INGENIERÍA MECATRÓNICA



DIEGO CERVANTES RODRÍGUEZ

DATA SCIENCE

PYTHON 3.9.7, C# & LABVIEW

Ejercicios de Funciones y Pruebas Unitarias (Testing)

Contenido

Teoría – Funciones :	3
Teoría – Pruebas Unitarias (Unit Testing) :	3
Dependencias	4
Ejercicios – Funciones :	5
1 Área de un Triángulo Arbitrario: Cálculo con las coordenadas de sus 3 vértices	5
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	6
Resultado del Código Python	8
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	8
Resultado del Código C#	9
2 Calcular la Longitud de una Ruta: Cálculo con (x ₀ , y ₀),, (x _n , y _n) y Manual Testing	9
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	10
Resultado del Código Python	13
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	13
Resultado del Código C#	14
3 Aproximación de π : Utilizando el programa anterior de Cálculo de Longitud de Ruta	14
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	14
Resultado del Código Python	18
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	18
Resultado del Código C#	20
4 Series de Fourier: Aproximar una Función Escalonada con una suma de senos/cosenos	20
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	21
Resultado del Código Python	24
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	25
Resultado del Código C#	26
5 Campana de Gauss: Implementar una función Gaussiana	26
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	28
Resultado del Código Python	32
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	33
Resultado del Código C#	
6 Pruebas Unitarias: Librerías de pruebas distintas/Testing: Unittesting y Nose	34
Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	36
Resultado del Código Python: Pruebas Unittest y Nose aprobadas	41

	Resultado del Código Python: Prueba Unittest aprobada y Nose reprobada	41	
Resultado del Código Python: Pruebas Unittest y Nose reprobadas, Error por usas		42	
7	Diferenciación numérica: Derivada c/ la fórmula diferencial/Testing: Assertion y Nose	42	
(Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)	43	
	Resultado del Código Python: Pruebas Assertion y Nose aprobadas	51	
	Resultado del Código Python: Prueba Assertion aprobada y Nose reprobada	on: Prueba Assertion aprobada y Nose reprobada51	
(Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)	52	
	Resultado del Código C#	53	

Teoría – Funciones:

Las funciones en python se indican a través de la palabra reservada **def**, seguida del nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio, en Python no se utilizan llaves de apertura o cierre para su sintaxis, solamente se utilizan dos puntos para indicar su inicio y tabuladores para diferenciar qué es lo que está dentro o fuera de ella.

- Las funciones son muy utilizadas en Python ya que sirven para volver modular el código, logrando así que se pueda ejecutar varias veces una misma acción sin necesidad de escribirla varias veces.
- Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones diferentes como por ejemplo lo es el método print(), son en realidad funciones, pero que utilizan la arquitectura de programación orientada a objetos (POO).
- Los parámetros que recibe una función son las variables con las que interactúa para realizar su acción, una función cualquiera puede o no recibir parámetros para ejecutarse.
- Una función puede o no devolver una variable que almacene su valor resultante, esto se realiza a través de la palabra reservada return.
- Para utilizar una función en Python se debe declarar su nombre seguido de un paréntesis en donde se le pase sus parámetros, si es que recibe algunos, además su resultado puede o no guardarse en una variable dependiendo de si retorna un valor o no.

Teoría — Pruebas Unitarias (Unit Testing):

Una prueba unitaria, también conocida como test unitario o **unit testing**, es una técnica de pruebas en el desarrollo de software que se enfoca en verificar el comportamiento y la funcionalidad de una unidad de código de manera aislada. Con "unidad de código" nos referimos a la parte más pequeña del software que se puede probar de forma independiente, como una función, un método o una clase.

Estas pruebas unitarias se centran en probar una única funcionalidad o una pequeña porción de código a la vez, sin tener en cuenta la interacción con otras partes del sistema, a esto se le llama principio de aislamiento. Para lograr esto, es común utilizar técnicas como el reemplazo de dependencias por objetos simulados o falsos (mocking) y el uso de configuraciones controladas.

Las pruebas unitarias generalmente siguen una estructura básica que incluye los siguientes pasos:

- Preparación (Setup): Se crean los objetos necesarios para ejecutar la prueba unitaria y se configuran las condiciones iniciales para la prueba de la unidad de código (función, método o clase).
- Ejecución (Execution): Se llama a la unidad de código y se le proporcionan los datos de entrada (parámetros) necesarios.
- 3. **Verificación (Assertion):** Se realizan aserciones para comprobar si los resultados de la unidad de código son los esperados. Si las aserciones fallan, significa que la unidad de código no se comporta como se espera y se registra un error.
 - a. **Aserción, afirmación o assertion:** Es una expresión booleana que se utiliza para verificar una condición y afirmar que debe ser verdadera en un punto específico del código. La

aserción se utiliza para asegurarse de que ciertas condiciones esperadas se cumplan durante la ejecución de un programa.

- i. Si la condición booleana es verdadera (True), la ejecución del programa continúa sin problemas.
- ii. Si la condición booleana es falsa (False), se produce una excepción o error de aserción, lo que indica que la suposición o afirmación falló.
- 4. **Limpieza (Teardown):** Se realiza cualquier limpieza necesaria después de la prueba, como liberar recursos o restablecer el estado.
 - a. Con algunas herramientas de testing, después de este estado se realiza un reporte del comportamiento de la unidad de código, pero esto depende enteramente de la librería o framework de testing que se esté utilizando.

Las pruebas unitarias son esenciales en el desarrollo de software porque ofrecen varios beneficios:

- **Detectar errores tempranos:** Las pruebas unitarias permiten encontrar y corregir errores de manera rápida y precisa, lo que evita que se propaguen y se conviertan en problemas más graves en etapas posteriores del desarrollo.
- **Mejorar la calidad del código:** Al probar unidades de código de forma aislada, se fomenta la escritura de código más modular, legible y mantenible.
- Facilitar la refactorización: Si el código continúa aprobando todas las pruebas después de una refactorización, se tiene mayor confianza en que el comportamiento del sistema no se haya visto afectado negativamente.
 - Refactorización: Es el proceso de modificar el código fuente de un programa para mejorar su estructura interna y hacerlo más legible, comprensible y mantenible, sin cambiar su comportamiento externo. Consiste en reorganizar, simplificar y optimizar el código existente sin agregar nuevas funcionalidades ni modificar el resultado final del programa.
- Documentar el comportamiento esperado: Las pruebas unitarias proporcionan una documentación del comportamiento esperado de cada unidad de código, incluyendo el tiempo de ejecución, número de fallas, etc. lo que facilita la comprensión, formas de optimización y mantenimiento del programa a largo plazo.

Dependencias

En el contexto del desarrollo de software, una dependencia se refiere a la relación entre dos componentes o módulos donde uno de ellos requiere del otro para funcionar correctamente. Es decir, un componente depende de otro para poder realizar su funcionalidad o para acceder a ciertos recursos o funcionalidades proporcionadas por ese otro componente.

Las dependencias pueden manifestarse de diferentes maneras en el desarrollo de software:

- Dependencia de código: Un componente puede depender de otro componente a través de su
 código fuente. Esto significa que el primer componente utiliza funciones, clases, métodos u
 otros elementos definidos en el segundo componente para realizar ciertas tareas.
- Dependencia de librería: Un componente puede depender de una librería o biblioteca, que es un conjunto de código predefinido y reutilizable. La dependencia se establece cuando el

- componente utiliza las funciones, clases o métodos proporcionados por la librería para llevar a cabo ciertas operaciones.
- Dependencia de módulo: En algunos lenguajes de programación, el código se organiza en módulos o paquetes. Una dependencia de módulo se da cuando un módulo depende de otro módulo para acceder a su funcionalidad o recursos.
- **Dependencia de tiempo de ejecución:** Un componente puede depender de otros componentes o servicios que se deben ejecutar y estar disponibles en tiempo de ejecución. Estas dependencias se resuelven durante la ejecución del programa y pueden ser gestionadas a través de inyección de dependencias u otros mecanismos.

Las dependencias son necesarias para aprovechar la funcionalidad proporcionada por otros componentes o para cumplir con requisitos específicos.

Sin embargo, es importante gestionar adecuadamente las dependencias para evitar que se creen duplicados innecesarios o acoplamientos excesivos y así mantener la modularidad, flexibilidad y capacidad de mantenimiento del sistema. Para ello, se utilizan técnicas como la inyección de dependencias y el uso de contenedores de control para gestionar las dependencias utilizadas en un programa de manera eficiente y reducir el acoplamiento entre componentes.

Ejercicios – Funciones:

1.- Área de un Triángulo Arbitrario: Cálculo con las coordenadas de sus 3 vértices

Un triángulo arbitrario puede describirse mediante las coordenadas de sus tres vértices: (x1, y1), (x2, y2), (x3, y3), numerados en sentido contrario a las agujas del reloj. El área del triángulo viene dada por la fórmula:

$$A = \frac{1}{2}|x_1y_2 - x_1y_3 - x_2y_1 + x_2y_3 + x_3y_1 - x_3y_2|$$

Escribe una función área(vértices) que devuelva el área de un triángulo cuyos vértices estén especificados por el argumento vértices, que es una lista anidada con las coordenadas de los vértices.

Pseudocódigo:

1. Por ejemplo, el cálculo del área del triángulo con las coordenadas de vértice (0, 0), (1, 0), (0, 2) se realiza mediante la siguiente instrucción:

$$triangle1 = area([0,0],[1,0],[0,2])$$

2. O bien:

$$v1 = (0,0); v2 = (1,0); v3 = (0,2)$$

 $vertices = [v1, v2, v3]$
 $triangle1 = area(vertices)$

```
coding: utf-8 -
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
#pueda contener caracteres especiales, letras acentuadas y otros caracteres no ASCII sin problemas, garantizando
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
#FUNCIONES EN PYTHON: Las funciones en python se indican a través de la palabra reservada def, seguida del
#nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio,
#indicar su inicio y tabuladores para diferenciar qué es lo que está dentro o fuera de ella.
   - Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones
     arquitectura de programación orientada a objetos (POO).
   - Los parámetros que recibe una función son las variables con las que interactúa para realizar su acción,
      una función cualquiera puede o no recibir parámetros para ejecutarse.
   - Una función puede o no devolver una variable que almacene su valor resultante, esto se realiza a través
     de la palabra reservada "return".
     dependiendo de si retorna un valor o no.
#Un triángulo arbitrario puede describirse mediante las coordenadas de sus tres vértices: (x1, y1), (x2, y2),
\#A = (1/2)*|x1*y2 - x1*y3 - x2*y1 + x2*y3 + x3*y1 - x3*y2|
def areaTriangulo(x1,y1,x2,y2,x3,y3):
   y2 = float(y2)
```

```
Area = abs((1/2)*(x1*y2 - x1*y3 - x2*y1 + x2*y3 + x3*y1 - x3*y2))
   return Area
print('-----Función 1: Sin Listas------
x1 = input('Introduzca la coordenada x del primer vértice del triángulo: \t')
y1 = input('Introduzca la coordenada y del primer vértice del triángulo: \t')
x2 = input('Introduzca la coordenada x del segundo vértice del triángulo: \t')
y2 = input('Introduzca la coordenada y del segundo vértice del triángulo: \t')
x3 = input('Introduzca la coordenada x del tercer vértice del triángulo: \t')
y3 = input('Introduzca la coordenada y del tercer vértice del triángulo: \t')
Resultado = areaTriangulo(x1,y1,x2,y2,x3,y3)
print('El área del triangulo con las coordenadas \n'
      , Resultado)
#lenguajes de programación, aunque no es el único tipo de dato agrupado que existe en Python, existen además las
def areaListas(v1, v2, v3):
   a = (1/2) * abs(v1[0]*v2[1] - v1[0]*v3[1] - v2[0]*v1[1] + v2[0]*v3[1] + v3[0]*v1[1] - v3[0]*v2[1])
   return a
vertice_1 = (0, 0) #v1 = (x1, y1)
vertice_2 = (1, 0) #v2 = (x2, y2)
```

