# Capítulo 4

Algoritmos no convencionales

#### **ALGORITMOS PARALELOS**

- Modelo de memoria compartida
  - Consiste de un número de procesadores
  - Cada procesador tiene su propia memoria local
  - Pueden intercambiar datos entre si a través de una unidad de memoria compartida
  - Cada procesador se identifica de manera única a través de un índice (id del procesador)
- Modelo síncrono
  - Todos los procesadores operan en forma sincronizada bajo el control de un reloj común
  - Parallel random-access machine (PRAM)

- Variantes del modelo PRAM
  - Exclusive read exclusive write (EREW): no permite el acceso simultáneo a una misma posición de la memoria
  - Concurrent read exclusive write (CREW): permite acceso simultáneo sólo para instrucciones de lectura
  - Concurrent read concurrent write (CRCW): permite acceso simultáneo para lectura y escritura

- Tiempo de ejecución de un algoritmo: T(n,p)
  - □ n: tamaño del problema
  - □ p: número de procesadores
- Speedup del algoritmo:

$$S(n,p) = \frac{T(n,1)}{T(n,p)}$$

 $\blacksquare$  T(n,1): mejor algoritmo secuencial conocido

Eficiencia de un algoritmo paralelo:

$$E(n,p) = \frac{S(n,p)}{p} = \frac{T(n,1)}{p \cdot T(n,p)}$$

- Corresponde a la tasa de uso de los procesadores
- 0 < E(n,p) <= 1
- □ Algoritmo paralelo alcanza *speedup* óptimo cuando  $p = \frac{T(n, 1)}{T(n, p)}$

- Se busca diseñar algoritmos que funcionen para la mayor cantidad de valores de p posible
- Principio de folding: en general se cumple

$$T(n,p) = X \Rightarrow T(n,p/k) \approx kX, \ k > 1$$

- Se puede usar un factor k de procesadores menos a un costo en tiempo factor k
  - No aplica para todas las situaciones!
    - Pueden haber dependencias
    - Puede tomar tiempo decidir qué procesador emular

#### Lema de Brent

- □ Si existe un algoritmo EREW con T(n,p)=O(t), tal que W(n)=s (trabajo total), entonces existe un algoritmo EREW con T(n,s/t)=O(t)
- Demostración (1):
  - Sea a<sub>i</sub> el # de instrucciones ejecutadas en el paso i del algoritmo por todos los procesadores (1 <= i <= t)</li>
    - Por definición de trabajo total:

$$\sum_{i=1}^{t} a_i = s$$

#### Lema de Brent

- □ Si existe un algoritmo EREW con T(n,p)=O(t), tal que W(n)=s (trabajo total), entonces existe un algoritmo EREW con T(n,s/t)=O(t)
- Demostración (2):
  - Si a<sub>i</sub> <= s/t, hay procesadores suficientes para realizar este paso sin cambios
  - Sino, reemplazar el paso i por ceil(a<sub>i</sub> / (s/t)) pasos, donde los s/t procesadores simulan los pasos realizados por los p procesadores originales

- Lema de Brent
  - □ Si existe un algoritmo EREW con T(n,p)=O(t), tal que W(n)=s (trabajo total), entonces existe un algoritmo EREW con T(n,s/t)=O(t)
  - Demostración (3):
    - El número total de pasos ahora es:

$$\sum_{i=1}^{t} \left\lceil \frac{a_i}{s/t} \right\rceil \le \sum_{i=1}^{t} \left( \frac{a_i t}{s} + 1 \right) = t + \frac{t}{s} \sum_{i=1}^{t} a_i = 2t$$

- Problema: Encontrar el máximo entre n números en un arreglo
  - Algoritmo EREW basado en torneo (p=n proc.):
    - $T(n,n) = T(n/2,n/2) + O(1) = O(\log n)$
    - $S(n,n) = n/\log n$
    - E(n,n) = S(n,n)/p = 1/log n
    - W(n) = n/2 + n/4 + n/8 + ... <= n
  - Usando Lema de Brent, n/log n procesadores:

$$T\left(n, \frac{n}{\log n}\right) = O(\log n), \ E\left(n, \frac{n}{\log n}\right) = O(1)$$

- Problema: Encontrar el máximo entre n números en un arreglo
  - Algoritmo con p = n/log n procesadores:
    - Dividir la entrada en n / log n grupos de log n valores
    - Asignar un procesador a cada grupo
    - Cada procesador encuentra el máximo de su grupo en tiempo log n (búsqueda secuencial)
    - Los n / log n ganadores se procesan utilizando el algoritmo del torneo
      - $\Box$  T(n, n/log n) = O(log n)
      - $\Box$  S(n,n) = n/log n
      - $\Box E(n, n/log n) = S(n,n)/p = O(1)$

- Otro algoritmo: CRCW
- Número de procesadores:

$$p = \frac{n(n-1)}{2}$$

- Se asigna el procesador P<sub>i,j</sub> a cada par [i,j] de elementos
- Se asigna la variable compartida  $v_i$  para cada elemento  $x_i$ , inicializada en 1

- Algoritmo de dos pasos
  - Paso 1: Cada procesador compara su par de elementos y escribe un 0 en la variable compartida asociada al menor de ellos
    - Como sólo un elemento es el mayor de todos, sólo un v<sub>i</sub> queda con el valor 1
  - Paso 2: Los procesadores asociados al ganador pueden determinar que él es el ganador y lo anuncian

Este algoritmo requiere de 2 pasos, independientemente de n:

$$T\left(n, \frac{n^2}{2}\right) = O(1)$$

Eficiencia es muy baja:

$$E(n,p) = \frac{T(n,1)}{p \cdot T(n,p)} = \frac{n}{\frac{n^2}{2} \cdot O(1)} = O\left(\frac{1}{n}\right)$$

- ¿Cómo mejorar la eficiencia de este algoritmo?
  - Idea: dividir la entrada en grupos tal que se pueden asignar suficientes procesadores para encontrar el máximo de cada grupo usando el algoritmo de 2 pasos
  - Si el grupo tiene tamaño k, se necesitan k(k-1)/2 procesadores para encontrar el máximo en tiempo constante

- Se tienen *n* procesadores (*n* potencia de 2)
  - □ Paso 1: tamaño de cada grupo es 2, toma O(1)
  - □ Paso 2: quedan *n*/2 elementos y *n* procesadores
    - Si el tamaño de cada grupo es 4, resultan n/8 grupos con 8 procesadores cada uno
    - Esto es suficiente: 4(4-1)/2 = 6 < 8
  - Paso 3: quedan n/8 elementos y n procesadores, ¿tamaño máximo de grupo?
    - Si el tamaño de cada grupo es g, resultan n/8g grupos con 8g procesadores cada uno
    - Se necesita que  $g(g-1)/2 \le 8g$ , lo cual da g=16

#### Resumiendo:

- □ Se necesitan  $k^2/2$  procesadores para hallar máximo entre k números en tiempo O(1)
- □  $n^*(1/2)$  grupos de k=2 números, n/2 máximos, usa  $(n/2)^*$   $(k^2/2)=(n/2)^*2=n$  procesadores
- □  $(n/2)^*(1/4)$  grupos de k=4 números, n/8 máximos, usa  $(n/8)^*$   $(k^2/2)=(n/8)^*8=n$  procesadores
- n/8 (1/16) grupos de k=16 números, n/128 máximos, usa  $(n/128)^*$  ( $k^2/2$ )= $(n/128)^*$ 128=n procesadores

En el i-ésimo paso, aumentar tamaño del grupo al cuadrado:

$$\frac{n}{2^{2^{i-1}}}$$
 grupos de  $2^{2^{i-1}}$  elementos

$$\frac{n}{2^{2^{i-1}}}$$
 maximos

$$\frac{n}{2^{2^{i-1}}} \cdot 2^{2^{i-1}} = n \text{ procesadores}$$

 En total, el algoritmo requiere O(log log n) pasos

Complejidad del algoritmo:

$$T(n,n) = O(\log \log n)$$

Eficiencia:

$$E(n,p) = \frac{T(n,1)}{p \cdot T(n,p)} = \frac{n-1}{n \cdot \log \log n} = O\left(\frac{1}{\log \log n}\right)$$

