

Documento de Arquitetura

Core-MUSA

Universidade Estadual de Feira de Santana

Build 2.0a

# Histórico de Revisões

Date	Descrição Autor(s)				
20/10/2014	Concepção do Documento	fmbboaventura			
23/10/2014	Revisão Inicial	jadsonfirmo			
29/10/2014	Adicionada Breve Descrição dos Componentes	fmbboaventura			
29/10/2014	Stakeholders	jadsonfirmo			
30/10/2014	Ajustes estruturais	fmbboaventura e jad- sonfirmo			
30/10/2014	Detalhamento das Instruções	jadsonfirmo, KelCarmo e Odivio			
30/10/2014	Adição dos diagramas de classes	gordinh			
06/11/2014	Mudanças nos Layouts das Instruções e no diagrama de classe da ULA	jadsonfirmo e Kel- Carmo			
10/11/2014	Detalhamento dos Opcodes	jadsonfirmo			
13/11/2014	Alteração na tabela dos Opcodes	jadsonfirmo			
17/11/2014	Alteração no diagrama de classes da ULA e ajustes na tabela dos Opcodes	jadsonfirmo			
18/11/2014	Ajustes dos Opcodes	jadsonfirmo			
24/11/2014	Refatoração do DataPath	Odivio Caio			



## **SUMÁRIO**

ı	intro	odução	4
	1	Propósito do Documento	4
	2	Stakeholders	4
	3	Visão Geral do Documento	4
	4	Definições	4
	5	Acrônimos e Abreviações	5
2	Visã	o Geral da Arquitetura	6
	1	Arquitetura geral MUSA	6
	2	Descrição dos Componentes	6
	3	Intruções	7
	4	Detalhamento das Intruções	9
3	Desc	crição da Arquitetura	11
	1	ULA	11
		1.1 Diagrama de Classe	11
		1.2 Definições de Entrada e Saída	11
	2	Busca de Instrução	12
		2.1 Diagrama de Classe	12
		2.2 Definições de Entrada e Saída	12
	3	Pilha	13
		3.1 Diagrama de Classe	13
		3.2 Definições de Entrada e Saída	13
	4	Acesso à memória	14
		4.1 Diagrama de Classe	14



	4.2	Definições de Entrada e Saída	14
5	Busca	de Registradores	14
	5.1	Diagrama de Classe	14
	5.2	Definições de Entrada e Saída	14

# 1 Introdução

#### 1. Propósito do Documento

Este documento descreve a arquitetura do projeto Core-MUSA, incluindo especificações dos circuitos internos e máquinas de estados de cada componente. Ele também apresenta diagramas de classe, definições de entrada e saída e diagramas de temporização. O principal objetivo deste documento é definir as especificações do projeto Core-MUSA e prover uma visão geral completa do mesmo.

#### 2. Stakeholders

Nome	Papel/Responsabilidades
Diego Leite e Lucas Morais	Gerencia
Victor Figueiredo, Matheus Castro, Odivio Caio Santos e Kelvin Carmo	Desenvolvimento
Filipe Boaventura e Wagner Bitten- court	Implementação
Jadson Firmo	Análise e Refatoração

#### 3. Visão Geral do Documento

O presente documento é apresentado como segue:

- Capítulo 2 Este capítulo apresenta uma visão geral da arquitetura, com foco em entrada e saída do sistema e arquitetura geral do mesmo.
- Capítulo 3 Este capítulo apresenta a descrição detalhada da arquitetura bem como seus módulos e componentes.

#### 4. Definições

Termo	Descrição

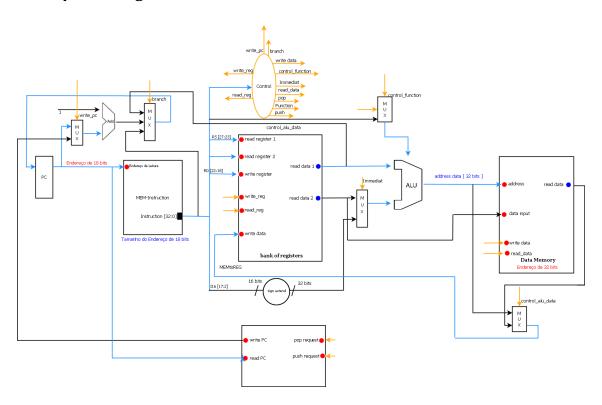


## 5. Acrônimos e Abreviações

Sigla	Descrição		
PC	Contador de Programa (Program Counter)		
ULA	Unidade Lógica e Aritmética		
OPCODE	Código da Operação		

