

Міністерство освіти і науки України  
Національний технічний університет України  
«Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського»  
Факультет інформатики та обчислювальної техніки  
Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота №3.2  
з дисципліни  
«Інтелектуальні вбудовані системи»  
на тему  
«Дослідження нейронних мереж. Модель perceptron»

Виконала:  
студентка  
групи ІІІ-83  
Гомілко Діана Володимирівна

Перевірив:  
Регіда Павло Геннадійович

Київ 2021

## Основні теоретичні відомості, необхідні для виконання лабораторної роботи

Важливою задачею, яку система реального часу має вирішувати є отримання необхідних для обчислень параметрів, її обробка та виведення результату у встановлений дедлайн. З цього постає проблема отримання водночас точних та швидких результатів. Модель Перцептрон дозволяє покроково наближати початкові значення.

Розглянемо приклад: дано дві точки A(1,5), B(2,4), поріг спрацювання  $P = 4$ , швидкість навчання  $\delta = 0.1$ . Початкові значення ваги візьмемо нульовими  $W1 = 0$ ,  $W2 = 0$ . Розрахунок вихідного сигналу у виконується за наступною формулою:

$$x1 * W1 + x2 * W2 = y$$

Для кожного кроку потрібно застосувати дельта-правило, формула для розрахунку похибки:

$$\Delta = P - y$$

де  $y$  – значення на виході.

### Умови завдання для варіанту

Поріг спрацювання:  $P = 4$

Дано точки: A(0,6), B(1,5), C(3,3), D(2,4).

Швидкості навчання:  $\delta = \{0,001; 0,01; 0,05; 0,1; 0,2; 0,3\}$

Дедлайн: часовий =  $\{0.5с; 1с; 2с; 5с\}$ , кількість ітерацій =  $\{100;200;500;1000\}$

Обрати швидкість навчання та дедлайн. Налаштувати Перцептрон для даних точок. Розробити відповідний мобільний додаток і вивести отримані значення. Провести аналіз витрати часу та точності результату за різних параметрах навчання.

### Лістинг програми із заданими умовами завдання

#### MainActivity.kt

```
package com.example.modelperceptron

import androidx.appcompat.app.AppCompatActivity
import android.os.Bundle
import android.os.SystemClock
import android.view.View
import android.widget.*

class MainActivity : AppCompatActivity() {
    private lateinit var submitBtn: Button
    private lateinit var resultArea: TextView
```

```

private var timeDeadline = 0.5
private var iterationsDeadline = 100
private var learningRate = 0.001
private lateinit var perceptron: Perceptron

override fun onCreate(savedInstanceState: Bundle?) {
    super.onCreate(savedInstanceState)
    setContentView(R.layout.activity_main)
    val points = listOf(
        listOf(0, 6),
        listOf(1, 5),
        listOf(3, 3),
        listOf(2, 4)
    )
    perceptron = Perceptron(points, 4, 2)

    val spinnersIds = listOf(R.id.spinnerLearningRate, R.id.spinnerIterDeadline,
R.id.spinnerTimeDeadline)
    val lrSpinnerClb: SpinnerClb = { parent, _, p, _ ->
        learningRate = parent!!.getItemAtPosition(p).toString().toDouble() }
    val iterSpinnerClb: SpinnerClb = { parent, _, p, _ ->
        iterationsDeadline = parent!!.getItemAtPosition(p).toString().toInt() }
    val timeSpinnerClb: SpinnerClb = { parent, _, p, _ ->
        timeDeadline = parent!!.getItemAtPosition(p).toString().toDouble() }
    val spinnersData = listOf(
        Pair(R.array.learning_rates, lrSpinnerClb),
        Pair(R.array.iteration_deadlines, iterSpinnerClb),
        Pair(R.array.time_deadlines, timeSpinnerClb)
    )
    spinnersIds.mapIndexed { i, id ->
        setUpSpinner(id, spinnersData[i].first, spinnersData[i].second)
    }

    submitBtn = findViewById(R.id.btn)
    resultArea = findViewById(R.id.resultArea)
    submitBtn.setOnClickListener { handleSubmitBtn() }
}

fun onRadioButtonClicked(view: View) {
    val checked = (view as RadioButton).isChecked
    if (view.getId() == R.id.radioTime && checked)
perceptron.setDeadline(timeDeadline)
    if (view.getId() == R.id.radioIterations && checked)
perceptron.setDeadline(iterationsDeadline)
}

private fun setUpSpinner(id: Int, res: Int, clb: SpinnerClb) {
    val spinner = findViewById<Spinner>(id)
    val resource = resources.getStringArray(res)
    val adapter = ArrayAdapter(this, android.R.layout.simple_spinner_item,
resource)
    spinner.adapter = adapter
    spinner.onItemSelectedListener = object : AdapterView.OnItemSelectedListener {
        override fun onItemSelected(parent: AdapterView<*>?, view: View?, position:
Int, id: Long) {
            clb(parent, view, position, id)
        }
        override fun onNothingSelected(parent: AdapterView<*>?) { }
    }
}

private fun handleSubmitBtn() {

