

Scheduling

Anno Accademico 2020-2021

Graziano Pravadelli

Sommario

Concetto di scheduling

Tipi di scheduling

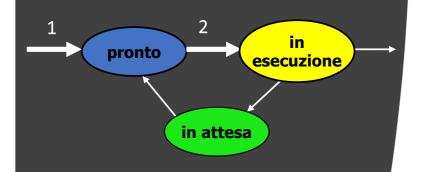
- Lungo termine
- Breve termine (scheduling della CPU)
- Medio termine

Scheduling della CPU

- Definizioni
- Modello del sistema
- Criteri di scheduling
- Algoritmi di scheduling

Concetto di scheduling

Scheduling dei processi



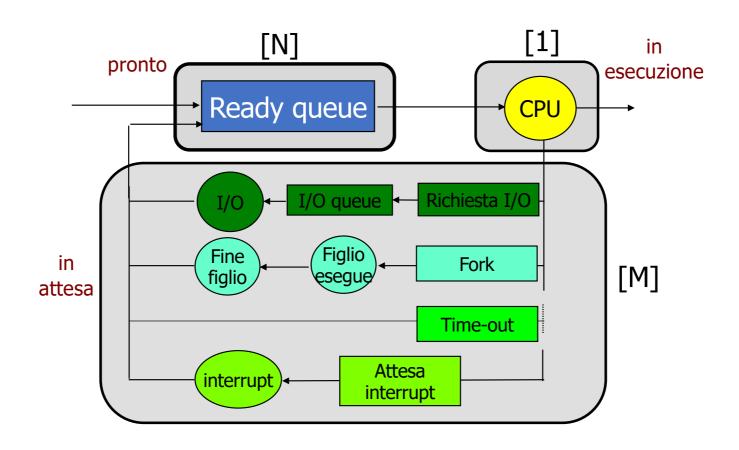
Scheduling:

• assegnazione di attività nel tempo

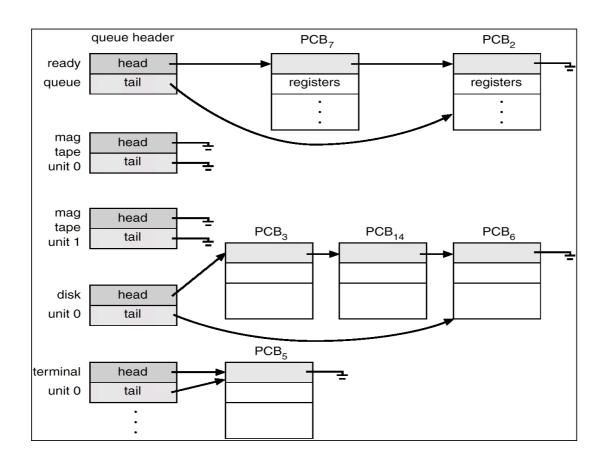
Utilizzo multiprogrammazione impone l'esistenza di una strategia per regolamentare:

- (1) ammissione dei processi nel "sistema" (memoria)
- (2) ammissione dei processi all'esecuzione (CPU)

Diagramma di accodamento



Implementazione delle code



Tipi di scheduling

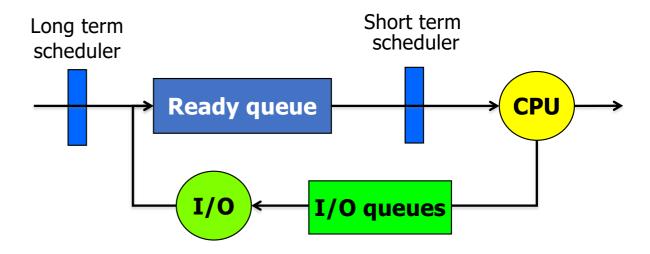
Tipi di scheduler

Scheduler a lungo termine (job scheduler)

 Seleziona quali processi devono essere portati dalla memoria alla ready queue

Scheduler a breve termine (CPU scheduler)

Seleziona quale processo deve essere eseguito dalla CPU



Caratteristiche degli scheduler

Scheduler a breve termine è invocato spesso

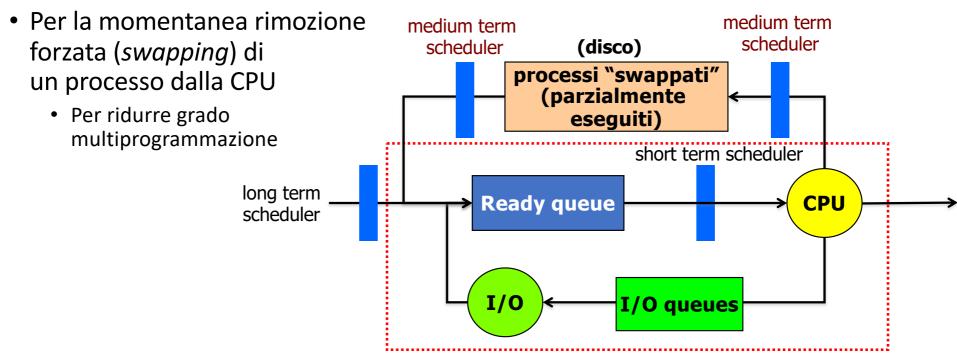
- O(ms) ⇒ deve essere veloce
 - Es.: 100 ms per processo, 10 ms per scheduling
 - 10/(110) = 9% del tempo di CPU sprecato per scheduling