# 2 | Visão Geral da Arquitetura

#### 1. Arquitetura geral MUSA



#### 2. Descrição dos Componentes

A unidade de processamento a ser desenvolvida é composta a partir dos seguintes componentes:

- PC Registrador que guarda o endereço da próxima instrução a ser executada.
- Memória de Dados A Memória de dados é endereçada com 33 bits, que comporta no máximo 2 elevado a 33 palavras de instrução no total, que guarda dados com tamanho de 32 bits que foram manipulados pelo programa ou processador.
- Memória de Instrução A Memória de instrução é endereçada com 18 bits, que comporta no máximo 2 elevado a 18 palavras de instrução no total, tem tamanho de 1048576 bytes, justamente pelo fato da palavra de instrução ter 32 bits. Por fim é a memória que guarda o programa codificado em linguagem assembly.



- ULA É responsável por todo o processamento realizado no processador, pois esta unidade executa as instruções lógicas e aritméticas.
- Unidade de Controle Esta unidade decodifica a instrução e define sinais de controle como, sinais de leitura, escrita de memória e de registradores de armazenamento temporário interno e sinais de liberação de barramentos para endereço e dados e unidades funcionais. As unidades funcionais internas do processador são controladas por esta unidade de temporização e controle. Os determinados sinais de controle são enviados para as demais unidades após a decodificação de uma determinada instrução que partem do registrador de instrução (IR).
- Banco de Registradores Contém os 32 registradores de propósito geral do processador.
- Pilha Memória destinada para armazenamento dos endereços de retorno de chamadas de funções. Possui 32 registradores de 18 bits e um contador responsável por apontar o topo da pilha.

#### 3. Intruções

A unidade de processamento possui 21 instruções essenciais para o processamento das operações. Elas são desmembradas em quatro formatos: R-type, I-type, Load/Store e Jump.

• R-type – Operações lógicas e aritméticas.

INSTRUÇÃO	DESCRIÇÃO	OPCODE	FUNCTION
ADD	Soma de dois valores.	000000	100000
SUB	Subtração de dois valores.	000000	100010
MUL	Multiplicação de dois valores.	000000	011000
DIV	Divisão de dois valores.	000000	011010
AND	Operação lógica AND entre dois valores.	000000	100100
OR	Operação lógica OR entre dois valores.	000000	100101
NOT	Operação lógica NOT.	000000	100111
СМР	Comparação de dois valores.	000000	011011

Tabela 2.1: Instruções do tipo R.

• I-type - Operações imediatas.



INSTRUÇÃO	DESCRIÇÃO	OPCODE	FUNCTION
ADDi	Soma de dois valores, sendo um destes imediato.	001000	-
SUBi	Subtração de dois valores, sendo um destes imediato.	001000	-
ANDi	Operação lógica AND entre dois valores, sendo um destes imediato.	001100	-
ORi	Operação lógica OR entre dois valores, sendo um destes imediato.	001101	-

Tabela 2.2: Instruções do tipo I.

• Load/Store - Operações de carregamento e armazenamento (Intruções de tipo I).

INSTRUÇÃO	DESCRIÇÃO	OPCODE	FUNCTION
LW	Operação de leitura na memória de dados.	100011	-
SW	Operação de armazenamento na memória de dados.	101011	-

Tabela 2.3: Instruções de Load/Store.

• Jump - Operações de desvio.



INSTRUÇÃO	DESCRIÇÃO	OPCODE	FUNCTION
JR	Desvia o programa para um ende- reço de destino.	000000	001000
JPC	Desvia o programa para um ende- reço relativo ao PC.	000000	001001
BRFL	Desvia o programa para um en- dereço de destino, atendendo uma condição de flag.	010001	-
CALL	Desvia um programa em execução para uma sub-rotina.	000011	-
RET	Retorna de uma sub-rotina.	000000	001000
HALT	Para a execução de um programa.	000000	001101
NOP	Não realiza operação.	000000	000000

Tabela 2.4: Instruções de Load/Store.

#### 4. Detalhamento das Intruções

• ADD, SUB, MUL, DIV, AND, OR, NOT:

OPCODE	RS	RT	RD	SHAMT	FUNCTION
06	05	05	05	05	06

Tabela 2.5: Instruções do tipo J.

Esse conjunto de instruções utiliza dois registradores fontes (RS e RT) de dados e um registrador de destino (RD) para realizar as operações. O campo FUNCTION é utilizado como um segundo campo de código de operações, ampliando o leque de operações possíveis. O campo IM é reservado para as operações imediatas.

