Ethernet:

Objectifs de la technologie :

- -Faible coût
- -Evolutif
- -Réseau totalement distribué
- -Débits élevés

Principes de fonctionnement :

- -Topologie physique en bus ou étoile .
- -Communication en bande de base + par diffusion .

<u>Par diffusion</u> = chaque station reçoit toutes les données mais ne traite que les données qui lui sont adressées .

Mode half/full -duplex :

- -Ethernet mode : half-duplex , média partagé entre plusieurs stations
- -pas +2 stations, les infos transitent dans les 2 sens , sur des canaux distincts .

NB: 100baseTX = débit théorique+type de codage+type de conducteur (paire torsadée)

+ full duplex

Câbles à paires torsadées :

- -Dans les LAN
- -8 fils, chaque paires sont tressées entre elles
- -avantages : facile à installer + sa taille
 - Non blindées : UTP
- -v = 10 à 1000 Mbits/s
- -lmax = 100
- -Cat: 5,6,7

Connecteurs RJ45:

- -La terminaison du câble
- -sert à connecter les câbles torsadées et les broches de la prise RJ-45

Les commutateurs (Switch):

-analyser la trame et sélectionner le port destination = op de la commutation .

L'interface réseau (carte réseau):

- -fournit un port → un câble réseau pour connecter une station à un réseau / appareil .
- -assure les principales fonctionnalités des couches 1 et 2 .
- → Codage / décodage de l'information.
- → Emission / réception des trames.
- → Contrôle d'erreurs + d'accès au média.
- \rightarrow Encapsulation des trames.

Remarque:

-Installer un driver (pilote) pour utiliser la carte réseau .

Mécanisme de l'auto configuration dans Ethernet :

- -négociation automatique ⇒ échange auto d'info sur le débit + le mode
- -Choose the best one possible, Les ports et les cartes s'auto-configurent

Principe de fonctionnement de l'auto négociation :

- -Utilisation des signaux = des impulsions émises lorsque le canal est libre (pas de trames) = Les signaux de contrôle d'état du lien physique :

 - NLP normal link pulse : ethernet .
 FLP fast link pulse : succ(ethernet) :
 - → mot de 16 bits (LCW) Link code word
 - -one pulse for data second for clock
 - if pulse exists =1; else = 0: check slide 24

Problème possible :

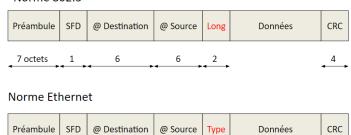
-Si une entité est forcée à utiliser D et mode particulier et l'autre entité utilise l'auto négociation.

Structure d'une trame :

-Chaque station reçoit toutes les trames ; mais traite uniquement celle qui est destinée à elle → @ de récepteur

Format:

Norme 802.3



1. Délimiteur de trame (préambule) :

-But : reconnaître le début de trame + synchroniser les horloges du rec/em

-def: ens d'octets connus

2. Start frame delimiter (SFD):

-But : fin de delim , début de donnees

-def : un car spécial

3. Code détecteur d'erreur (CRC) :

-But : une station reçoit une trame avec un CRC erroné elle ignore la trame l'émetteur va la transmettre plus tard

-def : 4 octets de contrôle avant émission .

4. Adresse source et destination :

-But : identifier une station d'une façon unique .

-def : un identificateur appelé @ physique / MAC

Adresse physique:

-6 octets \Rightarrow 12 chiffres hexa (-/:/.):

6 = identifiant le fabricant (OUI = organizational unique identifier); donné par l'IEEE

6 = numéro de série d'interface donné par le fournisseur

Unicast: une seule station est recepteur

Broadcast : toutes les stations du réseaux sont recepteurs (F*12) Multicast : un groupe de stations est recepteur

-Interface (carte) réseau : @ Mac est attribuée à une interface réseau .

5. Type:

-But:

rec ⇒ indique le protocole de la couche réseaux

em ⇒ le protocole de couche supérieure qui reçoit les données une fois le traitement Ethernet terminé

* Used by stations

6. Long:

-But : longueur des données dans la trame

* used in transmission between intermediate equipments

 $\% \rightarrow <1536$ alors long, sinon type.

Acquisition du canal:

CSMA = Carrier Sense Multiple Access / CD = Collision Detection

- -But : gérer l'accès au média de transmission
- Lorsqu' une station détecte une collision, elle arrête de transmettre et elle envoie un signal de brouillage (pour amplifier la collision).

Principe de CSMA / CD:

-Construire trame à émettre; NbTentative=0

Répéter:

Tant que câble occupé faire attendre

Tant que pas de collision faire transmettre

Si collision détectée et NbTentative < MAX faire

- 1/ Arrêter transmission + émission brouillage
- 2/ Tirage aléatoire du temps d'attente X
- 3/ Attendre X
- 4/ NbTentative= NbTentative+1

Jusqu'à transmission complète ou NbTentative =MAX

Choix de la durée d'attente :

T = temps pour transmettre la plus petite trame

1ere col \rightarrow { 0, T } ième col \rightarrow {0, C2 puiss(i) - 1) * T }

NbTentative = 16 et i max = 10.

Longueur min d'une trame :

tp = temps pour que le premier bit de A reçu par B

- -Le temps nécessaire pour que le signal de collision soit reçu par A = tp .
- -Pour que A prend en compte la collision elle doit être toujours en train d'émettre des données .
- Round-Trip-Delay: Tranche canal (slot-time) T = 2 * tp

-te >T

Longueur minimum d'une trame ethernet :

- -taille trame = 2*6(@) + 2(type) + Tdata + 4 (crc)
- -taille trame min = 64 octets ⇒ Tdata min = 46 octets
- -Si Tdata < 46 \rightarrow add supp bits (padding) .

Taille max d'une trame ethernet :

Maximum transfer unit (MTU) : ethernet \rightarrow 1500 octets

Temps inter-trame :

= 96 bits

-def : temps minimum de retour au repos du média

-But : permet aux autres stations de prendre la main pour émettre des trames