# HÁZI FELADAT

## Szoftver laboratórium 2.

# Pontosított feladatspecifikáció

## Dicse Gábor E5DBLC

### **TARTALOM**

1.	Feladatkiírás	2
2.	Pontosított feladatspecifikáció	2
	Terv	
	3.1 Objektumterv	
	3.2 Algoritmusok	
	3.3 Tesztprogram	

### 1. Feladat

#### Demokratikus sakk

Tervezzen "demokratikus sakk" modellezésére objektummodellt! Ebben a játékban a táblán a figurák önállóan döntenek, hogy hova lépnek. Minden figura tudja a saját szabályait. A megvalósítandó modellben felváltva választunk egy-egy figurát a sötét, ill. a világos mezőkről és megkérjük azokat, hogy lépjenek. Az egyszerűség kedvéért csak gyalogokat modellezzen!

Demonstrálja a működést külön modulként fordított tesztprogrammal! A játék állását nem kell grafikusan megjeleníteni, elegendő csak karakteresen, a legegyszerűbb formában! A megoldáshoz ne használjon STL tárolót!

## 2. Pontosított feladatspecifikáció

A program egy olyan sakkjátékot modellez, amelyben a bábuk saját maguk döntik el, hogy hova lépnek, tehát a felhasználó csak azt döntheti el, hogy melyik figura lépjen. A játék szabályai, amelyek alapján a lépések történnek, megegyeznek az eredeti sakkjáték szabályaival, annak a kivételével, hogy itt csak gyalogokat modellezünk és nem a király, hanem az összes gyalog leütése, vagy a döntetlen állás (senki sem tud lépni) jelenti a játék végét.

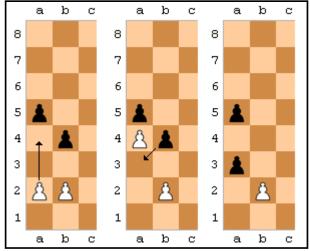
#### Néhány szabály:

- A tábla 8x8-as méretű.
- A bábuk két csapatra oszlanak: sötét és világos; és ezek felváltva lépnek.
- Az alapfelállás 8-8 gyalog a tábla alsó és felső sorában a két színből.
- A világos csapat kezd.
- Ha az egyik csapatnak elfogynak a bábui, akkor a másik a győztes.
- Ha senki sem tud lépni, olyankor döntetlen az eredmény.

#### Gyalog lépései:

- Sima: egy mezőt előre.
- Kezdő: első lépésként két mezőt előre.
- En passant: a gyalog leüthet egy ellenséges gyalogot úgy is, ha az egy dupla lépéssel mellé került. Ilyenkor az ellenséges bábu mögé lépve leütheti azt.

#### En Passant



#### A játék menete:

- A felhasználó kiválaszt egy bábut, a sakkban megszokott módon (Pl.: A1, C5, F2...).
- 2. A kiválasztott bábu lép egyet.

#### A program ki és bemenetei:

Bemenet: Csak a felhasználótól kap. A kiválasztott bábu koordinátája a fentebb említett formátumban.

Kimenet: A bábu által választott lépés helye, szintén a fentebb említett formátumban, illetve a pillanatnyi játékállás ábrázolása karakteresen.

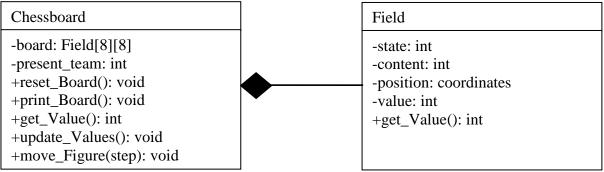
#### Tesztprogram:

Mivel a lépések helyét előre nem tudjuk meghatározni, ezért a tesztprogram csak a lépések helyességét tudja vizsgálni.

### 3. Terv

### 3.1 Objektumterv

Mivel a programban csak gyalogokat modellezek, ezért csak két osztályt használok a játék leírásához, és egy láncolt listát a számítások elvégzéséhez.

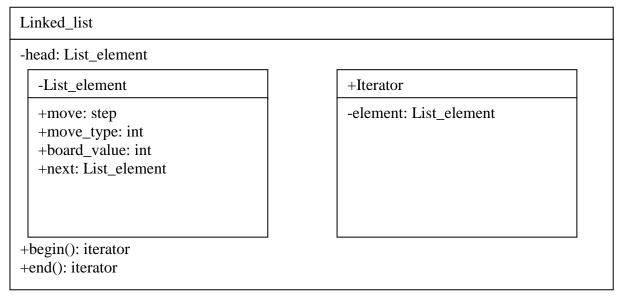


A "Chessboard" osztály jelképezi magát a sakktáblát. Az osztály tartalmaz egy 8x8-as 2D-s "Field" típusú elemekből álló tömböt, és egy "present\_team" változót, ami az aktuális csapatot mutatja.

