巡航器主要用于轿车速度的控制，尤其适合在高速公路上驾驶时设置自动速度控制使用。通常，在高速公路上，如果将速度设置为110km/h的时候，巡航器将以110km/h的速度自动行驶。巡航器的硬件部分包括的表盘如下图所示

Cruise

Set

Resume

①系统开启的默认状态为S0:Disabled。

②当想要使用巡航器进行自动控制速度的时候，先按动Cruise按钮，这时巡航器控制系统被激活，处于S1:(Enabled, Inactive, [No Speed Set])状态。

③如果想保持汽车现有的速度，可以按动Set按钮，并且同时将踩油门的脚抬起，也不要踩刹车，此时汽车将保持以现有的速度匀速行驶，系统处于S2:(Enabled, Active, [Speed Set])状态。

④如果此时踩下加速器（油门）或者刹车，汽车将不会按照既定的控制速度行驶，速度将会改变。如果踩的是刹车，速度将会变慢；如果踩的是加速器，速度会变快，此时状态处于S3:(Enable, Inactive, [Speed Set])状态。虽然此时巡航器暂时不对汽车加以速度控制，但是巡航器没有忘记先前设定的控制速度。

⑤此时如果按动Resume按钮，汽车将会恢复到原有的设置控制速度，回到S2:(Enabled, Active, [Speed Set])状态。但是，如果按动的是Set按钮，而不是Resume按钮，汽车也会回到S2:(Enabled, Active, [Speed Set])。不同的是，速度将设定为当前的速度。

⑥在巡航器控制系统处于S1, S2, S3状态之一的时候，如果按动Cruise按钮，系统将会回到S0:Disabled状态。

请根据上述描述设计出完整的状态图。要求：

①使用复合状态（composite state）；

②标明所有上述的引起状态转换的事件；

③除了以上的基本的状态转换意外，可以根据自己的理解，增加新的合理的状态转换，如自转换（self transition）等。