

Ficha de Trabalho nº 3 – Processos em Linux

Índice

1	Objectivos.....	2
2	Processos em Linux	2
2.1	O que é um processo?.....	2
2.2	Obter o PID de um processo	3
2.3	Criar novos processos	3
2.4	Obter o PID do processo pai.....	4
2.5	Esperar que um processo termine a sua execução.....	4
2.6	Processos <i>Zombies</i> ou <i>Defuncts</i>	5
3	Execução de programas (<i>exec</i>).....	7
4	Exercícios	8

1 Objectivos

- Conhecimento dos mecanismos para criação e gestão de processos em Linux
- Capacidade de construção de programas multitarefa com base na criação e gestão de processos

2 Processos em Linux

2.1 O que é um processo?

1. Execute o comando **ps**. O que faz? (*man ps*)
2. Execute agora o mesmo comando **ps** com as opções **aux**. O que mostra?
3. Copie o seguinte código (crie uma directoria **ficha3**, e aí dentro, crie o ficheiro **ex21.c**):

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    printf("SLEEP...\n");
    sleep(30);
    printf("THE END\n");
    return 0;
}
```

- a) Compile e execute o executável resultante em background.

```
prompt$ <ficheiro_exe>&
```

- b) Execute o mesmo executável 3 vezes, do mesmo modo. De seguida, execute o comando **ps**.
4. Em baixo, são apresentados os comandos para controlar a execução dos processos:
 - a) **jobs** – ver o estado dos *jobs* que estão em execução e mostra o seu estado.
 - b) **fg** – passa um processo para *foreground*.
 - c) **bg** – executa um processo que esteja em *background*.
 5. Execute as seguintes instruções numa linha de comandos:
 - a) Exercício 1:

```
./ex21
[ctrl^Z]
ps
jobs          (verificar o índice do job ex21 e o estado)
bg <índice do job ex21>
jobs          (verificar o índice do job ex21 e o estado)
fg <índice do job ex21>
```

b) Exercício 2:

```
./ex21 &  
jobs          (verificar o índice do job ex21 e o estado)  
fg <índice do job ex21>  
[ctrl^C]  
ps
```

2.2 Obter o PID de um processo

1. *Process Identifier* (PID). O que é? Como é que um processo obtém o seu próprio PID?
 - a) Consulte o manual para a função *getpid()* (*man 2 getpid*).
 - b) Altere o código ex21.c de modo que, antes da chamada ao *sleep* seja apresentado o PID do processo em execução (ficheiro **ex22.c**):

```
...  
printf("Eu sou o processo %d\n", ???);  
...
```

- c) Compile e execute o programa, em *background* 3 vezes. De seguida, execute o comando *ps*.

2.3 Criar novos processos

1. A função *fork()* (*system call*) cria um novo processo (designado por **processo filho**) que é uma cópia do processo que o criou (**processo pai**). Consulte o manual desta função (*man 2 fork*).

```
int fork()
```

- a) A chamada à função *fork()* devolve um valor inteiro diferente a cada um dos processos pai e filho:
 - i) A função devolve ao **processo filho** (processo que acabou de ser criado) o **valor 0 (zero)**;
 - ii) A função devolve ao processo **pai** o **valor do PID** atribuído ao processo filho.
 - b) Em caso de **erro**, esta chamada à função *fork()* devolve **-1** ao processo pai, o que significa que não foi possível criar um novo processo.
2. Após a criação de um novo processo, com a chamada à função *fork()*, tanto o processo pai como o processo filho avançam na sua execução para a linha de código (instrução) que estiver escrita imediatamente a seguir à chamada à função *fork()*.

3. Qual é o *output* do seguinte programa?

a) Copie, compile e execute (ficheiro **ex23.c**).

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>

int main() {
    pid_t p = fork();
    if(p == 0) {
        printf("Eu sou o processo filho.\n");
        sleep(20);
    } else if(p > 0) {
        printf("Eu sou o processo pai.\n");
        sleep(20);
    } else {
        printf("Fork error!\n");
    }
    return 0;
}
```

2.4 Obter o PID do processo pai

1. Altere o programa anterior para que cada processo apresente o seu PID e o PID do processo que o criou, ou seja, do seu processo pai (ficheiro **ex24a.c**). Consulte o manual (*man 2 getpid*).

```
...
printf("[%d] Eu sou o processo xpto. O meu pai é o processo %d\n", getpid(), ???);
...
```

a) Compile e execute. Execute o comando **ps**. Quem é o pai do “processo pai”?