Scheduler a lungo termine è invocato più raramente

- O(ms) ⇒ può essere lento
- Controlla il grado di multiprogrammazione e il mix di processi
 - I/O-bound
 - molto I/O, molti brevi burst di CPU
 - CPU-bound
 - molti calcoli, pochi lunghi burst di CPU
- Può essere assente
 - usato principalmente in sistemi con risorse limitate

Scheduling a medio termine

 S.O. con memoria virtuale prevedono un livello intermedio di scheduling (a medio termine)



Scheduling della CPU

CPU Scheduler

Modulo del S.O. che seleziona un processo tra quelli in memoria pronti per l'esecuzione, e gli alloca la CPU

Data la frequenza di invocazione, è una parte critica del S.O.

 Necessità di algoritmi di scheduling

Dispatcher

Modulo del S.O. che passa il controllo della CPU al processo scelto dallo scheduler

- Switch del contesto
- Passaggio alla modalità user
- Salto alla opportuna locazione nel programma per farlo ripartire

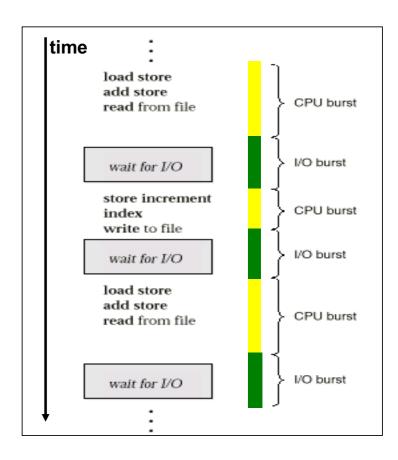
Latenza di dispatch

- Tempo necessario al dispatcher per fermare un processo e farne ripartire un altro
- Deve essere la più bassa possibile

Modello astratto del sistema

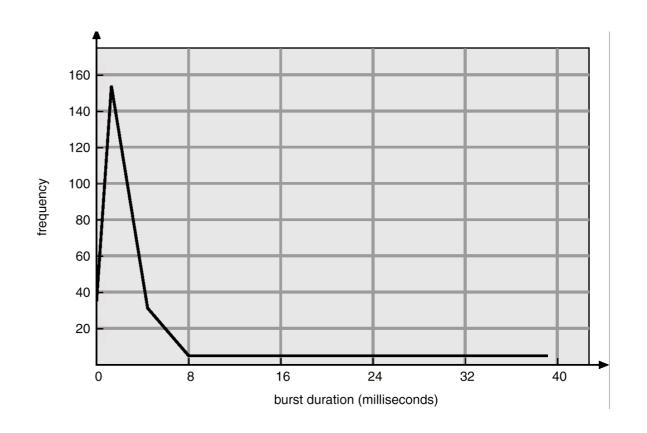
Modello a cicli di burst CPU-I/O

- Alternanza CPU e I/O burst
 - Burst = sequenza
- L'esecuzione di un processo consiste nell'alternanza ciclica di un burst di CPU e di uno di I/O



Distribuzione dei CPU burst

- Distribuzione esponenziale
 - Numerosi burst brevi
 - Pochi burst lunghi



Prelazione (Preemption)

Prelazione

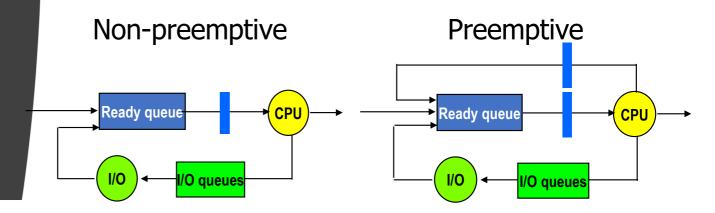
• rilascio forzato della CPU

Scheduling senza prelazione (non-preemptive)

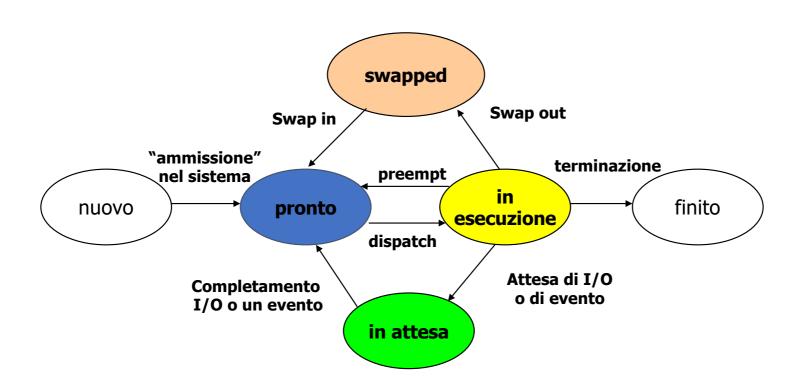
 Processo che detiene la CPU non la rilascia fino al termine del burst

