# NACHOS: Entrées/Sorties

### Devoir 1, Master 1 Informatique 2018–2019

L'objectif de ce devoir est de mettre en place en Nachos quelques appels systèmes de base.

Le devoir est à faire en binôme et à rendre avant

### le Mardi 16 Octobre 2018 (8h)

Il vous est demandé de rendre vos fichiers sources ainsi qu'un rapport de quelques pages (5 pages maximum) selon la procédure décrite à l'adresse suivante

```
http://dept-info.labri.fr/~guermouc/SE/procedure_nachos.txt
```

Il vous est demandé de rendre les pièces suivantes :

- une description de la stratégie d'implémentation utilisée, et une discussion des choix que vous avez faits (5 pages maximum). Un plan pour ce document se trouve sur le site http://dept-info. labri.fr/~quermouc/SE;
- Vos sources.
- Des programmes de test représentatifs présentant les qualités de votre implémentation et ses limites.
   Chaque test doit contenir un commentaire expliquant comment le programme doit être lancé (arguments,...) et être accompagné d'un court commentaire (5–10 lignes) expliquant son intérêt.
- Il **n**'est **pas** demandé de répondre aux questions de ce sujet dans l'ordre où elles sont posées.

L'énoncé est volontairement laissé flou sur plusieurs points. Certains choix de conception *non triviaux* sont donc laissés à votre appréciation.

Avant de commencer à coder, lisez bien chaque partie **en entier** : les sujets de TP contiennent à la fois des passages descriptifs pour expliquer vers où l'on va (et donc il ne s'agit que de lire et comprendre, pas de coder), et des **Actions** qui indiquent précisément comment procéder pour implémenter pas à pas (et là c'est vraiment à vous de jouer).

**Note** Attention : ce sujet demande beaucoup de méthode de votre part. Réfléchissez avant de coder, sinon ça sera encore plus dur!

D'autre part, toutes vos modifications doivent être encadrées avec

```
#ifdef CHANGED
...
#endif // CHANGED
```

pour pouvoir être réversibles. Par défaut, vous compilez déjà avec -DCHANGED. Les modifications non signalées sont rigoureusement interdites.

#### Partie I. Quel est le but ?

L'objectif de ce devoir encadré est de mettre en place sous Nachos un mécanisme d'entrée-sortie minimal, permettant d'exécuter le petit programme put char.c suivant. Quelle est la sortie raisonnablement attendue ? (avec le #if 0 transformé en #if 1, bien sûr, on n'activera pas le code dans un premier temps, pour que cela puisse compiler en attendant de l'avoir implémenté).

```
#include "syscall.h"

void print(char c, int n)
{
    int i;
#if 0
    for (i = 0; i < n; i++) {
        PutChar(c + i);
    }
    PutChar('\n');
#endif
}

int
main()
{
    print('a',4);
    Halt();
}</pre>
```

Il faut donc placer ce programme test/putchar.c sous le répertoire test. Ajoutez-le à la base SVN en utilisant svn add putchar.c puis svn commit putchar.c

Il est normal que cela ne compile pas encore sans erreur, vous complèterez plus tard dans le projet et l'erreur de compilation ne vous gênera pas entre-temps.

## Partie II. Entrées-sorties asynchrones

Nachos offre une version primitive d'entrées-sorties par la classe Console qui se trouve déclarée sous machine/console.h. Lisez attentivement les commentaires. Ne lisez pas machine/console.cc, puisque c'est la simulation du matériel; c'est l'interface machine/console.h qu'il fournit qui nous intéresse. Les entrées-sorties fonctionnent de manière asynchrone, par interruption:

- Pour écrire un caractère, on "poste" une requête d'écriture grâce à Console::PutChar (char ch), puis on attend d'être averti de la terminaison de la requête par l'exécution du traitant (anglais: handler) d'interruption WriteDoneHandler.
- Pour lire, on attend d'être averti qu'il y a quelque chose à lire par l'exécution du traitant d'interruption ReadAvailHandler, puis on réalise la lecture effectivement par la fonction Console:: GetChar().

C'est une erreur que de chercher à lire un caractère avant d'être averti qu'un caractère est disponible, ou de chercher à écrire avant d'être averti que l'écriture précédente est terminée. Expliquez pourquoi.

Notez que les traitants sont des fonctions C, pas C++, car elles sont partagées par la console et les classes qui l'utilisent.

Notez aussi qu'il n'y a aucune raison de ne pas faire des choses utiles entre le moment où l'on "poste" la requête et le moment où l'on est averti de sa terminaison. On peut tout à fait *recouvrir* les communications par des calculs!