- Esta técnica se conoce como divide and crush
  - Se divide la entrada en grupos de tamaño suficientemente pequeño
  - Cada grupo se puede "aplastar" con muchos procesadores

Sea • (producto) una operación binaria asociativa:

$$x \bullet (y \bullet z) = (x \bullet y) \bullet z$$

- Ejemplos: +, \*, max
- Problema: Dada una secuencia de números  $x_1, ..., x_n$ , calcular el producto

$$x_1 \bullet x_2 \bullet \cdots \bullet x_k, \ \forall k, \ 1 \leq k \leq n$$

Se denotará

$$PR(i,j) = x_i \bullet x_{i+1} \bullet \cdots \bullet x_j$$

- Objetivo: Encontrar PR(1,k) para todo k entre
   1 y n
- Versión secuencial de este problema es trivial: se calculan los prefijos en orden

$$T(n,1) = O(n)$$

- Algoritmo CREW
- Método: divide and conquer
  - Supondremos que n es potencia de 2
  - Hipótesis de inducción:
    - Sabemos cómo calcular el prefijo en paralelo para n/2 elementos
  - Caso base: un elemento (trivial)

#### Algoritmo

- Dividir entrada por la mitad, resolver recursivamente
  - Se obtienen valores para PR(1,k) y PR(n/2 + 1,n/2 + k)
- Los valores de la primera mitad se utilizan directamente
- Los valores *PR*(1,*m*) faltantes (entre n/2+1 y n) se obtienen calculando (por asociatividad)

$$PR\left(1,\frac{n}{2}\right) \bullet PR\left(\frac{n}{2}+1,m\right)$$

#### Complejidad:

- □ n procesadores
- Se asigna la mitad a cada subproblema
- Combinar las soluciones toma n/2 pasos, que se pueden realizar en paralelo
  - Se debe accesar  $x_{n/2}$  concurrentemente, pero se escribe en posiciones distintas (CREW)

$$T(n,n) = O(\log n), \ E(n,n) = O\left(\frac{1}{\log n}\right)$$

Trabajo total:

$$W(n) = 2W\left(\frac{n}{2}\right) + \frac{n}{2} = O(n\log n)$$

- No podemos utilizar el lema de Brent para mejorar la eficiencia
- Problema de este algoritmo: segundo llamado recursivo

- ¿Cómo mejorar la eficiencia?
  - Truco: usar la misma hipótesis de inducción, pero dividir la entrada en una forma distinta
  - Suponemos nuevamente que n es potencia de 2
     y disponemos de n procesadores
- Sea E el grupo de los x<sub>i</sub> con i par
  - □ Si se encuentran los prefijos para E, los prefijos restantes se calculan como  $PR(1,2i) \bullet x_{2i+1}$

#### Algoritmo EREW

- □ Calcular (en paralelo) x<sub>2i-1</sub> x<sub>2i</sub>, guardando el resultado en x<sub>2i</sub>
- Resolver el problema para E (tamaño n/2) por inducción
  - Resultado es correcto porque ya incluye producto con  $x_{2i-1}$
- Resto de los prefijos se calcula en paralelo con un paso extra

Complejidad

$$T(n,n) = T\left(\frac{n}{2}\right) + O(1) = O(\log n)$$

Eficiencia

$$E(n,n) = \frac{T(n,1)}{p \cdot T(n,p)} = O\left(\frac{1}{\log n}\right)$$

Igual que para el algoritmo CREW, pero...

Trabajo total:

$$W(n) = W(\frac{n}{2}) + n - 1, W(2) = 1 \Rightarrow W(n) = O(n)$$

 Ahora si podemos utilizar el lema de Brent: mantener complejidad temporal pero utilizando sólo n/log n procesadores

$$T\left(n, \frac{n}{\log n}\right) = O(\log n), \ E\left(n, \frac{n}{\log n}\right) = O(1)$$

- El rango de un elemento en una lista enlazada se define como la distancia del elemento al final de la lista
  - Primer elemento tiene rango n
  - Segundo elemento tiene rango n-1
  - □ Etc.
- Problema: Dada una lista enlazada con n elementos almacenados en un arreglo A, calcular el rango para cada elemento de la lista

- Solución secuencial:
  - Recorrer la lista
  - Anotar rango de cada elemento visitado
- Método a usar: doubling
- Se ocuparan n procesadores
- Al comienzo, cada procesador conoce sólo al vecino derecho de su elemento correspondiente

#### Algoritmo CREW:

- En el primer paso, cada procesador encuentra al vecino de su vecino
- Después del primer paso, cada procesador conoce al elemento a distancia 2 de su elemento
- En general:
  - En el i-ésimo paso, cada procesador conoce el elemento a distancia k de su elemento
  - Al final de este paso, cada procesador conoce al elemento a distancia 2k de su elemento

- El proceso continúa hasta llegar al final de la lista
- Sea N[i] el elemento más a la derecha de la lista que conoce el procesador P<sub>i</sub>
  - □ Inicialmente, N[i] es el vecino derecho de  $P_i$ , excepto por el último de la lista que es *null*
- En cada paso, P<sub>i</sub> actualiza M[i] por M[N[i]], hasta que se alcanza el final de la lista

- Sea R[i] el rango de i
- Inicialmente, R[i]=0 excepto para el último, que se inicializa en 1 (se detecta por su referencia null)
- Cuando un procesador encuentra un vecino con rango distinto de 0, puede calcular su propio rango

#### Rango en listas enlazadas

- Inicialmente, sólo 1 elemento conoce su rango
- Después del primer paso ("doblada"), el elemento de rango 2 encuentra su rango
- Después del segundo paso, los elementos de rango 3 y 4 encuentran su rango
- En general: Si P<sub>i</sub> encuentra que M[i] apunta a un elemento con rango mayor que 0 después de d "dobladas", su rango es 2<sup>d-1</sup>+R[M[i]]

#### Rango en listas enlazadas

#### Complejidad:

 Proceso de doubling asegura que cada procesador alcanzará el final de la lista a lo más en log(n) pasos

$$T(n,p) = O(\log n)$$

Eficiencia:

$$E(n,p) = O\left(\frac{1}{\log n}\right)$$

#### Rango en listas enlazadas

Trabajo total:

$$W(n) = O(n \log n)$$

- Algoritmo requiere modificaciones mayores para mejorar su eficiencia
- Se puede convertir fácilmente en un algoritmo EREW

- *n* procesadores:  $P_1, ..., P_n$
- Entrada de tamaño n: x<sub>1</sub>, ..., x<sub>n</sub>
- Cada procesador mantiene un valor
- Procesadores están conectados linealmente
  - $\square$   $P_i$  está conectado con  $P_{i+1}$ , i=1,...,n-1
- Problema: ordena la entrada

- La única comparación e intercambio posible es entre procesadores vecinos
  - □ En el peor caso, el algoritmo tomará *n*-1 pasos
- Idea del algoritmo:
  - Cada procesador compara su número con el de su vecino e intercambia los valores si están en el orden incorrecto
  - Luego lo hace con su segundo vecino
  - Proceso continúa hasta que la entrada esté ordenada

- Pasos están divididos en pasos impares y pasos pares (odd-even transposition sort)
  - Paso impar: los procesadores impares comparan su número con su vecino derecho
  - Paso par: los procesadores pares comparan su número con su vecino derecho
- De esta forma, los procesadores están sincronizados y cada comparación involucra los procesadores correctos

- Si un procesador no tiene el vecino correspondiente (e.g., primer procesador en el paso par), no hace nada
- Término anticipado es difícil de detectar
  - □ El algoritmo realiza un número de pasos equivalente al peor caso para garantizar su ejecución correcta  $(\lceil n/2 \rceil)$
- Se puede probar por inducción que este algoritmo es correcto

Complejidad y trabajo total:

$$T(n,n) = O(n), W(n) = O(n^2)$$

Eficiencia:

$$E(n,n) = \frac{n \log n}{n \cdot n} = O\left(\frac{\log n}{n}\right)$$

- En un algoritmo paralelo, los pasos deben intentar hacerse lo más independientes posible
- Considere mergesort:
  - Las dos llamadas recursivas son independientes
    - Pueden realizarse en paralelo
  - La mezcla se realiza en forma secuencial
- Si se pudiera paralelizar la mezcla, se podría paralelizar mergesort

