

NOMBRE
ALUMNO

Diego Wilfredo Ramirez

Aguilera

ASIGNATURA

Dinamica de Robots

NOMBRE
PROFESOR

Carlos Enrique Morán Garabito

RECIBI INFORMACIÓN AL INICIO DEL CUATRIMESTRE SOBRE EVALUACIÓN Y
REGLAS DE CLASE

FIRMA DEL ALUMNO

| No PRACTICA | PRACTICA (40%) | FECHA DE ENTREGA PROGRAMADA | ENTREGA |
|-------------|---|-----------------------------|---------|
| 1 | 3_1_GPIO | 24-01-20 | |
| 2 | 3_2_LCD | 06-02-20 | |
| 3 | 3_3 Interrupciones | 20-02-20 | |
| 4 | 3_4_PWM | 25-02-20 | |
| 5 | 3_5_UART_Tx_Rx_SPI_I2C | | |
| 6 | 3_6_OPAM | | |
| AVANCE | PROYECTO (30%) | FECHA DE ENTREGA PROGRAMADA | ENTREGA |
| 2 | Primer avance | 06-feb | |
| 3 | Segundo avance | 06-mar | |
| 4 | Reporte final | 10-abr | |
| No DE TAREA | TAREA / ACTIVIDAD (30%) | FECHA DE ENTREGA PROGRAMADA | ENTREGA |
| 1 | 1_1 Seleccion sistemas embebidos | 31-02-20 | |
| 2 | 3_1 Interrupciones | 06-02-20 | |
| 3 | 3_2_PWM | 20-02-20 | |
| 4 | 3_3_RS232C_RS485_RS486 | 20-02-20 | |
| 5 | 3_4_I2C | | |
| 6 | 3_5_SPI | | |
| 7 | 1_2_architectura_de_los_PLDs_y_sus_aplicaciones | | |
| 8 | 2_1_organización_y_estructura_del_lenguaje_VHDL | | |