

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ЯДЕРНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ «МИФИ»

КАФЕДРА ТЕОРЕТИЧЕСКОЙ ЯДЕРНОЙ ФИЗИКИ

НА ПРАВАХ РУКОПИСИ

ШИРОКОВ ДЕНИС ДМИТРИЕВИЧ

**«ЧИСЛЕННЫЕ МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ
МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ
ЛОКАЛЬНО-АДАПТИВНЫХ СЕТОК»**

Выпускная квалификационная работа бакалавра
Направление подготовки 03.03.01 Прикладные математика и физика

Выпускная квалификационная
работа защищена

«___»_____2021 г.

Оценка _____

Секретарь ГЭК _____ Фамилия И.О.
к.ф.-м.н., доцент

Москва

14 мая 2022 г.

ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА
К БАКАЛАВРСКОЙ ДИПЛОМНОЙ РАБОТЕ:
«ЧИСЛЕННЫЕ МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ
МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ
ЛОКАЛЬНО-АДАПТИВНЫХ СЕТОК»

Студент _____ Широков Д.Д.

Научный руководитель
к.ф.-м.н. _____ Кучугов П.А.

Соруководитель
д.ф.-м.н. _____ Тишкин В.Ф.

Рецензент
к.ф.-м.н. _____ Фамилия И.О.

Зам. зав. кафедрой
к.ф.-м.н. _____ Муравьев С.Е.

Аннотация

Здесь будет аннотация

Содержание

1	Введение	3
2	Основные понятия теории разностных схем	3
3	Разностные схемы на статических сетках	6
3.1	Избранные разностные схемы для уравнения теплопроводности	6
3.1.1	Явная схема	6
3.1.2	Однопараметрическое семейство неявных схем	6
3.1.3	Локально-одномерные схемы	6
3.2	Программный код, примеры расчётов	6
4	Теория блочных локально-адаптивных сеток	6
5	Замечания о программной реализации	6
6	Основные результаты	6
7	Приложения к физике, реальные задачи	6
8	Заключение	6
	Список литературы	7

1 Введение

Большинство моделей классической физики, таких как гидрогазодинамика, описываются начально-краевыми задачами для дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка [1; 2]. Нахождение аналитического решения таких задач в общем случае не представляется возможным. Основной метод численного решения таких задач (то есть представление как исходных данных в задаче, так и её решения в конечном итоге — в виде множества чисел) — метод разностных схем, который подробно описан в разделе 2. Его основа заключается в том, что исходная непрерывная задача в области $G \subset \mathbb{R}^n$ сводится к *семейству разностных задач* — системам конечного числа линейных (в общем случае — нелинейных) уравнений, которые решаются алгоритмически и тем самым могут быть программно реализованы на современных ЭВМ.

Принципиальная возможность применения тех или иных алгоритмов основывается на вопросе об их сходимости, точности и устойчивости. Так, в работе [3] даётся обширное описание алгоритмов решения задач на *статических* сетках, исследуются вопросы устойчивости и скорости сходимости. Более подробное исследование тех же вопросов в случае *неравномерных статических сеток* дан в работе [4].

Проблема использования таких сеток ...

Здесь написать про то, что в квазилинейном уравнении не существует классического решения, обобщённые решения, разрывы, волновые фронты, ударные волны, все дела. В статьях Самарского там показано это, тыры-пыры. А вот в газовой динамике так вообще жёстко. И поэтому нужно измелчать, а там слишком мелко то нецелесообразно, все дела, и вот начать вводить в адаптивные сетки, как это круто, они могут спасти ситуацию.

Дальше сформулировать цель работы, и кратко рассказать, в каких section'ах что описывается. Это вроде все планы на введение.

2 Основные понятия теории разностных схем

Ну, тут я пока просто скопировал то, что было написано ранее для себя, всё это будет переформулироваться в более красивой форме, и, конечно же, добавится вода. Формулы тоже нужно переписать, всё было написано и тупо скопировано пока из markdown'a

Основные положения метода конечных разностей

Сетки и сеточные функции Пусть H_0 — некоторое функциональное пространство функций $u(x)$ непрерывного аргумента $x \in G$ с нормой $\|\cdot\|_0$. В методе конечных разностей область \bar{G} изменения аргумента x заменяется сеткой $\bar{\omega}_h$ — конечным множеством точек $x_i \in \bar{G}$, а функциональное пространство H_0 заменяется на H_h — гильбертово пространство сеточных функций $y_h(x)$, определённых на сетке $\bar{\omega}_h$ с нормой $\|\cdot\|_h$. Обычно будем пользоваться нормой $\|y\|_h = \left(\sum_{i=1}^N h y_i^2 \right)^{1/2}$ Функции $y_h(x) \in H_h$ — численные решения,

аппроксимации исходных решений $u(x) \in H_0$. Соответственно, основной интерес теории приближённых методов представляет **оценка близости** y_h к u . Эти два вектора являются элементами разных пространств. Их близость описываем следующим образом:

$\mathcal{P}_h : H_0 \rightarrow H_h, \quad u \mapsto u_h : u_h(x) = u(x), x \in \bar{\omega}_h$. Тогда близость u_h и y_h характеризуется числом $\|y_h - u_h\|_h$.

