

密级状态: 绝密() 秘密() 内部() 公开(√)

Rockchip DRM Panel Porting Guide

(第二系统产品部)

文件状态:	当前版本:	V1.0
[√] 正在修改	作 者:	闭伟勇
[]正式发布	完成日期:	2017-4-15
	审核:	
	完成日期:	

福州瑞芯微电子股份有限公司

Fuzhou Rockchips Semiconductor Co., Ltd

(版本所有,翻版必究)



版本历史

版本号	作者	修改日期	修改说明	备注
V1.0	闭伟勇	2017-4-15	初始版本	
V1.1	黄家钗	2017-4-17	加入 LVDS 屏配置说明	



目 录

1 基本约	吉构	1
1.1	文件清单	1
	1.1.1 Kernel	1
	1.1.2 U-boot	2
1.2	整体流程	4
	1.2.1 Kernel	4
2 MIPI		5
2.1	Kernel	5
	2.1.1 MIPI Host	5
	2.1.2 MIPI PHY	5
	2.1.3 LOGO	5
	2.1.4 Panel	6
	2.1.5 Command	8
	2.1.6 常见问题	13
3 eDP		14
3.1	配置方式 1	14
	3.1.1 Kernel	14
3.2	配置方式 2	16
	3.2.1 Kernel	16
	3.2.2 U-boot	19
3.3	配置方式 3	19
	3.3.1 Kernel	20
4 LVDS.		21
4.1	LVDS 节点配置	21
4.2	属性说明	22



4.3 Data mapping......23



1 基本结构

本文档基于以下平台进行说明,不同平台相关驱动以及 DTS 配置方式可能存在细微差异。

Platform: RK3368H

Board: rk3368-sheep

1.1 文件清单

1.1.1 Kernel

驱动路径:

drivers/gpu/drm/rockchip/

drivers/gpu/drm/bridge/

drivers/gpu/drm/panel/

drivers/phy/

文档路径:

Documentation/devicetree/bindings/display/rockchip/

Documentation/devicetree/bindings/display/bridge/

Documentation/devicetree/bindings/display/panel/

Documentation/devicetree/bindings/phy/

下表只列出具体文件:

Driver	File	Doc
Core	rockchip_drm_drv.c	rockchip-drm.txt
Framebuffer	rockchip_drm_fb.c	
GEM	rockchip_drm_gem.c	
VOP	rockchip_drm_vop.c rockchip_vop_reg.c	rockchip-vop.txt
LVDS	rockchip_lvds.c	rockchip-lvds.txt



RGA	rockchip_drm_rga.c	rockchip-rga.txt
MIPI	dw-mipi-dsi.c	dw_mipi_dsi_rockchip.txt
	phy-rockchip-inno-mipi-dphy.	phy-rockchip-inno-mipi-dphy.tx
	С	t
HDMI	dw_hdmi-rockchip.c	dw_hdmi-rockchip.txt
	dw-hdmi.c	dw_hdmi.txt
INNO HDMI	inno_hdmi.c	inno_hdmi-rockchip.txt
eDP	analogix_dp-rockchip.c	analogix_dp-rockchip.txt
	analogix_dp_core.c	analogix_dp.txt
	analogix_dp_reg.c	rockchip-dp-phy.txt
	phy-rockchip-dp.c	
DP	cdn-dp-core.c	cdn-dp-rockchip.txt
	cdn-dp-reg.c	
Panel	panel-simple.c	simple-panel.txt

1.1.2 U-boot

驱动路径:

drivers/video/

下表只列出具体文件:

Driver	File
Core	rockchip_display.c
	rockchip_crtc.c
	rockchip_connector.c
	rockchip_phy.c
	rockchip_panel.c
VOP	rockchip_vop.c
	rockchip_vop_reg.c
eDP	rockchip_analogix_dp.c
	rockchip_analogix_dp_reg.c



MIPI	rockchip_mipi_dsi.c
	rockchip-dw-mipi-dsi.c
	rockchip-inno-mipi-dphy.c
Panel	panel_simple.c
	rockchip_dsi_panel.c
LVDS	rockchip_lvds.c



