

Mach3 / LinuxCNC / SKR Pro V1.2 Uyumlu Servo Baglanti Kilavuzu

Bu belge, Raspberry Pi Pico ile yapılan PID kontrollu DC servo sisteminin

Mach3, LinuxCNC ve SKR Pro V1.2 sistemlerine nasıl bağlanacağını açıklar.

1. Mach3 Baglantisi (DB25 Portu)

Mach3 Pin	Sinyal	Pico GPIO
2	X STEP	GPIO 2
3	X DIR	GPIO 3
18-25	GND	GND

2. LinuxCNC Baglantisi

LinuxCNC GPIO	Sinyal	Pico GPIO
GPIO 0	X STEP	GPIO 2
GPIO 1	X DIR	GPIO 3
GND	GND	GND

3. SKR Pro V1.2 Baglantisi

SKR Pin	Sinyal	Pico GPIO
X_STEP	STEP X	GPIO 2
X_DIR	DIR X	GPIO 3
GND	GND	GND