# INFO-F408: Computability & complexity

Rémy Detobel

9 Octobre, 2017

### 1 Cantor's Diagonal

Corollary 4.18 dans le livre :

Certain langages ne sont pas reconnaissable par une machine de Turing (Turing-recognizable). **Idée :** 

L'ensemble des machines des turing est comptable.

#### Exemple:

Tous les mots possibles dans l'alphabet :  $\{0,1\}$  :

	$\varepsilon$	0	1	00	01	10	11	000	001
$\overline{M_1}$	0	1	1	0	1	1	1	0	0
$M_2$	1	1	1	1	0	1	0	0 1 1	1
$M_3$	0	1	0	1	1	0	1	1	1
$M_4$									
$M_5$									

On construit donc ici un table qui définit un langage.

### 2 Halting Problem (problème de l'arrêt)

 $A_{TM} = \{ \langle M, w \rangle | M \text{ est une machine de turing qui accepte } w \}$ 

M =Une machine de turing

w = un mot en entrée (input)

Voir le livre, théorème 4.11 : le problème  $A_{TM}$  est indécidable.

#### 2.1 Preuves

Par contradiction : supposons que  $A_{TM}$  est décidable. Cela signifie qu'il existe une machine  $H(< M, w >) = \{$ Accepte si M accepte w et rejette dans les autres cas $\}$  On définit ensuite une machine D tel que pour l'entrée M(une machine de turing) :

- 1. Exécuter H sur l'entrée  $\langle M, \langle M \rangle \rangle$
- 2. On renvoie l'inverse de H : accepte si M n'accepte pas < M > et rejette si M accepte < M >.

Enfin, on exécute D sur lui-même : D(< D >).

Cela signifie que D accepte uniquement s'il n'accepte pas.  $\rightarrow$  contradiction

Langage A définit  $\bar{A}$  comme étant son complément :  $\bar{A} = \{w | w \notin A\}$ 

Supposons que A et  $\bar{A}$  sont ("recognizable") reconnaissable. Donc A et  $\bar{A}$  sont aussi décidable.

**Preuve** : Posons M et M' sont respectivement reconnaissable pour A et  $\bar{A}$ . Construisons un "décideur" D pour A en exécutant M et M' en "parallèle" (en alternant étape par étape sur M et sur M'.

Posons maintenant  $A_{TM}$  comme étant indécidable. Est-il pour autant reconnaissable ("recognizable")?

 $A_{TM}$  est reconnaissable (preuve : simuler M sur w).

On peut également écrire :

A est décidable

 $\Leftrightarrow$  l'ensemble A et  $\bar{A}$  est reconnaissable

 $\Rightarrow A_{TM}^-$  n'est pas reconnaissable.

$$\bar{A_{TM}} = \{ < M, w > | w \text{ n'est pas accept\'e par } M \}$$

## 3 Reductibility (Réduction)

Pour une machine de turing M, noté L(M) décrit le langage reconnu par M.

$$L(M) = \{w | M \text{ accepte } w\} \in \Sigma^*$$

 $REGULAR_{TM} = \{ \langle M \rangle | M \text{ est une machine de turing et } L(M) \text{ est régulier} \}$ 

Rappel d'un langage régulier : qui peut être reconnu par un automate fini. Ce langage est indécidable.

Voir **livre**, théorème 5.3

#### Preuve:

Définissons une Machine de Turing  $M_2$  comme une fonction de M (une machine de turing) et  $w \in \Sigma^*$ )

 $M_2$  = pour une certaine entrée x :

- 1. si x a la forme  $0^n1^n$ , on accepte
- 2. sinon, on exécute M sur w et on accepte si M accepte w.

 $M_2$  n'est pas spécialement un "décideur". Cela va déprendre de M. Notons également que  $M_2$  est une "fonction" de M et w.

Quel est le langage de  $L(M_2)$  ?

- 1. Si M accepte w : alors  $L(M_2) = \Sigma^*$  accepte tout.  $\Rightarrow$  régulier
- 2. Si M n'accepte pas w,  $L(M_2) = \{0^n 1^n | n \ge 0\}$   $\Rightarrow$  pas régulier

On a donc réussi à réduire le problème de l'arrêt à ce problème.

Par contradiction, supposons que  $REGULAR_{TM}$  est décidable et qu'il existe R, un "décideur" pour  $REGULAR_{TM}$ .

S =en entrée < M, w > = :

- 1. Construire  $M_2$  pour M et w
- 2. Exécuter R sur  $M_2$  et on accepte si et seulement si R accepte.

En faisant cela, on montre que S décide  $A_{TM} \rightarrow$  contradiction

### 4 Rice's Theorem

Chapitre 5 exercice 28

Posons P comme étant n'importe quel propriété de langage NON-TRIVIAL (NON-TRIVIAL).

**Théorème** : Déterminer si le langage d'une machine de turing a comme propriété P, est indécidable.

 $\{ < M > | M \text{ est une machine de turing et } L(M) \text{ a une propriété } P \}$ 

Une propriété trivial : est une propriété sans importance, par exemple une propriété est trivial si tous les langages ou aucun langage ne l'a.

#### 4.1 Démonstration

Par contradiction:

Posons  $R_p$  un "décideur" pour  $L_p$ .

- Posons  $T_{\varnothing}$  comme une machine de turing qui rejette toutes les possibilités ( $L(T_{\varnothing}) = \varnothing$ ), supposons que  $\varnothing \notin P$  (sans perte de généralité).
- Posons T comme une machine de turing tel que  $L(T) \in P$ .

Prenons, M, w, construit tel que  $M_w$ : pour l'entrée x:

- 1. Simuler M sur w. Si c'est accepté, aller en étape 2. Si c'est rejeté, on rejette.
- 2. Simuler *T* sur *x*, si c'est accepté on accepte, sinon on rejette.

M accepte w est équivalent à dire que  $L(M_w) \in P$ .

Maintenant nous pouvons donc créer un "décideur" pour  $A_{TM}$  tel que :

S =pour une entrée M, w:

- 1. Construire  $M_w$
- 2. Exécuter  $R_p$  sur  $M_w$  et donner la même réponse.

On a donc un "décideur" pour le problème de l'arrêt. Ce qui n'est pas possible. On a donc une contradiction.