Resultado del Código Python

Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)

```
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
namespace _9._1._Área_Triángulo_con_Vértices
   class AreaTrianguloArbitrario
   {
       //El código en C# se corre presionando CTRL + F5
       //EJERCICIO TAREA 3.11 ÁREA DE UN TRIÁNGULO ARBITRARIO:
       static void Main(string[] args)
           //Declaración de las variables double (número decimal) para poder hacer la operación que obtiene el área
           float x1, x2, x3, y1, y2, y3;
           //Coordenadas verticales y horizontales del primer vértice del triángulo
           Console.Write("Introduzca la coordenada x del primer vértice del triángulo: \t");
           x1 = float.Parse(Console.ReadLine());//Conversión a double de lo que viene de consola en forma String
           Console.Write("Introduzca la coordenada y del primer vértice del triángulo: \t");
          y1 = float.Parse(Console.ReadLine());
           //Coordenadas verticales y horizontales del segundo vértice del triángulo
           Console.Write("Introduzca la coordenada x del segundo vértice del triángulo: \t");
           x2 = float.Parse(Console.ReadLine());
           Console.Write("Introduzca la coordenada y del segundo vértice del triángulo: \t");
           y2 = float.Parse(Console.ReadLine());
           //Coordenadas verticales y horizontales del tercer vértice del triángulo
```

```
Console.Write("Introduzca la coordenada x del tercer vértice del triángulo: \t");
    x3 = float.Parse(Console.ReadLine());
    Console.Write("Introduzca la coordenada y del tercer vértice del triángulo: \t");
    y3 = float.Parse(Console.ReadLine());

    double Resultado = areaTriangulo(x1, y1, x2, y2, x3, y3);
    Console.WriteLine("El área del triangulo con las coordenadas ({0}, {1}), ({2}, {3}) y ({4}, {5}) es de: {6}", x1,
    y1, x2, y2, x3, y3, Resultado);
}

public static float areaTriangulo(float x1, float y1, float x2, float y2, float x3, float y3)
{
    float Area;
    /*El método abs de la clase Math saca el valor absoluto de la operación realizada en su paréntesis, que
    sirve para obtener el área de un triángulo cualquiera*/
    Area = (float)0.5 * Math.Abs(x2 * y3 - x3 * y2 - x1 * y3 + x3 * y1 + x1 * y2 - x2 * y1);
    return Area;
}
```

```
Introduzca la coordenada x del primer vértice del triángulo: 0
Introduzca la coordenada y del primer vértice del triángulo: 0
Introduzca la coordenada x del segundo vértice del triángulo: 1
Introduzca la coordenada y del segundo vértice del triángulo: 0
Introduzca la coordenada y del tercer vértice del triángulo: 0
Introduzca la coordenada x del tercer vértice del triángulo: 2
Introduzca la coordenada y del tercer vértice del triángulo: 2
El área del triangulo con las coordenadas (0, 0), (1, 0) y (0, 2) es de: 1
Presione una tecla para continuar . . .
```

2.- Calcular la Longitud de una Ruta: Cálculo con (x₀, y₀), ..., (x_n, y_n) y Manual Testing

Un objeto se mueve a lo largo de una trayectoria en el plano. En n + 1 puntos de tiempo se han registrado las correspondientes posiciones (x, y) del objeto: (x_0, y_0) , (x_1, y_1) , ..., (x_n, y_n) . La longitud total L del camino de (x_0, y_0) a (x_n, y_n) es la suma de todos los segmentos de línea individuales $((x_i-1, y_i-1)$ a (x_i, y_i) , donde i = 1, ..., n):

$$L = \sum_{i=1}^{n} \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + (y_i - y_{i-1})^2}$$

Pseudocódigo:

- a) Crea una función Python **pathlength(**x, y**)** para calcular la longitud L según la fórmula. Los argumentos (x, y) contienen las coordenadas (x0, ..., xn) y (y0, ..., yn), respectivamente.
- b) Manual Testing: Escribe una función de prueba test_pathlenght() en la que se compruebe que pathlenght() devuelve la longitud correcta en un problema de prueba. A esta acción se le llama testing.

```
coding: utf-8 -
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
#pueda contener caracteres especiales, letras acentuadas y otros caracteres no ASCII sin problemas, garantizando
#historial y en Visual Studio Code con el botón superior izquierdo de Play se corre el programa.
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
#FUNCIONES EN PYTHON: Las funciones en python se indican a través de la palabra reservada def, seguida del
#nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio,
#indicar su inicio y tabuladores para diferenciar qué es lo que está dentro o fuera de ella.
   - Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones
     arquitectura de programación orientada a objetos (POO).
    - Los parámetros que recibe una función son las variables con las que interactúa para realizar su acción,
      una función cualquiera puede o no recibir parámetros para ejecutarse.
     de la palabra reservada "return".
      dependiendo de si retorna un valor o no.
#a) FUNCIÓN PATHLENGTH: Calcula la longitud de una ruta según la fórmula L.
#Un objeto se mueve a lo largo de una trayectoria en el plano. En n + 1 puntos de tiempo se han registrado las
def longitudRuta(x, y):
   Longitud = 0 #Longitud inicial = 0
    #del paréntesis hasta el extremo indicado en el segundo parámetro que se encuentra dentro del paréntesis
```

```
for i in range(1, len(x)):
        L = (((float(x[i]) - float(x[i-1]))**(2)) + ((float(y[i]) - float(y[i-1]))**(2)))**(1/2)
        Longitud += L
   return Longitud
num_coordenadas = int(input('Indique el número de coordenadas del camino (igual o mayor que 2)\n'))
x_total = []
y_total = []
coordenadas = [] #Lista que almacenará todas las coordenadas ingresadas para imprimirlas en consola.
if num_coordenadas < 2:</pre>
   print('Un camino no puede tener solo una coordenada, debe ser mínimo de 2 o más')
   for i in range(0, num_coordenadas):
        x_nuevo = int(input(f'Ingrese la coordenada horizontal del punto <math>x\{i\}: \t'))
        y_nuevo = int(input(f'Ingrese la coordenada vertical del punto y{i}: \t'))
        print("La coordenada ", i, " es:\n", "(", x_nuevo, ", ", y_nuevo, ")")
```

```
#append(): Método que sirve para agregar valores a una lista, tupla, numpy array o diccionario.
        x_total.append(x_nuevo)
        y_total.append(y_nuevo)
        #agregan a la lista de coordenadas como una lista anidada [x_nuevo, x_nuevo] con el método append().
        coordenadas.append([x_nuevo, y_nuevo])
    Longitud_total = longitudRuta(x_total, y_total)
    #print(): Método para imprimir un mensaje en consola y después dar un salto de línea (Enter), además si se
    print("Las coordenadas ingresadas fueron: ", coordenadas)
    print('La distancia total de la ruta con', num_coordenadas, 'coordenadas tiene una longitud de:', Longitud_total)
def test_pathLenght():
    coordenada_1 = (0, 0)
    coordenada_2 = (1, 0)
    coordenada_3 = (2, 0)
    x_total = (coordenada_1[0], coordenada_2[0], coordenada_3[0])
    y_total = (coordenada_1[1], coordenada_2[1], coordenada_3[1])
    Longitud_total = longitudRuta(x_total, y_total)
    print('Testing: La distancia total de la ruta con', len(x_total), 'coordenadas tiene una longitud de:', Longitud_total)
test_pathLenght()
```

Resultado del Código Python

```
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual> & D:\Users\diego/AppData/Local/Programs/Python/Python39/python.exe
"c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual\ & D:\Users\diego\AppData/Local/Programs/Python/Python39/python.exe
"c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual\ Aplicada/Tareas/Tarea 1/Tareas C#/Ej3_12.py"
Indique el número de coordenadas del camino (igual o mayor que 2)
3
Ingrese la coordenada horizontal del punto x0: 0
Ingrese la coordenada vertical del punto y0: 0
La coordenada 0 es:
(0,0)
Ingrese la coordenada horizontal del punto x1: 1
Ingrese la coordenada vertical del punto y1: 0
La coordenada 1 es:
(1,0)
Ingrese la coordenada horizontal del punto x2: 2
Ingrese la coordenada horizontal del punto x2: 0
La coordenada 2 es:
(2,0)
Las coordenada vertical del punto y2: 0
La coordenada ingresadas fueron: [[0,0], [1,0], [2,0]]
La distancia total de la ruta con 3 coordenadas tiene una longitud de: 2.0
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual> []
```

Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)

```
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
namespace _9._2._Longitud_de_una_Ruta
   class LongitudRutaArbitraria
       //El código en C# se corre presionando CTRL + F5
       //EJERCICIO TAREA 3.12 LONGITUD DE UN CAMINO ARBITRARIO:
       //Función para obtener la longitud de una ruta cualquiera:
       public static double longitudRuta(float[] x, float[] y)
          double Longitud = 0, L = 0;
           //L = \Sigma \sqrt{(xi - xi - 1)^2 + (yi - yi - 1)^2}
           for (int i = 1; i < x.Length; i++)//Bucle for para realizar la sumatoria de los elementos
              L = Math.Sqrt(Math.Pow((x[i] - x[i - 1]), 2) + Math.Pow((y[i] - y[i - 1]), 2));
              Longitud += L;
           return Longitud;
       static void Main(string[] args)
           Console.WriteLine("Indique el número de coordenadas del camino (igual o mayor que 2)");
           //Conversión a int del valor proveniente de la consola en forma de String
           int num_coordenadas = Convert.ToInt32(Console.ReadLine());
           //Condicional para evaluar si el número de coordenadas es mayor o igual a 2
           if (num_coordenadas < 2)</pre>
              Console.WriteLine("Un camino no puede tener solo una coordenada, deben ser mínimo más de 2");
           else
              //Declaración de dos arrays vacíos tipo double donde se almacenarán todos los puntos de las coordenadas
               //de la ruta
               float[] x = new float[num_coordenadas];
               float[] y = new float[num_coordenadas];
              //Dependiendo del número de coordenadas que haya introducido el usuario, se ejecutará varias yeces el
               //bucle para que el usuario las introduzca todas
               for (int i = 0; i < num_coordenadas; i++)</pre>
                  Console.Write("Ingrese la coordenada horizontal del punto x{0}: \t", i + 1);
                  x[i] = float.Parse(Console.ReadLine());
                  Console.Write("Ingrese la coordenada vertical del punto y{0}: \t", i + 1);
                  y[i] = float.Parse(Console.ReadLine());
```

```
Indique el número de coordenadas del camino (igual o mayor que 2)

Ingrese la coordenada horizontal del punto x1: 0

Ingrese la coordenada vertical del punto y1: 0

Ingrese la coordenada horizontal del punto x2: 1

Ingrese la coordenada vertical del punto y2: 0

Ingrese la coordenada vertical del punto x3: 2

Ingrese la coordenada vertical del punto y3: 0

La distancia total de la ruta con 3 puntos tiene una longitud de 2

Presione una tecla para continuar . . .
```

3.- Aproximación de π : Utilizando el programa anterior de Cálculo de Longitud de Ruta

El valor de π es igual a la circunferencia de un círculo de radio $r=\frac{1}{2}$. Supongamos que aproximamos la forma de una circunferencia mediante un polígono que pasa por n + 1 puntos del círculo, la longitud de este polígono se puede hallar usando la función de Cálculo de Longitud de Ruta del ejercicio 2, calculando la ruta de n + 1 puntos consecutivos con coordenadas (x_i, y_i) a lo largo de una circunferencia con radio $r=\frac{1}{2}$ según las siguientes fórmulas, considerando que $n=2^k$, donde k determina la precisión de la aproximación del polígono. A medida que la variable "k" aumente, el número de puntos utilizados y la cantidad de segmentos rectos aumenta, lo que resulta en una aproximación más precisa de la circunferencia, reduciendo exponencialmente el error entre el valor real de π y la aproximación obtenida:

$$x_i = \frac{1}{2}\cos\left(\frac{2\pi i}{n}\right), \qquad y_i = \frac{1}{2}\sin\left(\frac{2\pi i}{n}\right), \qquad i = 0, ..., n$$

Llama a la función longitud de recorrido y escribe el error de la aproximación de pi para $n=2^k$, donde k=2,3,...,10.

```
# -*- coding: utf-8 -*-
#En Python se introducen comentarios de una sola linea con el simbolo #.
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
```

#Se puede detener una ejecución con el comando [CTRL] + C puesto en consola, con el comando "cls" se borra su #Para comentar en Visual Studio Code varias líneas de código se debe pulsar: import math #math: Librería que proporciona funciones y constantes matemáticas como seno, π, logaritmo, etc. #FUNCIONES EN PYTHON: Las funciones en python se indican a través de la palabra reservada def, seguida del #nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio, - Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones arquitectura de programación orientada a objetos (POO). una función cualquiera puede o no recibir parámetros para ejecutarse. - Una función puede o no devolver una variable que almacene su valor resultante, esto se realiza a través de la palabra reservada "return". dependiendo de si retorna un valor o no. #FUNCIÓN PATHLENGTH: Calcula la longitud de una ruta según la fórmula L. #Un objeto se mueve a lo largo de una trayectoria en el plano. En n + 1 puntos de tiempo se han registrado las #3.- APROXIMACIÓN DE π : Utilizando el programa de Cálculo de Longitud de Ruta. #se puede hallar usando la función de Cálculo de Longitud de Ruta del ejercicio 2, calculando la ruta de n + 1 #siguientes fórmulas, considerando que n = 2^k, donde k determina la precisión de la aproximación del polígono.

