CÁLCULO DE RAÍCES DE ECUACIONES DE UNA VARIABLE

Bisección. Punto fijo. Newton-Raphson.

Manuel Carlevaro

Departamento de Ingeniería Mecánica

Grupo de Materiales Granulares - UTN FRLP

manuel.carlevaro@gmail.com

Problema:

$$f(x) = 0$$

$$f(x) = g(x) \implies h(x) = f(x) - g(x) = 0$$

Teorema: Valores intermedios.

Sea $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ una función **continua** en [a,b] tal que f(a) < f(b). Entonces: $\forall u \in (f(a),f(b))$ existe $c \in [a,b]$ tal que f(c) = u.

1

Problema:

$$f(x) = 0$$

$$f(x) = g(x) \implies h(x) = f(x) - g(x) = 0$$

Teorema: Valores intermedios.

Sea $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ una función **continua** en [a,b] tal que f(a) < f(b). Entonces: $\forall u \in (f(a),f(b))$ existe $c \in [a,b]$ tal que f(c) = u.

Estrategia general:

- $lackbox{ Mostrar que existe al menos una solución } (x^*)$
- \blacktriangleright Aislar una raíz: $D\subset\mathbb{R},\,x^*\in D$ y $f(x)\neq 0\;\forall x\in D\setminus\{x^*\}$
- Iterar

1

Problema:

$$f(x) = 0$$

$$f(x) = g(x) \implies h(x) = f(x) - g(x) = 0$$

Teorema: Valores intermedios.

Sea $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ una función **continua** en [a,b] tal que f(a) < f(b). Entonces: $\forall u \in (f(a),f(b))$ existe $c \in [a,b]$ tal que f(c) = u.

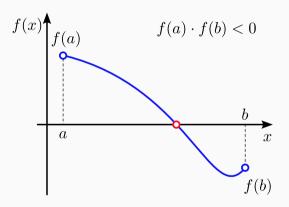
Estrategia general:

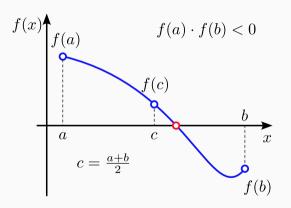
- $lackbox{ Mostrar que existe al menos una solución } (x^*)$
- ▶ Aislar una raíz: $D \subset \mathbb{R}$, $x^* \in D$ y $f(x) \neq 0 \ \forall x \in D \setminus \{x^*\}$
- ▶ Iterar

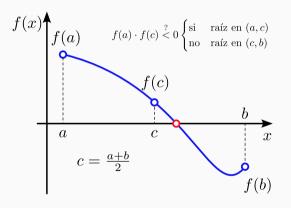
Métodos:

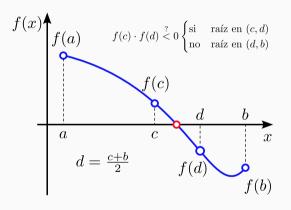
- Bracketing (cerrados)
 - > Bisección
 - > Posición falsa (regula falsi)
 - > ITP
- ▶ Interpolación
 - > Secante
 - > Muller
- Iterativos (abiertos)
 - > Punto fijo
 - > Newton-Raphson
 - > Secante
 - > Broyden
- ► Combinación de cerrados y abiertos
 - > Brent
 - > Ridders

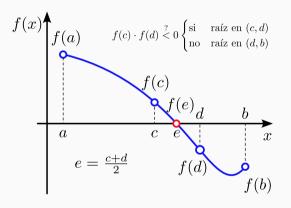
1

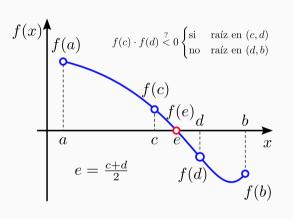












Teorema: Convergencia y error.

Sea [a,b] el intervalo inicial, donde $f(a)\cdot f(b)<0$. Defina una raíz aproximada como

$$x_n = \frac{a_{n-1} + b_{n-1}}{2}$$

Entonces existe una raíz x^* tal que

$$|x^* - x_n| \le \frac{b - a}{2^n}$$

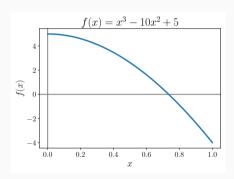
Además, para obtener una precisión de $|x^* - x_n| \le \epsilon$ es necesario iterar n veces con

