ERRORES EN EL CÁLCULO NUMÉRICO

Manuel Carlevaro

Departamento de Ingeniería Mecánica

Grupo de Materiales Granulares - UTN FRLP

manuel.carlevaro@gmail.com

Cálculo Avanzado • 2023

CÁLCULO NUMÉRICO

¿Para qué?

- ▶ Análisis numérico
- ▶ Manipulación simbólica
- ▶ Colección y análisis de datos
- Visualización
- Simulación

CÁLCULO NUMÉRICO

¿Para qué?

- ▶ Análisis numérico
- Manipulación simbólica
- ▶ Colección y análisis de datos
- ▶ Visualización
- Simulación

¿Cómo?

- ► Modelado: sistema de ecuaciones, ecuaciones diferenciales, integral
- Método numérico: elección, parametrización, estimación de errores
- ▶ Programación: Python, C/C++, Fortran, Julia
- ▶ Ejecución del código
- Interpretación de resultados: visualización, análisis estadístico, rediseño y ejecución

ERRORES

- 1. **Error inherente**. Provienen desde el principio en los datos originales y están fuera del alcance del control de cálculo. Ejemplo: incertezas en las mediciones.
- 2. **Error de truncamiento**. Se producen como resultado de reemplazar un proceso infinito por uno finito. Ejemplo: usar solo los primeros términos de una serie de Taylor.
- 3. Error de redondeo. Se originan en la representación con precisión finita de los números en una computadora.
- 4. Error por equivocación. Causado por realizar una operación aritmética incorrectamente.

ERRORES

- 1. **Error inherente**. Provienen desde el principio en los datos originales y están fuera del alcance del control de cálculo. Ejemplo: incertezas en las mediciones.
- 2. **Error de truncamiento**. Se producen como resultado de reemplazar un proceso infinito por uno finito. Ejemplo: usar solo los primeros términos de una serie de Taylor.
- 3. Error de redondeo. Se originan en la representación con precisión finita de los números en una computadora.
- 4. Error por equivocación. Causado por realizar una operación aritmética incorrectamente.

1-3 son errores **inevitables** \mapsto **control del error**.

4 es evitable.

NÚMEROS ENTEROS Y DE PUNTO FLOTANTE

Una cuenta simple:
$$a + a + a - 3a = 0$$

En computadoras hay **dos tipos** de números:

- ▶ Punto fijo: cantidad fija de números decimales
- Ejemplo: 35.6247, 0.4573, -1.0000
- Enteros: 0 números decimales \mapsto exacta
- ▶ Punto flotante: cantidad fija de cifras significativas
 - Ejemplo:
- $0.1900 \cdot 10^4, 0.8691 \cdot 10^{-6}, -0.2000 \cdot 10^{-13}$ (4 cifras significativas) → representación aproximada
- 1 >>> 7 + 0.00000000000000001
- 4 7.0

6 0 300000000000000000

2 5.551115123125783e-17

- 5 >>> 0.1 + 0.2
- 2 7.0000000000000001 3 >>> 7 + 0.0000000000000000001

Estándar IEEE 754: tres enteros

$$r = (-1)^s m b^e$$

s: signo, m: mantisa, b: base (10, 2, 16), e: exponente.

Ejemplo decimal:
$$s = 0$$

$$m = 31415926$$

$$b = 10$$

$$e = -7$$

$$r = \pm m \cdot 2^n$$
, $m = 0.d_1 d_2 \cdots d_k$, $d_1 > 0$

 $r = (-1)^0 31415926 \cdot 10^{-7} = 3.1415926$

$$r = \pm m \cdot 2$$
, $m = 0.a_1 a_2 \cdots a_k$, $a_1 > 1$
 $r = \pm (d_1 2^{-1} + d_2 2^{-2} + \cdots + d_n 2^{-n}) \cdot 2^n$

número de máquina de k-dígitos.

