

# Resolución numérica del problema no lineal de mínimos cuadrados. Aplicaciones a las estimación de parámetros de modelos matemáticos.

Dídac Blanco Morros

14 de febrero de 2023



FACULDADE DE MATEMÁTICAS

# Table of Contents

Fundamentos de la optimización sin restricciones

Mínimos Cuadrados

El método de Levenberg-Marquardt

Implementación en Matlab®

# Table of Contents

Fundamentos de la optimización sin restricciones

Mínimos Cuadrados

El método de Levenberg-Marquardt

Implementación en Matlab<sup>®</sup>

# Conceptos previos

Un **problema de optimización sin restricciones** tiene la forma

$$\min_x f(x)$$

- ▶  $x \in \mathbb{R}^n$  y  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  es continuamente diferenciable.
- ▶ A  $f$  se le llama función objetivo.

# Conceptos previos

- ▶ Norma euclídea:  $\|x\|_2 = (\sum_{i=1}^n |x_i|^2)^{1/2}$ .
- ▶ Punto estacionario de  $f$ :  $\nabla f(x) = 0$ .
- ▶ Mínimo  $x^*$ : existe  $\delta > 0$  tal que  $f(x^*) \leq f(x)$ .
- ▶ Mínimo estricto  $x^*$ : existe  $\delta > 0$  tal que  $f(x^*) < f(x)$  con  $x \neq x^*$ .
  - ▶ Local: para todo  $x \in \mathbb{R}^n$  que satisface  $\|x - x^*\| < \delta$ .
  - ▶ Global: para todo  $x \in \mathbb{R}^n$
- ▶ Producto escalar de  $x$  e  $y$  en  $\mathbb{R}^n$ :  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$ .
- ▶ Dirección descendente de  $f$  en  $x$ :  $d \in \mathbb{R}^n$  tal que  $\langle \nabla f(x), d \rangle < 0$ .

# Condiciones de optimalidad

Consideremos el problema inicial

$$\min_x f(x)$$

# Condiciones de optimalidad

Consideremos el problema inicial

$$\min_x f(x)$$

## Teorema: Condición Necesaria de Primer Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $x^*$  es un mínimo local, entonces  $\nabla f(x^*) = 0$ .

# Condiciones de optimalidad

Consideremos el problema inicial

$$\min_x f(x)$$

## Teorema: Condición Necesaria de Primer Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $x^*$  es un mínimo local, entonces  $\nabla f(x^*) = 0$ .

## Teorema: Condición Necesaria de Segundo Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  dos veces continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $x^*$  es un mínimo local, entonces  $\nabla f(x^*) = 0$  y  $\nabla^2 f(x^*)$  es definida positiva.



# Condiciones de optimalidad

Consideremos el problema inicial

$$\min_x f(x)$$

## Teorema: Condición Necesaria de Primer Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $x^*$  es un mínimo local, entonces  $\nabla f(x^*) = 0$ .

## Teorema: Condición Necesaria de Segundo Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  dos veces continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $x^*$  es un mínimo local, entonces  $\nabla f(x^*) = 0$  y  $\nabla^2 f(x^*)$  es definida positiva.

## Teorema: Condición Suficiente de Segundo Orden

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  dos veces continuamente diferenciable en un conjunto abierto  $D$ . Si  $\nabla f(x^*) = 0$  y  $\nabla^2 f(x^*)$  es definida positiva, entonces  $x^* \in D$  es un mínimo local.

# Table of Contents

Fundamentos de la optimización sin restricciones

Mínimos Cuadrados

El método de Levenberg-Marquardt

Implementación en Matlab<sup>®</sup>

# Table of Contents

Fundamentos de la optimización sin restricciones

Mínimos Cuadrados

El método de Levenberg-Marquardt

Implementación en Matlab®

# Table of Contents

Fundamentos de la optimización sin restricciones

Mínimos Cuadrados

El método de Levenberg-Marquardt

Implementación en Matlab<sup>®</sup>