15 DI_CERO

#el valor real de π y la aproximación obtenida:

#xi = $1/2*\cos(2*\pi*i/n)$ = $1/2*\cos(2*\pi*i/(2^k))$; i = n+1 = $(2^k)+1$

```
def longitudRuta(x, y):
   Longitud = 0
    #BUCLE FOR: En Python no se utilizan llaves de apertura o cierre para la sintaxis de un bucle, solamente se
    #de él. Además, después de la palabra resevrada "for" se declara una variable local numérica entera que solo
    #existirá dentro del bucle y será la que cuente desde 0 por default o desde el primer número indicado dentro
    #la palabra reservada range() para terminar el bucle. En otras palabras, dentro del paréntesis de la palabra
    #Es importante mencionar que los bucles for se pueden utilizar para realizar sumatorias en operaciones
    for i in range(1, len(x)):
       L = (((float(x[i]) - float(x[i-1]))**(2)) + ((float(y[i]) - float(y[i-1]))**(2)))**(1/2)
       #a la variable Longitud que almacenará el valor de la longitud total.
       Longitud += L
   return Longitud
#OBTENCIÓN DE LAS COORDENADAS DE UN POLÍGONO QUE ASEMEJA LA FORMA DE UN CÍRCULO CON RADIO r = 1/2:
n = 2
#vértices para obtener el valor de pi con un varios polígonos.
coordenadas_x = []
coordenadas_y = []
circunferencias = []
```

```
#En este caso es lo mismo que poner la instrucción:
#En programación una forma de ejecutar exponentes es por medio de ciclos for anidados:
 - El bucle for que se encuentre en la parte exterior será el exponente.
       En este caso es k.
for i in k:
   #polígono que se aproxima al círculo para obtener así el valor de pi, cuyo valor es igual al perímetro del
   yi = []
                                    #yi: Coordenadas verticales de i = 0, ..., n.
   for j in range(0, n^{**}i + 1):
       #Por medio de las siguientes fórmulas se describe la forma en la que se obtendrán las coordenadas
       #append(): Método que sirve para agregar valores a una lista, tupla, numpy array o diccionario.
       #math.sin(): Método de la librería math que aplica la función seno a lo que haya en su paréntesis.
        xi.append(math.cos(2*math.pi*j/n**i)/2) \#xi = 1/2*cos(2*\pi*i/n) = 1/2*cos(2*\pi*i/(2^k)); i = n+1 = (2^k)+1
       yi.append(math.sin(2*math.pi*j/n**i)/2) #yi = 1/2*sin(2*\pi*i/n) = 1/2*sin(2*\pi*i/(2^k)); i = n+1 = (2^k)+1
   #Se agregan las coordenadas xi al vector que contiene todas las coordenadas horizontales del polígono
   coordenadas_x.append(xi)
   #Se agregan las coordenadas yi al vector que contiene todas las coordenadas verticales del polígono
   coordenadas_y.append(yi)
#aproximado de \pi.
#"coordenadas y" para obtener el perímetro de ese polígono usando cada una de esas coordenadas y así obtener
for i in range(0, len(k)):#El bucle for se ejecutará el mismo número de veces que las potencias de precisión k.
   circunferencias.append(longitudRuta(coordenadas_x[i], coordenadas_y[i]))
```

```
#math menos el valor obtenido con función longitudRuta().
error.append(math.pi-longitudRuta(coordenadas_x[i],coordenadas_y[i]))

#print(): Método para imprimir un mensaje en consola y después dar un salto de línea (Enter), además si se
#quiere concatenar un mensaje (mostrar resultados de variables junto con texto estático), este se debe
#separar entre comillas, declarando los mensajes estáticos entre comillas y los nombres de variables sin
#comillas.

print(f'Puntos del Polígono:', n**k[i])  #Impresión en pantalla del número de (2^k)+1 puntos obtenidos del polígono.
print(f'Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación:', circunferencias[i])
print(f'Error:', error[i]) #Impresión en pantalla del error obtenido con cada circunferencia calculada.
```

Resultado del Código Python

```
PROBLEMAS SALIDA TERMINAL CONSOLA DE DEPURACIÓN
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual> & D:/Users/diego/AppData/Local/Programs/Python/9/python39/python.exe "c:/Users/diego/OneDrive/Documents/Aprendiendo/Python/1.-Instrumentación Virtual/Instrumentación Virtual Aplicada/Tareas/Tarea 1/Tareas C#/Ej3_13.py"
Puntos del Polígono: 4
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 2.82842712474619
Error: 0.31316552884360327
Puntos del Polígono: 8
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.061467458920718
Error: 0.0801251946690753
Puntos del Polígono: 16
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.1214451522580515
Error: 0.02014750133174159
Puntos del Polígono: 32
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.1365484905459406
Error: 0.00504416304385246
Puntos del Polígono: 64
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.1403311569547543
Error: 0.001261496635038828
Puntos del Polígono: 128
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.14127725093278
Error: 0.00031540265701313075
Puntos del Polígono: 256
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.141513801144288
Error: 7.88524455050954e-05
Puntos del Polígono: 512
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.141572940367109
Error: 1.9713222684014653e-05
Puntos del Polígono: 1024
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.141587725277193
Error: 4.928312600238627e-06
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual>
```

Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)

```
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
//Se usa la librería System Numerics, agregada dando clic derecho en la parte de:
//Explorador de soluciones -> Referencias -> Agregar Referencia -> Nombre Librería.
using System.Numerics;
namespace _9._3._Aproximación_de_Pi
   class AproximacionPi
   {
       //El código en C# se corre presionando CTRL + F5
       //EJERCICIO TAREA 3.13 APROXIMACIÓN DE PI:
       //Función para obtener la longitud de una ruta cualquiera:
       public static double longitudRuta(double[] x, double[] y)
           double Longitud = 0, L = 0;
           //L = \Sigma V(xi - xi - 1) ^ 2 + (yi - yi - 1) ^ 2
           for (int i = 1; i < x.Length; i++)//Bucle for para realizar la sumatoria de los elementos
```

```
L = Math.Sqrt(Math.Pow((x[i] - x[i - 1]), 2) + Math.Pow((y[i] - y[i - 1]), 2));
            Longitud += L;
        }
        return Longitud;
    }
    /*Función para obtener el número de vértices del polígono con el que se pretende aproximar el valor de pi
    al crear un círculo o lo que más se parezca teniendo (n^k)+1 vértices, la función recibe 1 parámetro y
    retorna dos variables array tipo double.*/
    public static (double[], double[]) coordenadas_poligono(int num_vertices)
        /*Declaración de los array vacíos que almacenarán las coordenadas x,y de cada uno de los vértices del
        polígono que se aproxime al círculo de diámetro 1 para obtener el valor de pi, que es el perímetro del
        círculo. El tamaño de los arrays se da por medio del parámetro num_vertices = (2^k)+1^*/
        double[] x_p = new double[num_vertices];
        double[] y_p = new double[num_vertices];
        /*El bucle se tiene que ejecutar n + 1 veces, pero n = 2 ^k, por lo tanto sebe ser:
        num_vertices = (n^k)+1 veces
        Pero este número de veces es el que recibe como parámetro la función.*/
        for (int i = 0; i < num_vertices; i++)</pre>
        {
            //xi = 1/2*cos(2*\pi*i/n) = 1/2*cos(2*\pi*i/(2^k)); i = n+1 = (2^k)+1
            x_p[i] = 0.5 * Math.Cos(2 * Math.PI * i / num_vertices);
            //yi = 1/2*sin(2*\pi*i/n) = 1/2*sin(2*\pi*i/(2^k)); i = n+1 = (2^k)+1
            y_p[i] = 0.5 * Math.Sin(2 * Math.PI * i / num_vertices);
        return (x_p, y_p);
    //Función main: Desde aquí se empieza a ejecutar todo el código
    static void Main(string[] args)
        //n = base del número de vertices que tendrá el polígono que se aproxima al círculo para encontrar pi.
        int n = 2;
        /*Array k que debe almacenar todas las potencias de los n=2^k puntos en el polígono empezando desde
        2 hasta el número 10.*/
        int[] k = new int[9];
        //Declaración de los arrays vacíos para obtener las coordenadas al usar la función coordenadas_poligono
        double[] coordenadas_x = new double[k.Length];
        double[] coordenadas_y = new double[k.Length];
double[] circunferencias = new double[k.Length];
        for (int i = 0; i < k.Length; i++)</pre>
            k[i] = (int)Math.Pow(n, i + 2);
            //Console.WriteLine(n[i]);
            (coordenadas_x, coordenadas_y) = coordenadas_poligono(k[i]);
            circunferencias[i] = longitudRuta(coordenadas_x, coordenadas_y);
            Console.WriteLine("n: {0}", k[i]);
Console.WriteLine("Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: {0}", circunferencias[i]);
            Console.WriteLine("Error: {0}", Math.PI - circunferencias[i]);
            Console.WriteLine("");
       }
   }
}
```

```
C:\WINDOWS\system32\cmd. × + √
n: 4
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 2.12132034355964
Error: 1.02027231003015
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 2.67878402655563
Error: 0.462808627034165
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 2.92635483024192
Error: 0.21523782334787
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.03853135021638
Error: 0.103061303373413
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.09126348262734
Error: 0.0503291709624567
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.11673602240987
Error: 0.0248566311799254
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.12924226285857
Error: 0.0123503907312243
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.13543705571795
Error: 0.00615559787183928
Circunferencia = Valor de pi obtenido con la aproximación: 3.13851976851423
Error: 0.00307288507556569
Presione una tecla para continuar . . .
```

4.- Series de Fourier: Aproximar una Función Escalonada con una suma de senos/cosenos

A la suma de las funciones seno y/o coseno para obtener una aproximación de otra señal, se le denomina Serie de Fourier. La aproximación de una función mediante una serie de Fourier es una técnica muy importante en el arte de la ciencia y tecnología.

Consideramos la función constante a trozos descrita a continuación:

$$f(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < \frac{T}{2} \\ 0, & t = \frac{T}{2} \\ -1, & -\frac{T}{2} < t < T \end{cases}$$

Se busca aproximar la señal escalón f(t) por medio de la suma:

$$S(t;n) = \frac{4}{\pi} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{2i-1} \left(\sin\left(\frac{2(2i-1)\pi * t}{T}\right) \right)$$

Mientras mayor sea el número de veces que se realiza la sumatoria de senos, más se aproximará a la función escalón: $S(t;n) \to f(t)$ a medida que el número de sumas tiende a infinito: $n \to \infty$.

Pseudocódigo:

- a) Escribe una Función Python S(t, n, T) para devolver el valor de la suma de senos S(t; n) que describe la serie de Fourier.
- b) Escribe una Función Python f(t,T) para describir la función escalón f(t).
- c) Muestra una tabla en consola que enseñe cómo varía el error f(t) S(t;n) cuando cambia el valor de las variables n y t para los casos en que:

$$n = [1, 3, 5, 10, 30, 100]$$

$$t = \alpha(T); \qquad T = 2\pi; \qquad \alpha = [0.01, 0.25, 0.49, 0.5, 0.99]$$