Условие согласования норм в H_h и H_0 : $\lim_{h \rightarrow 0} \|u_h\|_h = \|u\|_0$, или другими словами "норма $\|\cdot\|_h$ аппроксимирует норму $\|\cdot\|_0$ "

Разностная аппроксимация дифференциальных операторов

Пусть L — линейный дифференциальный оператор, $\mathcal{D}(L) = H_0$, $(x) \subset \bar{\omega}_h$ — некоторое множество узлов сетки

Опр. $L_h v_h(x) = L_h v_h(x) = \sum_{\xi \in (x)} A_h(x, \xi) v_h(\xi)$ — разностный оператор, разностная аппроксимация оператора L

Опр. $\psi(x) = L_h v(x) - Lv(x)$ — локальная погрешность разностной аппроксимации Lv в точке x .

Опр. L_h аппроксимирует L с порядком $m > 0$ в точке x , если $\psi(x) = L_h v(x) - Lv(x) = O(h^m)$

Опр. Погрешность аппроксимации оператора L разностным оператором L_h — это сеточная функция $\psi_h = L_h v_h - (Lv)_h$, $(Lv)_h = \mathcal{P}_h(Lv)$, $v \in H_0$

Опр. Разностный оператор L_h аппроксимирует дифференциальный оператор L с порядком $m > 0$, если

$$\|\psi_h\| = \|L_h v_h - (Lv)_h\|_h = O(|h|^m)$$

Общее утверждение, касательно аппроксимации дифференциальных операторов разностными таково, что: * погрешность аппроксимации зависит от используемого шаблона, причём можно достичь любого порядка локальной аппроксимации повышением кол-ва узлов шаблона (однако ухудшается качество операторов) * исследование локальной аппроксимации может оказаться недостаточным для суждения о порядке разностной аппроксимации на сетке и тем самым для суждения о качестве разностного оператора * рассмотрение разностной аппроксимации на решении дифференциального уравнения может использоваться для повышения порядка аппроксимации

Постановка разностных задач.

$G \subset \mathbb{R}^n$, $\partial G = \Gamma$, L, l — линейные дифференциальные операторы, $\mathcal{D}(L) = H_0$, $\mathcal{D}(l) = H_0$. Исходной задаче

$$\begin{cases} Lu(x) = f(x), & x \in G \\ lu(x) = \mu(x), & x \in \Gamma \end{cases}$$

ставится в соответствие *семейство разностных задач*, зависящих от параметра h , называемое *разностной схемой*:

$$\left\{ \begin{cases} L_h y_h = \varphi_h, & x \in \omega_h \\ l_h y_h = \chi_h, & x \in \gamma_h \end{cases} \right\}_h$$

Опр. Погрешность разностной схемы $z_h = y_h - u_h$, где y_h — решение разностной задачи, а $u_h = \mathcal{P}_h u$ проекция решения исходной задачи на H_0 .

Опр. Погрешность аппроксимации для уравнения $L_h y_h = \varphi_h$ на решении $u(x)$ уравнения $Lu = f$:

$$\psi_h = L_h z_h = \varphi_h - L_h u_h$$

погрешность аппроксимации для условия $l_h y_h = \chi_h$ на решении $u(x)$ исходной задачи:

$$\nu_h = l_h z_h = \chi_h - l_h u_h$$

Опр. Решение разностной задачи *сходится к решению исходной задачи*, если

$$\|z_h\|_h = \|y_h - u_h\|_h \rightarrow 0 \quad |h| \rightarrow 0$$

Опр. Разностная схема *сходится со скоростью* $O(|h|^m)$ (*имеет m -ый порядок точности*), если

$$\|z_h\|_h = \|y_h - u_h\|_h = O(|h|^m), \quad |h| \rightarrow 0$$

Опр. Разностная схема обладает n -ым порядком аппроксимации, если

$$\|\psi_h\|_h = O(|h|^n), \quad \|\nu_h\|_h = O(|h|^n)$$

Опр. Разностная схема называется корректной (устойчивой, сходящейся), если $\exists h_0 > 0 : \forall h (|h| \leq h_0) \Rightarrow 1. \forall \varphi \in \tilde{H}_h \exists y_h$ — решение; 2. $\exists M > 0 : \forall \varphi_h, \tilde{\varphi}_h \quad \|y_h - \tilde{y}_h\| \leq M \|\varphi_h - \tilde{\varphi}_h\|$

****УТВ.**** Если схема устойчива и аппроксимирует исходную, т.е. $\|\psi_h\|_h = O(|h|^n)$, то она сходится, причём порядок сходимости совпадает с порядком аппроксимации.

- 3 Разностные схемы на статических сетках
 - 3.1 Избранные разностные схемы для уравнения теплопроводности
 - 3.1.1 Явная схема
 - 3.1.2 Однопараметрическое семейство неявных схем
 - 3.1.3 Локально-одномерные схемы
 - 3.2 Программный код, примеры расчётов
- 4 Теория блочных локально-адаптивных сеток
- 5 Замечания о программной реализации
- 6 Основные результаты
- 7 Приложения к физике, реальные задачи
- 8 Заключение

Список литературы

1. *Тихонов А., Самарский А.* Уравнения математической физики.—изд. 8-е, стереотипное. — 2007.
2. *Ландау Л., Лифшиц Е.* Теоретическая физика: гидродинамика. 5-е изд., стереотип // М.: Физмат-лит. — 2001. — Т. 5. — С. 736.
3. *Самарский А. А.* Теория разностных схем. — "Наука," Глав. ред. физико-математической лит-ры, 1989.
4. *Самарский А. А.* Локально-одномерные разностные схемы на неравномерных сетках // Журнал вычислительной математики и математической физики. — 1963. — Т. 3, № 3. — С. 431—466.