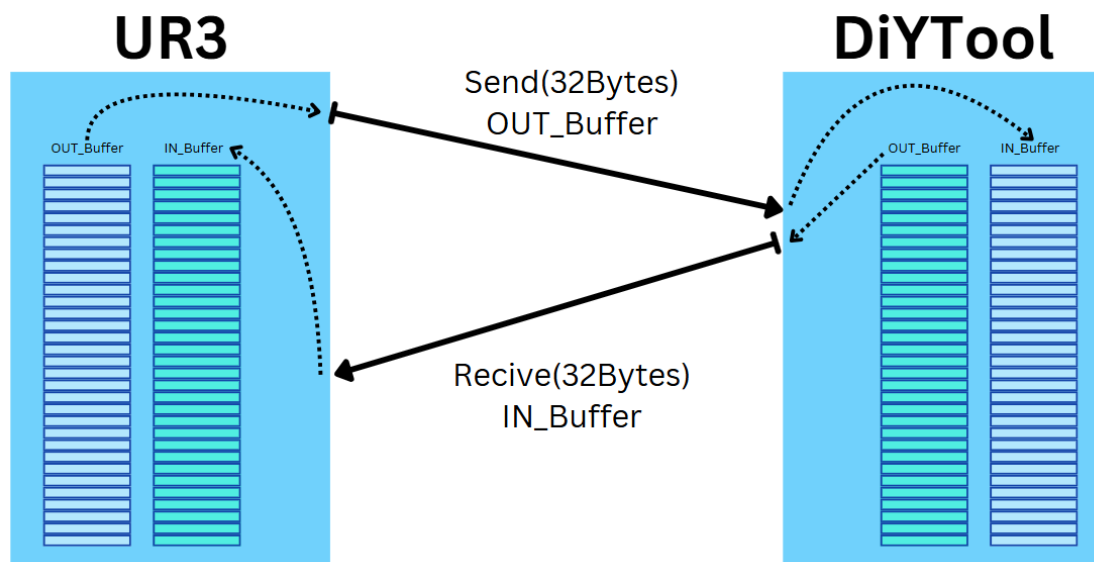


Especificacions Protocol URCaps – DiYTool

La URCap ha de realitzar una connexió cíclica (per exemple cada 100ms).

Ha d'obrir el socket TCP i enviar el *OUT_Buffer* de 32Bytes. Seguidament ha de rebre la trama de resposta de la DiYTool i guardar-la en el *IN_Buffer* també de 32 Bytes.



Aspecte orientatiu de la URCap en el Polyscope.

Imatge de la interfície gràfica d'usuari de DiYTool, que presenta els següents elements:

- Digital Outputs:** Una fila de botons per a bits b7, b6, b5, b4, b3, b2, b1 i b0. El bit b0 està activat (negre).
- Digital Inputs:** Una fila de botons per a bits b7, b6, b5, b4, b3, b2, b1 i b0. El bit b0 està activat (negre).
- Analog Outputs:** Dos controls de registre. El "Register 0" i el "Register 1" tenen un valor de 0 i una barra de desplaçament fins a 255.
- Analog Inputs:** Dos camps de registre. El "Register 0" i el "Register 1" mostren el valor 125.
- DiYTool information:** Camps per introduir el "Model" i la "Firmware version" (format: [] . []).

Potser es podria afegir una casella per modificar la IP i el PORT de la DiYTool.

Relació entre els registres dels buffers i els widgets de la URCap.

