

PRÁCTICO 1

Espacios Vectoriales y Transformaciones Lineales

- Demuestra que los requisitos de que un espacio vectorial es “cerrado” bajo la suma de vectores, y la multiplicación por un escalar, son genuinamente independientes construyendo lo siguiente.
 - Un subconjunto del espacio bidimensional cerrado bajo la suma y resta de vectores, pero no bajo la multiplicación escalar.
 - Un subconjunto del espacio bidimensional cerrado bajo la multiplicación por un escalar pero no bajo la suma de vectores.
- ¿Cuáles de los siguientes subconjuntos de \mathbb{R}^3 son subespacios vectoriales?
 - El plano de vectores con primer componente $b_1 = 0$.
 - El plano de vectores con $b_1 = 1$.
 - Los vectores b con $b_1 b_2 = 0$ (esto es la unión de dos subespacios, el plano $b_1 = 0$ y el plano $b_2 = 0$).
 - El vector solitario $b = (0, 0, 0)$.
 - Todas las combinaciones de dos vectores dados $x = (1, 1, 0)$ y $y = (2, 0, 1)$.
 - Los vectores (b_1, b_2, b_3) que satisfacen $b_1 - b_2 + 3b_3 = 0$.
- Describe el espacio columna y el núcleo de las matrices

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

- ¿Cuál es el subespacio más pequeño del espacio de matrices 3×3 que contiene a todas las matrices simétricas y a todas las matrices triangulares inferiores? ¿Cuál es el subespacio más grande contenido en ambos?
- En la definición de un espacio vectorial, la suma y la multiplicación escalar deben satisfacer las siguientes reglas:
 - $x + y = y + x$
 - $(x + y) + z = x + (y + z)$
 - Existe un “vector cero” único tal que $x + 0 = x$ para todo x .
 - Para cada x existe un único vector $-x$ tal que $x + (-x) = 0$.
 - $1 \cdot x = x$.
 - $(c_1 c_2)x = c_1(c_2 x)$.

g) $(c_1 + c_2)x = c_1x + c_2x$.

h) $c(x + y) = cx + cy$.

- (a) Suponete que la suma en \mathbb{R}^2 añade un uno extra a cada componente, de modo que $(3, 1) + (5, 0)$ es igual a $(9, 2)$ en lugar de $(8, 1)$. Con la multiplicación escalar habitual, ¿qué reglas se rompen?
- (b) Demuestra que el conjunto de todos los números reales positivos, con la suma usual $x + y$ y la multiplicación escalar cx definida como el producto usual cx , no es un espacio vectorial. ¿Cuál es el “vector cero”?
6. Sea P el plano en \mathbb{R}^3 definido por la ecuación $x + 2y + z = 6$. ¿Qué se requiere para que el plano P_0 que pasa por el origen sea paralelo a P ? ¿Son P y P_0 subespacios de \mathbb{R}^3 ?
7. ¿Cuáles de los siguientes conjuntos, son subespacios?
- a) Todas las sucesiones como $(1, 0, 1, 0, \dots)$ que contienen infinitos ceros.
 - b) Todas las sucesiones (x_1, x_2, \dots) con $x_j = 0$ desde algún índice en adelante.
 - c) Todas las sucesiones decrecientes: $x_{j+1} \leq x_j$ para cada j .
 - d) Todas las sucesiones convergentes: x_j tiene un límite cuando $j \rightarrow \infty$.
 - e) Todas las progresiones aritméticas: $x_{j+1} - x_j$ es constante para todo j .
 - f) Todas las progresiones geométricas $(x_1, kx_1, k^2x_1, \dots)$ permitiendo todo k y x_1 .
8. Determine cuáles de las siguientes descripciones son correctas. Las soluciones x de la ecuación

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

forman:

- a) Un plano.
 - b) Una recta.
 - c) Un punto.
 - d) Un subespacio.
 - e) El núcleo de A .
9. Demuestre que el conjunto de matrices 2×2 no singulares no es un espacio vectorial. Demuestre también que el conjunto de matrices 2×2 singulares no es un espacio vectorial.
10. Sea $T : P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$ la transformación lineal definida en el espacio de polinomios de grados 2, dada por

$$T(p(x)) = xp'(x) + p(x).$$

Determine la matriz asociada a T en la base $\{1, x, x^2\}$ y verifique si T es invertible.

* * *

Nota: Los siguientes ejercicios son sobre transformaciones lineales en espacios de “dimensión infinita”, que usualmente se denominan “operadores lineales” o “funcionales lineales”. Este tipo de ejercicios serán revisitados más adelante, pero es un lindo desafío intentar pensar en ellos ahora.

* * *

11. **Operador de Shift:** El operador shift en \mathbb{R}^∞ definido por:

$$S(x_1, x_2, x_3, \dots) = (x_2, x_3, x_4, \dots),$$

¿tiene valores propios?

12. Considere el operador integral definido en el espacio de funciones continuas $\mathcal{A} : C([0, 1]) \rightarrow C([0, 1])$, dado por:

$$\mathcal{A}[f](x) = \int_0^x f(t) dt.$$

Pruebe que \mathcal{A} es una transformación lineal. Determine su núcleo e imagen.

13. Sea \mathcal{D} el funcional derivada definido sobre las funciones con infinitas derivadas en \mathbb{R} , i.e. $\mathcal{D} : C^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(\mathbb{R})$ dado por $\mathcal{D}(f) = f'$.

Probar que \mathcal{D} es lineal, y encontrar núcleo, y valores propios y los “vectores” propios asociados (comunmente llamadas funciones propias de \mathcal{D}).

14. Supongamos que consideramos los operadores derivada e integral sobre $C^\infty(\mathbb{R})$. Probar que $\mathcal{D} \circ \mathcal{A} = Id_{C^\infty(\mathbb{R})}$ es la identidad, pero $\mathcal{A} \circ \mathcal{D} \neq Id$ dado que por ejemplo tiene núcleo.