- Algoritmo de mezcla basado en divide and conquer
- n potencia de 2 (por simplicidad)
- Sea  $a_1, ..., a_n$  y  $b_1, ..., b_n$  dos secuencias ordenadas a mezclar
- Sea  $x_1,...,x_{2n}$  la secuencia final mezclada
- Idea: mezclar partes disjuntas de las secuencias en paralelo, para que la mezcla final sea fácil de calcular

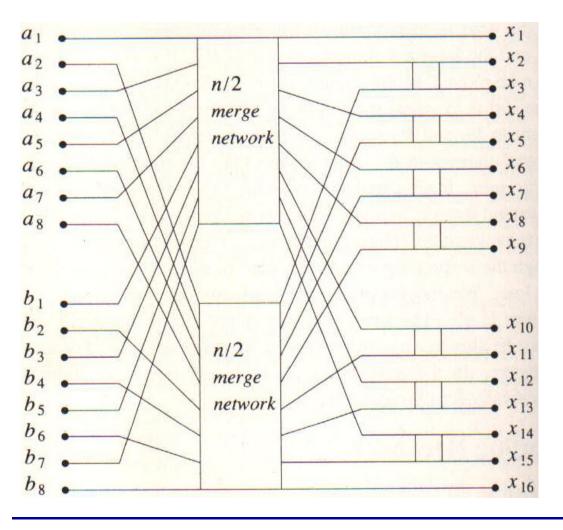
- Procedimiento de mezcla:
  - Se dividen ambas secuencias en dos partes
    - Elementos pares
    - Elementos impares
  - Cada parte se mezcla con su correspondiente de la otra secuencia
  - Se realiza una mezcla final

- Sea  $o_1, ..., o_n$  la mezcla de los elementos impares, y  $e_1, ..., e_n$  la mezcla de los elementos pares
- Claramente  $x_1 = o_1$  y  $x_{2n} = e_n$
- ¿Resto de la mezcla?
  - □ Teorema: Para todo *i*=1,...,*n*-1 se tiene que

$$x_{2i} = \min\{o_{i+1}, e_i\}, \ x_{2i+1} = \max\{o_{i+1}, e_i\}$$

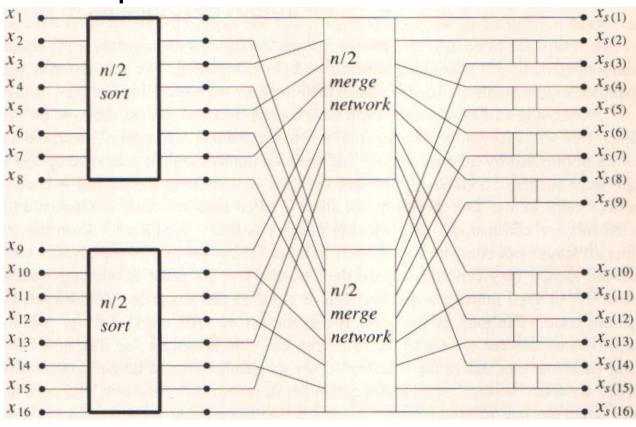
```
egin{array}{lll} x_1 &=& o_1 \ x_{2n} &=& e_n \ \end{array} e_i &\geq& i 	ext{ elementos pares} \ &\geq& 2i 	ext{ elementos} \ &\geq& x_{2i} \ \end{array} o_{i+1} &\geq& i+1 	ext{ elementos impares} \ &\geq& 2i 	ext{ elementos} \ &\geq& x_{2i} \ \end{array}
```

$$egin{aligned} o_1 & 
ightarrow x_1 \ o_2, \ e_1 & 
ightarrow x_2, \ x_3 \ o_3, \ e_2 & 
ightarrow x_4, \ x_5 \ o_4, \ e_3 & 
ightarrow x_6, \ x_7 \ & 
ightarrow & 
ightarr$$



Note que mezcla final se puede obtener en un solo paso en paralelo. El resto se resuelve por inducción.

#### Algoritmo paralelo:



#### Complejidad:

Mezcla:

- Tiempo:  $T(n) = 1 + T(n/2) = O(\log n)$
- # procs.:  $P(n) = n + 2P(n/2) = O(n \log n)$

• Eficiencia: 
$$E(n) = \frac{n}{n \log n \cdot \log n} = O\left(\frac{1}{\log^2 n}\right)$$

- Complejidad:
  - Ordenar:
    - Tiempo:  $T(n) = T(n/2) + \log n = O(\log^2 n)$
    - # procs.:

$$P(n) = 2P(n/2) + n \log n = O(n \log^2 n)$$

Eficiencia:

$$E(n) = \frac{n \log n}{n \log^2 n \cdot \log^2 n} = O\left(\frac{1}{\log^3 n}\right)$$

- Método eficiente de ordenamiento en paralelo
- Lo estudiaremos en 4 partes
  - 1) Búsqueda en paralelo
  - 2) Rango de secuencias cortas
  - 3) Algoritmo de mezcla rápida
  - 4) Simple mergesort
- Existe algoritmo de mezcla en paralelo que toma tiempo O(log n) para n elementos

- 1) Búsqueda en paralelo
  - □ Entrada:  $x_1, ..., x_n$  (ordenados y distintos)
  - Dado y encontrar índice i tal que

$$x_i \le y < x_{i+1}, \ x_0 = -\infty, \ x_{n+1} = \infty$$

Solución secuencial óptima: búsqueda binaria
 (O(log n))

- Extensión de la búsqueda binaria al caso paralelo:
  - Dividir X en p+1 segmentos de tamaños (casi) iguales
  - Comparar y con p elementos de X (definidos por los segmentos)
    - Salida de esta comparación:
      - $\Box$  Elemento  $x_i$  tal que  $x_i = y$ , o
      - Segmento que contiene a y
  - Repetir hasta encontrar y, o tamaño de segmento
     p elementos

#### Complejidad:

$$T(n,p) = O\left(\frac{\log(n+1)}{\log(p+1)}\right)$$

- 2) Rango de secuencias cortas en una secuencia ordenada
  - Rango de un elemento x en X: número de elementos de X que son menores o iguales a x
    - Si X está ordenado, el rango permite determinar el predecesor de un elemento x arbitrario
  - Sea X una secuencia ordenada con n elementos e Y una secuencia arbitraria de tamaño m=O(n<sup>s</sup>), 0 < s < 1</li>
  - Algoritmo de búsqueda paralela se puede usar para calcular el rango de cada y en X

Número de procesadores:

$$p = \lfloor n/m \rfloor$$

 Cada elemento de Y puede conocer su rango en X en tiempo

$$O\left(\frac{\log(n+1)}{\log(p+1)}\right) = O(1)$$

- 3) Algoritmo de mezcla rápida
  - Mezclar dos secuencias ordenadas A y B de largo
     n y m respectivamente
  - Supuesto: todos los elementos son distintos
  - Primero calcular el rango de B en A (rank(B:A))
  - Ejemplo:

$$A = \{-5, 0, 3, 4, 17, 18, 24, 28\}, B = \{1, 2, 15, 21\}$$

$$rank(B:A) = \{2, 2, 4, 6\}$$

- Algoritmo para calcular rank(B:A)
  - Estrategia de particionamiento:
    - Calcular rango de un conjunto de  $\sqrt{m}$  elementos de B, que particionen B en bloques de (casi) el mismo tamaño
    - Los rangos calculados inducen una partición de A tal que sus bloques deben encajar entre 2 de los objetos elegidos de B
  - El problema se reduce a calcular el rango de los elementos para cada bloque de B (excluyendo los ya calculados) en su bloque correspondiente de A

- Lema: rank(B:A) toma tiempo O(log log m)
- Sketch de la demostración:
  - $\neg \sqrt{m}$  llamadas a búsqueda paralela con tiempo

$$O\left(\frac{\log(n+1)}{\log(\sqrt{n}+1)}\right) = O(1), \ p = \sqrt{n}$$

Llamados recursivos toman tiempo

$$T(n,m) \le \max_{i} \left\{ T(n_i, \sqrt{m}) \right\} + O(1) = O(\log \log m)$$