```

```

        perceptron.setLearningRate(learningRate)
        val startTime = SystemClock.elapsedRealtime()
        val result = perceptron.train()
        val endTime = SystemClock.elapsedRealtime()
        val elapsedMilliseconds = endTime - startTime
        val elapsedSeconds = elapsedMilliseconds / 1000.0
        val isOptimal = result.second
        val resultStr = "W1 = ${result.first[0]}\nW2 =
${result.first[1]}\n\n(calculated in $elapsedSeconds seconds)"
        val prefix = if (isOptimal) "Final result:\n" else "Best fit (missed
deadline):\n"
        resultArea.text = prefix + resultStr
    }
}

private typealias SpinnerClb = (parent: AdapterView<*>?, view: View?, pos: Int, id:
Long) -> Unit

```

## Perceptron.kt

```

package com.example.modelperceptron

import android.os.SystemClock

class Perceptron(
    private val points: List<List<Int>>,
    private val threshold: Int,
    private val border: Int
) {
    private val weights = mutableListOf(0.0, 0.0)
    private var learningRate = 0.01
    private var timeDeadline = 0.0
    private var iterationsDeadline = 0

    private fun activation(point: List<Int>): Double =
        weights.mapIndexed { i, w -> w * point[i] }.sum()

    private fun checkFitness(): Boolean {
        val size = points.size
        return points
            .slice(0 until border)
            .all { point -> activation(point) > threshold } &&
            points
            .slice(border until size)
            .all { point -> activation(point) < threshold }
    }

    private fun updateWeights(point: List<Int>, activationRes: Double) {
        val delta = threshold - activationRes
        weights.mapIndexed { i, w -> weights[i] = w + delta * point[i] * learningRate }
    }

    fun setDeadline(iterations: Int) {
        iterationsDeadline = iterations
        timeDeadline = 0.0
    }

    fun setDeadline(time: Double) {
        timeDeadline = time * 1000
        iterationsDeadline = 0
    }

    fun setLearningRate(rate: Double) { learningRate = rate }
}