Utiliza la tabla para observar cómo la calidad de la aproximación depende del valor de α y n.

```
coding: utf-8 -*
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
#historial y en Visual Studio Code con el botón superior izquierdo de Play se corre el programa.
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
#nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio,
    - Las funciones son muy utilizadas en Python ya que sirven para volver modular el código, logrando así que
   - Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones
     arquitectura de programación orientada a objetos (POO).
   - Los parámetros que recibe una función son las variables con las que interactúa para realizar su acción,
   - Una función puede o no devolver una variable que almacene su valor resultante, esto se realiza a través
     de la palabra reservada "return".
```

```
#Se busca aproximar la señal escalón f(t) por medio de la suma:
#escalón: S(t:n) \rightarrow f(t) a medida que el número de sumas tiende a infinito: n \rightarrow \infty.
#utilizan dos puntos para indicar su inicio y tabuladores para diferenciar qué es lo que está dentro o fuera de
#existirá dentro del bucle y será la que cuente desde 0 por default o desde el primer número indicado dentro del
#paréntesis hasta el extremo indicado en el segundo parámetro que se encuentra dentro del paréntesis de la
#reservada "range()" se coloca el inicio y final del conteo para indicar cuantas veces se ejecutará el bucle.
    serieFourier = 0
                        #Variable que guarda el valor final de la serie de Fourier S(t,n,T).
                        #Variable que guarda el valor temporal de la sumatoria previa a obtener la F.S.
    sumatoria = 0
    for i in range(1, n+1):
        sumatoria = sumatoria + 1.0/(2*i-1)*math.sin((2*((2*i)-1)*math.pi*t)/T)
    serieFourier = (4/math.pi)*sumatoria
    return serieFourier
#solamente se utilizan dos puntos para indicar su inicio v tabuladores para diferenciar qué es lo que está
```

```
#La comparación "diferente a" con tolerancia se efectúa al realizar una resta entre los valores comparados,
#indicando que si el resultado de dicha resta es menor a la tolerancia declarada, los valores son distintos.
   if (0 < t < (T/2)):
        senal_escalon = 1
    #abs(): Método que saca el valor absoluto de un número, volviéndolo positivo aunque sea originalmente
    #El método abs() saca el valor absoluto de la comparación para que esta sea más precisa, de esta forma la
    #Si da True es porque se encuentra dentro del rango de la tolerancia o es exactamente igual, osea: t == T/2.
    elif (abs(t-(T/2)) < 1e-8):
       senal_escalon = 0
        senal escalon = -1
        print ("El vector t se sale del rango del tiempo, debe estar en el intervalo 0 < t < T, intenta de nuevo")</pre>
        senal_escalon = 0
    return senal_escalon
numSumasFourier = [1, 3, 5, 10, 30, 100]
T = 2*math.pi
\alpha = [0.01, 0.25, 0.49, 0.5, 0.99]
#Bucle for each de una sola línea para rellenar una lista con una operación específica:
tiempo = [alpha*T for alpha in \alpha] #t = \alpha*T
```

```
#c) Muestra una tabla en consola que enseñe cómo varía el error f(t) - S(t;n) cuando cambia el valor de las variables
#n (número de sumas de fourier) y t (tiempo) para los casos en que:
# n = [1, 3, 5, 10, 30, 100]; t = α*T; T = 2*π; α = [0.01, 0.25, 0.49, 0.5, 0.99]
#BUCLE FOR EACH: Es un tipo especial de bucle for que sirve para recorrer todos los elementos de una lista,
#tupla o diccionario, su sintaxis es la siguiente:
# - for i in lista:
#La instrucción del Bucle for each es equivalente a poner la instrucción:
# - for i in range(0, len(lista)):
for n in numSumasFourier:
    print ("Número de sumas de Fourier: ", n)
    print ("1.- t = ", α[0], "*2π \t\tf(t, T) = ", f(tiempo[0], T), "\t\tS(t, n, T) = ", S(tiempo[0], n, T), "\tError = ",
100*abs(S(tiempo[0], n, T) - f(tiempo[0], T)))
    print ("2.- t = ", α[1], "*2π \t\tf(t, T) = ", f(tiempo[1], T), "\t\tS(t, n, T) = ", S(tiempo[1], n, T), "\tError = ",
100*abs(S(tiempo[1], n, T) - f(tiempo[1], T)))
    print ("3.- t = ", α[2], "*2π \t\tf(t, T) = ", f(tiempo[2], T), "\t\tS(t, n, T) = ", S(tiempo[2], n, T), "\tError = ",
100*abs(S(tiempo[2], n, T) - f(tiempo[2], T)))
    print ("4.- t = ", α[3], "*2π \t\tf(t, T) = ", f(tiempo[3], T), "\t\tS(t, n, T) = ", S(tiempo[3], n, T), "\tError = ",
100*abs(S(tiempo[3], n, T) - f(tiempo[3], T)))
    print ("5.- t = ", α[4], "*2π \t\tf(t, T) = ", f(tiempo[4], T), "\t\tS(t, n, T) = ", S(tiempo[4], n, T), "\tError = ",
100*abs(S(tiempo[4], n, T) - f(tiempo[4], T)))
```

Resultado del Código Python

```
TERMINAL
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual> & D:\Users\diego\AppData/Local/Programs/Python/Python39/python.exe
"c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual\Instrumentación Virtual Aplicada/Tareas/Tarea 1/Tareas C#/Ej3 15.py"
                                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
                                                                                  S(t, n, T) = 0.0799473724991873
S(t, n, T) = 1.2732395447351628
S(t, n, T) = 0.07994737249918757
S(t, n, T) = 1.5592687330077502e-16
      t = 0.01 *2\pi

t = 0.25 *2\pi
                                                                                                                                              Frror = 92.00526275008127
                                                                                                                                              Error = 27.323954473516277
             0.49 *2π
                                                                                                                                              Error = 92.00526275008124
4.- t = 0.5 *2\pi
                                                                                                                                              Error = 1.55926873300775e-14
      t = 0.99 *2\pi
Número de sumas de Fourier: 3
             0.01 *2π
0.25 *2π
                                                f(t, T) =
                                                                                   S(t, n, T) = 0.2381650038375327
         = 0.01
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                            76.18349961624673
                                                f(t, T) = 1

f(t, T) = 1

f(t, T) = 0
                                                                                   S(t, n, T) = 1.1034742721038078
S(t, n, T) = 0.23816500383753397
S(t, n, T) = 9.201261745993586e-16
                                                                                                                                                            10.347427210380777
             0.49 *2π
                                                                                                                                                            76.18349961624659
                                                                                                                                              Error =
            0.5 *2π
0.99 *2π
                                                                                                                                                           9.201261745993585e-14
                                                f(t, T) =
                                                                                   S(t, n, T) =
                                                                                                       -0.23816500383753314
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                           76.18349961624669
                                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
                                                                                   S(t, n, T) = 0.39141456468866714
S(t, n, T) = 1.0630539690963425
S(t, n, T) = 0.39141456468866836
         = 0.01 *2π
= 0.25 *2π
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                          60.85854353113329
                                                                                                                                                           6.305396909634253
             0.49 *2π
                                                                                                                                                            60.85854353113316
             0.5 *2π
                                                                                                       1.2319799212009088e-15
                                                                                                                                              Error
                                                                                                                                                           1.2319799212009089e-13
                                                f(t, T) =
                                                                                                                                              Error
Número de sumas de Fourier: 10
1.- t = 0.01 *2\pi
                                                f(t, T) = 1
                                                                                   S(t, n, T) = 0.7332025651234054
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                            26.679743487659458
                                               f(t, T) = 1

f(t, T) = 1

f(t, T) = 0

f(t, T) = -1
                                                                                   S(t, n, T) = 0.9682476228907636

S(t, n, T) = 0.7332025651234072

S(t, n, T) = 2.34843409070643986
                                                                                                                                              Error =
             0.25 *2π
                                                                                                                                                            3.1752377109236396
             0.49 *2π
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                            26,67974348765928
                                                                                                       2.3484340907064398e-15
            0.5 *2π
0.99 *2π
                                                                                                                                                            2.3484340907064397e-13
                                                                                   S(t, n, T) =
                                                                                                        -0.7332025651234055
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                            26,679743487659447
 Número de sumas de Fourier:
                                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
         = 0.01 *2π
= 0.25 *2π
                                                                                   S(t, n, T) = 1.144816107779649
S(t, n, T) = 0.9893926136945961
S(t, n, T) = 1.1448161077796466
                                                                                                                                              Error =
                                                                                                                                                            14.481610777964903
                                                                                                                                                            1.060738630540392
                                                                                                                                              Error =
             0.49 *2π
                                                                                                                                                            14.48161077796466
             0.5 *2π
                                                                                   S(t, n, T)
                                                                                                       5.9022893802757866e-15
                                                                                                                                              Error
                                                                                                                                                            5.902289380275787e-13
             0.99 *2π
Nijm
      ero de sumas de Fourier: 100
                                               f(t, T) =
f(t, T) =
f(t, T) =
         = 0.01 *2π
                                                                                   S(t, n, T) = 0.9499059916589789
                                                                                                                                                           5.009400834102107
                                                                                                                                              Error =
             0.25 *2π
                                                                                   S(t, n, T) = 0.9968169807056898
S(t, n, T) = 0.9499059916589752
                                                                                                                                              Error = 0.31830192943101965
Error = 5.009400834102484
             0.49 *2π
             0.5 *2π
0.99 *2π
                                                                                   S(t, n, T) = 1.6088777474263388e-14
    - t = 0.99 *2π f(t, T) = -1 S(t, n, T) = -0.9499059916589805
C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual>
                                                                                                                                              Error = 5.009400834101951
```

```
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
//Se usa la librería System Numerics, agregada dando clic derecho en la parte de:
//Explorador de soluciones -> Referencias -> Agregar Referencia -> Nombre Librería.
using System.Numerics;
namespace _9._4._Series_de_Fourier___Escalón
{
   class Aproximacion_Escalon_Suma_Senos
   {
       //El código en C# se corre presionando CTRL + F5
       //EJERCICIO TAREA 3.15 PROXIMAR UNA FUNCIÓN ESCALÓN AL SUMAR SEÑALES SENOIDALES:
       //Funciones para crear ambas expresiones matemáticas:
       //S(t, n, T) = (4/\pi)*\Sigma(1/(2i-1))*\sin((2*(2i-1)*\pi t)/(T))
       static double S(double t, int n, double T)
           double suma_senos = 0;
           for (int i = 1; i < n + 1; i++)</pre>
               \label{eq:continuous} $$/\#S(t, n, T) = \Sigma(1/(2i-1))*\sin((2*(2i-1)*\pi t)/(T))$$ suma_senos = suma_senos + 1.0 / (2 * i - 1) * Math.Sin((2 * ((2 * i) - 1) * Math.PI * t) / T);
           //\#S(t, n, T) = (4/\pi)*\Sigma(1/(2i-1))*sin((2*(2i-1)*\pi t)/(T))
           suma_senos = suma_senos * (4 / Math.PI);
           return suma_senos;
       //f(t, T) = 1, 0, -1 que va de t=0 a t=T y se vuelve cero cuando t = T/2
       static int f(double t, double T)
       {
           int senal_escalon;
           if (0 < t && t < T / 2) //0 < t < T/2
           {
               senal_escalon = 1;
           /*Comparador con tolerancia, el método Math.Abs() saca el valor absoluto de una resta y si el resultado es
           menor a el número decimal descrito, el resultado es erróneo y en este caso t es igual a T/2, osea: t == T/2*/
           else if (Math.Abs(t - T / 2) < 1E-8) //t=T/2
               senal escalon = 0;
           else if (T / 2 < t \&\& t < T)//T/2<t<T
           {
               senal escalon = -1;
           }
           else
           {
               Console.WriteLine("El vector t se sale del rango del tiempo, debe estar en el intervalo 0<t<T, intenta de nuevo");
               senal escalon = 0;
           return senal_escalon;
       //Función main: Desde aquí se empieza a ejecutar todo el código
       static void Main(string[] args)
           //Número de interaciones que se realizará a la función S(t, n, T) para acercarse a f(t, T)
           int[] iteraciones_S = { 1, 3, 5, 10, 30, 100 };
           //Periodo de la función senoidal = 2\pi
           double T = 2 * Math.PI;
           //Factor alfa de multiplicación para obtener un tiempo en específico respecto al periodo T
           double[] \alpha = \{ 0.01, 0.25, 0.49, 0.5, 0.99 \};
           //En C# al crear un array siempre de debe indicar su tamaño, el tamaño del array es igual al de lpha
           double[] tiempo = new double[α.Length];
           //Bucle for para rellenar el array del tiempo con la operación indicada:
           for (int i = 0; i < \alpha.Length; i++)
               //t = \alpha *T
               tiempo[i] = \alpha[i] * T;
           //bucle for each: Recorre todos los elementos del array nombrado en el bucle
```

```
foreach (int n in iteraciones_S)
                   Console.WriteLine("Iteración: {0}", n);
                  Console.WriteLine("1.- t = \{0\}*2\pi \tf(t, T) = \{1\}\tS(t, n, T) = \{2\}\t\tError = \{3\}", \alpha[0], f(tiempo[0], T),
S(\texttt{tiempo[0]}, \ n, \ T), \ 100 \ * \ Math. Abs(S(\texttt{tiempo[0]}, \ n, \ T) \ - \ f(\texttt{tiempo[0]}, \ T)));
                  Console.WriteLine("2.- t = \{0\}*2\pi \tf(t, T) = \{1\}\tS(t, n, T) = \{2\}\t\tError = \%{3}", \alpha[1], f(tiempo[1], T),
S(\texttt{tiempo[1]}, \ n, \ T), \ 100 \ * \ Math.Abs(S(\texttt{tiempo[1]}, \ n, \ T) \ - \ f(\texttt{tiempo[1]}, \ T)));
Console.WriteLine("3.- t = \{0\}*2\pi \ tf(t, T) = \{1\}\ tS(t, n, T) = \{2\}\ tError = %\{3\}", \alpha[2], f(tiempo[2], T), S(tiempo[2], n, T), 100 * Math.Abs(S(tiempo[2], n, T) - f(tiempo[2], T)));
                  Console.WriteLine("4.- t = \{0\}*2\pi \ttf(t, T) = \{1\}\tts(t, n, T) = \{2\}\tterror = %\{3\}", \alpha[3], f(tiempo[3], T),
S(tiempo[3], n, T), 100 * Math.Abs(S(tiempo[3], n, T) - f(tiempo[3], T)));
                  Console.WriteLine("5.- t = \{0\}*2\pi \tf(t, T) = \{1\}\ts(t, n, T) = \{2\}\tError = %\{3\}", \alpha[4], f(tiempo[4], T),
S(\text{tiempo}[4], n, T), 100 * Math.Abs(S(\text{tiempo}[4], n, T) - f(\text{tiempo}[4], T)));
                  Console.WriteLine();
             }
        }
    }
}
```

```
C:\WINDOWS\system32\cmd. ×
Iteración: 1
1.- t = 0.01*2\pi
                                                    S(t, n, T) = 0.0799473724991873
                                                                                                       Error = \$92.0052627500813
                                                   S(t, n, T) = 1.27323954473516
S(t, n, T) = 0.0799473724991876
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %27.3239544735163
3.- t = 0.49*2\pi
                                                                                                       Error = %92.0052627500812
4.- t = 0.5*2\pi
                               f(t, T) = 0
                                                    S(t, n, T) = 1.55921723642059E-16
                                                                                                       Error = %1.55921723642059E-14
                                                    S(t, n, T) = -0.0799473724991872
                               f(t, T) = -1
5.- t = 0.99*2\pi
                                                                                                                  Error = %92.0052627500813
Iteración: 3
                                                   S(t, n, T) = 0.238165003837533

S(t, n, T) = 1.10347427210381

S(t, n, T) = 0.238165003837534

S(t, n, T) = 9.20110725623211E-16

S(t, n, T) = 0.238165003837534
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
f(t, T) = -1
1.-t=0.01*2\pi
                                                                                                       Error = %76.1834996162467
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %10.3474272103808
3.-t=0.49*2\pi
                                                                                                       Error = %76.1834996162466
4.- t = 0.5*2\pi
                                                                                                       Error = %9.20110725623211E-14
5.- t = 0.99*2\pi
                               f(t, T) = -1
                                                    S(t, n, T) = -0.238165003837533
                                                                                                        Error = %76.1834996162467
Iteración: 5
                                                    S(t, n, T) = 0.391414564688667
1.- t = 0.01*2\pi
                               f(t, T) = 1
                                                                                                       Error = %60.8585435311333
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
f(t, T) = -1
                                                   S(t, n, T) = 0.331414304688607
S(t, n, T) = 1.06305396909634
S(t, n, T) = 0.391414564688668
S(t, n, T) = 1.23195417290733E-15
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %6.30539690963425
3.-t=0.49*2\pi
                                                                                                       Error = \%60.8585435311332
4.- t = 0.5*2\pi
                                                                                                       Error = %1.23195417290733E-13
                                                    S(t, n, T) = -0.391414564688667
5.- t = 0.99*2\pi
                                                                                                       Error = %60.8585435311333
Iteración: 10
                                                                                                       Error = %26.6797434876595
1.- t = 0.01*2\pi
                                                    S(t, n, T) = 0.733202565123405
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
f(t, T) = -1
                                                   S(t, n, T) = 0.968247622890764
S(t, n, T) = 0.733202565123407
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %3.17523771092364
3.- t = 0.49*2\pi
                                                                                                       Error = %26.6797434876593
                                                    S(t, n, T) = 2.34838259411928E-15
4.- t = 0.5*2\pi
                                                                                                       Error = %2.34838259411928E-13
5.-t=0.99*2\pi
                                                             T) = -0.733202565123406
                                                                                                       Error = %26.6797434876594
Iteración: 30
1.- t = 0.01*2\pi
                               f(t, T) = 1
                                                    S(t, n, T) = 1.14481610777965
                                                                                                       Error = %14.4816107779649
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 0
f(t, T) = -1
                                                   S(t, n, T) = 0.989392613694596
S(t, n, T) = 1.14481610777965
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %1.06073863054039
3.- t = 0.49*2\pi
                                                                                                       Error = %14.4816107779647
4.- t = 0.5*2\pi
                                                    S(t, n, T) = 5.90213489051431E-15
                                                                                                        Error = %5.90213489051431E-13
                                                    S(t, n, T) = -1.14481610777965
5.- t = 0.99*2\pi
                                                                                                       Error = %14.4816107779651
Iteración: 100
                               f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
f(t, T) = 1
1.- t = 0.01 \times 2\pi
                                                    S(t, n, T) = 0.949905991658979
                                                                                                       Error = %5.00940083410211
                                                   S(t, n, T) = 0.99681698070569
S(t, n, T) = 0.949905991658975
                                                                                                       Error = %0.31830192943102
2.- t = 0.25*2\pi
                                                                                                       Error = %5.00940083410248
3.- t = 0.49*2\pi
4.- t = 0.5*2\pi
                                     T)
                                         = 0
                                                              T) = 1.60882625083918E-14
                                                                                                        Error = %1.60882625083918E-12
```