- Mezcla se realiza calculando rank(A:B) y rank(B:A) en tiempo O(log log n)
  - Particionar B en segmentos de tamaño log n y determinar sus segmentos correspondientes en A (tiempo O(1) si rank(B:A) y rank(A:B) conocidos)
  - □ Si  $|A_i|$ >log n se particiona en segmentos de tamaño log n (tiempo O(log log n))
  - □ Se mezclan los segmentos (tiempo O(log log n))
- Complejidad total de la mezcla para conjuntos A y B de tamaño n: O(log log n)

- 4) Simple mergesort
  - Se parte con n conjuntos de 1 elemento
  - Se mezclan de a pares los conjuntos, utilizando el algoritmo de mezcla O(log log n)
  - Se itera hasta tener un conjunto ordenado de tamaño n

- Complejidad:
  - $\Box$  log(n) pasos
  - En cada iteración se procesan n elementos, lo cual toma tiempo O(log log n)
  - □ Tiempo total: O(log n log log n)
- Existe otro algoritmo más eficiente (óptimo)
  - □ Pipelined mergesort: O(log *n*)

# ALGORITMOS ALEATORIZADOS Y PROBABILÍSTICOS

#### Motivación

- Algoritmos determinísticos vs aleatorizados
  - Un algoritmo determinístico siempre realiza las mismas operaciones frente a la misma entrada
    - Un algoritmo aleatorizado NO
  - Un algoritmo determinístico nunca da una respuesta errada
    - Un algoritmo aleatorizado PODRIA equivocarse
  - Un algoritmo determinístico siempre termina en un tiempo acotado (peor caso)
    - Un algoritmo aleatorizado PODRIA no terminar nunca

## Algoritmos aleatorizados

- Algoritmo aleatorizado
  - Toma decisiones aleatorias
  - Esto sirve para independizarse de los supuestos sobre la entrada
  - Se analiza su costo esperado (vale para cualquier entrada)

#### Algoritmos aleatorizados

Ejemplo: búsqueda en arreglo desordenado

 Costo esperado de búsqueda de un elemento en la i-ésima posición

$$E(T(n)) = T(n) = \frac{1}{2} \cdot i + \frac{1}{2} \cdot (n-i) = \frac{n}{2}$$

## | Algoritmos Montecarlo

 Tienen una cierta probabilidad de equivocarse

$$Pr(error) < \varepsilon$$

- Ejemplo: Escoger un buen alumno
  - Curso con n alumnos
  - Se desea escoger un "buen alumno" (alumno con promedio de notas por sobre la media)
    - Algoritmo determinístico debe comparar n/2 + 1 alumnos (si compara menos, adversario sólo le presenta alumnos bajo la media)

## Algoritmos Montecarlo

- Ejemplo: Escoger un buen alumno
  - Algoritmo Montecarlo:
    - Escoger un alumno aleatoriamente: Pr(error) = ½
      - □ Tiempo: O(1)
    - Escoger k alumnos aleatoriamente y quedarse con el mejor: Pr(error) = 1/2<sup>k</sup>
      - □ Tiempo: O(k)

## | Algoritmos Montecarlo

### Tipos de algoritmos Montecarlo:

One-sided error:

$$Pr(accept|negative) < \varepsilon$$
 $Pr(refuse|negative) > 1 - \varepsilon$ 
 $Pr(accept|positive) = 1$ 
 $Pr(refuse|positive) = 0$ 

Two-sided error:

$$Pr(accept|negative) < \varepsilon$$
 $Pr(refuse|negative) > 1 - \varepsilon$ 
 $Pr(accept|positive) > 1 - \varepsilon$ 
 $Pr(refuse|positive) < \varepsilon$ 

### Algoritmos Montecarlo

- Ejemplo: verificar multiplicación de matrices
  - Sean A, B, C matrices de n x n
  - Se desea chequear si A\*B = C
  - La verificación toma tiempo O(n³) usando el algoritmo estándar (determinístico)
    - Multiplicar A\*B (tiempo O(n³))
    - Verificar que resultado es igual a C (tiempo O(n²))

### | Algoritmos Montecarlo

#### Algoritmo Montecarlo para la verificación:

```
1. for i = 1 to k
2. Generar vector aleatorio de N x 1 con entradas en {-1, 1}
3. if A*(Bx) != Cx
4. return False // A*B != C
5. return True // A*B = C con alta probabilidad
```

- □ Complejidad:  $\Theta(n^2)$ . ¿Probabilidad de error?
  - Sea D = A\*B. Si D[i,j] != C[i,j] para algún i,j:
    - $\Box$  Dx = Cx implica Dx' != Cx'
      - x' es el vector donde se cambia x<sub>i</sub> por -x<sub>i</sub>
    - □ Por lo tanto, en cada iteración se tiene que Pr(error) <= ½</p>
    - □ Se realizan k iteraciones, implica Pr(error) <= 1/2<sup>k</sup>

# Algoritmos Las Vegas

- Siempre retornan la respuesta correcta, pero su tiempo de ejecución no está necesariamente garantizado
- Ejemplo: Randomized Quicksort
- Ejemplo: Escoger alumno con promedio >= 6
  - Escoger alumno en forma aleatoria
  - Mientras alumno escogido tenga promedio < 6</li>
    - Escoger alumno en forma aleatoria
  - Retornar alumno escogido

## Algoritmos Las Vegas

- Ejemplo: algoritmo para colorear conjuntos
  - □ Sean k conjuntos  $C_1$ , ...,  $C_k$  con r elementos cada uno (no disjuntos), con k <=  $2^{r-2}$
  - Se pide colorear los elementos de color rojo o azul, tal que ningún C<sub>i</sub> sea homogéneo
  - Algoritmo:
    - 1. while True
    - 2. Colorear los elementos aleatoriamente
    - 3. if ningun Ci es homogeneo
    - 4. break

# Algoritmos Las Vegas

- Ejemplo: algoritmo para colorear conjuntos
  - Complejidad temporal:
    - ¿Cuántas veces es necesario repetir el ciclo para obtener una respuesta?

 $Pr(Ci homogeneo) = Pr(todos los elementos de Ci rojos) + Pr(todos los elementos de Ci azules) = <math>1/2^r + 1/2^r = 1/2^{r-1}$ 

- $\Rightarrow$  Pr(algún Ci homogeneo) =  $k/2^{r-1} <= 1/2$  (ya que  $k<=2^{r-2}$ )
- Esto implica que en promedio el ciclo se ejecuta 2 veces
   => O(k\*r)

- Problema: dado n, determinar si es primo
- Test de Miller-Rabin
  - □ Sea n>2 primo, n-1 es par y se puede escribir  $n = 2^s \cdot d$ , s, d enteros positivos, d impar
  - Se puede demostrar que para 1 <= a <= n-1</li>

 $a^d \equiv 1 \mod n$ , o que  $a^{2^r \cdot d} \equiv -1 \mod n$  para algun  $0 \le r \le s-1$ 

- El test de Miller-Rabin verifica lo contrario
  - n no es primo si se puede encontrar a (el testigo) tal que

 $a^d \ncong 1 \mod n$ , y  $a^{2^r \cdot d} \ncong -1 \mod n$  para todo  $0 \le r \le s-1$ 

- Ejemplo (de Wikipedia)
  - □  $\exists n = 221 \text{ primo? } n-1 = 220 = 2^2 \cdot 55, s = 2 \text{ y d} = 55$ 
    - Escoger testigo a < n, por ejemplo a = 174, se calcula:
      - $a^{20}$ ·d mod n = 17455 mod 221 = 47 ≠ 1, n 1
      - $a^{2^1}$  d mod n = 174110 mod 221 = 220 = n 1
    - Dado que 220 ≡ -1 mod n, 221 es primo o 174 es un "strong liar" para 221. Usando otro a = 137:
      - $a^{2^0}$ ·d mod n = 13755 mod 221 = 188 ≠ 1, n 1
      - $a^{2^{1}}$  d mod n = 137110 mod 221 = 205  $\neq$  n 1
    - 137 es un testigo que 221 es compuesto (no primo), por lo que 174 fue en efecto un "strong liar"

