

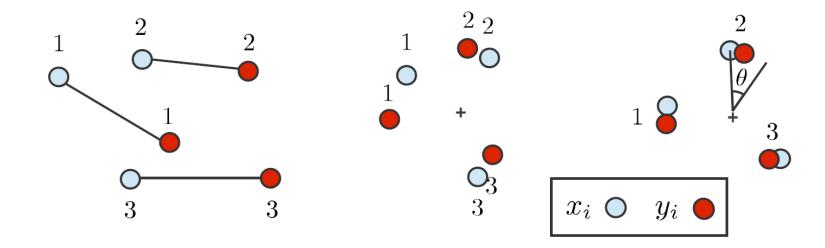
# Objektdetektion mit der Kinect 2.0 und Bingham Procrustean Alignment

Lingyue He und Rouven Winkler



## Aufgabenstellung (1)

- Objektdetektion mit Kinect 2.0
  - 3D-Modelle (Punktwolken) müssen bestmöglich in eine Szene eingepasst werden
    - => (Euklidische) Transformation zur bestmöglichen Ausrichtung der Modellpunktwolken gesucht





## Aufgabenstellung (2)

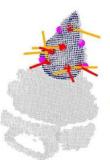
- Umsetzung des neuen Verfahrens Bingham Procrustean Alignment (BPA) und Vergleich mit Standardverfahren Iterative Closest Point (ICP)
- Implementierung des ICP-Verfahrens als Referenz Vorgehensweise in jeder Iteration:
  - (1) Bestimmung von Punktkorrespondenzen zwischen Modell und Szene
  - (2) Schätzung der zugrunde liegenden Transformation unter Optimierung der mittleren quadratischen Abweichung
  - (3) Transformation des Modells

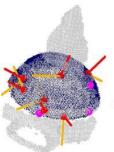


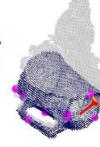
## Aufgabenstellung (3)

- Implementierung des BPA-Verfahrens
  - Wahrscheinlichkeitsverteilung (Bingham) über mögliche Modellposen
  - Beste Transformation ist Modus der Verteilung
  - Verwendung eines iterativen Algorithmus ähnlich zu ICP Vorgehensweise in jeder Iteration:
    - (1) Bestimmung von Punktkorrespondenzen
    - (2) Ermittlung der Bingham-Verteilung
    - (3) Auswahl der wahrscheinlichsten Pose/Transformation
    - (4) Transformation des Modells
  - Einfache Fusionierung der Basisverteilung mit zusätzlichen Messungen
    - => Einbeziehung von
      Punktkorrespondenzen
      zwischen orientierten
      Merkmalen möglich











#### Meilensteine

#### (1) Datensatz

- 3D-Modelle für diverse Objekte erstellt
- Szenen mit jeweils 2 4 Objekten aufgenommen

#### (2) Iterative Closest Point

- Verfahren implementiert
- Verfahren evaluiert

#### (3) Bingham Procrustean Alignment

- Basis-Verfahren implementiert
- Erweiterung implementiert:
   Einbeziehung zusätzlicher Merkmalskorrespondenzen
- Verfahren evaluiert





# Projektplan (1)

			Datensatz ↓			ICP ↓	
Arbeitsaufgaben	KW	KW	KW	KW	KW	KW	KW
	17	18	19	20	21	22	23
Einarbeitung in Theorie							
Einarbeitung in Kinect 2.0							
Erstellung des Datensatzes							
Vorverarbeitung der Daten							
Implementierung ICP							
Visualisierung der Alignments							
Evaluation ICP							
Implementierung BPA							
Erweiterung BPA							
Evaluation BPA							
Vergleich: BPA vs. ICP							
Schriftliche Ausarbeitung							



# Projektplan (2)

**BPA** 

					ļ	
Arbeitsaufgaben	KW	KW	KW	KW	KW	KW
	24	25	26	27	28	29
Einarbeitung in Theorie						
Einarbeitung in Kinect 2.0						
Erstellung des Datensatzes	Zwischen-					
Vorverarbeitung der Daten						
Implementierung ICP						Endbericht
Visualisierung der Alignments						+
Evaluation ICP	bericht					Abgabe der Ausarbeitung
Implementierung BPA						9
Erweiterung BPA						
Evaluation BPA						
Vergleich: BPA vs. ICP						
Schriftliche Ausarbeitung						