5.- Campana de Gauss: Implementar una función Gaussiana

La campana de Gauss o también llamada distribución normal es una representación gráfica que muestra una distribución de datos en torno a un valor central llamado media, con la Campana de Gauss es posible establecer una serie de parámetros que ayudan a predecir y racionalizar lo que aparentemente son resultados aleatorios, obteniendo una versión más clara y visual de la distribución

de un conjunto de números. Esta herramienta se utiliza para representar la dispersión de los datos y su tendencia, con el fin de detectar patrones o comportamientos en diferentes situaciones, por lo cual es muy utilizada en estadística, probabilidad, filtros, visión artificial, etc. En su expresión más sencilla:

- a = Representa el valor más alto (amplitud) de la campana de Gauss.
 - \circ Mientras menor sea el valor de σ , mayor será la amplitud de la función.

$$a = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}$$

- b = Es la posición del centro de la campana.
 - o b = μ = m: Esta variable es llamada media.
 - La función es simétrica respecto a la media μ.
 - Su valor máximo se encuentra en la media μ.
- c = Controla el ancho de la campana de Gauss (desviación estándar).
 - o $c^2 = \sigma^2 = s^2$: Esta variable es llamada varianza.
 - En las coordenadas de μ σ y μ + σ se presentan los puntos de inflexión de la curva.

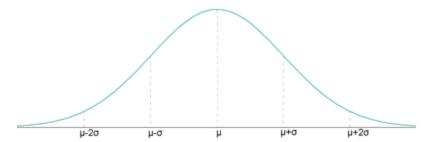
$$f(x) = (a)e^{\left[\frac{-(x-b)^2}{2c^2}\right]} = \left(\frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}\right)e^{\left[\frac{-(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right]} = \left(\frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}\right)e^{\left[\frac{-\frac{1}{2}(x-\mu)^2}{\sigma}\right]}$$

• El 100% de la probabilidad equivale al área encerrada bajo la curva:

$$f(\mu - \sigma < x < \mu + \sigma) = 0.6826 = 68.26 \%$$

$$f(\mu - 2\sigma < x < \mu + 2\sigma) = 0.954 = 95.4 \%$$

$$f(\mu - 3\sigma < x < \mu + 3\sigma) = 0.997 = 99.7 \%$$



Pseudocódigo:

a) Escribe una función en Python llamada **gauss(**x, m = 0, s = 1) para calcular el resultado de una función Gaussiana, que es descrita por la siguiente función:

$$f(x) = \frac{1}{s\sqrt{2\pi}}e^{\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{x-m}{s}\right)^2\right]} = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}e^{\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2\right]}$$

- b) Grafica la función de Gauss con n valores de x y f(x) uniformemente espaciados con intervalos de [m 5s, m + 5s]. Elija m, s y n libremente.
- c) Escribe una tabla bien formateada.

```
coding: utf-8 -
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
#pueda contener caracteres especiales, letras acentuadas y otros caracteres no ASCII sin problemas, garantizando
#historial y en Visual Studio Code con el botón superior izquierdo de Play se corre el programa.
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
import math #math: Librería que proporciona funciones y constantes matemáticas como seno, π, logaritmo, etc.
import numpy as np #numpy: Librería que realiza operaciones matemáticas complejas (matriciales).
import matplotlib.pyplot as plt #matplotlib: Librería de graficación matemática.
#nombre de la función, un paréntesis que contiene sus distintos parámetros y dos puntos para denotar su inicio,
   - Los distintos métodos que se utilizan en todos los lenguajes de programación para ejecutar acciones
      arquitectura de programación orientada a objetos (POO).
    - Una función puede o no devolver una variable que almacene su valor resultante, esto se realiza a través
     de la palabra reservada "return".
   - Para utilizar una función en Python se debe declarar su nombre seguido de un paréntesis en donde se le
#que muestra una distribución de datos en torno a un valor central llamado media, con la Campana de Gauss es
#resultados aleatorios, obteniendo una versión más clara y visual de la distribución de un conjunto de números.
        - Mientras menor sea el valor de \sigma, mayor será la amplitud de la función.
```

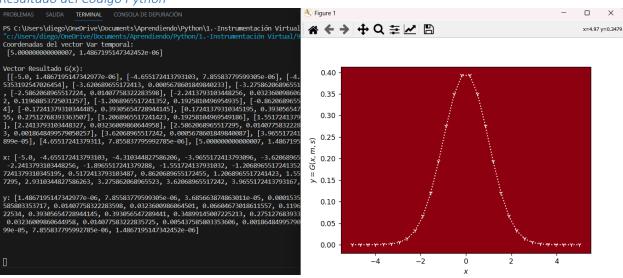
```
#a) Escribe una Función en Python llamada gauss(x, m = 0, s = 1) para calcular el resultado de una función
#La función gaussiana recibe 3 parámetros:
# - x: Eje horizontal.
def gauss(x, m , s ):
   resultado = []
                              #Lista vacía que almacena el resultado de la función Gaussiana.
   for i in x:
       var_temporal = []
       #math.sqrt(x) = \sqrt{x} = x**1/2: Método que saca la raíz cuadrada de un número.
       \#math.exp(x) = e^x = e**x: Método que devuelve el valor exponencial de un número con base "e".
       G = (1/(s*math.sqrt(2*math.pi)))*(math.exp((-1/2)*((i-m)/s)**2))
       #append(): Método que sirve para agregar valores a una lista, tupla, numpy array o diccionario.
       #Dentro de la lista de variable temporal primero se agregan los valores del eje x y luego los resultados
       var_temporal.append(i)
       var temporal.append(G)
       #Al final el resultado de la variable temporal que contiene los valores de x y G se agrega a la lista de
       #puntos de la función Gaussiana.
       #Otra forma de lograr lo mismo sin haber usado una variable intermedia fue haber aplicado el método
```

```
resultado.append(var_temporal)
   print("Coordenadas del vector Var temporal:\n", var_temporal, "\n")
   print("Vector Resultado G(x):\n", resultado, "\n")
   return resultado
m = 0
                               #n = Número de valores que conforman la curva de Gauss.
r = (abs(m-5*s) + abs(m+5*s))/(n-1) \#r = intervalo = [m-5s, m+5s]/(n-1)
xi = np.arange((m-5*s), (m+5*s) + r, r)
fg = gauss(xi, m, s)
                              #Anlicación de la función Gauss
#Es importante mencionar que al usar el bucle for each, la variable del Bucle ahora será manejada como si fuera
x_graph = []
                               #Lista vacía que almacenará el eje vertical para graficar la función Gauss.
y_graph = []
   #append(): Método que sirve para agregar valores a una lista, tupla, numpy array o diccionario.
   x_graph.append(j[0])
   y_graph.append(j[1])
#print(): Método para imprimir un mensaje en consola y después dar un salto de línea (Enter), además si se
print("x:", x_graph, "\n")
print("y:", y_graph, "\n")
print("\n")
fig = plt.figure()#Creación del objeto pyplot
```

```
#matplotlib.axes(): Método usado para crear la rejilla en la ventana de graficación.
#indicando como primer parámetro su eje horizontal, luego su eje vertical y finalmente el estilo de la gráfica:
ax.plot(x_graph, y_graph, 'w1:')#'w1:' significa w: color blanco, 1: tri_down :: linea punteada (puntos).
#axes.set_xlabel(): Método para indicar el texto que aparece en el eje x.
ax.set_xlabel(r'$x$')#Texto que aparece en el eje horizontal
#axes.set_ylabel(): Método para indicar el texto que aparece en el eje y.
ax.set_ylabel(r'$y = G(x, m, s)$')#Texto que aparece en el eje vertical
#axes.set_facecolor(): Método para indicar el color de fondo de la gráfica, el cual puede ser indicado por los
ax.set_facecolor('xkcd:crimson')
#matplotlib.show(): Método para mostrar la gráfica creada.
plt.show()
#tabulate.tabulate(): Método que sirve para crear una lista con los valores de un vector, dicho vector debe
#contener listas anidadas en cada una de sus posiciones para que estas sean agrupadas en cada fila de la lista.
 - tabular data: Este parámetro especifica los datos a mostrar. Puede ser una lista de listas, una lista de
  - headers: Es un parámetro opcional que se utiliza para especificar los encabezados de las columnas de la
        - "simple": Formato simple con líneas horizontales.
       - "pipe": Formato con delimitadores de tubería.
   numalign: Este parámetro se utiliza para alinear los números en las columnas de la tabla. Puede tener los
        - "left": Alinea los números a la izquierda.
        - "center": Centra los números en la columna.
  - stralign: Este parámetro se utiliza para alinear las cadenas de texto en las columnas de la tabla. Puede
        - "center": Centra las cadenas de texto en la columna.
        - "right": Alinea las cadenas de texto a la derecha.
```