#### Seudocódigo (de Wikipedia)

```
Miller-Rabin(n, k)

1. write n-1 as 2^s \cdot d, d odd, by factoring powers of 2 from n-1

2. WitnessLoop: repeat k times:

3. pick a random integer a in the range [2, n-2]

4. x \leftarrow a^d \mod n

5. if x = 1 or x = n-1 then do next WitnessLoop

6. repeat s-1 times:

7. x \leftarrow x^2 \mod n

8. if x = n-1 then do next WitnessLoop

9. return composite

10.return probably prime
```

- Complejidad temporal: O(k log³ n)
  - Ciclo de línea 2 toma tiempo O(log³ n)
- Se puede demostrar que un número compuesto pasa el test para a lo más un cuarto de los testigos (valores a) posibles
  - Se realizan k tests independientes
  - □ Probabilidad de error <= 1/4<sup>k</sup>

#### Hashing

- Universo U de valores
- □ Conjunto K ⊂ U de llaves, |K| = n
- □ Función de hash h: U → {0,...,m-1} (mapeo)
- □ Tabla T = [0,m-1] (m =  $\Theta(|K|)$ )
- Operaciones de inserción y búsqueda (promedio)
  - $\Theta(1+\alpha)$  usando encadenamiento ( $\alpha = n/m$  "factor de carga")
  - $O(1/(1-\alpha))$  usando direccionamiento abierto

- Problema con encadenamiento y función de hash fija
  - Adversario escoge n valores tal que la función de hash siempre retorna el mismo casillero
  - □ Tiempo promedio de búsqueda Θ(n)
  - Cualquier función de hash fija es vulnerable a este problema

#### Solución

- Escoger función de hash aleatoriamente, de forma que sea independiente de las llaves
- Esto permitirá tener con alta probabilidad un buen tiempo promedio, no importando cómo el adversario escoja las llaves
- Esto se denomina hashing universal

- Idea principal detrás de hashing universal
  - Escoger la función de hash aleatoriamente desde una clase de funciones adecuada
  - Aleatorización implica
    - Garantizar que ninguna entrada en particular terminará siempre en el peor caso
    - El algoritmo podría funcionar en forma distinta en cada ejecución, incluso para la misma entrada
    - Esto permite garantizar que el caso esperado será bueno para cualquier entrada
    - La probabilidad de caer en el peor caso es baja

- Idea principal detrás de hashing universal
  - Sea H una colección finita de funciones de hash
     h: U → {0,...,m-1}
  - Esta colección se dice universal si para cualquier par de llaves distintas k,l ∈ U, el número de funciones de hash h para las cuales h(k) = h(l) es a lo más |H|/m
    - Es decir, la probabilidad de una colisión es menor o igual a 1/m si la función se elige en forma aleatoria de H

#### Teorema

- □ Sea h ∈ H una función de hash escogida en forma aleatoria, que se usa para mapear n llaves en una tabla T de tamaño m (usando encadenamiento)
  - Si la llave k no está en la tabla, el largo esperado de la lista  $n_{h(k)}$  en donde k es mapeada es a lo más  $\alpha$
  - Si la llave k está en la tabla, el largo esperado de la lista  $n_{h(k)}$  en donde k es mapeada es a lo más  $1+\alpha$

#### Teorema: Demostración

- Notar que la esperanza se calcula sobre la elección de h, y no depende de ningún supuesto sobre la distribución de las llaves
- Sea la variable indicadora X<sub>kl</sub> (1 si la condición es cierta, 0 sino)

$$X_{kl} = I\{h(k) = h(l)\}$$

- Teorema: Demostración
  - Por definición, cualquier par de llaves colisiona con probabilidad a lo más de 1/m

$$Pr\{h(k) = h(l)\} \le \frac{1}{m} \Rightarrow E[X_{kl}] \le \frac{1}{m}$$

- Teorema: Demostración
  - Se define para cada llave k una variable aleatoria
     Y<sub>k</sub>, que es el número de llaves distintas de k que se mapean al mismo casillero que k

$$Y_k = \sum_{l \in T, l \neq k} X_{kl}$$

Entonces:

$$E[Y_k] = E\left[\sum_{l \in T, l \neq k} X_{kl}\right] = \sum_{l \in T, l \neq k} E[X_{kl}] \le \sum_{l \in T, l \neq k} \frac{1}{m}$$

- Teorema: Demostración
  - □ Si k  $\notin$  T, entonces  $n_{h(k)} = Y_k y \{I:I \in T y I \neq k\} = n$

$$E\left[n_{h(k)}\right] = E\left[Y_k\right] \le \frac{n}{m} = \alpha$$

□ Si k  $\in$  T, entonces k aparece en la lista T[h(k)] y Y<sub>k</sub> no incluye k, n<sub>h(k)</sub> = Y<sub>k</sub> + 1 y {l:l  $\in$  T y l  $\neq$  k} = n-1

$$E[n_{h(k)}] = E[Y_k] + 1 \le \frac{(n-1)}{m} + 1 = 1 + \alpha - \frac{1}{m} < 1 + \alpha$$

- Teorema implica que ahora es imposible para el adversario escoger una secuencia de operaciones que fuerce el peor caso
  - Esto se logra por la aleatorización de la elección de la función de hash h
  - Con esto, se puede garantizar que cada secuencia de operaciones se puede procesar con un buen tiempo esperado de ejecución

#### Corolario

Usando hashing universal y encadenamiento en una tabla de tamaño m, toma tiempo esperado
 Θ(n) procesar una secuencia de n operaciones de inserción, búsqueda y borrado que contengan
 O(m) operaciones de inserción

#### Demostración:

Se tiene que n = O(m), y por lo tanto α = O(1). Insertar y borrar toman tiempo constante, y por el Teorema la búsqueda toma tiempo esperado O(1). Por linealidad de la esperanza, QED

- Clase de funciones de hash universales
  - Se escoge un primo p>m suficientemente grande
    - Toda llave k está en el rango [0,p-1]
  - Sean
    - $Z_p = \{0,1,...,p-1\}$
    - $Z^*_p = \{1,...,p-1\}$
  - Se define h<sub>a,b</sub> para a en Z\*<sub>p</sub>, b en Z<sub>p</sub>, como

$$h_{a,b} = ((ak+b) \mod p) \mod m$$

La clase de funciones de hash se denota

$$H_{p,m} = \{h_{a,b} : a \in Z_p^*, b \in Z_p\}$$

- Cada función de hash mapea Z<sub>p</sub> a Z<sub>m</sub>
- Esta clase de funciones tiene la propiedad que el tamaño m de salida es arbitrario (no necesariamente primo)
- Hay p(p-1) funciones de hash distintas en H<sub>p,m</sub>
- Se puede demostrar que la clase H<sub>p,m</sub> es universal

#### Hashing perfecto

- Si el conjunto de llaves es estático, se puede obtener una muy buena cota del peor caso
- Esta técnica se llama hashing perfecto
  - El número de accesos de memoria para realizar una búsqueda es en el peor caso O(1)
- Idea para implementar hashing perfecto
  - Usar un esquema de dos niveles con hashing universal
    - Primer nivel: igual que hashing encadenado
    - Segundo nivel: tabla de hash secundaria en casillero j, con función de hash h<sub>i</sub>

- Es necesario garantizar que no hay colisiones en el segundo nivel
  - Esto requiere que el tamaño m<sub>j</sub> de la tabla S<sub>j</sub> sea el cuadrado del número n<sub>j</sub> de llaves que caen en el casillero j
  - Mostraremos que el espacio utilizado sigue siendo O(n)

- Usaremos la clase de funciones de hash universal estudiadas
  - □ En el primer nivel se escoge h de H<sub>p,m</sub>
  - □ En el segundo nivel se escoge h<sub>j</sub> de H<sub>p,m<sub>i</sub></sub>
- Ahora se necesita mostrar que
  - No hay colisiones en las tablas secundarias
  - La cantidad esperada de espacio a utilizar (tabla del primer nivel y tablas del segundo nivel) es O(n)

#### Teorema:

- Si se almacenan n llaves en una tabla de tamaño m = n² usando una función de hash universal, la probabilidad de colisión es menor que ½
- Demostración: Hay  $\binom{n}{2}$  pares que pueden colisionar con probabilidad 1/m
  - Sea X variable aleatoria que cuenta las colisiones

$$E[X] = \binom{n}{2} \cdot \frac{1}{m} = \binom{n}{2} \cdot \frac{1}{n^2} = \frac{n^2 - n}{2} \cdot \frac{1}{n^2} < \frac{1}{2}$$