2. Altere, novamente, o programa para que o processo pai mostre o PID do processo filho (ficheiro **ex24b.c**).

a) Compile e execute.

2.5 Esperar que um processo termine a sua execução

1. Um processo termina a sua execução normal quando existe uma chamada ao sistema *exit* (*man 3 exit*) ou o retorno da função *main* (*return*) que indique que o processo terminou. Normalmente o valor inteiro 0 (zero) indica ao processo pai que o processo terminou sem erros. Os restantes valores inteiros permitem indicar erros específicos.

```
void exit(int status);
```

2. As funções *wait* e *waitpid* (*system call*) bloqueiam um processo até que um processo filho termine a sua execução. Consulte o manual do *wait* e *waitpid* (*man 2 wait* e *man 2 waitpid*).

```
pid_t wait(int *status);
pid_t waitpid(pid_t pid, int *status, int options);
```

Macros para determinar a forma como o processo filho terminou:

```
WIFEXITED(status)
WEXITSTATUS(status)
WIFSIGNALED(status)
WTERMSIG(status)
WIFSTOPPED(status)
WSTOPSIG(status)
```

3. Compile e execute o seguinte código (ficheiro **ex25a.c**):

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>

int main() {
    int status = 0;
    pid_t p = fork();
    if(p == 0) {
        exit(10);
    } else if(p > 0) {
        waitpid(p, &status, 0);
        printf("O processo filho terminou com estado %d.\n", WEXITSTATUS(status));
    } else {
        printf("Fork error!\n");
    }
    return 0;
}
```

4. Implemente um programa (ficheiro **ex25b.c**) em que o processo pai cria um processo, imprime a *mensagem de apresentação*, espera que o processo filho termine a sua execução e imprime uma mensagem em que indica que o processo filho terminou (com o PID do filho). O processo filho deverá imprimir uma linha de *apresentação* (“[PID] Eu sou o filho. O meu pai é o processo PPID”) e *dormir* 15 segundos.

a) Compile e execute.

2.6 Processos *Zombies* ou *Defuncts*

Os processos pai têm a responsabilidade de esperar a terminação da execução dos seus processos filho. Este mecanismo permite aos processos pai poder obter o resultado de saída e estatísticas de utilização de recursos dos seus processos filho. Esta espera é realizada pelo processo pai usando uma chamada *wait* sobre os seus processos filho. Apenas nesse momento o processo em causa é removido do sistema. Caso o processo pai não realize a espera pelos seus processos filho, estes permanecem no estado *zombie* (ou *defunct*). Os processos *zombie* (ou *defunct*) são processos “mortos” em termos de execução, ou seja, estes processos já terminaram toda a sua execução. A razão da existência de processos *zombie* deve-se ao facto dos seus processos pai ainda não terem feito a espera pela terminação destes processos, ou seja, a chamada *wait* sobre estes processos. Os processos *zombie*, praticamente, não consomem recursos, no entanto, só o facto de eles existirem significa uma sobrecarga adicional para o sistema que deve ser evitada.

A existência de processos *zombie* significa que o processo pai não ficou à espera que estes processos terminassem. Para resolver a situação o processo pai deve ser recodificado de modo que este aguarde a conclusão dos seus processos filho. Em resumo, um processo *zombie* indica que um processo terminou, mas ainda continua na tabela de processos, aguardando que o seu processo pai consulte o estado com que terminou (*exit status*). O processo *zombie* continua dependente do seu processo pai que continua “vivo”.

Caso um processo pai morra, os seus processos filho são “adoptados” por um processo do sistema e continuam a sua execução normal. Ao terminarem a execução, estes processos são esperados pelo processo do sistema que os “adoptou” evitando assim que estes processos permaneçam em estado *zombies*.

1. Leia o seguinte código.

- a) Repare nos valores dos parâmetros das chamadas *sleep*. Qual é a ordem temporal dos acontecimentos (criação e terminação de processos)?

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>

int main() {
    int status;
    pid_t p = fork();
    if(p == 0) {
        printf("[%d] Eu sou o processo filho. O meu pai é o %d.\n", getpid(), getppid());
        sleep(15);
    } else if(p > 0) {
        printf("[%d] Eu sou o processo pai.\n", getpid());
        sleep(30);
        waitpid(p, &status, 0);
        printf("O meu filho terminou.\n");
        sleep(15);
    } else {
        printf("Fork error!\n");
    }
    return 0;
}
```