Scheduling con prelazione (preemptive)

 Processo che detiene la CPU può essere forzato a rilasciarla prima del termine del burst



Stati di un processo – Schema complessivo



Metriche di Scheduling

Utilizzo della CPU

 L'obiettivo è tenere CPU occupata più possibile

Throughput

 Numero di processi completati per unità di tempo

Tempo di attesa (waiting time, t_w)

- Quantità totale di tempo spesa da un processo nella coda di attesa
- E' influenzato dall'algoritmo di scheduling

Metriche di Scheduling

Tempo di completamento ($turnaround, t_t$)

 Tempo necessario ad eseguire un particolare processo dal momento della sottomissione al momento del completamento

Tempo di risposta (response time, t_r)

 Tempo trascorso da quando una richiesta è stata sottoposta al sistema fino alla prima risposta del sistema stesso

Criteri di ottimizzazione

Massimizzare

- utilizzo della CPU
- throughput

Minimizzare

- tempo di turnaround
- tempo di attesa
- tempo di risposta

Algoritmi di scheduling

First-Come, First-Served (FCFS)

Concetto

- Coda dei processi = coda
 FIFO
- Primo processo arrivato è il primo ad essere servito

Motivazione

Implementazione semplice

FCFS (Esempio)

Processo	Tempo di arrivo	CPU burst
P1	0	24
P2	2	3
Р3	4	3

Processo	T _r	T _w	T _t
P1	0	0	24
P2	22	22	25
P3	23	23	26

Tempo	0	24	27	30
P1				
P2				
Р3				

- Tempo di attesa medio
 - Tw_medio = (0+22+23)/3 = 15

FCFS (Esempio)

Processo	Tempo di arrivo	CPU burst
P1	4	24
P2	0	3
P3	2	3

Processo	ocesso T _r T _w		T _t
P1	2	2	26
P2	0	0	3
Р3	1	1	4

Tempo	0	3	6 30
P1			
P2			
Р3			

- Tempo di attesa medio
 - Tw_medio = (2+0+1)/3 = 1 (molto meglio!)

FCFS - Svantaggio

- Effetto convoglio
 - Processi brevi si accodano ai processi lunghi precedentemente arrivati

Shortest-Job-First (SJF)

Associa ad ogni processo la lunghezza del prossimo burst di CPU

Il processo con il burst di CPU più breve viene selezionato per l'esecuzione

Graziano Pravadelli (2011)

Shortest-Job-First (SJF)

Due schemi:

- Non preemptive
- Preemptive
 - Se arriva un nuovo processo con un burst di CPU più breve del tempo che rimane da eseguire al processo in esecuzione, quest'ultimo viene rimosso dalla CPU per fare spazio a quello appena arrivato
 - In questo caso l'algoritmo si chiama Shortest-Remaining-Time-First (SRTF)

SJF è ottimo: minimo tempo medio di attesa

SJF non preemptive (Esempio)

Processo	Tempo di arrivo	CPU burst
P1	0	7
P2	2	4
Р3	4	1
P4	5	4

Processo	T _r	T _w	T _t
P1	0	0	7
P2	6	6	10
P3	3	3	4
P4	7	7	11

Tempo	0	7	8	12 16
P1				
P2				
Р3				
P4				

SJF preemptive (Esempio)