Desigualdad de Markov:

$$Pr\{X \ge t\} \le E[X]/t, \ t = 1 \text{ en este caso}$$

- El Teorema indica que es más probable que h no produzca colisiones
  - Dado que el conjunto de llaves es estático, hay que probar funciones h hasta encontrar una que no produzca colisiones
  - □ En promedio, basta con probar pocas (dos) veces
- Bastaría entonces con usar una sola tabla de tamaño m = n², pero esto es excesivo
  - Por eso se usan dos niveles

- Espacio utilizado con dos niveles
  - □ Primer nivel: m = n, O(n)
  - □ Segundo nivel: Si  $n_j = 1$  basta con una celda, sino se necesitan  $m_i = n_i^2$  celdas
- Teorema
  - Si se almacenan n llaves en una tabla con m = n celdas usando función de hash h universal:

$$E\left|\sum_{j=0}^{m-1}n_j^2\right|<2n,\ n_j$$
 es el numero de llaves mapeadas a  $j$ 

#### Teorema: demostración

□ Para todo entero a > 0 se cumple que  $a^2 = a + 2\binom{a}{2}$ 

Se tiene: 
$$E\left[\sum_{j=0}^{m-1} n_j^2\right] = E\left[\sum_{j=0}^{m-1} \left(n_j + 2\binom{n_j}{2}\right)\right]$$
$$= E\left[\sum_{j=0}^{m-1} n_j\right] + 2E\left[\sum_{j=0}^{m-1} \binom{n_j}{2}\right]$$
$$= E\left[n\right] + 2E\left[\sum_{j=0}^{m-1} \binom{n_j}{2}\right]$$
$$= n + 2E\left[\sum_{j=0}^{m-1} \binom{n_j}{2}\right]$$

- Teorema: demostración
  - $\square$  El término  $\sum_{j=0}^{m-1} \binom{n_j}{2}$  es el número total de colisiones
  - Por las propiedades de hashing universal, el valor esperado de esta suma es

$$\binom{n}{2}\frac{1}{m} = \frac{n(n-1)}{2m} = \frac{n-1}{2} \text{ dado que } n = m$$

Finalmente,  $E\left[\sum_{j=0}^{m-1}n_j^2\right] \leq n+2\frac{n-1}{2}=2n-1<2n$ 

- Corolario: la cantidad esperada de espacio necesario para el segundo nivel es < 2n</li>
- Corolario: la probabilidad que el espacio total utilizado por las tablas del segundo nivel exceda 4n es menor que ½
  - Demostración: Usando desigualdad de Markov

$$Pr\left\{\sum_{j=0}^{m-1} m_j \ge 4n\right\} \le \frac{E\left[\sum_{j=0}^{m-1} m_j\right]}{4n} < \frac{2n}{4n} = \frac{1}{2}$$

 En resumen: basta con probar con unas pocas funciones de hash de la familia de funciones universales para que con alta probabilidad se encuentre alguna que utilice espacio razonable

### **ALGORITMOS APROXIMADOS**

### Motivación

- Muchos problemas prácticos importantes son NP-completos
  - Encontrar la solución óptima es "intratable"
- Si se debe enfrentar problema NP-completo:
  - Si la entrada es pequeña, encontrar la solución óptima puede ser factible
  - Aislar casos especiales que puedan resolverse en tiempo polinomial
  - Encontrar soluciones "casi óptimas"

#### Motivación

- Las soluciones "casi óptimas" pueden ser suficientemente buenas en la práctica
- Un algoritmo que retorna una respuesta "casi óptima" se denomina algoritmo aproximado
- Supondremos que queremos resolver problemas de optimización (maximización o minimización) en que cada solución tiene un costo positivo

#### Definiciones

 Un algoritmo tiene una razón de aproximación de ρ(n) si, para cualquier entrada de tamaño n, el costo C de la solución producida por el algoritmo se encuentra dentro de un factor ρ(n) del costo C\* de la solución óptima

$$\max\left(\frac{C}{C^*}, \frac{C^*}{C}\right) \le \rho(n)$$

#### Definiciones

- Un algoritmo que alcanza una razón de aproximación de ρ(n) se denomina ρ(n)-aproximado
- Esta definición sirve para problemas de minimización o maximización
  - □ Max:  $0 < C \le C^*$ , razón  $C^*/C$
  - □ Min:  $0 < C^* \le C$ , razón  $C/C^*$
  - $\square$  Notar que  $\rho(n)$  nunca es menor que 1
    - Un algoritmo 1-aproximado entrega soluciones óptimas

#### Definiciones

- Un esquema de aproximación para un problema de optimización es un algoritmo aproximado que recibe como parámetro ε > 0 y es (1+ ε)-aproximado
  - Un esquema de aproximación de tiempo polinomial garantiza que para todo ε > 0 fijo, el esquema toma tiempo polinomial en el tamaño n de la entrada (e.g., O(n²/ε))
  - □ El esquema es completamente polinomial si además es polinomial en 1/ε (e.g.,  $O((1/ε)^2n^3)$ )

- Sea G=(V,E) un grafo no dirigido
- Un vertex-cover (recubrimiento de vértices) es un subconjunto V' ⊆ V tal que si (u,v) es una arista en G, entonces u ∈ V' o v ∈ V' (o ambos)
  - El tamaño de un recubrimiento es su número de nodos

- El problema de vertex-cover consiste en encontrar un recubrimiento de tamaño mínimo dado un grafo no dirigido
  - Vertex-cover óptimo
- El problema de decisión "grafo G tiene un vertex-cover de tamaño k" es NP-completo
  - No se conoce solución polinomial para resolver el problema (y es poco probable que exista alguna)

Algoritmo aproximado para vertex-cover

```
Approx-Vertex-Cover(G)

1. C \leftarrow \phi

2. E' \leftarrow E[G]

3. while E' \neq \phi

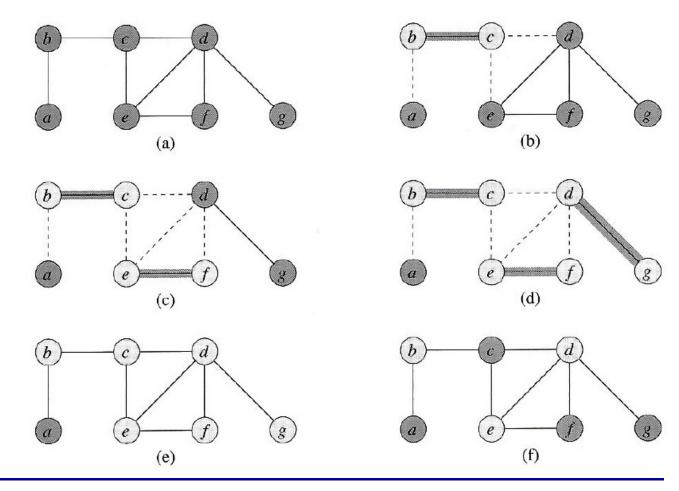
4. Sea (u,v) una arista arbitraria de E'

5. C \leftarrow C U \{u,v\}

6. Sacar de E' toda arista incidente en u o v
```

 Notar que algoritmo toma tiempo polinomial O(V+E)

■ Ejemplo:



- Teorema: Approx-Vertex-Cover es una 2aproximación de vertex-cover
- Demostración:
  - El conjunto de vértices retornado es un vertexcover, dado que el algoritmo itera hasta que toda arista ha sido cubierta por algún vértice
  - Sea A el conjunto de aristas escogidas en línea 4
  - Para cubrir las aristas en A, cualquier vertexcover (en particular el óptimo C\*) debe incluir al menos uno de los vértices en cada arista de A

- Teorema: Approx-Vertex-Cover es una 2aproximación de vertex-cover
- Demostración:
  - No hay dos aristas en A que compartan un vértice, ya que todas las aristas que comparten un vértice escogido en la línea 4 son descartadas en la línea 6
  - Por lo tanto, no hay dos aristas en A cubiertas por el mismo vértice de C\*, lo que implica |C\*| ≥ |A|