$$r = 4 + 1 + \frac{1}{2} = 5.5$$

Ejemplo 1: $0.1011 \cdot 2^3$:

$$r = 4 + 1 + \frac{1}{2} = 5.5$$

Ejemplo 2: Números enteros con exponente fijo e=n b=2, n=3 $(r\geq 0)$

Representación:	000	001	010	011	100	101	110	111
Valor decimal:	0	1	2	3	4	5	6	7

Overflow (desbordamiento): 3 + 5 = 011 + 101 = 1000

Ejemplo 1: $0.1011 \cdot 2^3$:

$$r = 4 + 1 + \frac{1}{2} = 5.5$$

Ejemplo 2: Números enteros con exponente fijo e=n b=2, n=3 $(r\geq 0)$

Representación:	000	001	010	011	100	101	110	111
Valor decimal:	0	1	2	3	4	5	6	7

Overflow (desbordamiento): 3 + 5 = 011 + 101 = 1000

Ejemplo 3: e entero variable (punto flotante) b=2, n=2, $-2 \le e \le 2$

Representación:
$$0.00 \cdot 2^e$$
 $0.01 \cdot 2^e$ $0.10 \cdot 2^e$ $0.11 \cdot 2^e$ Valor decimal: 0 $\frac{1}{4} \cdot 2^e$ $\frac{1}{2} \cdot 2^e$ $\frac{3}{4} \cdot 2^e$

$$r \in \left\{0, \frac{1}{16}, \frac{1}{8}, \frac{3}{16}, \frac{1}{4}, \frac{3}{8}, \frac{1}{2}, \frac{3}{4}, 1, \frac{3}{2}, 2, 3\right\}, \quad 2 + \frac{1}{8} = 0.10001 \notin \{\cdot\}$$

Características del formato:

- Permite representar números de órdenes de magnitud enormemente dispares (limitado por la longitud del exponente)
- Proporciona la misma precisión relativa para todos los órdenes (limitado por la longitud de la mantisa)
- Permite cálculos entre magnitudes (número grande × número pequeño) conservando la precisión de ambos en el resultado
- ▶ Representación en notación científica

$$6.022 \cdot 10^{23} \longleftrightarrow 6.022E23$$

- Existe solo un número finito de números de máquina, y son menos "densos" a medida que el número es más grande. Hay tantos números entre 2 y 4 como entre 1024 y 2048.
- ▶ El menor número de máquina positivo ε_m para el cual $1 + \varepsilon_m > 1$ se denomina **precisión de la máquina**. No se pueden representar números en los intervalos $[1, 1 + \varepsilon_m], [2, 2 + 2\varepsilon_m], \cdots$
- ► Exponentes de la norma IEEE 754:
 - > Precisión simple: 2^{-126} a 2^{128} (1.175 · 10⁻³⁸ a 3.403 · 10³⁸)
 - > Precisión doble: 2^{-1022} a 2^{1024} (2.225 · 10^{-308} a $1.798 \cdot 10^{308}$)

Representación binaria computacional

- Normalización: $d_1>0\mapsto$ representación única
- $d_1 = 1$ no se almacena (dígito principal implícito)
- ▶ Precisión simple: 4 bytes = 32 bits:
 - > s 1 bit
 - $\rightarrow e$ 8 bits
 - $\rightarrow m$ 23 bits
- Sesgo de exponente: e=E-127(e=E-1023 en doble precisión, 11 bits)

Ejemplo:

- ▶ Signo: primer bit 1: negativo
- Exponente: $10000001_2 = 129$. 129 127 = 2
- ▶ Mantisa:

$$1.101001_2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^3} + \frac{1}{2^6} = \frac{105}{64} = 1.640625$$

▶ Resultado:

$$r = (-1)1.640625 \cdot 2^2 = -6.5625$$

- ▶ Precisión doble: 8 bytes = 64 bits:
 - > s 1 bit
 - > e 11 bits
 - $\rightarrow m$ 52 bits