1.2 整体流程

1.2.1 Kernel



kernel启 动过程



2 MIPI

Platform: RK33668H

Board: Sheep

Panel: KingDisplay KD080D24-40NI-B6

2.1 Kernel

2.1.1 MIPI Host

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

```
&mipi_dsi_host {
          status = "okay";
};
```

2.1.2 MIPI PHY

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

```
&mipi_dphy {
          status = "okay";
          rockchip,dsi-panel = <&dsi_panel>;
};
```

① 属性说明

Property	Value	Comment
rockchip,dsi-panel	&dsi_panel	PHY 驱动通过该 phandle,可以获取屏相关参数,
		根据屏的 timing 计算出所需 bit-rate,同时对 PHY
		进行正确配置,并将该参数传递给 HOST,使 HOST
		能正确初始化。

2.1.3 LOGO

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts



```
&route_mipi {
     status = "okay";
};
```

Note: 如果没有开启 logo, 只有 Android 启动才会显示 Android Logo。

2.1.4 Panel

```
&mipi_dsi_host {
    dsi_panel: panel@0 {
        compatible = "simple-panel-dsi";
        reg = <0>;

        backlight = <&backlight>;
        reset-gpios = <&gpio0 21 GPIO_ACTIVE_LOW>;
        enable-gpios = <&gpio0 22 GPIO_ACTIVE_HIGH>;

        dsi,flags = <(MIPI_DSI_MODE_VIDEO | MIPI_DSI_MODE_VIDEO_BURST)>;
        dsi,format = <MIPI_DSI_FMT_RGB888>;
        dsi,lanes = <4>;

        delay,prepare = <20>;
        reset-delay-ms = <20>;
        reset-
```



```
disp_timings: display-timings {
    native-mode = <&timing0>;

    timing0: timing0 {
        clock-frequency = <660000000>;
        hactive = <800>;
        hfront-porch = <18>;
        hsync-len = <18>;
        hback-porch = <18>;
        vactive = <1280>;
        vfront-porch = <6>;
        vsync-len = <4>;
        vback-porch = <6>;
        vsync-active = <0>;
        vsync-active = <0>;
        de-active = <0>;
        pixelclk-active = <0>;
};
};
};
```

① 属性说明

Property	Value	Comment	
compatible	simple-panel-dsi	与 panel 驱动进行匹配,MIPI 屏统一使	
		用该字符串进行匹配。	
reg	0	DSI virtual channel	
backlight	&backlight	引用 backlight 节点,panel 驱动会对背光	
		进行控制。	
reset-gpios	&gpio0 21 GPIO_ACTIVE_LOW	屏的 Reset 脚 GPIO 配置,参考原理图。	
enable-gpios	&gpio0 22 GPIO_ACTIVE_HIGH	屏的 Enable 脚 GPIO 配置,参考原理图。	
dsi,flags	(MIPI_DSI_MODE_VIDEO	Video Burst Mode,大部分 MIPI 屏都是	
	MIPI_DSI_MODE_VIDEO_BURST)	使用该模式,参考屏规格书和MIPI协议。	
dsi,format	MIPI_DSI_FMT_RGB888	Pixel Format	
dsi,lanes	4	Lane Number	
delay,prepare	20	Enable 信号有效之后,延时 20ms,参考	
		屏规格书和屏驱动。	
reset-delay-ms	20	Reset 信号有效脉冲宽度,参考屏规格书	



	和屏驱动。
panel-init-sequence	 屏的上电初始化序列,一般由屏规格书
	说明或者由屏厂 FAE 提供,具体参数配
	置方式参考下文说明。
panel-exit-sequence	 屏的下电初始化序列,一般由屏规格书
	说明或者由屏厂 FAE 提供,具体参数配
	置方式参考下文说明。
display-timings	 屏的 timing,参考屏规格书。

Note: 除了以上部分所列 Property,还有其他可选的 Property 可以配置,具体参考内核相关文档或者屏驱动的代码。

2.1.5 Command

2.1.5.1 命令格式

说明:前3个字节(16进制),分别代表 Data Type,Delay,Payload Length。

从第四个字节开始的数据代表长度为 Length 的实际有效 Payload。

以 panel-init-sequence 为例:

第一条命令[39 00 04 b9 ff 83 94]的解析如下:

Data Type: 0x39 (DCS Long Write)