- b) Copie o código e compile-o (ficheiro **ex26a.c**). Abra duas consolas antes de executar o binário. Execute-o numa consola e execute o comando **ps -a** na outra. Vá repetindo o comando **ps -a**.

- i) O que acontece ao fim de 15 segundos? E ao fim de 30? E ao fim de 45?

2. Leia o seguinte código.

- a) Repare nos valores dos parâmetros das chamadas *sleep*. Qual é a ordem temporal dos acontecimentos (criação e terminação de processos)?

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>

int main() {
    pid_t p = fork();
    if(p == 0) {
        while(1) {
            printf("[%d] Eu sou o processo filho. O meu pai é o %d.\n", getpid(), getppid());
            sleep(1);
        }
    } else if(p > 0) {
        printf("[%d] Eu sou o processo pai. \n", getpid());
        sleep(5);
    } else {
        printf("Fork error!\n");
    }
    return 0;
}
```

- b) Copie o código, compile-o (ficheiro **ex26b.c**) e execute-o.
- c) Para comunicar com processos podemos usar o envio de sinais. Para tal, devemos a partir de uma consola usar o comando *kill*. Por exemplo, para terminar um processo que esteja em execução podemos usar a opção -9 do comando *kill*. Esta opção permite o envio de um sinal que obriga o processo a terminar. Para mais informações consulte as páginas do manual referentes aos comandos *kill* e *killall* (*man kill* e *man killall*):

```
kill -9 <pid do processo em execução>
killall <nome do processo>
```

3 Execução de programas (*exec*)

A família de funções *exec...* é composta pelas seguintes funções:

```
int execl(const char *path, const char *arg, ...);
int execlp(const char *file, const char *arg, ...);
int execln(const char *path, const char *arg, ..., char * const envp[]);
int execlv(const char *path, char *const argv[]);
int execvp(const char *file, char *const argv[]);
```

Estas funções, quando chamadas, substituem o executável actual, associado ao processo, por um novo executável. Este novo executável, é indicado pelo seu nome nos parâmetros de entrada das funções *exec...*. As funções começadas por *execl...* podem ter vários argumentos, sendo o primeiro sempre o nome do novo executável a carregar no processo e os seguintes a lista de argumentos (incluindo novamente o nome do executável) necessários para essa execução. A lista de argumentos, numa chamada *execl...*, tem sempre de ser terminada com o marcador NULL.

A função *execvp* vai usar como fonte da procura do programa a executar, todos os caminhos definidos na variável de ambiente PATH.

Para mais informações sobre as funções da família *exec...* consulte a página do manual.

1. Teste o seguinte programa com as várias alternativas em comentário (ficheiro **ex31.c**).
 - a) A mensagem “THE END” aparece no ecrã em situações que não se verificam erros nas chamadas às funções *exec...*? Justifique.

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    int res_exec;

    printf("STARTED...\n");
    res_exec = execlp("ls", "ls", "-la", NULL);
    // Alternativa:
    // res_exec = execl("/bin/ls", "ls", "-la", NULL);
    if(res_exec == -1) {
        printf("exec() error");
    }

    printf("THE END\n");
    return 0;
}
```