Errores de truncamiento y redondeo

Precisión infinita: $\pm .d_1d_2, \cdots b^e$

Precisión n-dígitos $\pm 0.d_1d_2, \cdots d_nb^e$

Parte entera $[\cdot]$: [123.456] = 123

 $x = 0.m \cdot b^e$

Truncamiento

$$\mathcal{T}(x) = [b^n \cdot 0.m] \cdot b^{e-n}$$

Ejemplo (n = 3, base 10):

$$\mathcal{T}(1/3) = 10^{-3} [10^3 \cdot 0.333...] = 0.333$$

$$\mathcal{T}(2/3) = 10^{-3}[10^3 \cdot 0.666...] = 0.666$$

Redondeo

$$\mathcal{R}(x) = [b^n \cdot 0.m + 0.5] \cdot b^{e-n}$$

Ejemplo (n = 3, base 10):

$$\mathcal{R}(1/3) = 10^{-3}[10^3 \cdot 0.333... + 0.5] = 0.333$$

$$\mathcal{R}(2/3) = 10^{-3}[10^3 \cdot 0.666... + 0.5] = 0.667$$

Si
$$x < 0$$
 $\mathcal{R}(x) = -\mathcal{R}(-x)$

$$|x-\mathcal{R}(x)| \leq \frac{1}{2}b^{e-n}$$
 (unidad de redondeo precisión de la máquina)

Error, error absoluto, error relativo

a: Valor exacto, \tilde{a} : valor aproximado

$$\epsilon = a - \tilde{a}$$

es el **error** de \tilde{a} . Entonces:

$$a = \tilde{a} + \epsilon$$

Error absoluto:

$$|a-\tilde{a}|$$

Error relativo

$$\epsilon_r = \frac{\epsilon}{a} = \frac{a - \tilde{a}}{a}$$

a es desconocido. Si $|\epsilon| \ll |\tilde{a}|$

$$\epsilon_r pprox rac{\epsilon}{ ilde{a}}$$

Tampoco conocemos ϵ . En la práctica obtenemos una cota de error de \tilde{a} :

$$|\epsilon| \le \beta, \quad |a - \tilde{a}| \le \beta$$

Del mismo modo:

$$|\epsilon_r| \le \beta_r, \quad \left| \frac{a - \tilde{a}}{a} \right| \le \beta_r$$

Propagación de errores

$$f(x_1, x_2, \cdots, x_n), \quad x_i = x_i^0 + \delta x_i$$

Expansión en serie de Taylor de primer orden:

$$f \approx f_0 + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \delta x_i \circ \delta f = |f - f_0| \le \left| \frac{\partial f}{\partial x_1} \right| \delta x_1 + \dots + \left| \frac{\partial f}{\partial x_n} \right| \delta x_n$$

Casos especiales: $x = \tilde{x} + \epsilon_x, \ y = \tilde{y} + \epsilon_y, \ |\epsilon_x| \le \beta_x, \ |\epsilon_y| \le \beta_y$

▶ Sumas y restas:

$$\begin{aligned} |\epsilon| &= |x - y - (\tilde{x} - \tilde{y})| \\ &= |x - \tilde{x} - (y - \tilde{y})| \\ &= |\epsilon_x - \epsilon_y| \le |\epsilon_x| + |\epsilon_y| \le \beta_x + \beta_y \end{aligned}$$

▶ Productos y divisiones:

$$\begin{aligned} |\epsilon_r| &= \left| \frac{xy - \tilde{x}\tilde{y}}{xy} \right| = \left| \frac{xy - (x - \epsilon_x)(y - \epsilon_y)}{xy} \right| = \left| \frac{\epsilon_x y + \epsilon_y x - \epsilon_x \epsilon_y}{xy} \right| \\ &= \left| \frac{\epsilon_x y + \epsilon_y x}{xy} \right| \le \left| \frac{\epsilon_x}{x} \right| + \left| \frac{\epsilon_y}{y} \right| = |\epsilon_{rx}| + |\epsilon_{ry}| \le \beta_{rx} + \beta_{ry} \end{aligned}$$

- ▶ E. Kreyszig, H. Kreyszig y E.J. Norminton. *Advanced Engineering Mathematics*. Hoboken, USA: John Wiley & Sons, Inc, 2011. Capítulo 19.
- ▶ Carlos Moreno González. *Introducción al cálculo numérico*. Madrid, España: Universidad Nacional de Educación a Distancia, 2014 Capítulo 1.
- ▶ S.C. Chapra y R.P. Canale. *Numerical Methods for Engineers*. 8.ª ed. New York, United States: McGraw-Hill Education, 2021. Capítulo 3.
- ▶ J.H. Mathews y K.D. Fink. *Numerical methods using MATLAB*. New Jersey, United States: Pearson Education Inc., 2004. Capítulo 1.