Aljabar Linier

[KOMS120301] - 2023/2024

3.1 - Sistem Persamaan Linier

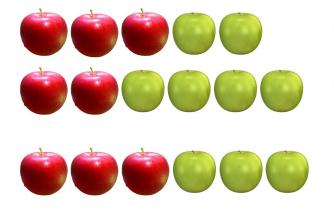
Dewi Sintiari

Program Studi S1 Ilmu Komputer Universitas Pendidikan Ganesha

Week 3 (September 2023)



Motivasi

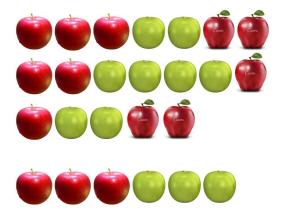


Rp 21.000,00

Rp 22.000,00

???

Motivasi



Rp 26.000,00

Rp 24.500,00

Rp 16.000,00

???

Bagian 1: Sistem Persamaan Linier (SPL)

Tujuan pembelajaran

Setelah kuliah ini, Anda diharapkan dapat:

- menganalisis komponen sistem persamaan linier;
- memverifikasi apakah himpunan yang diberikan adalah solusi dari suatu SPL;
- mengidentifikasi SPL homogen dan non-homogen;
- merumuskan matriks koefisien dan matriks augmentasi dari SPL yang diberikan;
- menunjukkan bahwa operasi baris elementer memberikan SPL yang ekuivalen;
- menganalisis interpretasi geometris SPL dengan 1, 2, atau 3 variabel;
- menerapkan algoritma eliminasi dan substitusi untuk menyelesaikan SPL;
- menjelaskan konsep SPL yang ditulis dalam matriks segitiga atau dalam bentuk matriks eselon.

Terminologi dan notasi (1)

Diberikan variabel yang tidak diketahui $x_1, x_2, ..., x_n$. Sebuah sistem persamaan linier pada variabel tersebut didefinisikan sebagai:

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \cdots + a_nx_n = b$$
 (1)

dimana $a_1, a_2, \ldots, a_n, b \in \mathbb{R}$ (ini dapat diganti dengan *field* lain).

Solusi persamaan (1) adalah daftar nilai yang bersesuaian dengan variabel, atau vektor u dalam \mathbb{R}^n .

$$x_1 = r_1, x_2 = r_2, \dots, x_n = r_n \text{ or } u = (r_1, r_2, \dots, r_n)$$

Ini berarti:

$$a_1r_1 + a_2r_2 + \cdots + a_nr_n = b$$
 bernilai benar

Dalam hal ini, dikatakan bahwa *u* memenuhi persamaan (1).



Terminologi dan notasi (2)

Dalam persamaan (1):

$$a_1x_1+a_2x_2+\cdots+a_nx_n=b$$

Dalam hal ini:

- persamaan ditulis dalam bentuk standar
- konstanta a_k adalah koefisien dari x_k
- b adalah suku konstan dari persamaan

Catatan: Jika *n* kecil, digunakan huruf yang berbeda untuk menunjukkan variabel, daripada menggunakan pengindeksan.

Contoh: Berapakah banyaknya solusi SPL?

Diberikan persamaan:

$$2x + 3y - z = 4$$

Dapatkah Anda menemukan solusi untuk persamaan tersebut?

Berapa banyak solusi yang dapat Anda temukan?

Sistem persamaan linier

Sistem persamaan linier adalah daftar persamaan linier: L_1, L_2, \ldots, L_m dengan variabel yang sama x_1, x_2, \ldots, x_n .

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \tag{1}$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \tag{2}$$

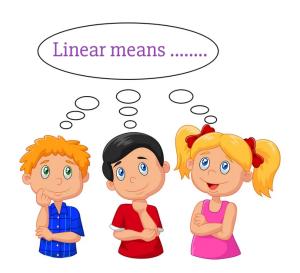
$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m$$
 (4)

dimana a_{ij} dan b_i adalah konstanta.

