

# INFO-F408: Computability & complexity

Rémy Detobel

13 novembre, 2017

# 1 Cook-Leving

**Rappel :** SAT est NP-Complet.

Ce qui signifie que  $A \in NP$  et  $\exists$  une machine de turing non déterministe  $N$

$$\phi = \phi_{cell} \wedge \phi_{start} \wedge \phi_{accept} \wedge \phi_{move}$$

## 1.1 Exemple

$$\delta(q_1, a) = \{(q_1, b, R)\}$$

Qui signifie que si on lit  $a$  sur le tape, on écrit  $b$  en  $q_1$  et on se déplace vers la droite. On a donc ici une machine non déterministe, on a donc un set mais dans les faits ce set n'a qu'un seul élément il est donc déterministe.

$$\delta(q_1, b) = \{(q_2, c, L), (q_2, a, R)\}$$

Si on lit  $b$  sur le tape, on peut soit écrire  $c$  sur  $q_2$  et se déplacer vers la gauche ou aller à droite en écrivant  $a$  sur  $q_2$ .

**Tableaux :**

a	$q_1$	b
$q_2$	a	c

Ce tableau est légal/valide

#	b	a
#	b	a

Ce tableau est légal/valide

a	$q_1$	b
$q_2$	a	a

Ce tableau n'est **pas** valide

b	b	b
c	b	b

Ce tableau est légal/valide

a	b	a
a	a	a

Ce tableau n'est **pas** valide

a	$q_1$	a
a	b	a

Ce tableau n'est **pas** valide

$$* = \bigvee_{a_1, a_2, \dots, a_6 \text{ est une fenêtre légal}} (X_{i, j-1, a_1} \wedge X_{i, j, a_2} \wedge X_{i, j+1, a_3} \wedge X_{i+1, j, a_4} \wedge \dots \wedge X_{i+1, j+1, a_6})$$

	j-1	j	j+1
i	$a_1$	$a_2$	$a_3$
i+1	$a_4$	$a_5$	$a_6$

Si  $\phi$  as une taille polynomial alors  $\phi$  est satisfaisable  $\Leftrightarrow w$  est accepté par N.

## 2 3-SAT

Forme normal conjonctive se note "CNF" en anglais. La formule de la FNC-4 s'écrit :

$$\bigwedge_j (l_{i_1, j} \vee l_{i_2, j} \vee l_{i_3, j})$$

On appel donc ce qu'il y a dans le grand "ET" une clause et chaque élément de cette close s'appel un littéral et est soit une variable, soit une variable négative.

## 2.1 3 SAT est NP-Complet

- $\phi$  peut être écrit en FNC (seulement  $\phi_{move}$  doit être transformé)
  - Maintenant les clauses ne doivent pas avoir une taille de 3. Pourquoi faire ?
- Supposons une clause :  $(a_1 \vee a_2 \vee \dots \vee a_l)$

$$\begin{aligned} &(a_1 \vee a_2 \vee Z_1) \wedge \\ &(\bar{Z}_1 \vee a_3 \vee Z_2) \wedge \\ &(\bar{Z}_2 \vee a_4 \vee Z_3) \wedge \\ &\dots \wedge \\ &(Z_{l-3} \vee a_{l-1} \vee a_l) \end{aligned}$$

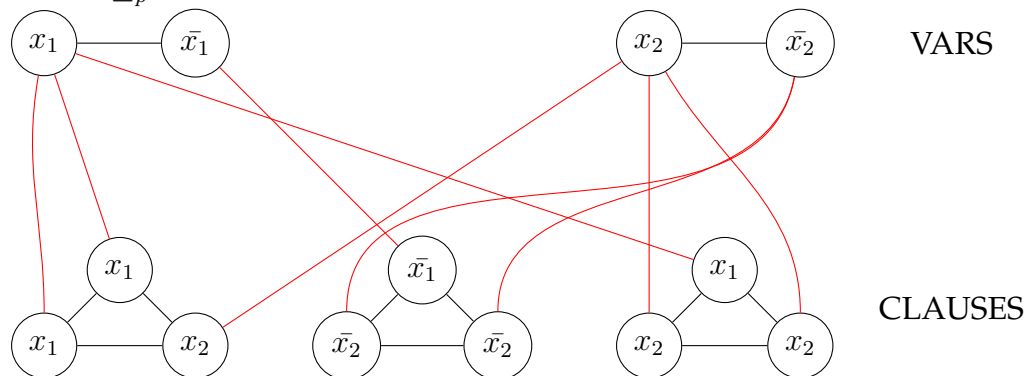
**Exemple**  $a_4 = T, a_{i \neq 4} = F$

$$\begin{aligned} &(a_1 \vee a_2 \vee Z_1 = T) \wedge \\ &(\bar{Z}_1 \vee a_3 \vee Z_2 = T) \wedge \\ &(\bar{Z}_2 \vee a_4 = T \vee Z_3 = F) \wedge \\ &(\bar{Z}_3 \vee a_5 \vee Z_4 = F) \wedge \\ &(\bar{Z}_4 \dots) \end{aligned}$$