Regardez maintenant la mise en oeuvre sous userprog/progtest.cc. On se place d'abord dans un cas simple où l'on se bloque sur l'attente de terminaison grâce à des sémaphores.

```
static Console *console;
static Semaphore *readAvail;
static Semaphore *writeDone;

static void ReadAvailHandler(void *arg) { (void) arg; readAvail->V(); }
static void WriteDoneHandler(void *arg) { (void) arg; writeDone->V(); }
```

Pour attendre, on prend le sémaphore. Les traitants de notification les libèrent. En conséquence, si le caractère est déjà présent lors d'une demande de lecture, on est immédiatement servi!

- Action II.1. Examinez ConsoleTest dans userprog/progtest.cc. Depuis userprog, lancer ./
  nachos -c qui exécute ConsoleTest (voir threads/main.cc). Bien comprendre ce qui se passe.
- Action II.2. Modifiez ConsoleTest pour afficher «Au revoir» sur fin de fichier (EOF), en plus du charactère 'q'. (Note: pour tester, il suffit de taper sur control-D en début de ligne).
- Action II.3. Modifiez userprog/progtest.cc pour faire écrire <x> au lieu de x dans le corps de la boucle (quel que soit le caractère x).
- Action II.4. Vérifiez que cela fonctionne aussi avec un fichier d'entrée et un de sortie. Par exemple, ./nachos -c in out pour travailler sur les fichiers in et out. (Voir threads/main.cc.)

# Partie III. Entrées-sorties synchrones

L'objectif est d'implémenter au-dessus de la couche Console une couche d'entrées-sorties synchrones SynchConsole. L'idée est qu'une console synchrone doit encapsuler tout le mécanisme des sémaphores pour ne fournir que deux fonctions. Ceci est implémenté juste à côté de la classe Console.

Action III.1. Créez le fichier userprog/synchconsole.h comme suit (on pourra copier/coller depuis le PDF). Remarquez que le #include "console.h" fonctionne correctement grâce au chemin de recherche spécifié dans l'appel au compilateur.

Notez que les sémaphores doivent être partagés entre les objets de classe SynchConsole et ceux de classe Console. Ils doivent donc être des fonctions C et non C++, à moins d'utiliser des fonctionnalités évoluées de C++ (SynchConsole devrait en fait être une classe fille de Console). Le fichier userprog/synchconsole.cc doit donc avoir la structure suivante :

```
#ifdef CHANGED
#include "copyright.h"
#include "system.h"
#include "synchconsole.h"
#include "synch.h"
static Semaphore *readAvail;
static Semaphore *writeDone;
static void ReadAvailHandler(void *arg) { (void) arg; readAvail->V(); }
static void WriteDoneHandler(void *arg) { (void) arg; writeDone->V(); }
SynchConsole::SynchConsole(const char *in, const char *out)
 readAvail = new Semaphore("read avail", 0);
 writeDone = new Semaphore("write done", 0);
  console = ...
SynchConsole::~SynchConsole()
 delete console;
 delete writeDone;
 delete readAvail:
void SynchConsole::SynchPutChar(int ch)
  // ...
```

```
int SynchConsole::SynchGetChar()
{
    // ...
}

void SynchConsole::SynchPutString(const char s[])
{
    // ...
}

void SynchConsole::SynchGetString(char *s, int n)
{
    // ...
}

#endif // CHANGED
```

#ifdef CHANGED

Action III.2. Complétez synchconsole.cc en ce qui concerne les opérations sur les caractères (comme documenté dans synchconsole.h, ils avoir un comportement équivalent aux fonctions Unix putchar et getchar). Ne complétez pas encore SynchPutString et SynchGetString.

Action III.3. Complétez le fichier le fichier Makefile.common. À chaque fois que console apparaît, synchconsole doit aussi apparaître.

Action III.4. Modifiez threads/main.ccpour ajouter une option -sc de test de la console synchrone qui lance la fonction SynchConsoleTest.

**Action III.5.** Ajoutez à la fin de progtest.cc la définition de cette fonction. Par exemple :

```
void
SynchConsoleTest (const char *in, const char *out)
{
   char ch;
   SynchConsole *test_synchconsole = new SynchConsole(in, out);

   while ((ch = test_synchconsole->SynchGetChar()) != EOF)
        test_synchconsole->SynchPutChar(ch);
   fprintf(stderr, "EOF detected in SynchConsole!\n");
}
#endif //CHANGED
```

et pensez à inclure <synchconsole.h> pour obtenir la déclaration de la class Synchconsole Notez que le fprintf est effectué par Linux, pas par Nachos!