- missingval: Este parámetro se utiliza para establecer el valor a mostrar cuando los datos son nulos o no están
disponibles. Puede ser cualquier valor válido, como una cadena de texto, un número, etc. Cuando se encuentre un
valor nulo en los datos, se mostrará el valor especificado en missingval.
print(tabulate.tabulate(tabular_data = fg, headers = ['x','f(x)'], tablefmt = "grid", numalign = "center", missingval =
"invalid_data"))

Resultado del Código Python



PROBLEMAS	SALIDA TERMINAL
+	-+
X	f(x)
+=======	=+=====+
-5	1.48672e-06
+	-+
-4.65517	7.85584e-06 -+
-4.31034	3.68566e-05
-3.96552 +	0.000153532
-3.62069 +	0.00056786
-3.27586	0.00186485
-2.93103	0.00543759
-2.58621	0.0140776
+	-+
-2.24138	0.0323601
+	-+
-1.89655	0.0660467
+	-++
-1.55172	0.119689
+	-+
-1.2069	0.192581
+	-++
-0.862069	0.275128
+	-+
-0.517241	0.348991
+	-+
-0.172414	0.393057
+	-++
0.172414	0.393057
+	-++
0.517241 +	0.348991
0.862069	0.275128
+	-++
1.2069	0.192581

```
-0.862069
 -0.517241
              0.348991
 -0.172414
              0.393057
 0.172414
              0.393057
 0.517241
              0.348991
 0.862069
              0.275128
              0.119689
  2.24138
              0.0323601
  2.58621
              0.0140776
  2.93103
             0.00543759
  3,27586
             0.00186485
  3.62069
             0.00056786
  3.96552
             0.000153532
             3.68566e-05
             7.85584e-06
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1.-Instrumentación Virtual>
                                                                                                        Lín. 183. col. 137 Espacios: 4 UTF-8 CRLF
```

Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)

```
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
namespace _9._5._Campana_de_Gauss
   class FuncionGaussiana
       //El código en C# se corre presionando CTRL + F5
       //EJERCICIO TAREA 3.16 FUNCIÓN GAUSSIANA:
       static double gauss(double x, int m, double s)
           gauss = Math.Exp(Math.Pow(((x - m) / s), 2) / (-2)) / (Math.Sqrt(2 * Math.PI) * s);
           return gauss;
       }
       //Función main: Desde aquí se empieza a ejecutar todo el código
       static void Main(string[] args)
           //Rango de valores para los cuales se aplicará la función Gauss, esta estará en un intervalo de: [m-5s, m+5s]
           int m = 0;
           double s = 2.2360;
           //número de valores
           int n = 30;
           //Número de elementos a los cuales se aplicará la función Gaussiana double[] x = new \ double[n + 1];
           double[] fg = new double[n + 1];
           //Número de elementos a los cuales se aplicará la función Gaussiana
           double r = (Math.Abs(m - 5 * s) + Math.Abs(m + 5 * s)); //[m-5s, m+5s]
           double xi = r / n; //intervalo [m-5s, m+5s]/(n-1)
           //Creación de los valores con punto inicial m-5s, punto final m+5s e intervalo [m-5s, m+5s]/(n-1)
           for (int i = 0; i < n + 1; i++)
               if (i == 0)
```

```
x[i] = m - 5 * s;
}
else
{
     x[i] = x[i - 1] + xi;
}
fg[i] = gauss(x[i], m, s);//Aplicación de la función gauss
}

/*Bucle for para crear la tabla con los valores de x y su resultado f(x) con la función Gauss e imprimirla en consola*/
for (int i = 0; i < n + 1; i++)
{
     Console.Write(" x = {0:F5}\t\t----\t\tf(x) = {1:F5}\n", x[i], fg[i]);
}
}
}</pre>
```

```
C:\WINDOWS\system32\cmd.
                           f(x)
     -5.00000
                                 = 0.00000
                            f(x)
                                 = 0.00001
   = -4.66667
                           f(x)
                                 = 0.00003
     -4.33333
                            f(x)
                                 = 0.00013
     -4.00000
                                 = 0.00048
     -3.33333
                           f(x)
                                 = 0.00154
     -3.00000
                           f(x) = 0.00443
                           f(x)
f(x)
f(x)
                                = 0.01140
= 0.02622
     -2.66667
     -2.33333
     -2.00000
                                   0.05399
                            f(x)
                                   0.09948
      -1.66667
                            f(x)
                                   0.16401
      -1.33333
                                   0.24197
     -0.66667
                            f(x)
                                 = 0.31945
     -0.33333
                            f(x) = 0.37738
     0.00000
                           f(x) = 0.39894
f(x) = 0.37738
     0.33333
                            f(x)
                                   0.31945
     0.66667
                            f(x)
     1.00000
                                   0.24197
     1.33333
                                   0.16401
     2.00000
                            f(x)
                                 = 0.05399
     2.33333
                           f(x)
                                 = 0.02622
                           f(x) = 0.01140

f(x) = 0.00443
     2.66667
     3.00000
                            f(x)
                                   0.00154
     3.33333
     3.66667
                            f(x)
                                   0.00048
                           f(x)
     4.00000
                                 = 0.00013
                                 = 0.00003
     4.33333
  = 4.66667
                           f(x)
                                 = 0.00001
  = 5.00000
                           f(x) = 0.00000
Presione una tecla para continuar . . .
```

6.- Pruebas Unitarias: Librerías de pruebas distintas/Testing: Unittesting y Nose

Usar dos librerías distintas para realizar pruebas unitarias en un mismo programa puede resultar complicado y propenso a errores, ya que los frameworks de pruebas están diseñados para proporcionar una estructura coherente y consistente para las pruebas, por lo que mezclar dos o más frameworks puede generar inconsistencias y conflictos. Si se desea utilizar librerías distintas para diferentes pruebas en un mismo programa de Python, es recomendable separar las pruebas en módulos o archivos diferentes, asignando a cada módulo a un framework específico con su propio conjunto de configuraciones y variables, para que no se vean afectadas las pruebas del otro módulo.

Se realizará un programa que utilice dos de las librerías de testing más famosas en Python, una es la librería nose y la otra es la librería unittest, identificando el error generado al usar ambas.

- a) Unittest Testing: Siguiendo las convenciones de la librería de pruebas unittest, realiza y ejecuta pruebas automatizadas a través de una función llamada test_algo(). La librería unittest está muy enfocada a la programación orientada a objetos (POO).
 - a. unittest: Es una biblioteca de Python que se utiliza para escribir y ejecutar pruebas unitarias. Proporciona una forma estándar de organizar, ejecutar y verificar las pruebas en el código Python.
 - i. Estructura de pruebas organizada: Proporciona una estructura organizada para escribir pruebas. Se pueden definir conjuntos de pruebas, casos de prueba y métodos de prueba individuales, aunque es importante remarcar que su programación es algo complicada ya que está completamente basada en la POO, por lo cual se debe crear una clase para declarar su código.
 - ii. Escritura de pruebas: Permite escribir pruebas de manera clara y legible utilizando métodos y aserciones proporcionados por la librería unittest, facilitando así la forma en la que se especifican las condiciones de prueba y las expectativas de los resultados.
 - iii. Descubrimiento y ejecución automática de pruebas: Los métodos de la librería unittest tienen la capacidad de descubrir automáticamente los casos de prueba y métodos de prueba en el código para luego ejecutarlos. Esto significa que no se necesita llamar manualmente cada prueba, lo que facilita la ejecución de todas las pruebas de manera eficiente.
 - iv. **Aserciones integradas:** Proporciona un conjunto de aserciones integradas que permiten verificar automáticamente los resultados de las pruebas. Estas aserciones incluyen comparaciones numéricas, verificación de igualdad, comprobación de existencia, entre otros.
 - v. **Informes de resultados:** Al terminar las pruebas se generan informes detallados sobre los resultados obtenidos, lo que facilita la identificación de pruebas exitosas y fallidas, permitiendo una depuración más sencilla.
- b) Nose Testing: Siguiendo las convenciones de la librería de pruebas nose, que extiende y mejora las capacidades de la librería unittest, realiza y ejecuta pruebas automatizadas a través de una función llamada test_otra_cosa(). La librería unittest está muy enfocada a la programación orientada a objetos (POO), mientras que la librería nose no, por lo cual es más sencilla de utilizar, esa es una de sus grandes ventajas.
 - a. nose (también conocido como nose2): Es otro marco de prueba para Python que se basa en la librería unittest pero proporciona una sintaxis más sencilla y algunas características adicionales. Al igual que pytest, nose también admite la automatización de pruebas unitarias, la ejecución paralela y la parametrización de pruebas. Además, permite la escritura de pruebas más concisas y ofrece una amplia gama de complementos y extensiones para personalizar y mejorar el proceso de las pruebas.
 - i. Facilidad en la estructura de pruebas: Proporciona una estructura para escribir pruebas de forma más sencilla a comparación de las pruebas escritas con la librería unittest, ya que su programación no está completamente basada en la POO, por lo cual sus funciones de pruebas se declaran de forma usual.
 - ii. **Plugins y extensiones:** Admite la integración de plugins y extensiones personalizadas, lo que permite ampliar las funcionalidades del marco de

- pruebas. Hay una amplia variedad de plugins disponibles que pueden agregar características como generación de informes HTML, cobertura de código, pruebas de rendimiento, etc.
- iii. **Ejecución más rápida:** Mejora la velocidad de ejecución de las pruebas en comparación con la librería **unittest**.
- iv. **Mayor flexibilidad:** Ofrece una sintaxis más flexible para la escritura de pruebas y aserciones. También admite el uso de decoradores en las pruebas.

Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)

```
coding: utf-8 -
#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación
#pueda contener caracteres especiales, letras acentuadas y otros caracteres no ASCII sin problemas, garantizando
#historial y en Visual Studio Code con el botón superior izquierdo de Play se corre el programa.
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
import unittest #unittest: Librería orientada a objetos para ejecutar y analizar pruebas unitarias.
#Usar dos librerías distintas para realizar pruebas unitarias en un mismo programa puede resultar complicado y
#propenso a errores, ya que los frameworks de pruebas están diseñados para proporcionar una estructura
#y conflictos. Si se desea utilizar librerías distintas para diferentes pruebas en un mismo programa, es
#del otro módulo.
#Se realizará un programa que utilice dos de las librerías de testing más famosas en Python, una es la librería
#ERROR AL USAR DOS FRAMEWORKS EN EL MISMO ARCHIVO: En el siguiente archivo se verifica el resultado obtenido al
#sumar dos valores distintos:
         El error causado por utilizar las dos librerías unittest y nose en el mismo archivo es que al forzar
         Al forzar un error en la prueba nose, si se generará una excepción correcta en nose, y no se generará
         una para unittest, así es como debería ejecutarse el archivo.
              el error es obtenido cuando falla la prueba de unittest va que
```

```
#mi_funcion(): Función propia que realiza una suma de dos variables distintas, definiendo así la operación que
def mi_funcion(a, b):
   return a + b
#programación orientada a objetos (POO), por lo cual, para utilizarla es necesario crear una clase propia que
class MyTestCase(unittest.TestCase):
    #setUp(): Método que pertenece a las herramientas incluídas con la librería unittest, este sirve para
   #indicar los atributos que se utilizan al realizar las pruebas unitarias y se ejecuta antes de cada prueba
   def setUp(self):
       #Configuración inicial para cada prueba unittest, con la palabra reservada self se está accediendo a la
       self.parametro3 = 10
       self.parametro4 = 3  #Si la variable es diferente a 2, ocurre un error en unittest y nose.
    #tearDown(): Método que pertenece a las herramientas incluídas con la librería unittest, este sirve para
   def tearDown(self):
       self.parametro3 = None
       self.parametro4 = None
    #PRUEBA UNITARIA PERSONALIZADA UNITTEST:
    #encontrar dentro de una clase propia que herede de TestCase. Dentro de la función se declaran los métodos
   def test_algo(self):
       print("Test Unittest")
       resultado = mi_funcion(self.parametro3, self.parametro4)
```

```
self.assertEqual(resultado, 12)
#unittest, es que su programación es más sencilla, ya que no se debe utilizar una clase para su ejecución, sus
#configInicialNose(): Función propia que indica los atributos a utilizar en las pruebas unitarias nose, este se
def configInicialNose():
   #Configuración inicial para cada prueba nose, con la palabra reservada global se está accediendo al
   global parametro1, parametro2
   parametro1 = "Hola"
   parametro2 = "Mundo"
def limpiezaVariables():
   #MODIFICADORES DE ACCESO: Palabra reservada global.
   #Limpieza después de cada prueba nose, con la palabra reservada global se está accediendo al modificador de
   #acceso de una variable, para así lograr que se pueda acceder a ella desde fuera de la función o método:
   global parametro1, parametro2
   parametro1 = None
   parametro2 = None
#PRUEBA UNITARIA PERSONALIZADA NOSE:
#métodos que realizan sus pruebas unitarias personalizadas. Es muy importante mencionar que el nombre de todas
def test_otra_cosa():
   print("Test Nose")
   configInicialNose()
   # Acceder a los parámetros configurados en setUp()
   resultado = mi_funcion(parametro1, parametro2)
   assert resultado == "HolaMundo"
    limpiezaVariables()
```

