

# Plan de trabajo - Robótica I

Enrique Benavides Téllez      Isaac Ayala Lozano  
Neftalí Jonatán González Yances

## 1. Introducción

El documento presente contiene el plan de trabajo del equipo 4 (cuatro) para el proyecto descrito en el documento *Manual de Proyecto del curso Robótica I* para el cuatrimestre septiembre - diciembre 2019. El objetivo del proyecto es la comparación del desempeño y gasto energético de diferentes leyes de control clásicas en el simulador dinámico de un robot tipo Gough-Stewart.

## 2. Horario y actividades planeadas

A continuación se presentan las metodologías y horarios para el desarrollo del proyecto. Se propone lo siguiente:

- Las actividades semanales serán asignadas de acuerdo a las fortalezas y experiencia de cada integrante del equipo. La tabla 1 muestra las fortalezas más relevantes para el proyecto.
- Cada integrante tendrá un espacio de desarrollo independiente en línea y se mantendrá una versión de desarrollo principal a la que cada uno aportará sus avances de manera controlada.

En base a las fechas de entrega estipuladas en el manual del proyecto, se han establecido fechas límite para monitorear el progreso del proyecto a lo largo del cuatrimestre, visibles en la tabla 2. A su vez, se ha acordado un horario semanal para la realización de actividades relacionadas con la materia y el proyecto. La figura 1 presenta el horario semanal mencionado. Se prevé el uso de horas adicionales según sea requerido.

Software	Enrique	Jonatán	Isaac
CAS	Scilab	Matlab	Mathematica
CAD	Inventor	Solidworks	NX
Lenguajes de programación	Python	M, C	JavaScript, Visual Basic

Tabla 1: Habilidades de los integrantes.

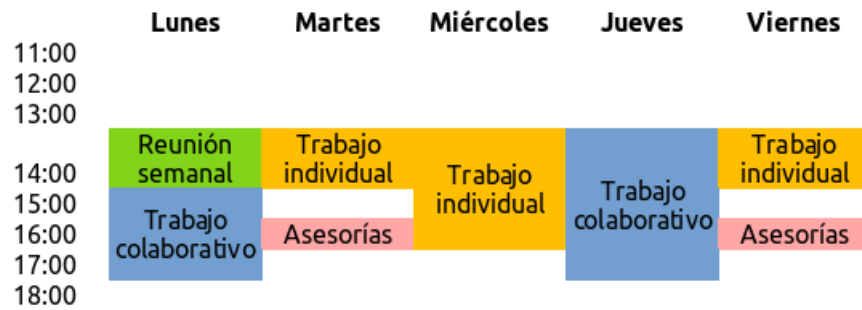


Figura 1: Horario semanal.

Fecha	Avances de proyecto
25-sep	Análisis y ecuaciones del sistema
04-oct	Primer prototipo de animación
10-oct	Simulador terminado, controladores en etapa de prueba
13-oct	Manual, reporte y presentación listos para entrega de medio término
18-oct	Correcciones al simulador, verificación del simulador
22-oct	Obtención de gráficas para lazo abierto y lazo cerrado
10-nov	Visualizador y animación terminada
15-nov	Interfaz gráfica terminada
25-nov	Manual, reporte y presentación listos para entrega final

Tabla 2: Fechas límite.