

# 외장함수

1. 좌표(x, y) 정보를 가지는 NowData클래스를 파일로 저장 후 다시 읽어서 정보 확인

```
import pickle

class NowData:
    def __init__(self):
        self.x = 0
        self.y = 0
    def move(self, x, y):
        self.x = x
        self.y = y
    def get_location(self):
        return self.x, self.y

data = NowData()
data.move(100, 200)
```

# 코드 작성

저장된 좌표 (100, 200)

# 외장함수

2. 아래와 같은 구조 디렉토리와 파일을 생성 (os)

```
python_dir/
```

```
  a/
```

```
    a.txt
```

```
  b/
```

```
    b.txt
```

```
# 코드 작성
```