- Sistem persamaan linier ditulis dalam bentuk standar;
- a_{ij} adalah koefisien variabel x_j dalam persamaan L_i ;
- bilangan b_i adalah konstanta dari persamaan L_i .



Apa arti kata "linier"?



Bagian 2: Jenis-jenis Sistem Persamaan Linear

Istilah dasar yang terkait dengan "sistem persamaan linear"

• SPL tersebut berukuran $m \times n$

Solusi dari sistem adalah daftar nilai untuk yang tidak diketahui atau vektor u dalam \mathbb{R}^n .

$$x_1 = r_1, x_2 = r_2, \dots, x_n = r_n \text{ or } u = (r_1, r_2, \dots, r_n)$$



Contoh: Memverifikasi solusi SPL

Diketahui sistem persamaan linear berikut:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 5 \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 - 2x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - 5x_3 + 4x_4 = 3 \end{cases}$$

- Berapa nilai m dan n dalam SPL tersebut?
- Tentukan apakah vektor berikut merupakan solusi dari sistem tersebut!
 - u = (-8, 6, 1, 1)
 - v = (-10, 5, 1, 2)

Matriks augmentasi dan matriks koefisien suatu SPL (1)

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \cdots & & & & & \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix} \quad \text{and} \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & & & & \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

- matriks sebelah kiri disebut matriks augmentasi;
- matriks sebelah kanan disebut matriks koefisien.

Selanjutnya, vektor:

$$\left[egin{array}{c} b_1 \ b_2 \ dots \ b_m \end{array}
ight]$$

disebut vektor konstan (atau matriks konstan) dari sistem.

Matriks augmentasi dan matriks koefisien suatu SPL (2)

Diberikan SPL:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 5 \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 - 2x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 - 5x_3 + 4x_4 = 3 \end{cases}$$

Matriks augmentasi dan matriks koefisien didefinisikan sebagai berikut:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 3 & 5 \\ 2 & 3 & 1 & -2 & 1 \\ 1 & 2 & -5 & 4 & 3 \end{bmatrix} \quad dan \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 3 \\ 2 & 3 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & -5 & 4 \end{bmatrix}$$

SPL homogen dan non-homogen

Sebuah SPL:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix} \quad dan \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

dikatakan homogen jika $b_i = 0$, $\forall i$. SPL yang tidak homogen dikatakan non-homogen.

Setiap SPL homogen selalu memiliki solusi.

Bisakah Anda menebak solusinya?

SPL ter-degenerasi dan non-degenerasi

Sebuah *persamaan linier* dikatakan ter-degenerasi jika semua koefisiennya adalah nol.

$$0x_1+0x_2+\cdots+0x_n=b$$

Coba pikirkan, apa syarat suatu persamaan linier ter-degenerasi agar memiliki solusi?

SPL ter-degenerasi dan non-degenerasi

Sebuah *persamaan linier* dikatakan ter-degenerasi jika semua koefisiennya adalah nol.

$$0x_1+0x_2+\cdots+0x_n=b$$

Coba pikirkan, apa syarat suatu persamaan linier ter-degenerasi agar memiliki solusi?

- Jika $b \neq 0$, maka persamaan tidak memiliki solusi.
- Jika b = 0, maka setiap vektor $u = (r_1, r_2, \dots, r_n)$ pada \mathbb{R}^n adalah solusi dari persamaan tersebut.

SPL ter-degenerasi

Teorema

Misalkan \mathcal{L} adalah sistem persamaan linier yang memuat persamaan ter-degenerasi L, dengan konstanta b.

- **1** Jika $b \neq 0$, maka sistem \mathcal{L} tidak memiliki solusi.
- ② Jika b = 0, maka L dapat dihapus dari \mathcal{L} tanpa mengubah himpunan solusi \mathcal{L} .

Bisakah Anda memberikan argumen mengapa teorema tersebut benar?

Variabel *utama* (*leading*) dalam persamaan linier nonter-degenerasi

Diberikan sebuah SPL **non-degenerasi** *L*.

Apa yang dapat Anda katakan tentang koefisien L?