Processo	Tempo di arrivo	CPU burst
P1	0	7
P2	2	4
Р3	4	1
P4	5	4

Processo	T _r	T _w	T _t
P1	0	9	16
P2	0	1	5
P3	0	0	1
P4	2	2	6

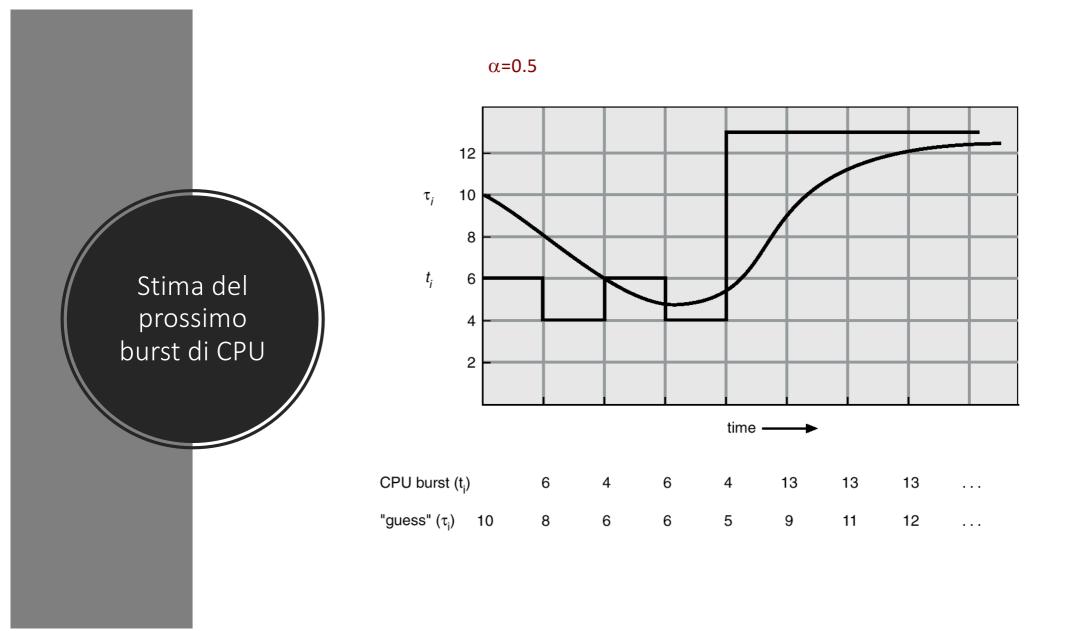
Tempo	0	2	4	5	7	11	16
P1							
P2							
Р3							
P4							

Calcolo del prossimo burst di CPU

- E' possibile solo una stima
 - Si utilizzano le lunghezze dei burst precedenti come proiezione di quelli futuri
 - Utilizzo della media esponenziale
 - t_n = lunghezza reale n-esimo burst
 - τ_{n+1} = valore stimato per il prossimo burst
 - α = coefficiente (0 < α < 1)
 - $\tau_{n+1} = \alpha * t_n + (1 \alpha) * \tau_n$

Media Esponenziale: Esempio

- $\alpha = 0$
 - $\tau_{n+1} = \tau_n$
 - Storia recente non viene usata
- $\alpha = 1$
 - $\tau_{n+1} = t_n$
 - Conta solo l'ultimo burst reale
- Espandendo la formula
 - $\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1-\alpha) [\alpha t_{n-1} + (1-\alpha)\tau_{n-1}] = \alpha t_n + (1-\alpha)\alpha t_{n-1} + (1-\alpha)^2 \tau_{n-1} =$ = $\alpha t_n + (1-\alpha)\alpha t_{n-1} + (1-\alpha)^2 \tau_{n-2} + ... + (1-\alpha)^j \alpha t_{n-j} + ... + (1-\alpha)^n \tau_0$
 - Dato che sia α che (1 α) sono <= 1, ogni termine successivo pesa meno del predecessore



Scheduling a priorità

Viene associata una priorità a ogni processo

CPU allocata al processo con priorità più alta

Opzioni:

- Preemptive
- Non-preemptive

Linux: comando *nice* per cambiare la priorità

Esempio:

 SJF è uno scheduling a priorità (priorità = 1/lunghezza del burst successivo)

Scheduling a priorità

- Politiche di assegnamento della priorità:
 - Interne al S.O.
 - Limiti di tempo
 - Requisiti di memoria
 - N° file aperti
 - ...
 - Esterne al S.O.
 - Importanza del processo
 - Soldi pagati per l'utilizzo del computer
 - Motivi politici
 - ...

Scheduling a priorità (Esempio)

Proc.	T. di arrivo	Pr.	CPU burst
P1	1	3	10
P2	0	1	1
Р3	2	3	2
P4	0	4	1
P5	1	2	5

Processo	T _r	T _w	T _t	
P1	5	5	15	
P2	0	0	1	
Р3	14	14	16	
P4	18	18	19	
P5	0	0	5	

Tempo	0	1	6	16	18 19	9
P1						
P2						
P3						
P4						
P5						

Scheduling a priorità

Problema: starvation

- Processi a bassa priorità possono non essere mai eseguiti
 - Caso storico: chiusura IBM 7090 al MIT nel 1973
 - Un processo era in attesa dal 1967!