**Action III.6.** Agrémenter la fonction SynchConsoleTest avec des < et > comme à la partie précédente.

# Partie IV. Appel système Putchar

L'objectif est maintenant de mettre en place un appel système PutChar (char c) qui prend en argument un caractère c en mode utilisateur puis lève une interruption SyscallException. Celle-ci provoque le passage en mode noyau et l'exécution du traitant standard ExceptionHandler. Celui-ci doit récupérer le paramètres depuis le monde MIPS, appeler la fonction SynchPutChar, puis rendre la main au programme appelant, en ayant soin d'incrémenter le compteur de programme! Vous comprenz maintenant pourquoi un appel système est si coûteux. C'est pourquoi les entrées-sorties Unix sont bufferisées : fprintf(3) est bien moins coûteux que write(2) sur chaque caractère, puisqu'il y a un appel système à chaque ligne, et non à chaque caractère!

De cette manière, le programme utilisateur Nachos put char ci-dessus devrait fonctionner!

La première tâche est de mettre en place l'appel système.

Action IV.1. Éditez le fichier userprog/syscall.h pour y rajouter un appel système #define SC\_ PutChar ... et la déclaration de la fonction void PutChar (char c) correspondante. Il s'agit ici de la fonction utilisateur Nachos: en terme Unix, putchar (3).

Il faut maintenant définir le code de la fonction PutChar (char c). Comme celle-ci doit provoquer un déroutement (*trap*), ce code doit être écrit en assembleur.

Action IV.2. Éditez le fichier test/start. S pour y rajouter la définition en assembleur de PutChar. Vous pouvez copier celle de Halt, en faisant attention de bien récupérer tout l'ensemble des lignes concernant Halt. Notez que l'on place le numéro de l'appel système dans le registre r2 avant d'appeler l'instruction "magique" syscall. C'est le compilateur qui s'occupe pour vous de placer le premier argument char c dans le registre r4. Ce registre est un registre entier 32 bits : le caractère est donc implicitement converti : r4 = (int) c.

Vous pouvez désormais activer le bout de code de put char. c appelant Put Char, cela devrait compiler!

Il faut maintenant mettre en place le traitant qui est activé par l'interruption syscall.

Action IV.3. Éditez le fichier userprog/exception.cc. Observez dans la fonction

ExceptionHandler (ExceptionType which)

le switch C/C++, il y a déjà le cas de l'appel système SC\_Halt, ajoutez à côté le cas SC\_PutChar (entouré de #ifdef CHANGED bien sûr), et implémentez-le en utilisant votre console synchrone. Prenez déjà l'habitude de mettre un DEBUG ('s', "PutChar\n"); au début du case, pour pouvoir facilement afficher quels appels systèmes sont appelés par un programme en passant simplement –d s à nachos. Il y aura de nombreuses exceptions possibles, il faudra à chaque fois y récupérer les paramètres depuis le monde MIPS et y écrire les résultats dans le monde MIPS, bien sûr! Notez la présence d'UpdatePC pour incrémenter le compteur d'instruction : par défaut, on réactive l'instruction courante au retour d'une exception (notamment pour les défauts de page!).

Mais tout ceci ne marche que si la console synchrone existe déjà lorsque la requête est émise. Il faut donc la créer à l'initialisation du système.

Action IV.4. Éditez le fichier threads/system.cc. Ajoutez une définition globale

```
#ifdef CHANGED
#ifdef USER_PROGRAM
SynchConsole *synchconsole;
#endif
#endif
```

Ensuite, ajoutez la création de l'objet dans threads/main.cc dans la fonction main juste avant l'appel à StartProcess() (passez NULL, NULL en paramètre pour simplifier), et sa destruction à la fonction C Cleanup() avant la destruction de la machine. Mettez à jour le fichier system. h en conséquence pour déclarer cet objet. Notez le #ifdef USER\_PROGRAM: cette modification n'est faite que lorsque l'on souhaite exécuter un programme utilisateur, c'est-à-dire que l'on compile depuis userprog.

Lancez make depuis code, et vérifiez que putchar fonctionne désormais...

**Note** : il est possible que les tests ./nachos -c et ./nachos -sc se conduisent dorénavant de manière bizarre, cela est dû au fait que selon votre implémentation l'entrée standard est dans ce cas utilisée à la fois par la synchconsole allouée pour les appels systèmes et la console des tests, il n'est pas utile d'essayer de corriger cela.

#### Partie V. Des caractères aux chaînes

Pour le moment, nous ne pouvons écrire qu'un seul caractère à la fois. Écrire une chaîne se résume à faire une suite d'écritures de caractères, bien sûr! Le seul problème est que l'on ne dispose que d'un pointeur utilisateur vers la chaîne, et non pas d'un pointeur noyau...

