$

$$\det(sI - A) = s^2 + 3s + 2 = (s + 1)(s + 2)$$

$$sI - A = s \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s + 3 & -1 \\ 2 & s \end{bmatrix}$$

$$\text{Adj}(sI - A)^T = \begin{bmatrix} s & 1 \\ -2 & s + 3 \end{bmatrix}$$

$$F(s) = (sI - A)^{-1} = \frac{Adj(sI - A)}{\det(sI - A)} = \begin{bmatrix} \frac{s}{(s+1)(s+2)} & \frac{1}{(s+1)(s+2)} \\ \frac{-2}{(s+1)(s+2)} & \frac{s+3}{(s+1)(s+2)} \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{-1}{s+1} + \frac{2}{s+2} & \frac{1}{s+1} + \frac{-1}{s+2} \\ \frac{-2}{s+1} + \frac{2}{s+2} & \frac{2}{s+1} + \frac{-1}{s+2} \end{bmatrix}$$

$$f(A) = e^{At} = f(t) = \begin{bmatrix} -e^{-t} + 2e^{-2t} & e^{-t} - e^{-2t} \\ -2e^{-t} + 2e^{-2t} & 2e^{-t} - e^{-2t} \end{bmatrix}$$

№	Оригинал	Изображение
1	$\delta(t)$	1
2	1	$\frac{1}{s}$
3	t	$\frac{1}{s^2}$
4	t^n ($n = 1, 2, \dots$)	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
5	$e^{-\alpha t}$	$\frac{1}{s + \alpha}$
6	$t e^{-\alpha t}$	$\frac{1}{(s + \alpha)^2}$
7	$t^n e^{-\alpha t}$	$\frac{1}{(s + \alpha)^{n+1}}$

Спасибо за внимание!

www.ifmo.ru

IT'sMO *re than a*
UNIVERSITY