

INFO-F408: Computability & complexity

Rémy Detobel

4 décembre, 2017

1 Chapitre 8 : SPACE Complexity

Pour une machine de turing, fonction : $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$.
Taille maximum d'une case scanné par une machine de turing sur chaque input de taille n .

Machine de turing non déterministe : * + maximise le calcul de chaque branche

$$SPACE(f(n)) = \{L | L \text{ un langage décidable par une machine de turing déterministe en } O(f(n)) - space\}$$

$$NSPACE(f(n)) = \{L | L \text{ un langage décidable par une machine de turing **non** déterministe en } O(f(n)) - space\}$$

Exemple : $SAT \in SPACE(n)$

1.1 Théorème de Savitch

Théorème 8.5

Théorème

$$\forall f(n) \geq n \\ NSPACE(f(n)) \subseteq SPACE(f^2(n))$$

Preuve du théorème de Savitch :

Machine de turing non déterministe N décidable pour A en $f(n)space$

Algorithme Canyield sur l'input : c_1, c_2 (configurations), t (nombre d'étapes).

Question Peut-on aller de la configuration c_1 à la configuration c_2 avec un maximum de t étapes.

Supposons que sans perte de généralité, il n'existe qu'une seule configuration acceptante (supprimer le contenu du tape et déplacer la tête sur la première case).

$$CANYIELD(c_{start}, c_{accept}, 2^{df(n)}) \text{ simule } N$$

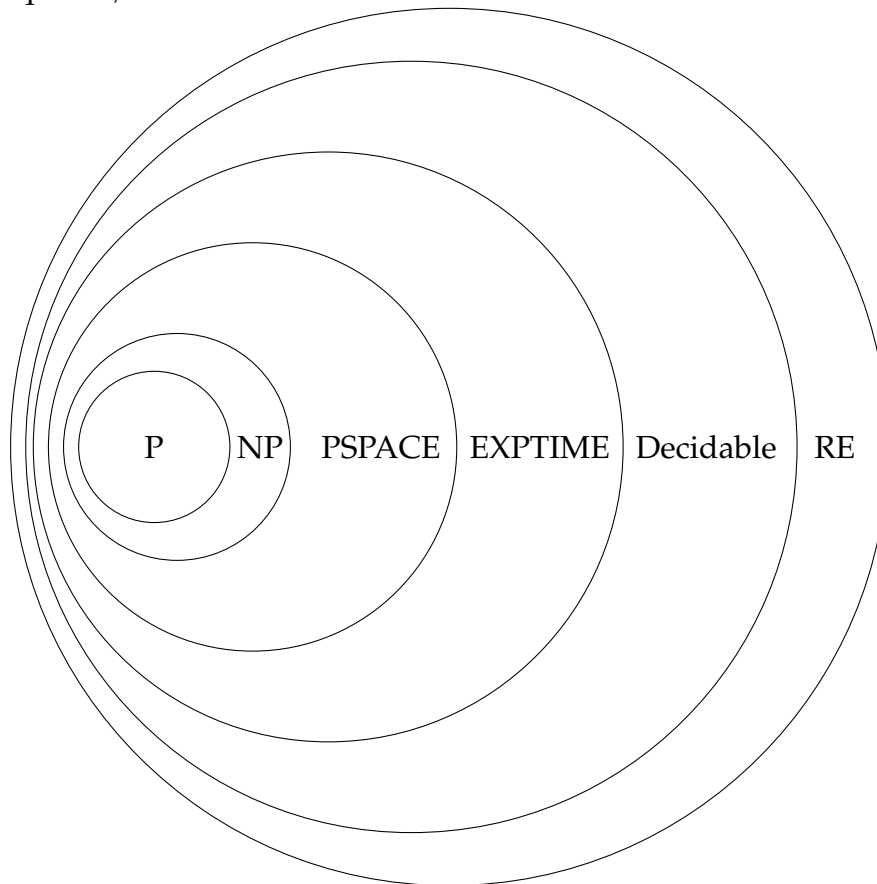
1. Si $t = 1$, est-ce que N peut attendre c_2 depuis c_1 en une étape. (cfr "legal windows")
2. Dans les autres cas, pour chaque configuration c_m de N en utilisant $space f(n)$:
 - (a) exécuter $CANYIELD(c_1, c_m, t/2)$
 - (b) exécuter $CANYIELD(c_m, c_2, t/2)$
 - (c) Accepter si les deux

Le nombre maximum d'appel récursif est égal à $\log_2 t$, donc $\log_2 2^{df(n)} = O(f(n))$
 L'espace requis pour chaque appel récursif est plus au moins égal à $c_m \leq f(n)$
 $\Rightarrow O(f^2(n))$

1.2 PSPACE

$$PSPACE = \cup_k SPACE(n^k)$$

On ne sait pas si NP est strictement inclut dans $PSPACE$ ou pas. Par contre on est sur que $P \neq EXPTIME$



Zoo

Cfr : Complexité de

$$NPSPACE = \cup_k NSPACE(n^k)$$

En parant du théorème de Savitch, on peut écrire : $\Rightarrow PSPACE = NPSPACE$.

Complémentarité de $PSPACE$:

Un langage B est $PSPACE$ complet si et seulement si :

1. $B \in PSPACE$
2. $\forall A \in PCPACE, A \leq_p B$ ("PSPACE-Hard")

NB : Une instance $\phi(x)$ (qui est une formule booléen) du problème SAT \Leftrightarrow est-ce que cette fonction est vrai : $\exists x : \phi(x)$

TRUE QUANTIFIED BOOLEAN FORMULE (TQBF)

Exemple : $\exists \forall y \exists z \forall t : \phi(x, y, z, t)$

$$TQBF = \left\{ \langle \phi \rangle \mid \phi \text{ est vrai et complètement quantifié} \right. \\ \left. \text{comme étant une formule booléenne} \right\}$$

$TQBF \in NP$, la réponse n'est pas définie clairement, mais on peut facilement montrer pour un exemple qu'il est dans NP.

Théorème

TQBF est PSPACE Complet

1. $TQBF \in PSPACE$

2. TQBF est PSPACE-Dure ($\forall A \in PSPACE, A \leq_p TQBF$).

Pour M décidable sur A dans n^k space, nous ajoutons un input w a une formule booléenne totalement quantifiée (Fully quantified Boolean formula) qui si est vrai si et seulement si w est accepté par M.

Rappelons nous l'encodage de la configuration de "string" en variable booléennes dans le théorème de Cook-Levin : $X_{i,s}$ = "Symbole S est trouvé à la position i"^a.

a. Chaque configuration peut être encodé avec $O(n^k)$ variables booléennes

$\phi_{c_1, c_2, t} \Leftrightarrow M$ peut aller de la configuration c_1 à la configuration c_2 avec au maximum t étapes.

Pour $t = 1$: cfr "legal windows"

Échauffement : $\phi_{c_1, c_2, t} = \exists m_1 [\phi_{c_1, m_1, t/2} \wedge \phi_{m_1, c_2, t/2}]$ Faire ceci revient à séparer en deux le problème et donc cela devient exponentiel.

Meilleure idée : $\phi_{c_1, c_2, t} = \exists m_1 \forall (c_3, c_4) \in \{(c_1, m_1), (m_1, c_2)\}$

$[\phi_{c_3, c_4, t/2}]$

NB : $\forall x \in \{y, z\}$ peut être remplacé par $\forall x [(x = y \vee x = z) \rightarrow \dots]$

Observation :

- A chaque niveau de la récursion, on rajoute une partie de taille $O(f(n)) = O(n^k)$
- Le nombre de niveau est égal à