**GL52**

**System de livraison par drone**

TONG HUI

MAO JIAWEI

ZHENG HUANGKAI

ZHENG HONGKUN

Description de système :

On suppose qu’un drone(vitess,poids ) peut porter un seul colis(ou bien plus des colis).Le drone est limité par sa pile.Si il n’y a pas de électricité ,il doit être rechargé.Il y a un point départ et un point destination dans un objet colis, dans notre système ,nous considerons qu’on doit respecter des règles . il y a **n** dêpot et **m** point relais dans le système(Les positions sont stochasstique). Au début, des drones sont dans une aéroport. Des colis existent random dans des dêpots(par example ,colis108 exist à 12 :00 pm à dêpot A) . Notre programe va afficher le temps(qui arrive le dépot) et le temps (qui arrive le point relais). Notre but est déterminer des ordres (choisir quel drone pour éxecuter délivrer pour assurer tous les colis peuvent arriver à la destination le plus rapidment).

Il y a deux tables de affichage.Une table permet de stocker des informations des drones(Num de colis, Dêpot Destination,l’heure d’arrivé,l’energie restant),Une autre table permet de stocker des informations de colis(l’heure arrivé,destination). .