Variabel *utama* (*leading*) dalam persamaan linier nonter-degenerasi

Diberikan sebuah SPL **non-degenerasi** *L*.

Apa yang dapat Anda katakan tentang koefisien L?
 L memiliki setidaknya satu koefisien tak-nol

Contoh

Berikut ini adalah contoh SPL non-degenerasi.

$$0x_1 + 0x_2 + 5x_3 + 6x_4 + 0x_5 + 8x_6 = 7$$
 dan $0x + 2y - 4z = 5$

Dalam hal ini, koefesien yang bernilai 0 biasanya diabaikan.

$$5x_3 + 6x_4 + 8x_6 = 7$$
 dan $2y - 4z = 5$



Bagian 3: Operasi baris elementer

Kombinasi linier

Diberikan bentuk umum SPL:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \tag{1}$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \tag{2}$$

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m$$
 (4)

Kalikan persamaan m dengan konstanta c_1, c_2, \ldots, c_m :

$$(c_1a_{11}+\cdots+c_ma_{m1})x_1+\cdots+(c_1a_{1n}+\cdots+c_ma_{mn})x_n=c_1b_1+\cdots+c_mb_m$$

Ini adalah kombinasi linier dari persamaan-persamaan dalam SPL.



Contoh

$$3L1: a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$-2L_2: a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$$4L_1: a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$

$$(Sum)L: 3x_1 + 5x_2 - 10x_3 + 29x_4 = 25$$

- L adalah kombinasi linier dari L_1 , L_2 , dan L_3
- Apakah u = (-8, 6, 1, 1) adalah solusi sistem?
- Apakah u = (-8, 6, 1, 1) adalah solusi kombinasi linier?

Apa yang dapat Anda simpulkan?



Sistem yang ekuivalen

Teorema

Diberikan dua SPL, misalkan \mathcal{L}_1 dan \mathcal{L}_2 . Kedua SPL memiliki solusi yang sama jika dan hanya jika setiap persamaan di \mathcal{L}_1 adalah kombinasi linier dari persamaan di \mathcal{L}_2 .

Definisi

Dua sistem persamaan linier dikatakan ekuivalen jika keduanya memiliki solusi yang sama.

Operasi elementer

Diberikan persamaan linier L_1, L_2, \ldots, L_m . Operasi berikut disebut operasi dasar.

• [E1] Tukarkan dua persamaan

Interchange
$$L_i$$
 dan L_j or $L_i \leftrightarrow L_j$

 [E2] Ganti persamaan dengan kelipatan bukan nol dari dirinya sendiri.

Replace
$$L_i$$
 by kL_i or $kL_i \rightarrow L_i$

• **[E3]** Ganti persamaan dengan jumlah kelipatan dari persamaan lain dan dirinya sendiri.

Replace
$$L_j$$
 by $kL_i + L_j$ or $kL_i + L_j \rightarrow L_j$



Operasi elementer

Teorema

Diberikan sebuah sistem \mathcal{L} . Misalkan \mathcal{M} adalah sistem yang diperoleh dari \mathcal{L} oleh urutan elemen operasi berhingga.

Maka SPL $\mathcal M$ dan $\mathcal L$ memiliki solusi yang sama.

Catatan: Terkadang E_2 dan E_3 dapat diterapkan dalam satu langkah:

[E] Ganti persamaan
$$L_j$$
 dengan $kL_i + k'L_j$ (dengan $k, k' \neq 0$)
$$kL_i + k'L_i \rightarrow L_i$$

Bagaimana cara mencari solusi sistem persamaan linier?

 Aplikasikan operasi elementer untuk mengubah sistem yang diberikan menjadi sebuah sistem ekuivalen yang solusinya dapat dengan mudah diperoleh.

Ini disebut Metode Eliminasi Gauss (akan dibahas nanti).



Bagian 4: SPL dengan ≤ 3 variabel

SPL dengan 1 variabel

Contoh

Selesaikan SPL satu variabel berikut:

- 4x 1 = x + 6
- 2x 5 x = x + 3
- 4 + x 3 = 2x + 1 x

Apa yang bisa Anda simpulkan?