#programa y ejecutar sus métodos, en python pueden existir varios métodos main en un solo programa, aunque no es #una buena práctica. #como archivo principal, mientras que ejecutar las pruebas fuera del método main proporciona más control sobre # su ejecución, el programa brinca al código del except #Se utiliza esta arquitectura de código cuando se quiera efectuar una acción donde se espera que pueda #excepciones causadas en las pruebas unittest y nose, aunque solo funciona parcialmente. suite = unittest.TestSuite() #TestSuite es un objeto que permite agrupar y organizar todas las pruebas unitarias creadas a partir de # - addTest(test): Agrega una prueba individual al conjunto de pruebas. addTests(tests): Agrega varias pruebas al conjunto de pruebas. - addTestSuite(test_suite): Agrega otro objeto TestSuite al conjunto de pruebas. # - tests(): Retorna una lista de todas las pruebas en el conjunto, en el orden en que fueron agregadas. # clase de caso de prueba dada. suite.addTest(MyTestCase('test_algo')) #TestSuite es un objeto que se utiliza para ejecutar pruebas unitarias y generar un informe de

```
tenido éxito o ha fallado, además de mostrar en cuánto tiempo fue ejecutada cada prueba. Dichos
        se conforman de la siguiente estructura:
               - Nombre de la prueba: Se muestra información sobre cada prueba individual ejecutada, como
                 el nombre de la prueba y la clase que la está ejecutando, normalmente esto se muestra
                      test nombre de prueba
                      Mensaie de la excención.
               - Estado de la prueba: Muestra si la prueba ha pasado correctamente o ha fallado. Si una
                            La prueba fue aprobada.
               - Estadísticas globales: Después de mostrar los detalles de cada prueba, se presenta un
   # - runTest(test): Ejecuta una prueba individual especificada dentro del conjunto.
   unittest.TextTestRunner().run(suite)
#tipos de excepciones, luego de colocar el nombre de la clase Exception se usa la palabra reservada "as"
except Exception as e:
   print("Ocurrió el siguiente tipo de error: ", type(e).__name__)
   print("Error en unittest:", e)
print("\n\n-----Nose Testing------
   #salida estándar, ya sea en consola o en un archivo de texto. Dichos informes se presentan en un formato
```

Resultado del Código Python: Pruebas Unittest y Nose aprobadas

PROBLEMAS SALIDA TERMINAL CONSOLA DE DEPURACIÓN
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual> & D:/Users/diego/AppData/Local/Programs/Python/Python39/python.exe "c:/Users/diego/OneDrive/Documents/Aprendiendo/Python/1Instrumentación Virtual/Instrumentación Virtual Aplicada/Tareas/Tarea 1/Tareas C#/Ej_18.py"
Test Unittest .
Ran 1 test in 0.000s
ок
Nose Testing
Ran 2 tests in 0.000s
OK PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual>

Resultado del Código Python: Prueba Unittest aprobada y Nose reprobada

Resultado del Código Python: Pruebas Unittest y Nose reprobadas, Error por usar 2 librerías

PROBLEMAS SALIDA TERMINAL CONSOLA DE DEPURACIÓN
PS C:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual> & D:/Users/diego/AppData/Local/Programs/Python/Python39/python.exe "c:/Users/diego/OneDrive/Documents/Aprendiendo/Python/1Instrumentación Virtual/Instrumentación Virtual Aplicada/Tareas/Tarea 1/Tareas C#/Ej_18.py"
Test Unittest F
FAIL: test_algo (mainMyTestCase)
Traceback (most recent call last): File "c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual\Instrumentación Virtual Aplicada\Tareas\Tarea 1\Tareas C#\Ej_18 .py", line 81, in test_algo self.assertEqual(resultado, 12) AssertionError: 13 != 12
Ran 1 test in 0.001s
FAILED (failures=1)
Nose Testing
F.
F
F. FAIL: test_algo (_mainMyTestCase) Traceback (most recent call last): File "c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual\Instrumentación Virtual Aplicada\Tareas\Tarea 1\Tareas C#\Ej_18 .py", line 81, in test_algo self.assertEqual(resultado, 12) AssertionError: 13 != 12
F. FAIL: test_algo (_mainMyTestCase) Traceback (most recent call last): File "c:\Users\diego\OneDrive\Documents\Aprendiendo\Python\1Instrumentación Virtual\Instrumentación Virtual Aplicada\Tareas\Tarea 1\Tareas C#\Ej_18.py", line 81, in test_algo self.assertEqual(resultado, 12) AssertionError: 13 = 12

7.- Diferenciación numérica: Derivada c/ la fórmula diferencial/Testing: Assertion y Nose

La siguiente fórmula general puede utilizarse para hallar una derivada aproximada de una función matemática f(x) si h es lo suficientemente pequeña, además se debe comprobar que se puede realizar dos pruebas unitarias distintas en un mismo archivo, siempre y cuando no se utilicen dos librerías diferentes:

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

Pseudocódigo:

- a) Escribe una función diff(f, x, h = 1e-5) que devuelva la aproximación de la derivada de una función matemática representada por una función f(x).
- b) Aplica la función **diff()** para diferenciar las siguientes ecuaciones, que están declaradas por medio de funciones anónimas dentro del código Python, luego resta el resultado obtenido en la diferencial menos el que se debió haber obtenido al realizar la derivada de la función al ser evaluada en el punto de x indicado debajo, con esta operación se calcula el error manualmente:

$$f(x) = e^{x}; \quad x = 0$$

 $f(x) = e^{-2x^{2}}; \quad x = 0$
 $f(x) = \cos x; \quad x = 2\pi$
 $f(x) = \ln x; \quad x = 1$

- c) Assertion Testing: Escribe una función assertionTesting() que verifique la implementación de la función diff() aplicada a las funciones del inciso b). En este ejemplo no se está utilizando ninguna biblioteca de pruebas como unittest o nose, en su lugar se está realizando una prueba básica y manual utilizando la declaración assert.
- d) Nose Testing: Siguiendo las convenciones de la librería de pruebas nose, que extiende y mejora las capacidades de la librería unittest, realiza y ejecuta pruebas automatizadas a través de una función llamada test_nose_application(). La librería unittest está muy enfocada a la programación orientada a objetos (POO), mientras que la librería nose no, por lo cual es más sencilla de utilizar, esa es una de sus grandes ventajas.
 - a. nose (también conocido como nose2): Es otro marco de prueba para Python que se basa en la librería unittest pero proporciona una sintaxis más sencilla y algunas características adicionales. Al igual que pytest, nose también admite la automatización de pruebas unitarias, la ejecución paralela y la parametrización de pruebas. Además, permite la escritura de pruebas más concisas y ofrece una amplia gama de complementos y extensiones para personalizar y mejorar el proceso de las pruebas.
 - i. Facilidad en la estructura de pruebas: Proporciona una estructura para escribir pruebas de forma más sencilla a comparación de las pruebas escritas con la librería unittest, ya que su programación no está completamente basada en la POO, por lo cual sus funciones de pruebas se declaran de forma usual.
 - ii. Plugins y extensiones: Admite la integración de plugins y extensiones personalizadas, lo que permite ampliar las funcionalidades del marco de pruebas. Hay una amplia variedad de plugins disponibles que pueden agregar características como generación de informes HTML, cobertura de código, pruebas de rendimiento, etc.
 - iii. **Ejecución más rápida:** Mejora la velocidad de ejecución de las pruebas en comparación con la librería unittest.
 - iv. **Mayor flexibilidad:** Ofrece una sintaxis más flexible para la escritura de pruebas y aserciones. También admite el uso de decoradores en las pruebas.

Utiliza h = 0,01 en cada caso, escribe el error y señala la diferencia entre la derivada exacta y el resultado obtenido con la diferenciación de las funciones. Reúne estos cuatro ejemplos en una función llamada application().

Código Python – Visual Studio Code (Logo Azul)

```
# -*- coding: utf-8 -*-

#En Python se introducen comentarios de una sola linea con el simbolo #.

#La primera línea de código incluida en este programa se conoce como declaración de codificación o codificación

#de caracteres. Al especificar utf-8 (caracteres Unicode) como la codificación, nos aseguramos de que el archivo

#pueda contener caracteres especiales, letras acentuadas y otros caracteres no ASCII sin problemas, garantizando

#que Python interprete correctamente esos caracteres y evite posibles errores de codificación.

#Se puede detener una ejecución con el comando [CTRL] + C puesto en consola, con el comando "cls" se borra su

#historial y en Visual Studio Code con el botón superior izquierdo de Play se corre el programa.

#Para comentar en Visual Studio Code varias líneas de código se debe pulsar:
```

```
#[CTRL] + K (VSCode queda a la espera). Después pulsa [CTRL] + C para comentar y [CTRL] + U para descomentar.
import nose.tools #nose: Extensión de la librería unittest, brindando características y mejoras adicionales.
#Usar dos librerías distintas para realizar pruebas unitarias en un mismo programa puede resultar complicado y
#propenso a errores, ya que los frameworks de pruebas están diseñados para proporcionar una estructura
#y conflictos. Si se desea utilizar librerías distintas para diferentes pruebas en un mismo programa, es
#del otro módulo.
#6.- DIFERENCIACIÓN NUMÉRICA: Derivada con la fórmula diferencial - Assertion, Unittesting y Nose Testing.
#si h es lo suficientemente pequeña:
#a) Escribe una función diff(f, x, h = 1e-5) que devuelva una aproximación de la derivada de una función
def diff(f, x, h = 1e-5):
    #El 2 del numerador se expresa con un valor decimal para que se entienda que el valor que devuelve df es
   df = (f(x+h) - f(x-h))/(2.0*h) #f'(x) \approx (f(x+h)-f(x-h))/2*h
    return df
# 3.- f(x) = cos x:
#Función Anónima: En este tipo de funciones se utiliza la palabra reservada "lambda" para crear funciones
#numpy.cos(x): Calcula la función coseno aplicada a una variable x, esperando que su valor esté en radianes.
f1 = lambda x: np.exp(x)
```

```
f2 = lambda x: np.exp(-2.0*(x**2))
f4 = lambda x: np.log(x)
#DIFERENCIACIÓN DE LAS FUNCIONES:
x = [0, 0, 2*np.pi, 1] #Puntos de x donde se evalúan las diferenciales de las funciones f1, f2, f3 y f4.
resultado_derivada = [1, 0, 0, 1] #Resultados exactos de todas las derivadas evaluadas en los puntos de x.
resultado_diferencial = [] #Lista que guardará el resultado de las derivadas hechas con la diferencial.
#append(): Método que sirve para agregar valores a una lista, tupla, numpy array o diccionario.
\#dx = h, se cambie al que estaba indicado por default a ser dx = h = 0.01.
dx = 0.01
resultado_diferencial.append(diff(f1, x[0], dx))
resultado_diferencial.append(diff(f2, x[1], dx))
resultado_diferencial.append(diff(f3, x[2], dx))
resultado_diferencial.append(diff(f4, x[3], dx))
#pruebas como unittest o nose, en su lugar se está realizando una prueba básica y manual utilizando la
#declaración assert.
def assertionTesting(umbral_assertion_testing):
   error = [] #Error calculado al restar el resultado de: diferencial_f(x) - derivada_f(x).
   nombre_functiones = ['e^x', 'e^(-2x^2)', 'cos(x)', 'ln(x)'] #Nombre de las columnas en la tabla de functiones.
   #la tabla en consola.
   tabla = []
   error.append(abs(resultado_diferencial[0] - resultado_derivada[0]))
    error.append(abs(resultado_diferencial[1] - resultado_derivada[1]))
   error.append(abs(resultado_diferencial[2] - resultado_derivada[2]))
    error.append(abs(resultado_diferencial[3] - resultado_derivada[3]))
```