Delay: 0x00 (ms)

Payload Length: 0x04 (Bytes)

Payload: 0xb9 0xff 0x83 0x94

最后一条命令[05 00 01 29]的解析如下:

Data Type: 0x05 (DCS Short Write, no parameters)

Delay: 0x00 (ms)

Payload Length: 0x01 (Bytes)

Payload: 0x29

1) Data Type



Table 16 Data Types for Processor-sourced Packets

Data Type, hex	Data Type, binary	Description	Packet Size
0x01	00 0001	Sync Event, V Sync Start	Short
0x11	01 0001	Sync Event, V Sync End	Short
0x21	10 0001	Sync Event, H Sync Start	Short
0x31	11 0001	Sync Event, H Sync End	Short
0x08	00 1000	End of Transmission packet (EoTp)	Short
0x02	00 0010	Color Mode (CM) Off Command	Short
0x12	01 0010	Color Mode (CM) On Command	Short
0x22	10 0010	Shut Down Peripheral Command	Short
0x32	11 0010	Turn On Peripheral Command	Short
0x03	00 0011	Generic Short WRITE, no parameters	Short
0x13	01 0011	Generic Short WRITE, 1 parameter	Short
0x23	10 0011	Generic Short WRITE, 2 parameters	Short
0x04	00 0100	Generic READ, no parameters	Short
0x14	01 0100	Generic READ, 1 parameter	Short
0x24	10 0100	Generic READ, 2 parameters	Short
0x05	00 0101	DCS Short WRITE, no parameters	Short
0x15	01 0101	DCS Short WRITE, 1 parameter	Short
0x06	00 0110	DCS READ, no parameters	Short
0x37	11 0111	Set Maximum Return Packet Size	Short
0x09	00 1001	Null Packet, no data	Long
0x19	01 1001	Blanking Packet, no data	Long
0x29	10 1001	Generic Long Write	Long
0x39	11 1001	DCS Long Write/write_LUT Command Packet	Long
0x0C	00 1100	Loosely Packed Pixel Stream, 20-bit YCbCr, 4:2:2 Format	Long
0x1C	01 1100	Packed Pixel Stream, 24-bit YCbCr, 4:2:2 Format	Long
0x2C	10 1100	Packed Pixel Stream, 16-bit YCbCr, 4:2:2 Format	Long
0x0D	00 1101	Packed Pixel Stream, 30-bit RGB, 10-10-10 Format	Long
0x1D	01 1101	Packed Pixel Stream, 36-bit RGB, 12-12-12 Format	Long

Data Type, hex	Data Type, binary	Description	Packet Size
0x3D	11 1101	Packed Pixel Stream, 12-bit YCbCr, 4:2:0 Format	Long
0x0E	00 1110	Packed Pixel Stream, 16-bit RGB, 5-6-5 Format	Long
0x1E	01 1110	Packed Pixel Stream, 18-bit RGB, 6-6-6 Format	Long
0x2E	10 1110	Loosely Packed Pixel Stream, 18-bit RGB, 6-6-6 Format	Long
0x3E	11 1110	Packed Pixel Stream, 24-bit RGB, 8-8-8 Format	Long
0xX0 and 0xXF, unspecified	XX 0000 XX 1111	DO NOT USE All unspecified codes are reserved	



说明:

以常用的 Write Packet 为例。

① DCS Write

0x05	00 0101	DCS Short WRITE, no parameters	Short
0x15	01 0101	DCS Short WRITE, 1 parameter	Short

DCS packet 包括一个字节的 dcs 命令,以及 n 个字节的 parameters。

如果 n < 2,将以 Short Packet 的形式对 Payload 进行打包。n = 0,表示只发送 dcs 命令,不带参数,Data Type 为 0x05;n = 1,表示发送 dcs 命令,带一个参数,Data Type 为 0x15。

如果 n >= 2,将以 Long Packet 的形式对 Payload 进行打包。此时发送 dcs 命令,带 n 个参数,Data Type 为 0x39。

Note: DCS 命令的含义由 MIPI Alliance Specification for Display Command Set.pdf 标准文档指定。 厂商自定义的命令按 Generic Write 方式进行发送。有的屏不会区分 DCS Packet 和 Generic Packet,都会按 DCS 的方式发 Packet,这需要参考屏规格书或咨询屏厂 FAE。