$$n \ge \frac{\log(b-a) - \log \epsilon}{\log 2}$$

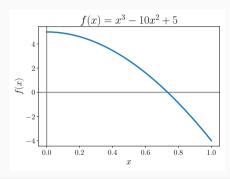
Código

```
1 #!/usr/bin/env pvthon3
 2
 3 def biseccion(f, x1, x2, switch=0, eps=1.0e-9);
       raiz = biseccion(f, x1, x2, switch=0, tol=1.0e-9)
       Encuentra una raíz de f(x) = 0 por el método de
       bisección. La raíz debe estar acotada en (x1, x2).
       Haciendo switch = 1 devuelve raiz = None
       si f(x) aumenta como resultado de la bisección.
       ....
10
       from math import log, ceil
1.1
       f1 = f(x1)
12
       if abs(f1) < eps: return x1</pre>
1.3
       f2 = f(x2)
14
       if abs(f2) < eps: return x2</pre>
1.5
       if f1 * f2 > 0:
16
17
           print("Error: la raíz no está acotada.")
           quit()
18
19
       n = ceil(log(abs(x2 - x1)/eps) / log(2.0))
```

```
20
       for i in range(n):
            x3 = 0.5 * (x1 + x2)
21
            f3 = f(x3)
22
            if switch and (abs(f3) > abs(f1)) \
23
24
                    and (abs(f3) > abs(f2)):
                return None
25
            if abs(f3) < eps: return x3</pre>
26
27
           if f2 * f3 < 0.0:
28
                x1 = x3
29
                f1 = f3
            else:
30
                x2 = x3
3.1
                f2 = f3
32
       return (x1 + x2) / 2.0
33
34
35 def f(x):
36
       return x**3 - 10 * x**2 + 5
37
38 \text{ raiz} = \text{biseccion}(f. 0.0. 1.0)
39 print(f"La raiz de f(x) = 0 es {raiz}")
```



\$./biseccion.py La raiz de f(x) = 0 es 0.7346035079099238



```
$ ./biseccion.py La raiz de f(x) = 0 es 0.7346035079099238
```

SciPy: optimize

```
1 #!/usr/bin/env python3
2
3 from scipy import optimize
4
5 def f(x):
6    return x**3 - 10 * x**2 + 5
7
8 raiz = optimize.bisect(f, 0.0, 1.0)
9 print(f"La raiz de f(x) = 0 es {raiz}")
```

```
$ ./scipy-biseccion.py
La raiz de f(x) = 0 es 0.7346035077880515
```

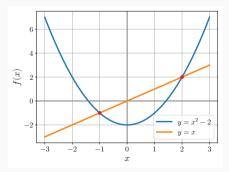
Punto fijo

p es un **punto fijo** de g si g(p)=p. Si g tiene un punto fijo en p, entonces:

$$f(x) = x - g(x)$$

tiene un cero en p.

Ejemplo: $g(x) = x^2 - 2 \to p = \{-1, 2\}.$

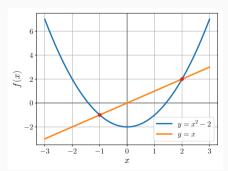


p es un **punto fijo** de g si g(p) = p. Si g tiene un punto fijo en p, entonces:

$$f(x) = x - g(x)$$

tiene un cero en p.

Ejemplo:
$$g(x) = x^2 - 2 \rightarrow p = \{-1, 2\}.$$



Teorema : Existencia y unicidad.

- I) Si $g \in \mathcal{C}[a,b]$ y $g(x) \in [a,b] \forall x \in [a,b]$, entonces g tiene por lo menos un punto fijo en [a,b].
- II) Si, además, g'(x) existe en [a,b] y hay una constante positiva k<1 con

$$|g'(x)| \le k, \ \forall x \in [a, b]$$

entonces existe exactamente un punto fijo en [a,b].

Iteración de punto fijo:

- Aproximación inicial p_0
- $\{p_n\}_{n=0}^{\infty} \text{ con } p_n = g(p_{n-1}), \ n \ge 1$
- lacktriangle Si la sucesión converge a p y g es continua:

$$p = \lim_{n \to \infty} p_n = \lim_{n \to \infty} g(p_{n-1}) = g\left(\lim_{n \to \infty} p_{n-1}\right) = g(p)$$

Código

```
1 #!/usr/bin/env pvthon3
 2
 3 def punto fijo(q, x0, max n=200, eps=1.0e-5):
 4
       p = punto fiio(a, x0, max n=200, eps=1.0e-5)
       Itera la relación x = a(x0), x0 < -x
       hasta agotar el número de iteraciones (en ese
       caso devuelve None), o hasta que se produzca
       convergencia con la tolerancia eps, en la que
 9
       devuelve el punto fiio.
10
       0.00
1.1
       for k in range(max n):
12
           x = q(x0)
13
14
           delta x = x - x0
           print(f"{k:3d} {x:1.16f} {delta x:1.16f}")
1.5
           if abs(delta \times / \times) < eps:
16
17
                hreak
           x\Theta = x
18
19
       else:
           x = None
20
21
       return x
```

```
23 def q(x):
24
       Mapeo logístico x \{n+1\} = r \times n (1 - \times n)
25
26
       r = 2.9 # Un punto fijo
27
28
       \# r = 3.1 \# Atractor de dos puntos
       \# r = 4.0 \# Región caótica
29
30
       return r * x * (1 - x)
31
32 pfijo = punto fijo(q, 0.1)
33 print(f"La raiz de q(x) = 0 es {pfijo}")
```

```
> ./pfijo.py

0 0.2610000000000000 0.161000000000000

1 0.5593491000000000 0.2983491000000000

2 0.7147852845546510 0.1554361845546509

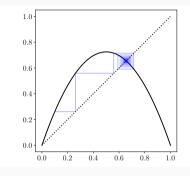
... ...

94 0.6551757611798358 0.0000070667498989

95 0.6551694011125498 -0.0000063600672859

La raiz de g(x) = 0 es 0.6551694011125498
```