#de él. Además, después de la palabra reservada "for" se declara una variable local numérica entera que solo #reservada "range()" se coloca el inicio y final del conteo para indicar cuantas veces se ejecutará el #las sublistas. for i in range (0, len(nombre_funciones)): tabla.append([nombre_funciones[i], x[i], resultado_derivada[i], resultado_diferencial[i], error[i]]) #CREAR UNA TABLA CON LA LIBRERÍA TABULATE: La tabla se mostrará hasta que cierre la ventana de la gráfica. #contener listas anidadas en cada una de sus posiciones para que estas sean agrupadas en cada fila de la diccionarios, una lista de tuplas, o una estructura de datos similar. - "plain": Sin formato adicional. numalign: Este parámetro se utiliza para alinear los números en las columnas de la tabla. Puede tener - "center": Centra los números en la columna. - stralign: Este parámetro se utiliza para alinear las cadenas de texto en las columnas de la tabla. Puede - "center": Centra las cadenas de texto en la columna. print(tabulate.tabulate(tabla, headers = ['f(x)','Valor de x','Derivada evaluada en x','Diferencial evaluada evalu'Error'], tablefmt = "grid", numalign = "center"))

```
- {:formato}: Se pueden agregar modificadores de formato para controlar la precisión decimal, el
                                             a entero con el método int().
                                             el método int().
         notacion_cientifica = "{:.1e}".format(umbral_assertion_testing)
         print("\n\n-----
                                                       ------Assertion Testing----------
         print("Para pasar las pruebas de Assertion Testing el error debe ser menor o igual a: ", umbral_assertion_testing, "
  , notacion_cientifica)
          #verificar si una condición dada es verdadera. Si la condición es falsa, se genera una excepción llamada
                                   mostrar este mensaje cuando la condición es falsa, el programa terminaría su ejecución en esa
         assert (error[0] <= umbral_assertion_testing), "Error muy grande al aproximar la derivada de e^x por medio de su diferencial"
         assert (error[1] <= umbral_assertion_testing), "Error muy grande al aproximar la derivada de e^(-2x^2) por medio de su
diferencial"
         assert \ (\textbf{error}[2] \ \textbf{<= umbral\_assertion\_testing}), \ \textbf{"Error muy grande al aproximar la derivada de } cos(x) \ por \ \textbf{medio de su}
         assert \ (\textbf{error}[3] \ \textbf{<= umbral\_assertion\_testing), "Error muy grande al aproximar la derivada de <math>ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de su aproximar la derivada de ln(x) por medio de ln
```

```
print("Todas las pruebas pasaron correctamente.")
umbralAssertion = 1e-4
assertionTesting(umbralAssertion)
#capacidades de la librería unittest, realiza y ejecuta pruebas automatizadas a través de la función
#mientras que la librería nose no, por lo cuál es más sencilla de utilizar, esa es una de sus grandes ventajas.
#ejecuta antes de cada prueba para configurar su estado inicial, así como lo hacía el método set∪p() de la
def configInicialNose():
   #MODIFICADORES DE ACCESO: Palabra reservada global.
    #modificador de acceso de una variable, para así lograr que se pueda acceder a ella desde fuera de la
   #función o método:
   global umbral_nose_testing
   umbral_nose_testing = 1e-5
#método, todo este proceso se ejecuta de forma manual.
def limpiezaVariables():
   #MODIFICADORES DE ACCESO: Palabra reservada global.
    #Limpieza después de cada prueba nose, con la palabra reservada global se está accediendo al modificador de
   #acceso de una variable, para así lograr que se pueda acceder a ella desde fuera de la función o método:
   global umbral_nose_testing
   umbral nose testing = None
                                              #Limpieza de la variable que almacena la tolerancia.
#test_nose_application(): Las funciones que realizan pruebas unitarias a través de la librería nose no se deben
#encontrar dentro de una clase, demostrando así su optimización en comparación con el código que utiliza la
#el nombre de todas las funciones que se creen con este fin deben empezar con la palabra "test", de igual manera
```

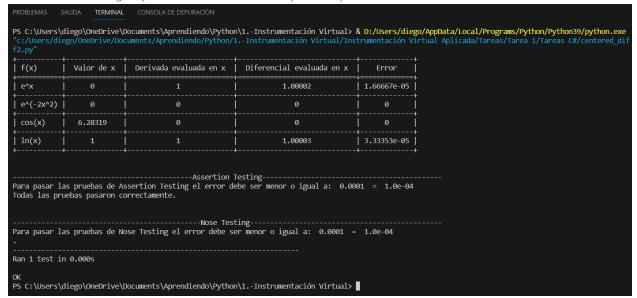
def test_nose_application():

```
indicando que los valores no están "casi" igualados.
   nose.tools.assert_almost_equal(resultado_diferencial[0], resultado_derivada[0], delta = umbral_nose_testing)
   nose.tools.assert_almost_equal(resultado_diferencial[1], resultado_derivada[1], delta = umbral_nose_testing)
   nose.tools.assert_almost_equal(resultado_diferencial[2], resultado_derivada[2], delta = umbral_nose_testing)
   nose.tools.assert_almost_equal(resultado_diferencial[3], resultado_derivada[3], delta = umbral_nose_testing)
   limpiezaVariables()
                               #Limpieza de variables para las pruebas nose.
:__name__ == __main__: Método main, esta función es super importante ya que sirve para instanciar las clases del
#programa y ejecutar sus métodos, en python pueden existir varios métodos main en un solo programa, aunque no es
tuándo y cómo se ejecutan las pruebas, lo que puede ser útil en escenarios más complejos o personalizados.#
if __name__ == "__main__":
   # - Primero se ejecuta el código que haya dentro del try y si es que llegara a ocurrir una excepción durante
       su ejecución, el programa brinca al código del except
    # - En la parte de código donde se encuentra la palabra reservada except, se ejecuta cierta acción cuando
   #ocurrir un error durante su ejecución.
       configInicialNose()
               - {index:}: Para indicar los caracteres que se quieren afectar tenemos que tener en cuenta que
               - {:formato}: Se pueden agregar modificadores de formato para controlar la precisión decimal, el
                 relleno, la alineación y otros aspectos del formato. Algunos modificadores comunes incluyen:
```

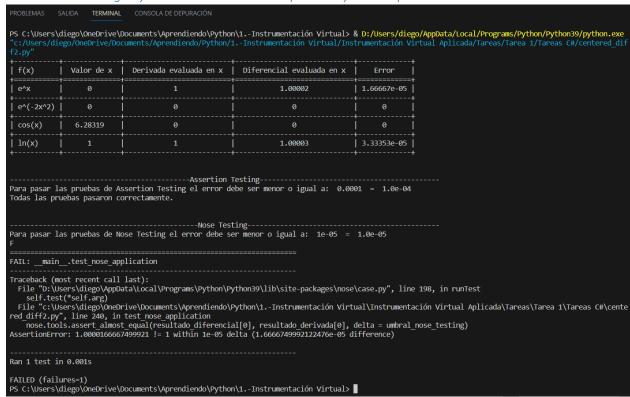
```
entero con el método int().
                    debe convertir a entero con el método int().
       notacion_cientifica_nose = "{:.1e}".format(umbral_nose_testing)
       print("\n\n-----Nose
       print("Para pasar las pruebas de Nose Testing el error debe ser menor o igual a: ", umbral_nose_testing, " = ",
notacion_cientifica_nose)
              Mensaie de la excepción.
           se mostrará un mensaje de error específico para cada prueba.
              F o E: La prueba ha fallado y arrojado una excepción.
                    tomó en ejecutarse.
       # - Estadísticas globales: Después de mostrar los detalles de cada prueba, se presenta un resumen
       nose.runmodule()
       #caso ya que error es un objeto de una clase de excepción.
       # - __name__: Es un atributo especial en Python que se utiliza para obtener el nombre de la clase del
```

```
print("Ocurrió el siguiente tipo de error: ", type(error).__name__)
print("Error en node:", error)
```

Resultado del Código Python: Pruebas Assertion y Nose aprobadas



Resultado del Código Python: Prueba **Assertion** aprobada y **Nose** reprobada



```
Código C# (.NET Framework) – Visual Studio (Logo Morado)
using System;
using System.Collections.Generic;
using System.Linq;
using System.Text;
using System.Threading.Tasks;
//Se usa la librería MathNet.Numerics, para ello se debe seleccionar la siguiente opción:
//Explorador de soluciones -> Clic Derecho en Referencias -> Administrar Paquetes NuGet -> Examinar -> MathNet.Numerics ->
//Explorador de soluciones -> Clic Derecho en Referencias -> Administrar Paquetes NuGet -> Examinar -> NUnit -> Instalar.
//Explorador de soluciones -> Referencias -> Agregar Referencia -> Nombre Librería.
using MathNet.Numerics;
using NUnit.Framework;
namespace _9._7._Derivada_Diferencial_y_Testing
    class DerivadaConDefinicionDiferencial
        static void Main(string[] args)
            double umbralAssertion = 1e-4;
           double umbralNoseTesting = 1e-4;
           diff((x) \Rightarrow Math.Exp(x), 0, 0.01);
           diff((x) \Rightarrow Math.Exp(-2.0 * Math.Pow(x, 2)), 0, 0.01);
           diff((x) => Math.Cos(x), 2 * Math.PI, 0.01);
            diff((x) \Rightarrow Math.Log(x), 1, 0.01);
            assertionTesting(umbralAssertion);
           noseApplication(umbralNoseTesting);
        static double diff(Func<double, double> f, double x, double h = 1e-5)
           double df = (f(x + h) - f(x - h)) / (2.0 * h);
            return df;
        }
        static void assertionTesting(double umbralAssertionTesting)
            double[] resultadoDerivada = { 1, 0, 0, 1 };
           double[] x = { 0, 0, 2 * Math.PI, 1 };
            double[] resultadoDiferencial = new double[4];
            double dx = 0.01;
           double[] error = new double[4];
string[] nombreFunciones = { "e^x", "e^(-2x^2)", "cos(x)", "ln(x)" };
            string[][] tabla = new string[nombreFunciones.Length][];
            resultadoDiferencial[0] = diff((xx) \Rightarrow Math.Exp(xx), x[0], dx);
            resultadoDiferencial[1] = diff((xx) => Math.Exp(-2.0 * Math.Pow(xx, 2)), x[1], dx);
            resultadoDiferencial[2] = diff((xx) => Math.Cos(xx), x[2], dx);
            resultadoDiferencial\bar{[3]} = diff((xx) => Math.Log(xx), x[3], dx);
            for (int i = 0; i < nombreFunciones.Length; i++)</pre>
                error[i] = Math.Abs(resultadoDiferencial[i] - resultadoDerivada[i]);
                tabla[i] = new string[] { nombreFunciones[i], x[i].ToString(), resultadoDerivada[i].ToString(),
resultadoDiferencial[i].ToString(), error[i].ToString() };
            Console.WriteLine("f(x)\t\tValor de x\tDerivada evaluada en x\tDiferencial evaluada en x\tError");
            foreach (string[] row in tabla)
            {
                Console.WriteLine(string.Join("\t\t", row));
            string notacionCientifica = umbralAssertionTesting.ToString("0.0e+0");
            Console.WriteLine("\n\n------Assertion
           Console.WriteLine("Para pasar las pruebas de Assertión Testing el error debe ser menor o igual a: " + umbralAssertionTesting + " = " + notacionCientifica);
Assert.LessOrEqual(error[0], umbralAssertionTesting, "Error muy grande al aproximar la derivada de e^x por medio
            de su diferencial");
            Assert.LessOrEqual(error[1], umbralAssertionTesting, "Error muy grande al aproximar la derivada de e^(-2x^2) por
            medio de su diferencial");
            Assert.LessOrEqual(error[2], umbralAssertionTesting, "Error muy grande al aproximar la derivada de cos(x) por medio
            Assert.LessOrEqual(error[3], umbralAssertionTesting, "Error muy grande al aproximar la derivada de ln(x) por medio
```

```
de su diferencial");
          Console.WriteLine("Todas las pruebas pasaron correctamente.");
      }
      static void noseApplication(double umbralNoseTesting)
         Console.WriteLine("\n\n-----
          Testing-----
         Console.WriteLine("Para pasar las pruebas de Nose Testing el error debe ser menor o igual a: " + umbralNoseTesting.ToString("0.0e+0"));
          Assert.AreEqual(resultadoDiferencial[0], resultadoDerivada[0], umbralNoseTesting, "Error muy grande al aproximar
          la derivada");
          Assert.AreEqual(resultadoDiferencial[1], resultadoDerivada[1], umbralNoseTesting, "Error muy grande al aproximar
          Assert.AreEqual(resultadoDiferencial[2], resultadoDerivada[2], umbralNoseTesting, "Error muy grande al aproximar
          la derivada");
          Assert.AreEqual(resultadoDiferencial[3], resultadoDerivada[3], umbralNoseTesting, "Error muy grande al aproximar
          la derivada");
         Console.WriteLine("Todas las pruebas pasaron correctamente.");
      }
   }
}
```

Resultado del Código C#

```
C:\WINDOWS\system32\cmd. × + ∨
                                     Derivada evaluada en x Diferencial evaluada en x Error 1 1.000016666749999 1.66667499921225E-05
f(x)
                  Valor de x
e^(-2x^2)
                            0
                                                                                    0
cos(x)
                  6.28318530717959
                                                        1.00003333533348
                                                                                             3.3335333477158E-05
                                                  -Assertion Testing-
Para pasar las pruebas de Assertion Testing el error debe ser menor o igual a: 0.0001 = 1.0e-4
Todas las pruebas pasaron correctamente.
                                                    -Nose Testing-
Para pasar las pruebas de Nose Testing el error debe ser menor o igual a: 1.0e-4
Todas las pruebas pasaron correctamente.
Presione una tecla para continuar . . . |
```