

CURRICULUM VITAE

Nom et prénom : MASMOUDI Lhoussaine

Fonction : Enseignant-chercheur

Etablissement : Faculté des Sciences de Rabat

Grade actuel : Professeur de l'Enseignement Supérieur, 'C'

Adresse : Département de Physique, Faculté des Sciences, B.P.1014, Av. Ibn

Battouta, Rabat, Maroc

Tél. : 06 64 47 20 34

E-mail : lhmasmoudi@gmail.com, l.masmoudi@um5r.ac.ma

DIPLÔMES

- ☞ **Mai 1994** : Doctorat en Sciences Physiques (PhD), (Option Technologie de l'Information), Université de Valladolid, Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales (ETSII), Espagne.
- ☞ **Juillet 1988** : Diplôme de Spécialité de 3ème cycle (Doctorat de 3ème cycle), Discipline : Physique, (Option Automatique et Traitement du Signal), Université Sidi Mohamed Ben Abdellah, Faculté des Sciences Dhar Mehraz-Fès.
- ☞ **Juillet 1985** : Certificat des Études Supérieures Spécialisées (C.E.U.S), Discipline : Physique (Option Micro-Électronique), Université Mohammed V de Rabat, Faculté des Sciences.
- ☞ **Juillet 1983** : Licence Ès Science Physique (Option Électronique), Faculté des Sciences, Université Mohammed V de Rabat.

LANGUES ETRANGERES

- Français, Anglais, Espagnole et le Portugais (débutant).

DOMAINE DE COMPETENCES

- Electronique, Traitement de signal 1D/2D, Traitement et analyse des images et Vision artificielle.

RESPONSABILITES ET ACTIVITES DE RECHERCHE

- Responsable de l'équipe "Image et Vision", Laboratoire Conception et Systèmes depuis Juin 2017 à ce jours .
- Directeur du Laboratoire Electronique et Traitement du Signal/ Géomatique, Juin 2012-Juillet 2017.
- Responsable de l'UFR : Sciences et Imagerie (P01/04/Doctorat).
- Responsable de la formation : DESA Imagerie et Vision Artificielle (P07/05/DESA).
- Coordonnateur du projet PPR2 « Conception et Développement d'un Robot-Prototype Mobile Ecologique Dédié à des Utilisations en Agriculture : Application à la Pulvérisation aux Cultures de Fraises » (octobre 2016 - octobre juin 2024).
- Coordonnateur du projet « Classification de l'Utilisation du Sol à partir des Image

Satellites de Haute Résolution » (2006-2007).

- Coordonnateur du projet du projet « Elaboration de Système Tridimensionnel pour l'Inspection et la Conception en Technologie de Production ». (2001-2004).

ENCADREMENT ET CO-ENCADREMENT DES TRAVAUX SCIENTIFIQUES

- Une dizaine de thèses de Doctorat
- Une vingtaine de mémoires de PFE de DESA/MASTER
- Une trentaine de mémoires de PFE Licence

PRODUCTION SCIENTIFIQUE

PUBLICATIONS :

Plusieurs publications dans des revues internationales et dans des conférences internationales avec comité de lecture et actes :

- https://www.researchgate.net/profile/Lhoussaine_Masmoudi
- ID ORCID : [0000-0002-8857-4249](https://orcid.org/0000-0002-8857-4249)

BREVETS D'INVENTION :

- Système et procédé de robot agricole pour la pulvérisation autonome et localisée de pesticides sous serre : Agri-Eco Robot, Brevet d'invention National. N° MA56823. Office Marocain de la Propriété Industrielle et Commerciale OMPIC – Maroc (Décembre 2021).
- Système de vision omnidirectionnelle stéréo Demande de brevet d'invention National. N° MA56824. Office Marocain de la Propriété Industrielle et Commerciale OMPIC – Maroc (Décembre 2021).
- Un système de suiveur solaire et détecteur de l'état de la surface de panneau solaire basé sur la vision omnidirectionnelle Brevet d'invention National N° MA46810B1. Office Marocain de la Propriété Industrielle et Commerciale OMPIC – Maroc (Mars 2021).

I.3- Responsabilités de recherches

• Responsable de structure de recherche :

- Equipe Image et Vision, Laboratoire Conception et Systèmes, à la FSR, depuis Juin 2017, à ce jour.
- Directeur du Laboratoire Electronique et Traitement du Signal/ Géomatique, 2012- 2017.

• Responsable de formation :

- l'UFR : Sciences et Imagerie (P01/04/Doctorat) , à la FSR, depuis décembre 2005.
- DESA : Imagerie et Vision Artificielle (P07/05/DESA), 3eme cycle, à la FSR, 2005-2008.

- **Coordonnateur de projet de recherche :**

- Programme Al-Khawarizmi intitulé « Développement de méthodes de vision par ordinateur comme outils d'aide à la décision en agriculture intelligente », Octobre 2020 -2023 (Encours).
- Programme PPR2 intitulé « Conception et Développement d'un Robot-Prototype Mobile Ecologique Dédié à des Utilisations en Agriculture : Application à la Pulvérisation aux Cultures de Fraises », Octobre 2016-Juin 2024.
- Programme du Comité Mixte Interuniversitaire Maroco-Espagnol, côté Marocain, du projet PCI intitulé « Classification de l'Utilisation du Sol à partir des Images Satellites de Haute Résolution », 2006-2007.
- Programme, PROTARS I N°P6T1/15, CNRST, intitulé « Elaboration de Système Tridimensionnel pour l'Inspection et la Conception en Technologie de Production », 2001-2004.