- Teorema: Approx-Vertex-Cover es una 2aproximación de vertex-cover
- Demostración:
  - Cada ejecución de la línea 4 escoge una arista para la cual no hay ningún vértice incidente que ya esté en C, lo que implica |C| = 2|A|
  - Combinando ambas ecuaciones:

$$|C| = 2|A| \le 2|C^*|$$

- Note que para la demostración no se requiere saber el tamaño óptimo de vertexcover
  - Se utiliza una cota inferior al vertex-cover óptimo
  - Algoritmo aproximado es a lo más el doble de tamaño que la cota inferior
  - Por lo tanto, el algoritmo es una 2-aproximación del resultado óptimo

- El problema del vendedor viajero:
  - Sea un grafo completo G = (V, E) con n vértices
  - Un vendedor desea hacer un tour (ciclo hamiltoniano) en el grafo
    - Visitar cada vértice exactamente una vez
    - Terminar el tour en el vértice de inicio
    - Costo entero c(i,j) asociado a viajar del nodo i al nodo j
    - Se desea encontrar tour de costo total mínimo
  - Problema de decisión "existe un tour de a lo más costo k" es NP-completo

Sea c(A) el costo de las aristas en A ⊆ E

$$c(A) = \sum_{(u,v)\in A} c(u,v)$$

 Primero se supondrá que el costo c cumple con la desigualdad triangular

$$c(u, w) \le c(u, v) + c(v, w)$$

#### Algoritmo aproximado:

- Se calculará un árbol cobertor mínimo (minimum spanning tree o MST) cuyo peso es una cota inferior al costo del tour óptimo
- Se utilizará el árbol cobertor mínimo para crear un tour de costo menor a dos veces el costo del árbol cobertor mínimo (si es que se cumple la desigualdad triangular)
- Con esto, se obtendrá un algoritmo que es una 2aproximación del problema

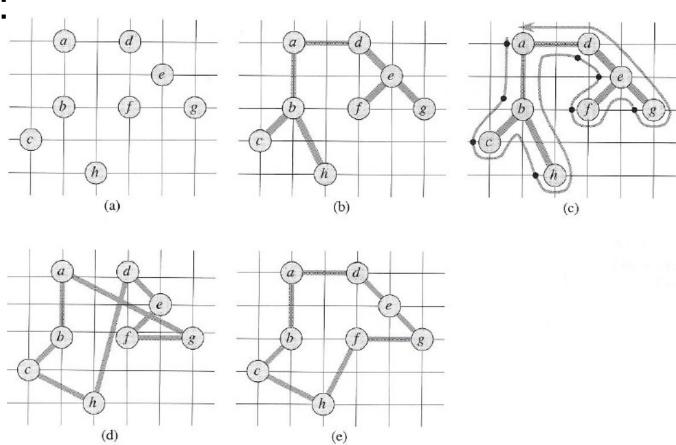
#### Algoritmo aproximado:

Approx-TSP-Tour(G,c) // Traveling-salesman problem

- 1. Escoger un vértice r en V[G] como la raíz
- 2. Calcular un MST T de G con raíz r usando Prim
- 3. Sea L la lista de vértices visitadas en un recorrido en preorden de T
- 4. return ciclo hamiltoniano H que visita los vértices en el orden de L

#### $\Box$ Complejidad temporal es $\Theta(V^2)$

■ Ejemplo:



- Teorema: Approx-TSP-Tour es una 2aproximación del problema del vendedor viajero
- Demostración:
  - Sea H\* un tour óptimo
  - Dado que se obtiene un árbol cobertor borrando alguna arista de H\*, el MST es una cota inferior al costo del tour óptimo

$$c(T) \le c(H^*)$$

- Teorema: Approx-TSP-Tour es una 2aproximación del problema del vendedor viajero
- Demostración:
  - Un recorrido completo W de T indica los vértices cuando son visitados por primera vez o cuando se vuelve a ellos luego de visitar su subárbol
  - □ Dado que W pasa por cada arista de T exactamente dos veces, se tiene que c(W) = 2c(T)

- Teorema: Approx-TSP-Tour es una 2aproximación del problema del vendedor viajero
- Demostración:
  - □ Lo anterior implica que  $c(W) \le 2c(H^*)$
  - Sin embargo, en general W no es un tour (visita vértices más de una vez)
  - Por la desigualdad triangular, se puede borrar una visita a un vértice de W sin aumentar el costo

 Teorema: Approx-TSP-Tour es una 2aproximación del problema del vendedor viajero

#### Demostración:

- Repitiendo el proceso, se eliminan de W todas las visitas a un vértice excepto la primera
- Este orden es el mismo que se obtiene al recorrer
   T en preorden
- Sea H el ciclo correspondiente a este recorrido en preorden

- Teorema: Approx-TSP-Tour es una 2aproximación del problema del vendedor viajero
- Demostración:
  - H es un ciclo hamiltoniano, dado que cada vértice se visita exactamente una vez, y H es el tour obtenido por Approx-TSP-Tour
  - Dado que H se obtiene de borrar vértices de W

$$c(H) \le c(W) \le 2c(H^*)$$

- Teorema: si c no cumple con desigualdad triangular, no existe algoritmo polinomial que sea ρ(n) – aproximado para el problema del vendedor viajero, salvo que P = NP
- Demostración por contradicción:
  - Se supondrá que existe algoritmo ρ(n) aproximado polinomial, y con éste se construirá un algoritmo polinomial para el problema de ciclo hamiltaniano en G (responde "si" si grafo G tiene un ciclo hamiltoniano), que es un problema NP-completo

- Teorema: si c no cumple con desigualdad triangular, no existe algoritmo polinomial que sea ρ(n) – aproximado para el problema del vendedor viajero, salvo que P = NP
- Demostración por contradicción:
  - Sea A algoritmo polinomial ρ(n) aproximado
    - $\Box$  Sin perder generalidad,  $\rho(n)$  entero (se puede redondear)
  - Sea G = (V,E) una instancia del problema del ciclo hamiltoniano (|V| = n el número de vértices)
  - Se transforma G en una instancia del vendedor viajero

- Teorema: si c no cumple con desigualdad triangular, no existe algoritmo polinomial que sea ρ(n) – aproximado para el problema del vendedor viajero, salvo que P = NP
- Demostración por contradicción:
  - Sea G' = (V, E') el grafo completo en V
    - Costos de los vértices:
      - $c(u,v) = 1 \text{ si } (u,v) \in V$
      - $c(u,v) = \rho n + 1$  en caso contrario
    - Esto se puede calcular en tiempo polinomial en |V| y |E|

- Teorema: si c no cumple con desigualdad triangular, no existe algoritmo polinomial que sea ρ(n) – aproximado para el problema del vendedor viajero, salvo que P = NP
- Demostración por contradicción:
  - Problema del vendedor viajero en (G',c)
    - Si grafo original G tiene un ciclo hamiltoniano, éste será el tour óptimo con costo n = |V|
    - Si G no contiene un ciclo hamiltoniano, cualquier tour en G' debe usar alguna arista en E', por lo tanto el costo de un tour es de al menos (ρn + 1) + (n 1) = ρn + n > ρn

- Teorema: si c no cumple con desigualdad triangular, no existe algoritmo polinomial que sea ρ(n) – aproximado para el problema del vendedor viajero, salvo que P = NP
- Demostración por contradicción:
  - Si se utiliza algoritmo ρ(n)-aproximado A
    - Si G contiene ciclo hamiltoniano, A debe retornarlo (cualquier otra solución tiene costo > ρn)
    - Si no, A retorna necesariamente tour de costo > ρn
    - Se puede usar A para resolver ciclo hamiltoniano en tiempo polinomial. QED

- Conjunto  $S = \{x_1, ..., x_n\}$  de enteros positivos
- Valor t entero positivo
- Problema del subset-sum (decisión):
  - "Existe un subconjunto de S cuya suma es exactamente t"
  - Este problema es NP-completo
- Problema de optimización asociado:
  - Encontrar subconjunto de S cuya suma sea lo mayor posible pero no mayor que t