Soluzione: invecchiamento (aging)

 Aumento della priorità col passare del tempo

Highest Response Ratio Next (HRRN)

- Algoritmo a priorità non-preemptive
 - Priorità R = (t_attesa + t_burst) / t_burst = 1 + t_attesa / t_burst
 - maggiore per valori di R più alti
 - dipende anche dal tempo di attesa (dinamica)
 - ricalcolata:
 - al termine di un processo se nel frattempo ne sono arrivati altri
 - oppure, al termine di un processo
 - Favoriti i processi che:
 - completano in poco tempo (come SJF)
 - hanno atteso molto
 - Supera il "favoritismo" di SJF verso job corti

HRRN (Esempio)

Proc.	T. di arrivo	CPU burst			
P1	1	10			
P2	0	2			
Р3	2	2			
P4	2	1			
P5	1	5			

Processo	T _r	T _w	T _t
P1	9	9	19
P2	0	0	2
Р3	6	6	8
P4	5	5	6
P5	1	1	6

Calcolo priorità R (termine processo)											
Proc.	Proc. t=0 t=2 t=7										
P1	-	1+1/10	1+6/10	1+7/10							
P2	1	-	-	-							
P3	-	1+0/2	1+5/2	1+6/2							
P4	-	1+0/1	1+5/1	-							
P5	-	1+1/5	-	-							

Tempo	0	2	7	8	10 19
P1					
P2					
P3					
P4					
P5					

Round Robin (RR)

Scheduling basato su time-out

- A ogni processo viene assegnata una piccola parte (quanto) del tempo di CPU
 - Valori tipici: 10-100 millisecondi
- Al termine del quanto, il processo è prelazionato e messo nella ready queue
 - La ready queue è una coda circolare

C *n* processi nella coda e quanto *q*:

- ogni processo ottiene 1/n del tempo di CPU in blocchi di q unità di tempo alla volta
- nessun processo attende più di (n-1)q unità di tempo

Round Robin (RR)

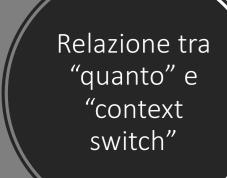
- Intrinsecamente preemptive
 - In pratica è un FCFS con prelazione
- Scelta del quanto
 - q grande \Rightarrow FCFS
 - q piccolo \Rightarrow Attenzione al context switch
 - q troppo piccolo ⇒ troppo overhead per context switch
 - Meglio avere *q* >> tempo di context switch
 - Valore ragionevole di *q*?
 - Fare in modo che 80% dei burst di CPU siano < q
- Prestazioni
 - Tempo di turnaround maggiore/uguale di SJF
 - Tempo di risposta minore/uguale di SJF

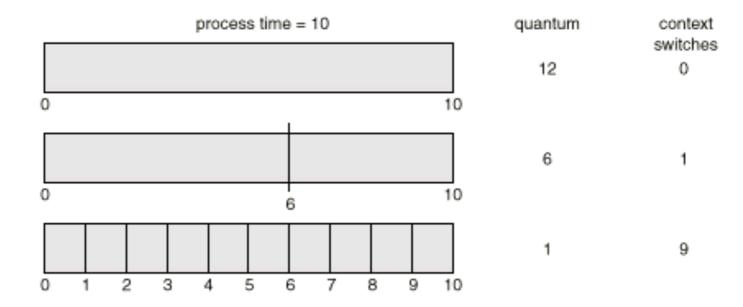
RR (Esempio)

Proc. (<i>q</i> =2)	T. di arrivo	CPU burst
P1	0	5
P2	0	1
Р3	0	7
P4	0	2

Processo	T _r	T _w	T _t
P1	0	7	12
P2	2	2	3
Р3	3	8	15
P4	5	5	7

Tempo (<i>q</i> =2)	0	2	3	5	7	9	11	12	14 15
In esecuzione	P1	P2	Р3	P4	P1	P3	P1	Р3	P3
	P2	Р3	P4	P1	P3	P1	Р3		
Nella ready queue	P3	P4	P1	P3					
	P4	P1							

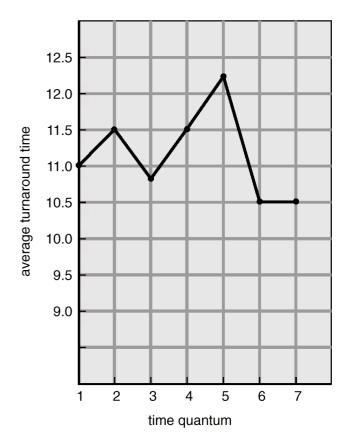




Relazione tra "quanto" e "turnaround"

- T_{t_medio} (q=1) = 11
- Turnaround non decresce sempre all'aumentare del quanto

Pr.	T. di arrivo	CPU burst	T _t (q=1)
P1	0	6	15
P2	0	3	9
Р3	0	1	3
P4	0	7	17



Code multilivello

Classe di algoritmi in cui la ready queue è partizionata in più code

- Esempio
 - Una coda per job in foreground (interattivi)
 - Una coda per job in background (batch)
 - ...