```

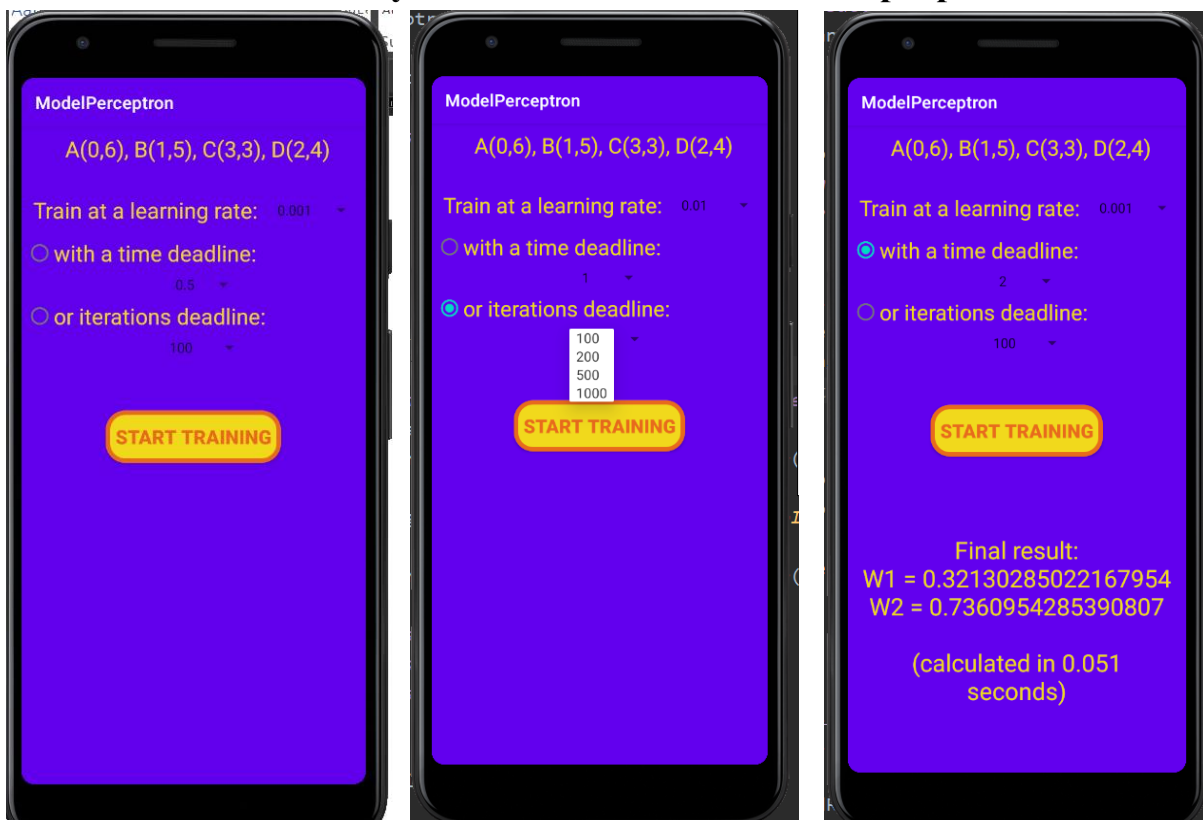
```

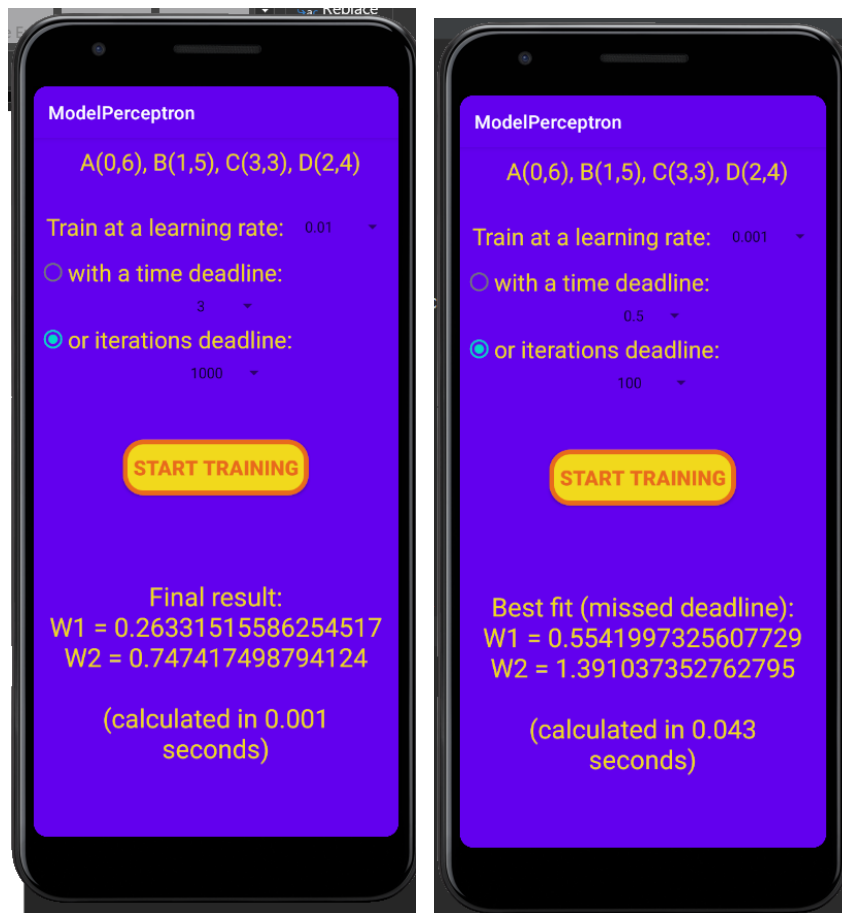
private fun checkDeadline(count: Long): Boolean =
    if (timeDeadline != 0.0) count < timeDeadline else count <
iterationsDeadline

fun train(): Pair<List<Double>, Boolean> {
    weights.mapIndexed { i, _ -> weights[i] = 0.0 }
    var curCount = 0L
    val startTime = SystemClock.elapsedRealtime()
    println("$timeDeadline, $iterationsDeadline")
    while(checkDeadline(curCount)) {
        points.map { point ->
            if (checkFitness()) return Pair(weights, true)
            val y = activation(point)
            updateWeights(point, y)
            if (timeDeadline != 0.0) curCount = SystemClock.elapsedRealtime() -
startTime
            else curCount++
        }
    }
    return Pair(weights, false)
}
}

```

## Результати виконання кожної програми





### Висновки щодо виконання лабораторної роботи

Під час виконання даної лабораторної роботи ми ознайомилися з принципами машинного навчання за допомогою математичної моделі сприйняття інформації Перцептрон(Perceptron) та змоделювали роботу нейронної мережі та дослідити вплив параметрів на час виконання та точність результату. Було створено програму у вигляді маобільного застосунку з користувацьким інтерфейсом, що дозволяє задавати швидкість навчання та різні варіанти дедлайну.