4 Exercícios

1. Construa um programa que aceite e execute comandos, do sistema Linux, indicados pelo utilizador. O programa deve estar sempre disponível para aceitar e executar novos comandos indicados pelo utilizador, e apenas deve terminar quando o utilizador digitar “quit”.
2. Construa um programa que crie uma cadeia de NUM_PROCS processos. NUM_PROCS deve ser uma constante global > 2. O processo original (processo 1) cria um processo (processo 2), o processo 2 cria o 3, o 3 cria o 4, até existirem NUM_PROCS processos. Cada processo deve inicialmente apresentar uma mensagem com a sua identificação na hierarquia e o seu identificador. Em seguida, cada processo deve esperar que o seu filho termine, após o que deve apresentar uma mensagem indicando a terminação do seu filho.
3.
 - a) Construa um programa que apresente os valores inteiros de 1 a 10. Cada processo antes de apresentar os valores inteiros deve identificar-se com o seu PID.
 - b) Altere o programa anterior de modo que, o processo original (pai) após apresentar os valores inteiros entre 1 e 10 crie um processo filho, ficando o processo pai à espera da terminação deste filho. O processo filho, após ser criado, deve apresentar os valores inteiros entre 10 e 20 e em seguida terminar. O processo pai, após terminar a espera pelo processo filho, deve apresentar os valores inteiros entre 20 e 30 e em seguida terminar também.

- c) Altere o programa anterior para que inclua a criação de um terceiro processo. Este novo processo deve ser criado como filho do filho.
- i) O primeiro processo (pai) apresenta os valores de 1 a 10.
 - ii) O segundo processo (filho) apresenta os valores de 10 a 20.
 - iii) O terceiro processo (filho do filho) apresenta os valores de 20 a 30.
 - iv) O segundo processo, depois de terminar a espera pelo terceiro, apresenta de 30 a 40.
 - v) O primeiro processo, depois de terminar a espera pelo segundo, apresenta de 40 a 50.

4. Considere o exemplo de código seguinte:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>

int main() {
    int c = 2;
    pid_t p = 0;
    int status;

    p = fork();
    if(p == 0) {
        c = c + 5;
    } else if(p > 0) {
        c = c + 2;
        waitpid(p, &status, 0);
    } else {
        printf("Fork error!\n");
    }
    printf("c=%d\n", c);
    exit(0);
}
```

Antes de codificar, determine qual será o valor apresentado por “c”? Confirme a sua resposta executando o código. (ficheiro **ex44.c**)

5. Os seguintes exercícios visam a realização de uma auto-avaliação da aprendizagem sobre a criação e gestão de processos em Linux.

a) **Antes de codificar e executar**, pense qual será o *output* dos seguintes programas:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    printf("INICIO\n");
    fork();
    printf("FIM\n");
    exit(0);
}
```

(ficheiro **ex45a.c**)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    printf("INICIO\n");
    fork();
    fork();
    printf("FIM\n");
    exit(0);
}
```

(ficheiro **ex45b.c**)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    printf("INICIO\n");
    if(fork() == 0) {
        printf("FIM FILHO\n");
    }
    printf("FIM\n");
    exit(0);
}
```

(ficheiro **ex45c.c**)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>

int main() {
    printf("INICIO\n");
    if(fork() == 0) {
        printf("FIM FILHO\n");
        exit(0);
    }
    printf("FIM\n");
    exit(0);
}
```

(ficheiro **ex45d.c**)

- b) Execute agora cada um dos programas em cima e confirme se os resultados gerados estão de acordo com os que obteve na alínea a). Caso contrário, volte a analisar o código o tente entender o resultado obtido.