Ogni coda ha il suo algoritmo di scheduling

- Esempio
 - Job in foreground gestiti con RR
 - Job in background gestiti con FCFS

E' un meccanismo più generale, ma anche più complesso

Code multilivello

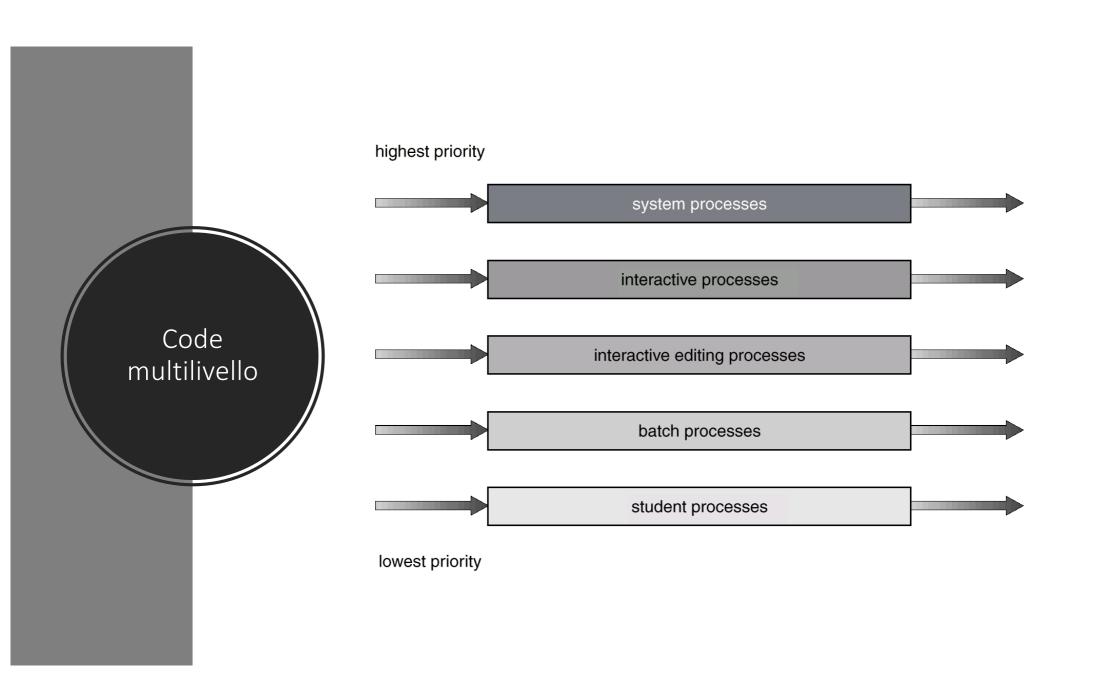
Necessario "scheduling tra le code"

Scheduling a priorità fissa

- Es.: servire prima tutti i job di sistema, poi quelli in foreground, poi quelli in background
- Possibilità di starvation per code a priorità bassa

Scheduling basato su time slice

- Ogni coda ottiene un quanto del tempo di CPU che può usare per schedulare i suoi processi
- Esempio, 80% per job di foreground con RR, 20% per job di background con FCFS



Code multilivello con feedback

Code multilivello classiche

Un processo viene allocato definitivamente ad una coda

Code multilivello con feedback (adattative)

- Un processo può spostarsi da una coda all'altra a seconda delle sue caratteristiche
- Usato anche per implementare l'aging

Parametri dello scheduler

- numero delle code
- algoritmi per ogni coda
- criteri per la promozione/degradazione di un processo
- criteri per definire la coda di ingresso di un processo

Code multilivello con feedback (Esempio)

3 code:

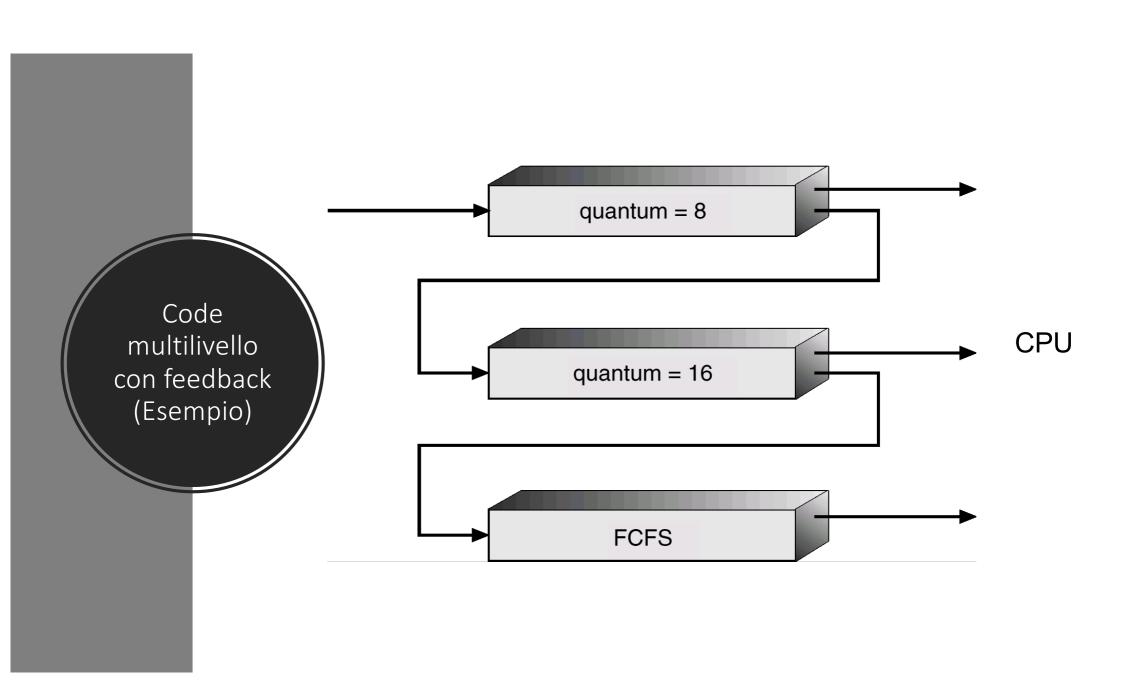
- Coda Q₀: RR con quanto 8 ms
- Coda Q₁: RR con quanto 16 ms
- Coda Q₂: FCFS