Action V.1. Occupons-nous déjà de la partie Linux : complétez la méthode SynchPutString de la classe SynchConsole, qui travaille sur une chaîne Linux.

Action V.2. Écrivez une procédure similaire à strcpy,

int copyStringFromMachine(int from, char \*to, unsigned size)

qui copie une chaîne caractère par caractère du monde utilisateur (MIPS) en partant de l'adresse from vers le monde noyau en partant de l'adresse to, à l'aide de la méthode ReadMem, en s'arrêtant si elle rencontre un '\0'. Au plus size caractères doivent être écrits, ce sera donc typiquement la taille du tampon noyau. Un '\0' doit être forcé à la fin de la copie en dernière position pour garantir la sécurité du système. Le nombre de caractères écrits doit être retourné. Attention à l'argument int \*value de ReadMem: pourquoi ne peut-on pas simplement passer un pointeur pointant à l'intérieur du tampon to? Le choix du fichier dans lequel mettre cette fonction est de votre ressort, il y a plusieurs endroits qui sont appropriés, à vous de motiver votre choix dans le rapport! (note: une telle fonction pourrait reservir pour les prochains TPs).

- Action V.3. Ajoutez l'appel système PutString, qui utilise copyStringFromMachine puis SynchPutString. On pourra utiliser un buffer local de taille MAX\_STRING\_SIZE, en déclarant cette constante dans le fichier threads/system.h. Pourquoi ne serait-il pas raisonnable d'allouer un buffer de la même taille que la chaîne MIPS? Selon la manière dont vous l'avez alloué, veillez à ce que le buffer soit libéré une fois l'appel système terminé!
- **Action V.4.** Montrez sur quelques exemples le comportement de votre implémentation, notamment en cas de chaîne trop longue (et essayez de corriger).

#### Partie VI. Mais comment s'arrêter ?

Action VI.1. Que se passe-t-il si vous enlevez l'appel à Halt() à la fin de la fonction main de putchar.c? Décryptez le message d'erreur et expliquez. Que changer pour éviter cette erreur? Vous n'aurez ainsi plus besoin d'appeler explicitement Halt() dans vos programmes. Comment faire pour prendre en compte la valeur de retour return n de la fonction main si celle-ci est déclarée à valeur entière? (cherchez dans test qui appelle main)

### Partie VII. Fonctions de lecture

Action VII.1. Complétez l'appel système GetChar. Le registre utilisé pour le retour d'une valeur à la fin d'une fonction est le registre 2 : c'est là qu'il faut placer la valeur lue à la console. Que faites-vous en cas de fin de fichier ?

Action VII.2. Complétez la méthode SynchGetString de la classe SynchConsole.

Action VII.3. De même que pour GetChar, complétez l'appel système void GetString (char \*s, int n) sur le modèle de fgets (lisez bien le manuel pour la gestion des caractères de fin de ligne et des débordements!) en suivant le même principe que PutString (il faudra donc définir une fonction copyStringToMachine). Attention : 1) Vous devez absolument garantir qu'il n'y a pas de débordement de tableau au niveau du noyau. 2) Vous devez au besoin désallouer toutes les structures temporaires allouées pour éviter les fuites mémoire. 3) Même si pour l'instant nous n'avons pas de threads utilisateurs, essayez de prendre en compte les appels concurrents dès maintenant : que se passerait-il si plusieurs threads appellaient en même temps cette fonction ?

Action VII.4. (Bonus) Mettez en place un appel système void PutInt (int n) qui écrit un entier signé en utilisant la fonction snprintf pour en obtenir l'écriture externe décimale. Idem dans l'autre sens avec void GetInt (int \*n) et la fonction sscanf.

# Partie VIII. Bonus: un printf

Appeler PutString et PutInt successivement est fastidieux, on voudrait pouvoir appeler printf, comme d'habitude. Pourquoi est-ce une mauvaise idée de définir un appel système Printf? C'est pour cela que l'on va plutôt simplement intégrer une fonction printf à l'espace utilisateur.

Action VIII.1. Téléchargez les sources de Linux 2.2 depuis http://www.kernel.org/pub/linux/kernel/v2.2/, récupérez le fichier lib/vsprintf.c, commentez les inclusions des fichiers linux/\*.h (stdarg.h, lui, est bien fourni par le cross-compilateur MIPS). En implémentant les fonctions isxdigit, isdigit, islower, toupper et strnlen, et en modifiant test/Makefile pour inclure automatiquement vsprintf.o à la liaison de vos programmes MIPS (comme start.o), mais en l'excluant de la liste PROGS (en utilisant la fonction filter-out de make), vous devriez pouvoir obtenir un vsprintf qui fonctionne, et de là implémenter un printf, voir man va\_start pour initialiser le va\_list.