- Algoritmo exacto (exponencial)
  - Idea: para todos los subconjuntos S' de S calcular su suma, quedarse con aquel cuya suma sea la más cercana a t (tiempo O(2<sup>n</sup>))
  - Estrategia de implementación
    - Procedimiento iterativo, en iteración i se calcula la suma de todos los subconjuntos de {x<sub>1</sub>, ..., x<sub>i</sub>}, usando como partida la suma de los subconjuntos {x<sub>1</sub>, ..., x<sub>i-1</sub>}
    - Si algún subconjunto particular excede el valor t, se descarta

- Algoritmo exacto (exponencial)
  - Implementación
    - $L_i$ : lista de las sumas de todos los subconjuntos  $\{x_1, ..., x_i\}$  que no exceden t
      - Respuesta final es máximo valor de L<sub>n</sub>
    - L + x: lista resultante de añadir x a todos los elementos de L
    - Merge-Lists(L, L'): retorna lista ordenada resultante de mezclar L con L', eliminando duplicados (tiempo O(|L|+|L'|))

- Algoritmo exacto (exponencial)
  - Implementación

```
 \begin{split} &\text{Exact-Subset-Sum}(S,t) \\ &1. \text{ n <- } |S| \\ &2. \text{ L}_0 <- \text{ [0] // lista con un único elemento de valor 0} \\ &3. \text{ for i <- 1 to n} \\ &4. \qquad \text{L}_i <- \text{Merge\_Lists}(\text{L}_{i-1}, \text{L}_{i-1} + \text{x}_i) \\ &5. \qquad \text{eliminar de L}_i \text{ los elementos mayores que t} \\ &6. \text{return elemento mayor en L}_n \end{split}
```

■ Ejemplo: S ={104, 102, 201, 101}, t = 308

- Esquema de aproximación completamente polinomial (FPTAS)
  - Se basa en "podar" cada lista L<sub>i</sub> después de ser creada
    - Si dos valores en L son cercanos, basta con mantener uno de ellos para encontrar una solución aproximada
    - Parámetro de poda  $\delta$ ,  $0 < \delta < 1$
    - Podar lista L con δ, resultado es lista L'
      - Por cada elemento y removido de L, hay un elemento z en L' que aproxima y, cumpliéndose que  $\frac{y}{1+\delta} \le z \le y$

- Esquema de aproximación completamente polinomial (FPTAS)
  - $\Box$  Ejemplo de poda, usando  $\delta = 0.1$ 
    - L = [10, 11, 12, 15, 20, 21, 22, 23, 24, 29]
    - L' = [10, 12, 15, 20, 23, 29]
    - Valores borrados y su representante:
      - 11 -> 10
      - □ 21 y 22 -> 20
      - □ 24 <del>-></del> 23
    - Representante es un valor ligeramente menor
    - Con esto se disminuye el tamaño de la lista

- Esquema de aproximación completamente polinomial (FPTAS)
  - $\square$  Algoritmo de poda (trimming), tiempo  $\Theta(m)$

```
Trim(L,\delta)

1. m <- |L| // L = [y<sub>1</sub>, y<sub>2</sub>, ..., y<sub>m</sub>]

2. L' <- [y<sub>1</sub>]

3. last <- y<sub>1</sub>

4. for i <- 2 to m

5. if y<sub>i</sub> > last*(1+\delta)

6. agregar y<sub>i</sub> al final de L'

7. last <- y<sub>i</sub>

8. return L'
```

- Esquema de aproximación completamente polinomial (FPTAS)
  - □ Algoritmo aproximado  $(0 < \varepsilon < 1)$

```
Approx-Subset-Sum(S,t,\epsilon)

1. n <- |S|

2. L<sub>0</sub> <- [0] // lista con un único elemento de valor 0

3. for i <- 1 to n

4. L<sub>i</sub> <- Merge_Lists(L<sub>i-1</sub>,L<sub>i-1</sub>+x<sub>i</sub>)

5. L<sub>i</sub> <- Trim(L<sub>i</sub>,\epsilon/2n) // i.e., \delta=\epsilon/2n

6. eliminar de L<sub>i</sub> los elementos mayores que t

7. sea z* el elemento mayor en L<sub>n</sub>

8. return z*
```

**E**jemplo: S ={104, 102, 201, 101}, t = 308, ε = 0.40 (es decir, δ = 0.05)

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - Los elementos que se mantienen en la lista luego de la poda representan la suma de algún subconjunto de S, por lo tanto z\* es la suma de algún subconjunto de S
  - Sea y\* la solución óptima al problema
  - □ Por la línea 6 del código, se sabe que  $z^* \le y^*$

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - □ Se necesita demostrar que  $\frac{y^*}{z^*} \le 1 + \varepsilon$  y que el algoritmos es polinomial en el tamaño de la entrada (que es n log t) y en 1+ $\varepsilon$
  - Sea P<sub>i</sub> la i-ésima lista original (algoritmo exacto) y
     L<sub>i</sub> la lista que genera el algoritmo aproximado
    - Usando inducción sobre i, se puede mostrar que para cada elemento y en  $P_i$  que a lo más vale t, existe un z en  $L_i$  tal que  $\frac{y}{(1+\varepsilon/2n)^i} \le z \le y$

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - La desigualdad anterior se cumple en particular para y\*, es decir

$$\frac{y^*}{(1+\varepsilon/2n)^n} \le z \le y^*$$

Por lo tanto,

$$\frac{y^*}{z} \le \left(1 + \frac{\varepsilon}{2n}\right)^n$$

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - □ La desigualdad anterior se cumple en particular para  $z^*$  (dado que  $z^* \in L_n$  y es el mayor), es decir

$$\frac{y^*}{z^*} \le \left(1 + \frac{\varepsilon}{2n}\right)^n$$

 □ Hay que mostrar que y\*/z\* ≤ (1+ε). Para esto, se ocupará que

$$\lim_{n \to \infty} \left( 1 + \frac{\varepsilon}{2n} \right)^n = e^{\varepsilon/2} \text{ y que } 1 + x \le e^x \le 1 + x + x^2$$

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - □ Dado que  $\frac{d}{dn} \left(1 + \frac{\varepsilon}{2n}\right)^n > 0$ , la función crece con n al acercarse a su límite, por lo tanto

$$\left(1 + \frac{\varepsilon}{2n}\right)^n \le e^{\varepsilon/2} \le 1 + \varepsilon/2 + (\varepsilon/2)^2 \le 1 + \varepsilon \text{ dado que } 0 < \varepsilon < 1$$

 Con esto demostramos que Approx-Subset-Sum es (1+ε)-aproximado, falta mostrar que es completamente polinomial

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - Para esto, se derivará una cota en largo de Li
    - Elementos consecutivos z, z' de  $L_i$  deben cumplir la relación z'/z = 1+ $\varepsilon$ /2n (sino, z' se habría eliminado)
    - Esto es, deben diferir en un factor de al menos 1+ε/2n

$$L_i = [0, 1, (1 + \delta), (1 + \delta)^2, \ldots]$$

 Entonces, cada lista contiene el valor 0, posiblemente el valor 1 y hasta log<sub>1+ε/2n</sub> t valores adicionales

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - Para esto, se derivará una cota en largo de Li
    - Por lo tanto, el largo de L<sub>i</sub> es:

$$|L_i| \le 2 + \log_{1+\varepsilon/2n} t = 2 + \frac{\ln t}{\ln(1+\varepsilon/2n)}$$

■ Recordando que  $x/(1+x) \le \ln(1+x) \le x$  cuando x > -1

$$|L_i| \le 2 + \frac{\ln t}{\ln(1 + \varepsilon/2n)} \le 2 + \frac{2n(1 + \varepsilon/2n)\ln t}{\varepsilon} \le 2 + \frac{4n\ln t}{\varepsilon} \text{ dado que } 0 < \varepsilon < 1$$

- Teorema: algoritmo aproximado es FPTAS
- Demostración:
  - □ La cota para  $|L_i|$  es polinomial en el tamaño de la entrada (In t = # bits para representar t) y en  $1/\epsilon$
  - Dado que el tiempo de ejecución O((1/ε) n² ln t) de Approx-Subset-Sum es polinomial en los tamaños de las listas L<sub>i</sub> y en 1/ε, el algoritmo es FPTAS