## 3 CLIQUE est NP-Complet

### 3.1 Vertex Cover

$3 SAT \leq_p Vertex Cover$



K-Vertex cover :

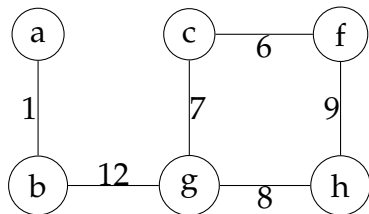
$$\begin{aligned} \phi = &(X_1 \vee x_1 \vee x_2) \wedge \\ &(\bar{x}_1 \vee \bar{x}_2 \vee \bar{x}_2) \wedge \\ &(x_1 \vee x_2 \vee x_2) \end{aligned}$$

Une solution est de mettre  $x_1 = T$  et  $x_2 = F$

## 4 Hamiltonian Path

Hamiltonian VS Eulerian

Euler : "Bridge of Königsberg"

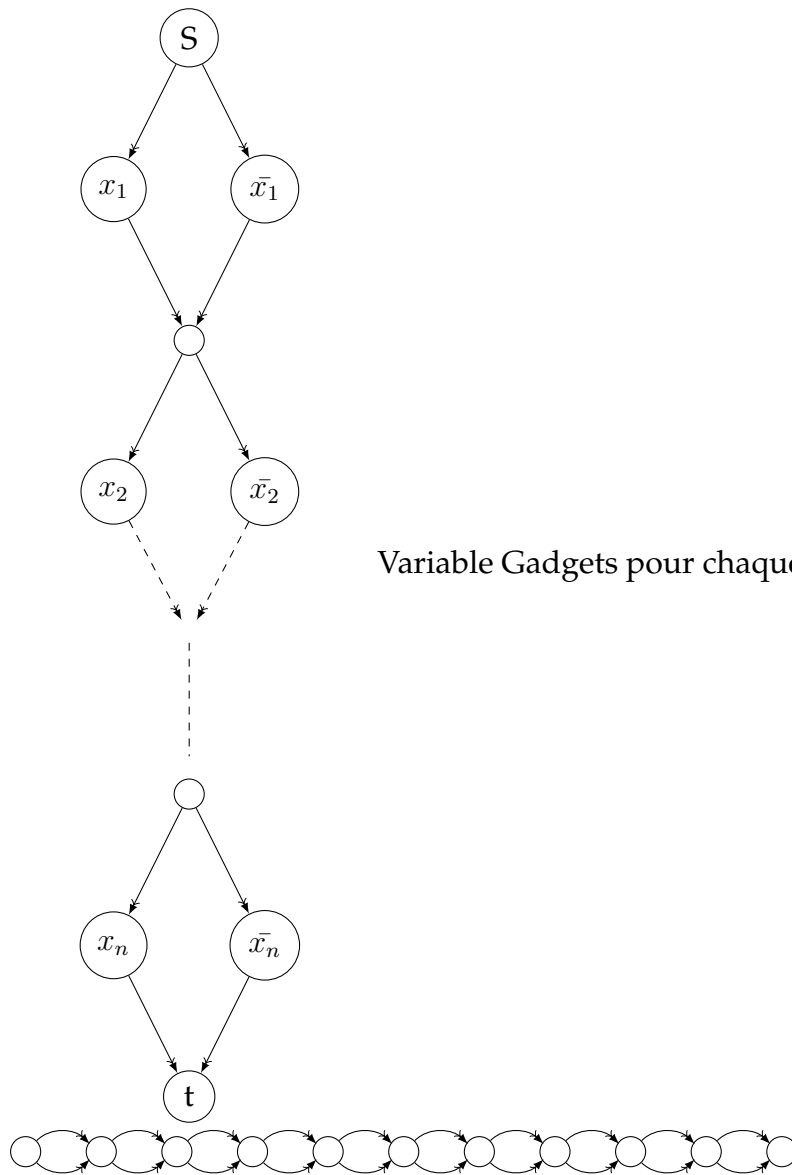


$HamPath = \{ \langle G, S, t \rangle \mid G \text{ est un graph dirigé avec un chemin Hamiltonien de } S \text{ à } t \}$

### Théorème

Hamiltonian Path est NP-Complet

Pour une formule 3-FNC  $\phi$  on peut construire  $G, s, t$  tel que  $\phi$  est SAT  $\iff$   $G$  a un chemin Hamiltonien de  $s$  à  $t$ .



Variable Gadgets pour chaque variable  $x_i$

“Hard” direction :  $\exists$  Une chemin Hamiltonien  $\Rightarrow \exists$  un assignement au problème de SAT.