GRÁFICO COWEB

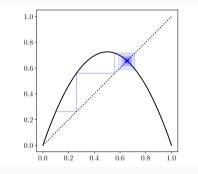


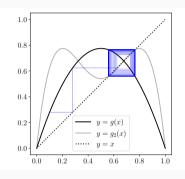
$$r = 2.9$$

$$p = g(p) = \frac{19}{29}$$

$$g'(p) = -\frac{9}{1}$$

GRÁFICO COWEB





$$r = 2.9$$

$$p = g(p) = \frac{19}{29}$$

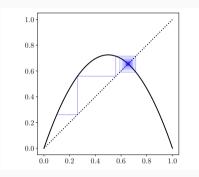
$$g'(p) = -\frac{9}{10}$$

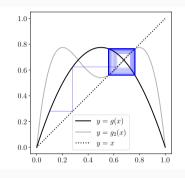
$$r = 3.1$$

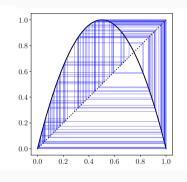
$$p = g(p) = \frac{21}{31}$$

$$g'(p) = -\frac{11}{10}$$

GRÁFICO COWEB



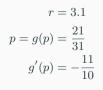




$$r = 2.9$$

$$p = g(p) = \frac{19}{29}$$

$$g'(p) = -\frac{9}{10}$$

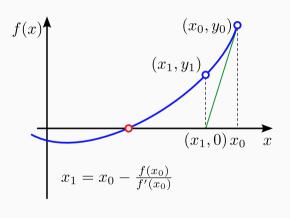


$$r = 4.0$$

$$p = g(p) = \frac{3}{4}$$

$$g'(p) = -2$$

MÉTODO DE NEWTON-RAPHSON

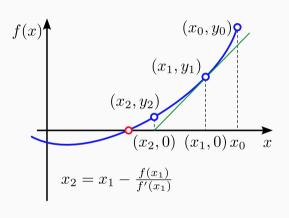


$$\frac{y - y_0}{x - x_0} = f'(x_0) \Rightarrow y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

Haciendo y = 0:

$$x = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \mapsto x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

MÉTODO DE NEWTON-RAPHSON

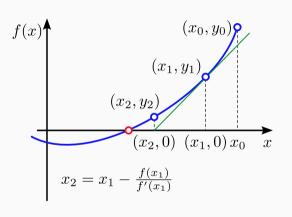


$$\frac{y - y_0}{x - x_0} = f'(x_0) \Rightarrow y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

Haciendo y = 0:

$$x = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \mapsto x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

Método de Newton-Raphson



$$\frac{y - y_0}{x - x_0} = f'(x_0) \Rightarrow y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

Haciendo y = 0:

$$x = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \mapsto x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

Serie de Taylor $(x_n \approx x*)$:

$$f(x) = f(x_n) + (x - x_n)f'(x_n) + \frac{1}{2}(x - x_n)^2 f''(\xi)$$

$$\xi_n \in (x, x_n) \text{ Hacemos } f(x) = 0:$$

$$x = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} - \frac{1}{2}(x - x_n)^2 \frac{f''(\xi_n)}{f'(x_n)}$$
$$\mapsto x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)'}$$