② Generic Write

0x03	00 0011	Generic Short WRITE, no parameters	Short
0x13	01 0011	Generic Short WRITE, 1 parameter	Short
0x23	10 0011	Generic Short WRITE, 2 parameters	Short

Let	Les .	1	1.5
0x29	10 1001	Generic Long Write	Long

Gerneic Packet 包括 n 个字节的 parameters。

如果 n < 3,将以 Short Packet 的形式对 Payload 进行打包。n = 0,表示 no parameters,Data Type 为 0x03;n = 1,表示 1 parameter,Data Type 为 0x13;n = 2,表示 2 parameters,Data Type 为 0x23。如果 n >= 3,将以 Long Packet 的形式进行对 Payload 打包,表示 n parameters,Data Type 为 0x29。

2) Delay

表示当前 Packet 发送完成之后,需要延时多少 ms,再开始发送下一条命令。

3) Payload Length



表示 Packet 的有效负载长度。

4) Payload

表示 Packet 的有效负载,长度为 Payload Length。

Note:对于不同的 SDK, Payload 之前的头部可能会有细微差异,因为 Rockchip 可能会根据需求,对 DTS 中 Command 的前三个字节格式进行相应扩展,具体参考 simple-panel.txt 文档,它会与发布的代码同步更新。

2.1.5.2 Example

Note: 为了方便,以下例子以 Japan Display 的 H070ME05000 进行说明,该屏的规格书有详细的初始化序列说明。

(B) On sequence

sequence	DataType (hex)	index (hex)		meters (hex)	description	comment
		SL	EEPI	MODE		
				1		
DCDC EN L->H	1 1		П	_	DCDC EN L->H (VSP,VSN on)	
wait 20ms						
command	05	01	-	-	soft reset	
wait 5ms	-					
command	23	B0	1	00	MCAP	
command	29	B3	1 2 3 4 5	04 08 00 22 00	Interface setting	
command	29	B4	1	0C	Interface ID setting	
command	29	B6	1 2	3A D3	DSI control	
command	15	51	1	E6	write display brightness	
command	15	53	1	2C	write control display	
command	15	3A	1	77	set pixel format	
command	39	2A	1 2 3 4	00 00 04 AF	set column address	
command	39	28	1 2 3 4	00 00 07 7F	set page address	
send image	39	2C/3C		- 27	write memory / write memory continue	
command	05	11	-		exit sleep mode	
wait 120ms						
command	05	29	-	-	set display on	
wait min 0ms						
LED EN L->H					LED EN L->H	



```
panel-init-sequence = [
    05 05 01 01
    23 00 02 b0 00
    23 00 02 d6 01
    29 00 06 b3 14 08 00 22 00
    29 00
         02 b4 0c
    29 00
          03 b6 3a c3
    15 00 02 51 e6
    15 00 02 53 2c
    15 00
         02 3a 77
    39 00 05 2a 00 00 04 af
    39 00 05 2b 00 00 07 7f
    05 78 01 29
    05 00 01 11
```

(C) Off sequence

sequence	DataTyp (hex)	index (hex)	paramet # (he		comment
			ORMAL	MODE	
			1	L	
command	05	28		set display off	
wait 20ms					
command	05	10	(0)	enter sleep mode	
wait 80ms					
DCDC_EN H->L			18	DCDC_EN H->L (VSP,VSN off)	
wait 20ms					
				Ľ	
Ž.			SLEEP N	ODE	1

2.1.6 常见问题

(1) 驱动 bind 不成功。

解决方法:

- ① 检查相关驱动是否有编进内核。
- ② 检查 dts 中相关驱动的 node 是否配置正确。
- ③ 检查 dts 中 panel 节点下的资源是否与其他设备冲突,从而导致屏驱动因获取不到资源而加载失败,例如 enable-gpios 与 backlight 的 enable-gpios 冲突。
- (2) 开启 logo 的情况下, uboot 阶段显示正常, 从 kernel logo 开始图像有偏移, 休眠唤醒后才正