CPU serve nell'ordine Q0, Q1, Q2

• Processi in Q_i serviti sse Q_i vuota $\forall i < j$

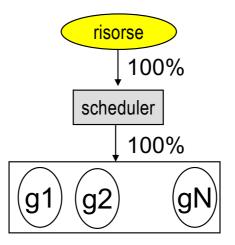
Funzionamento:

- Un job "nuovo" entra in Q_0 . Quando ottiene la CPU, riceve 8 ms di quanto. Se non finisce entro il quanto, viene prelazionato e degradato alla coda Q_1
- Se Q₀ è vuota, si seleziona un job di Q₁ che riceve 16 ms di quanto. Se non finisce viene prelazionato e messo in Q₂
- Se Q₀ e Q₁ sono vuote, viene selezionato un job in Q₂ con FCFS



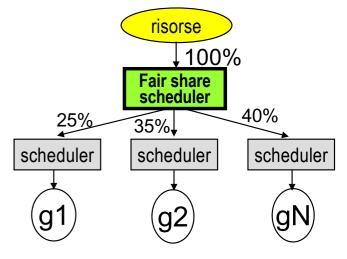
Scheduling fair share

Le politiche di scheduling precedenti sono orientate al processo, ma un'applicazione può essere composta da più processi



Fair share cerca di fornire equità alle applicazioni (e quindi agli utenti) e non ai singoli processi

> Le risorse vengono suddivise NON tra la totalità dei processi ma tra gruppi di processi



Contesto reale

Obiettivo: minimizzare la complessità

Gli algoritmi reali usano la prelazione e sono spesso basati su RR

Esempio: CPU scheduling in Solaris (Unix di Sun)

- Basato su priorità con aging
- Priorità = priorità base + priorità corrente
 - Priorità base = [-20 ... + 20] (-20=max, +20=min)
 - Priorità corrente = 0.1 * CPU(5*n)
 - CPU(t) = utilizzo della CPU negli ultimi t secondi
 - n = numero medio di processi pronti all'esecuzione nell'ultimo secondo
 - Concetto: scheduler "dimentica" il 90% dell'utilizzo di CPU degli ultimi 5n secondi
- Idea: favorire processi che hanno usato "poco" la CPU

Valutazione degli algoritmi Modello deterministico

Modello a reti di code

Simulazione

Implementazione

Modello deterministico (analitico)

Basata sull'algoritmo e su un preciso carico di lavoro

• Ciò che abbiamo fatto negli esempi precedenti!

Definisce le prestazioni di ogni algoritmo per "quello" specifico carico

Risposte applicabili solo al caso considerato

Di solito usato per illustrate gli algoritmi

Richiede conoscenze troppo specifiche sulla natura dei processi Modello a reti di code Non esiste un preciso gruppo di processi sempre uguali per utilizzare il modello deterministico

Però è possibile determinare le distribuzioni di CPU burst e I/O burst

Il sistema di calcolo è descritto come una rete di server ognuno con la propria coda

Si usano formule matematiche che indicano:

- la probabilità che si verifichi un determinato CPU burst
- la distribuzione dei tempi di arrivo nel sistema dei processi

da cui è possibile ricavare utilizzo, throughput medio, tempi di attesa, ...

Simulazione

Necessario programmare un modello del sistema

Si utilizzano dati statistici o reali

Abbastanza precisa ma costosa

Implementazione

Unico modo assolutamente sicuro per valutare un algoritmo di scheduling

Codificarlo

Inserirlo nel S.O.

Vedere come funziona!