Código:

```
1 #!/usr/bin/env pvthon3
 2
 3 from scipy import optimize
 4
 5 def NR(f, df, x, n=30, eps=1.0e-9):
       raiz. iter = NR(f, df, x, n=30, tol=1.0e-9)
       Encuentra una raíz de f(x) = 0 por el método de
       Newton-Rahpson. Si se alcanza el máximo número
 9
       de iteraciones n. devuelve None
1.0
11
12
       for i in range(n):
1.3
           try:
               dx = -f(x) / df(x)
14
           except ZeroDivisionError:
1.5
               print("No hay convergencia.")
16
               quit()
17
18
           x += dx
           if abs(dx)< eps:</pre>
19
20
               return x. i
       print("Límite de iteraciones alcanzado.")
21
22
       return None, i
```

```
24 def f(x):
25
       return x**3 - 10 * x**2 + 5
26
27 def df(x):
       return 3 * x**2 - 20 * x
28
29
30 raiz, iteraciones = NR(f, df, 1.0)
31 print(f"La raiz de f(x) = 0 es {raiz}.")
32 print(f"Iteraciones: {iteraciones}")
33
34 raiz 2 = optimize.newton(f, 1.0, fprime=df)
35 print(f"La raiz 2 de f(x) = 0 es {raiz 2}.")
36 print(f"Diferencia: {abs(raiz 2 - raiz)}")
    $ ./newton-raphson.pv
```

```
$ ./newton-raphson.py
La raiz de f(x) = 0 es 0.7346035077893033.

Iteraciones: 4
La raiz 2 de f(x) = 0 es 0.7346035077893033.

Diferencia: 0.0
```

Convergencia: Serie de Taylor alrededor de α , $(f(\alpha) = 0)$:

$$f(\alpha) = f(x_n) + f'(x_n)(\alpha - x_n) + R_1 \tag{1}$$

Forma de Lagrange de R_1 :

$$R_1 = \frac{1}{2!} f''(\xi_n) (\alpha - n)^2$$

donde ξ_n está entre α y x_n . Como $f(\alpha) = 0$:

$$0 = f(x_n) + f'(x_n)(\alpha - x_n) + \frac{1}{2!}f''(\xi_n)(\alpha - x_n)^2$$
 (2)

Dividiendo (2) por $f'(x_n)$ y reacomodando:

$$\frac{f(x_n)}{f'(x_n)} + (\alpha - x_n) = -\frac{f''(\xi'_n)}{2f'(x_n)}(\alpha - x_n)^2$$
 (3)

NR:
$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$
 (4)

resulta:

$$\underbrace{\alpha - x_{n+1}}_{\epsilon_{n+1}} = -\frac{f''\xi_n}{2f'(x_n)} \underbrace{(\alpha - x_n)^2}_{\epsilon_n}$$

$$|\epsilon_{n+1}| = \frac{|f''(x_n)|}{2|f'(x_n)|} \cdot \epsilon_n^2 \tag{5}$$

Convergencia al menos cuadrática si:

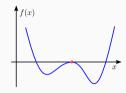
- $f'(x) \neq 0, \ \forall x \in I \equiv [\alpha |\epsilon_0|, \alpha + |\epsilon_0|]$
- $f''(x) \in \mathcal{C}, \ \forall x \in I$
- ▶ $M|\epsilon_0| < 1$ con

$$M = \frac{1}{2} \left(\sup_{x \in I} |f''(x)| \right) \left(\sup_{x \in I} \frac{1}{|f'(x)|} \right)$$

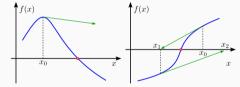
$$|\epsilon_{n+1}| \le M \cdot \epsilon_n^2$$

Problemas:

▶ Raíz doble:

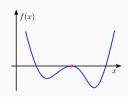


▶ Divergencia:

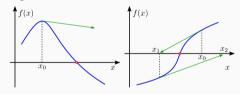


Problemas:

▶ Raíz doble:



▶ Divergencia:



Scipy.optimize

```
1 #!/usr/bin/env pvthon3
 3 from scipy import optimize
 5 def f(x):
       return x**3 - 10 * x**2 + 5
 8 def df(x):
       return 3 * x**2 - 20 * x
10
11 metodos = ['bisect', 'newton', 'brentq', 'toms748']
12
13 for m in metodos:
       sol = optimize.root scalar(f, x0=1.0,
               bracket=[0.01, 2], fprime=df, method=m)
15
16
       print(f"Método: {m:7s}, raiz = {sol.root}")
```

```
$ ./root_scalar.py
Método: bisect , raiz = 0.7346035077910437
Método: newton , raiz = 0.7346035077893033
Método: brentq , raiz = 0.7346035077893016
Método: toms748, raiz = 0.7346035077893033
```

- ▶ R.L. Burden, D.J. Faires y A.M. Burden. Análisis numérico. 10.ª ed. Mexico: Cengage Learning, 2017. Capítulo 2.
- ▶ J.F. Epperson. *An Introduction to Numerical Methods and Analysis*. 2.ª ed. Hoboken, United States: John Wiley & Sons, 2013. Capítulo 3.
- ▶ J. Kiusalaas. *Numerical Methods in Engineering with Python*. Cambridge, United Kingdom: Cambridge University Press, 2005. Capítulo 4.
- ▶ E. Kreyszig, H. Kreyszig y E.J. Norminton. *Advanced Engineering Mathematics*. Hoboken, USA: John Wiley & Sons, Inc, 2011. Capítulo 19.