常。

解决方法: 先尝试将 panel 的 clock-frequency (像素时钟)往下调,直到显示正常。之后再调整 iming 将帧率调到所需帧率。

3 eDP

Platform: RK33668H

Board: Sheep

Panel: LG LP079QX1-SP0V

3.1 配置方式1

3.1.1 Kernel

3.1.1.1 Panel

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

```
/ {
    edp_panel: edp-panel {
        compatible = "simple-panel";
        backlight = <&backlight>;
        enable-gpios = <&gpio0 22 GPIO_ACTIVE_HIGH>;

    delay,prepare = <120>;
```



```
disp_timings: display-timings {
    native-mode = <&timing0);

    timing0: timing0 {
        clock-frequency = <2000000000);
        hactive = <1536>;
        vactive = <2048>;
        hfront-porch = <12>;
        hsync-len = <16>;
        hback-porch = <48);
        vfront-porch = <48);
        vsync-len = <4>;
        vback-porch = <8>;
        vsync-active = <0>;
        vsync-active = <0>;
        de-active = <0>;
        pixelclk-active = <0>;
    };
};

ports {
    panel_in_edp: endpoint {
        remote-endpoint = <&edp_out_panel>;
    };
};
};
```

Note: 具体 Property 含义以及其他可选 Property 配置,参考内核相关文档和驱动。

3.1.1.2 eDP Host

Note: 具体 Property 含义以及其他可选 Property 配置,参考内核相关文档和驱动。



3.1.1.3 eDP PHY

```
&edp_phy {
         status = "okay";
};
```

3.1.1.4 LOGO

```
&route_edp {
         status = "okay";
};
```

3.2 配置方式 2

把 Timing 写在 panel-simple.c 中,直接以短字符串匹配,该方式为 upstream 推荐的使用方式。

3.2.1 Kernel

3.2.1.1 Panel

\$ vim drivers/gpu/drm/panel/panel-simple.c



\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts



Note: 具体 Property 含义以及其他可选 Property 配置,参考内核相关文档和驱动。

3.2.1.2 eDP Host

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

```
&edp {
    force-hpd;
    status = "okay";

    ports {
        edp_out: port@1 {
            reg = <1>;

        edp_out_panel: endpoint {
                 remote-endpoint = <&panel_in_edp>;
        };
    };
};
```

Note: 具体 Property 含义以及其他可选 Property 配置,参考内核相关文档和驱动。

3.2.1.3 eDP PHY

```
&edp_phy {
         status = "okay";
};
```



3.2.1.4 LOGO

```
&route_edp {
     status = "okay";
};
```

3.2.2 U-boot

\$ vim drivers/video/rockchip_panel.c

3.3 配置方式3

不填写任何 Timing, 直接使用 EDID 来获取 Timing。



3.3.1 Kernel

3.3.1.1 Panel

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

3.3.1.2 eDP Host

3.3.1.3 eDP PHY

```
&edp_phy {
          status = "okay";
};
```



3.3.1.4 LOGO

```
&route_edp {
        status = "okay";
};
```

```
delay prepare[120] unprepare[0] enable[0] disable[0]
read logo on state from dts [1]
EDID data does not include any extensions.
Using display timing from edid
EDID version: 1.4
Product ID code: c118
Manufacturer: APP
Serial number: 00000000
Manufactured in week: 26 year: 2012
Video input definition: digital signal, voltage level 1, composite sync, serration v
Monitor is RGB
Maximum visible display size: 12 cm x 16 cm
Power management features: no active off, no suspend, no standby
Estabilished timings:
Standard timings:
         1536x2048
                         59 Hz (detailed)
Monitor ID: 079L1JY41
Monitor name: Color LCD
Detailed mode clock 200000 kHz, flags[a]
    H: 1536 1548 1564 1612
    V: 2048 2056 2060 2068
bus format: 100e
Link Training Clock Recovery success
Link Training success!
```

4 LVDS

Platform: RK33668H

Board: Sheep

Panel: SAMSUNG LSL070NL01

4.1 LVDS 节点配置

\$ vim arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3368-sheep.dts

1) 打开 uboot 显示,这边如果没有设置为 okay, 到 android 起来后才可以看到显示。



2) LVDS 输出模式配置

```
&lvds {
         status = "okay";
         rockchip,data-mapping = "vesa";
         rockchip,data-width = <24>;
         rockchip,output = "lvds";
         rockchip,panel = <&lvds_panel>;
};
```