SPL dengan 1 variabel

Contoh

Selesaikan SPL satu variabel berikut:

- 4x 1 = x + 6
- 2x 5 x = x + 3
- 4 + x 3 = 2x + 1 x

Apa yang bisa Anda simpulkan?

Teorema

Diberikan sistem persamaan linier (tunggal) ax = b.

- 1 Jika $a \neq 0$, maka $x = \frac{b}{a}$ adalah solusi unik dari sistem.
- ② Jika a = 0, tetapi $b \neq 0$, maka sistem tidak memiliki solusi.
- 3 Jika a = 0 dan b = 0, maka setiap skalar k adalah solusi dari ax = b.



Contoh

Contoh

Selesaikan SPL satu variabel berikut:

- 4x 1 = x + 6 (teorema 7 (1)) Dalam bentuk standar, SPL adalah: 3x = 7. Maka $x = \frac{7}{3}$ adalah solusi uniknya.
- 2x 5 x = x + 3 (teorema 7 (2)) Dalam bentuk standar, SPL adalah: 0x = 8. Maka persamaan tidak memiliki solusi.
- 4 + x 3 = 2x + 1 x (teorema 7 (3)) Dalam bentuk standar, SPL adalah: 0x = 0. Maka setiap skalar k adalah solusi.



Sistem persamaan linier dalam dua variabel

Diberikan sistem dua persamaan linier non-degenerasi dalam dua variabel:

$$A_1x + B_1y = C_1$$
$$A_2x + B_2y = C_2$$

Contoh

Selesaikan sistem persamaan linier berikut:

$$\begin{cases} L_1: \ x - y = -4 \\ L_2: \ 3x + 2y = 12 \end{cases} \begin{cases} L_1: \ x + 3y = 3 \\ L_2: \ 2x + 6y = -8 \end{cases} \begin{cases} L_1: \ x + 2y = 4 \\ L_2: \ 2x + 4y = 8 \end{cases}$$

Apa yang dapat Anda simpulkan?



Banyaknya solusi dari SPL berukuran (2×2)

SPL memiliki sebuah solusi.

$$L_1: x-y=-4$$

 $L_2: 3x+2y=12$

SPL tidak memiliki solusi.

$$L_1: x + 3y = 3$$

 $L_2: 2x + 6y = -8$

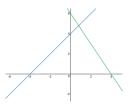
SPL memiliki tak hingga banyaknya solusi.

$$L_1: x + 2y = 4$$

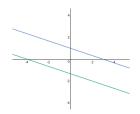
 $L_2: 2x + 4y = 8$



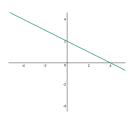
Interpretasi geometris



(a) Tepat satu solusi



(b) Tidak ada solusi



(c) Tak hingga banyaknya solusi

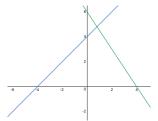
1. Sistem dengan satu solusi

Diberikan SPL:

$$A_1x + B_1y = C_1$$
$$A_2x + B_2y = C_2$$

 Kedua garis yang merepresentasikan SPL tersebut berpotongan di sebuah titik yang sama.

$$\frac{A_1}{A_2} \neq \frac{B_1}{B_2}$$
 or $A_1B_2 - A_2B_1 \neq 0$



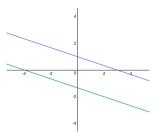
2. SPL yang tidak memiliki solusi

Diberikan SPL:

$$A_1x + B_1y = C_1$$
$$A_2x + B_2y = C_2$$

Kedua garis yang merepresentasikan SPL tersebut sejajar.

$$\frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} \neq \frac{C_1}{C_2}$$
 dimana $A_1B_2 - A_2B_1 = 0$



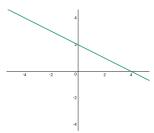
3. SPL dengan tak-hingga banyaknya solusi

Diberikan:

$$A_1x + B_1y = C_1$$
$$A_2x + B_2y = C_2$$

Kedua garis yang merepresentasikan SPL tersebut berhimpit.

$$\frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} = \frac{C_1}{C_2}$$
 dimana $A_1B_2 - A_2B_1 = 0$



Rangkuman

- Sistem memiliki tepat <u>satu solusi</u> ketika $A_1B_2 A_2B_1 \neq 0$.
- Sistem memiliki tidak ada solusi dari banyak solusi ketika $A_1B_2 A_2B_1 = \overline{0}$.