Az osztály főbb függvényei:

- reset\_Board Visszaállít egy előre megadott állást.
- **print\_Board** Kirajzolja a táblát a konzolba.
- **get\_Value** Kiszámítja a tábla értékét az állás alapján.
- update\_Values Frissíti a mezők értékeit a többi mező viszonylatában.
- move\_Figure A tömbben áthelyez egy "bábut".

A "Field" osztály egy mezőt jelképez, és itt az egyszerűség kedvéért a bábukat is reprezentálja a "content" változójával. A position változóban a mező a saját "koordinátáit" tárolja, a "state" pedig a mező állapotát mutatja (támadott/védett + fokozatok). A "value" változó a mező értékét tárolja; inicializáláskor a többi mezőtől függetlenül, azonban ezt frissíteni fogja a mezőt tartalmazó osztály erre dedikált függvénye. Az osztály egyetlen függvénye a "get\_Value", ami szimplán visszatér az adattaggal.



A "**Linked\_list**" osztály egy sima láncolt lista, amely a "**move**" változójában a lépés kiinduló és végpontját tárolja. A "**move\_type**" változóban a lépés fajtáját, és a "**board\_value**"-ban pedig a lépéshez tartozó értéket.

### 3.2 Algoritmusok

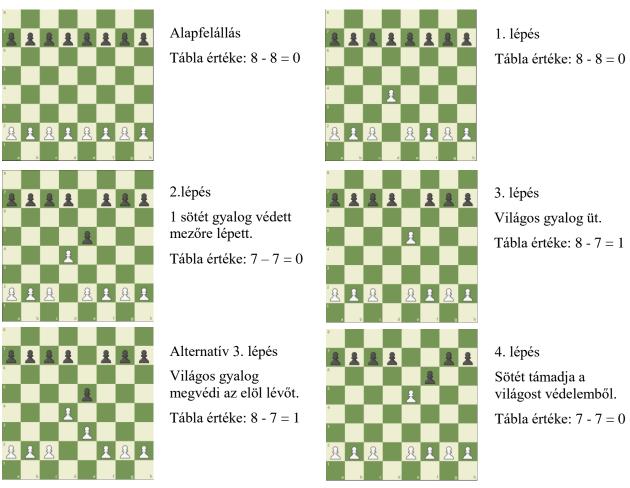
A program legfontosabb algoritmusa az amelyik a bábuk "gondolkodását" biztosítja. Erre a problémára, mint a legtöbb táblás játékhoz, a min-max algoritmust fogom használni.

Az algoritmushoz szükség van két szereplőre. Az egyik szereplő a min (itt a fekete), am másik pedig a max (itt a fehér) szerepét tölti be. A lényeg, hogy mindkét szereplő a neve által megjelölt szélsőértékre törekszik a pálya értékét illetően, magyarul a min minél kisebb értéket akar, a max pedig minél nagyobbat.

A pálya értékét jelen esetben a mezők értékének az összege fogja adni, amely a tartalmazott bábutól, illetve attól is függ, hogy védett-e, vagy támadott a mező. Mivel itt csak gyalogokat modellezünk ezért egyszerűen a sötét gyalogok értéke -1, az üres mezőé 0, a világosoké pedig 1 lesz, így, ha az alapállást vesszük a tábla értéke 0-án áll. Minden a gyalogok által védett mező értéke változik, ha arra egy másik gyalog kerül (értelemszerűen a saját színének kedvező irányba), amúgy 0 marad.

Egy másik algoritmus még a mezők értékeinek állítása, amit itt nem részleteznék. (A példában, a védett mezők értékét egyel csökkenti, illetve növeli, színtől függően)

Gyakorlati példa:



### 3.3 Tesztprogram

A tesztprogramban azt vizsgálom, hogy a megadott bemenetre, ami egy bábu helyzete, vagy egy lépés helyét kapom vissza, vagy ha nincs ott bábu akkor újra kell próbálkozni. Az első esetben a lépés helyességét lehet vizsgálni, a második eset viszont általában csak a legelején tesztelhető, amikor tudom a bábuk pontos helyzetét, így erre ott lesz több próbálkozás. Tesztelhető lenne még, hogy véget ér-e a játék, de ez sok időt venne igénybe, így csak az első két esetre hegyatkozom.