3) 时序、电源等相关配置

4.2 属性说明

Property	Value	Comment
rockchip,data-mapping	vesa or jeida	LVDS 信号的两种编码方式,具体对应关
		系参考 4.3 的 data mapping 说明。
rockchip,data-width	18 or 24 or 30	LVDS 的数据位, RGB 三个分量都是 6 的
		填 18, RGB 三个分量都是 8 的填 24, RGB
		三个分量都是 10 的填 30,
rockchip,output	lvds or rgb	LVDS 输出的两种模式:
		lvds: LVDS 屏的配置;
		rgb: RGB 屏的配置。



compatible	simple-panel	与 panel 驱动进行匹配。
backlight	&backlight	引用 backlight 节点,panel 驱动会对背光
		进行控制。
enable-gpios	&gpio0 22 GPIO_ACTIVE_HIGH	屏的 Enable 脚 GPIO 配置,参考原理图。
delay,prepare	20	Enable 信号有效之后,延时 20ms。

4.3 Data mapping

1) 6 bit output mode

采用 4+1 的传输模式, 既 4 组数据信号加一组时钟信号, 最后一组数据信号传输无效数据。

sa ferra e e mensa.		VESA_6BIT	JEIDA_6BIT
Y 0	TX0 TX1 TX2 TX3 TX4 TX6 TX7	R0 R1 R2 R3 R4 R5 G0	R2 R3 R4 R5 R6 R7 G2
Y 1	TX8 TX9 TX12 TX13 TX14 TX15 TX18	G1 G2 G3 G4 G5 B0 B1	G3 G4 G5 G6 G7 B2 B3
Y 2	TX19 TX20 TX21 TX22 TX24 TX25 TX26	B2 B3 B4 B5 HSYNC VSYNC ENABLE	B4 B5 B6 B7 HSYNC VSYNC ENABLE
Y 3	TX27 TX5 TX10 TX11 TX16 TX17 TX23	GND GND GND GND GND GND RSVD	GND GND GND GND GND GND RSVD



2) 8 bit output mode

采用 4+1 的传输模式, 既 4 组数据信号加一组时钟信号。

		VESA_8BIT	JEIDA_8BIT
	TX0	R0	R2
	TX1	R1	R3
1722	TX2	R2	R4
Y	TX3	R3	R5
0	TX4	R4	R6
	TX6	R5	R7
	TX7	G0 	G2
	TX8	G1	G3
	TX9	G2	G4
Y	TX12	G3	G5
1	TX13	G4	G6
	TX14	G5	G7
	TX15	В0	B2
	TX18	B1	B3
	TX19	B2	В4
	TX20	В3	B5
110	TX21	B4	В6
Y	TX22	B5	B7
2	TX24	HSYNC	HSYNC
	TX25	VSYNC	VSYNC
	TX26	ENABLE	ENABLE
	TX27	R6	R0
	TX5	R7	R1
	TX10	G6	G0
Y	TX11	G7	G1
3	TX16	В6	В0
	TX17	В7	B1
	TX23	RSVD	RSVD

3) 10 bit output mode

采用 5+1 的传输模式, 既 5 组数据信号加一组时钟信号



		VESA_10BIT	JEIDA_10BIT
Y 0	TX0 TX1 TX2 TX3 TX4 TX6 TX7	R0 R1 R2 R3 R4 R5 G0	R4 R5 R6 R7 R8 R9 G4
Y 1	TX8 TX9 TX12 TX13 TX14 TX15	G1 G2 G3 G4 G5 B0 B1	G5 G6 G7 G8 G9 B4 B5
Y 2	TX19 TX20 TX21 TX22 TX24 TX25 TX26	B2 B3 B4 B5 HSYNC VSYNC ENABLE	B6 B7 B8 B9 HSYNC VSYNC ENABLE
Y 3	TX27 TX5 TX10 TX11 TX16 TX17 TX23	R6 R7 G6 G7 B6 B7 GND	R2 R3 G2 G3 B2 B3 GND
Y 4	TX27 TX5 TX10 TX11 TX16 TX17 TX23	R8 R9 G8 G9 B8 B9 GND	R0 R1 G0 G1 B0 B1 GND