Nilai $A_1B_2 - A_2B_1$ disebut determinan orde dua.

$$\begin{vmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{vmatrix}$$

Q: Dapatkah Anda menjelaskan keterkaitan solusi SPL dengan determinan?

Rangkuman

- Sistem memiliki tepat <u>satu solusi</u> ketika $A_1B_2 A_2B_1 \neq 0$.
- Sistem memiliki tidak ada solusi dari banyak solusi ketika $A_1B_2 A_2B_1 = 0$.

Nilai $A_1B_2 - A_2B_1$ disebut determinan orde dua.

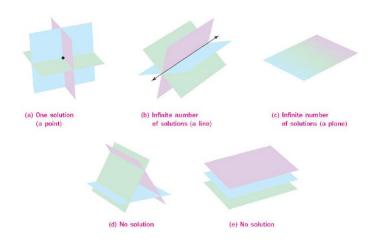
$$\begin{vmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{vmatrix}$$

Q: Dapatkah Anda menjelaskan keterkaitan solusi SPL dengan determinan?

Remark: Suatu sistem memiliki solusi tunggal jika determinan koefisiennya bukan nol.



Banyaknya solusi dari SPL berukuran (3×3)



Contoh 1: Solusi tunggal

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\mathsf{Gaussian \ elimination}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

SPL tersebut memiliki himpunan solusi:

$$x_1 = 1, \ x_2 = 0, \ x_3 = -1$$

Contoh 2: Solusi tak terhingga banyaknya

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 4 \\ 2 & -1 & 1 & | & 2 \\ 1 & 2 & 3 & | & 6 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{Gaussian elimination}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 4 \\ 0 & 1 & 1 & | & 2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

Dari baris terakhir, dapat diturunkan persamaan:

$$0x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 0$$

yang dapat dipenuhi oleh banyak nilai x. Solusinya dapat ditulis dalam bentuk parametrik:

- Misal $x_3 = k$, dengan $k \in \mathbb{R}$.
- Kemudian $x_2 = 2 k$ dan $x_1 = 4 x_2 2x_3 = 4 (2 k) 2k = 2 k$.

Ini berarti terdapat tak terhingga banyaknya solusi, karena ada tak hingga banyaknya kemungkinan nilai k.



Contoh 3: SPL yang tidak memiliki solusi

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 4 \\ 2 & -1 & 1 & | & 2 \\ 1 & 2 & 3 & | & 7 \end{bmatrix} \xrightarrow{\mathsf{Gaussian \ elimination}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 4 \\ 0 & 1 & 1 & | & 2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 1 \end{bmatrix}$$

Dari baris terakhir, dapat diturunkan persamaan:

$$0x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 1 (1)$$

Sehingga, tidak ada kemungkinan nilai $x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{R}$ yang dapat memenuhi persamaan (1).

Bagaimana dengan sistem dengan lebih dari 3 variabel?

Catatan:

- Untuk SPL dengan lebih dari 3 variabel, sulit untuk menafsirkannya secara geometris.
- Namun jumlah solusi yang mungkin dapat diketahui dengan melihat bentuk dari matriks eselon tereduksi.

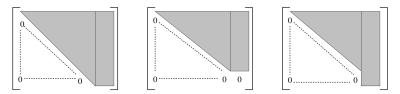


Figure: Left (solusi tunggal), middle (banyak solusi), right (tidak ada solusi) — source: lecture notes of Rinaldi Munir, ITB

bersambung...