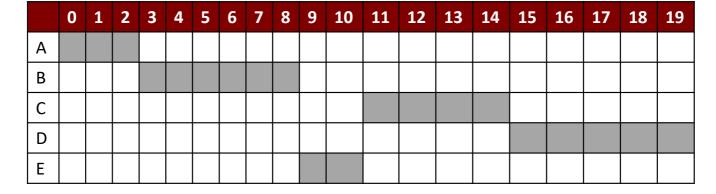
- Schedulare i processi indicati in tabella con le politiche:
 - FCFS
 - SJF senza prelazione
 - SJF con prelazione
 - RR con quanto = 4
 - RR con quanto = 1
 - HRRN

Proc.	T. di arrivo	CPU burst			
А	0	3			
В	2	6			
С	4	4			
D	6	5			
E	8	2			

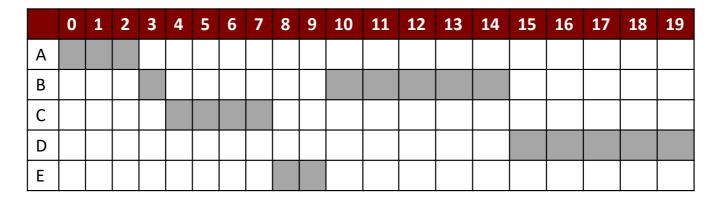
FCFS

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
Α																				
В																				
С																				
D																				
E																				

SJF senza prel.

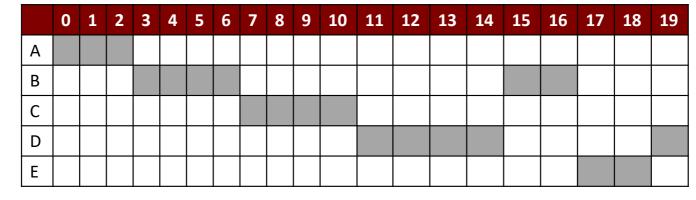


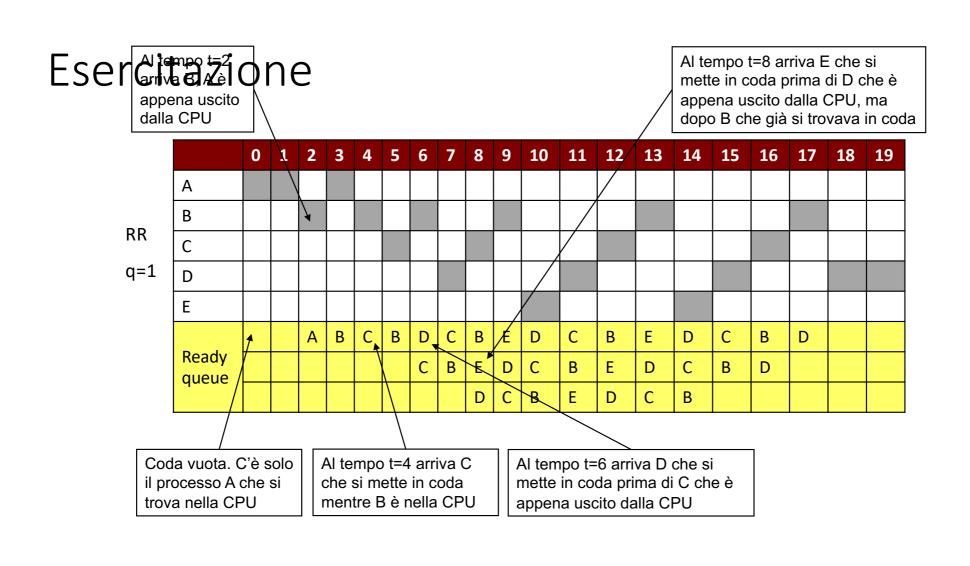
SJF con prel.



RR

q=4





HRRN

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
Α																				
В																				
С																				
D																				
E																				

	Calcolo priorità R												
Proc.	roc. t=0 T=3 T=9												
Α	1	-	-	-									
В	-	1+1/6	-	-									
С	-	-	1+5/4	-									
D	-	-	1+3/5	1+7/5									
Е	-	-	1+1/2	1+5/2									

		Α	В	С	D	Е	Media
FCFS							
	t attesa	0	1	5	7	10	4.6
	t risposta	0	1	5	7	10	4.6
	tournaround	3	7	9	12	12	8.6
SJF (senza prelazione)							
	t attesa	0	1	7	9	1	3.6
	t risposta	0	1	7	9	1	3.6
	tournaround	3	7	11	14	3	7.6
SJF (con prelazione)							
	t attesa	0	7	0	9	0	3.2
	t risposta	0	1	0	9	0	2.0
	tournaround	3	13	4	14	2	7.2

		Α	В	С	D	E	Media
RR (q=1)							
	t attesa	1	10	9	9	5	6.8
	t risposta	0	0	1	1	2	0.8
	tournaround	4	16	13	14	7	10.8
RR (q=4)							
	t attesa	0	9	3	9	9	7.5
	t risposta	0	1	3	5	9	3.6
	tournaround	3	15	7	14	11	10.0
HRRN							
	t attesa	0	1	5	9	5	4.0
	t risposta	0	1	5	9	5	4.0
	tournaround	3	7	9	14	7	8.0