#### • LW e SW, ADDi, SUBi, ANDi, ORi e BRFL:

OPCODE	RD	RS	IMMEDIATE
06	05	05	16

Tabela 2.6: Layout das Operações de Leitura/Escrita e operações imediatas

Esse conjunto de instruções utiliza, além do código de operação (OPCODE), um



registrador fonte (RS), e um registrador destino (RD) para instruções de leitura (LW) e de escrita (SW). Utiliza também do campo I (de 16 bits) que representa o deslocamento do registrador base. Os dois bits restantes serão sempre ignorados.

#### • JR, CALL, RET, HALT e NOP e JPC:

OPCODE	TARGET	
06	26	

Tabela 2.7: Layout das Operações de Salto

Instruções de salto, que especificam um registrador RF e uma CST (FLAG), para a instrução BRFL, que realiza um salto caso condição de comparação com a flag for verdadeira. Utilizará também 18 bits utilizará 18 bits na instrução que respresenta uma posição de endereço de memória, para as instruções JR, CALL e HALT. As instruções RET e NOP só utilizam o OPCODE da instrução.

# 3 | Descrição da Arquitetura

#### 1. ULA

#### 1.1. Diagrama de Classe

```
+OP1: input bit[32]
+OF2: input bit[32]
+Function: input bit[3]
-Result: output bit[32]
-Overflow: output bit
-Equal: output bit
+ADD(OP1,OP2,)
+MUL(OP1,OP2,)
+DIV(OP1,OP2,)
+SUB(OP1,OP2,)
+AND(OP1,OP2,)
+OR(OP1,OP2,)
+OR(OP1,OP2,)
+OR(OP1,OP2)
+NOT(OP1)
```

Nome	Tamanho	Direção	Descrição		
clock	1	entrada	Sinal de clock da fase.		
OP1	32	entrada	Valor do primeiro operando.		
OP2	32	entrada	Valor do segundo operando.		
Function	3	entrada	Identificador da operação.		
	continua na próxima página				



continuação da página anterior				
Nome	Tamanho	Direção	Descrição	
Result	32	saída	Valor do resultado da operação realizada.	
Overflow	1	saída	Sinal de overflow, para quando ocorrer overflow durante a operação.	
Equals	1	saída	Sinal de igualdade, para quando ocor- rer uma comparação entre dois valores iguais.	

### 2. Busca de Instrução

#### 2.1. Diagrama de Classe

Busca	da i	instru	ıção
-------	------	--------	------

+entradaPC: input bit[18]

+saidaInstrucao: output bit[32]

+clock: input bit

-atualizacaoPC()

interpretarEndereco(PC)

Nome	Tamanho	Direção	Descrição
clock_in	1	entrada	Sinal de clock da fase.
entradaPC	18	entrada	Endereço do PC atual.
saidalnstrucao	32	saída	Instrução que sai da memória de instrução .



#### 3. Pilha

#### 3.1. Diagrama de Classe

# Pilha de Memória

+entradaDeDados(18bits)

+popRequest(1bit)

+pushRequest(1bit)

+saidaDeDados(32bits)

+clock(1bit)

Nome	Tamanho	Direção	Descrição
clock_in	1	entrada	Sinal de clock da fase.
entradaDeDados	18	entrada	Endereço do PC que será armazenado.
popRequest	1	entrada	Sinal para tirar o ultimo endereço arm- mazenado da pilha.
pushRequest	1	entrada	Sinal para salvar o endereço do PC da pi- lha.
saidaDeDados	32	saída	Ultimo endereço salvo na pilha para retorno do PC.



#### 4. Acesso à memória

#### 4.1. Diagrama de Classe

## Acesso a Memória

+entradaDeDados(32bits)

+AtivaEscrita(1bit)

+SaidaDeDados(32bits)

+AtivaLeitura(1bit)

+clock(1bit)

#### 4.2. Definições de Entrada e Saída

Nome	Tamanho	Direção	Descrição
clock_in	1	entrada	Sinal de clock da fase.
entradaDeDados	32	entrada	Valor que será armazenado na memória de dados.
AtivaEscrita	1	entrada	Sinal para ativar a escrita na memória de dados.
AtivaLeitura	1	entrada	Sinal para ativar a leitura na memória de dados.
saidaDeDados	32	saída	Valor que irá sair da memória de dados.

### 5. Busca de Registradores

#### 5.1. Diagrama de Classe



Nome	Tamanho	Direção	Descrição
clock_in	1	entrada	Sinal de clock da fase.
EscritaDestino	32	entrada	Escrita do valor nos registradores de destino.
AtivaEscrita	1	entrada	Sinal para ativar a escrita no Banco de Registradores.
AtivaLeitura	1	entrada	Sinal para ativar a leitura no Banco de Registradores.
RegistradorDeSaida	32	saída	Saída do valor contido nos registradores.
RegistradorDestino	5	Entrada	Endereço do registrador destino.