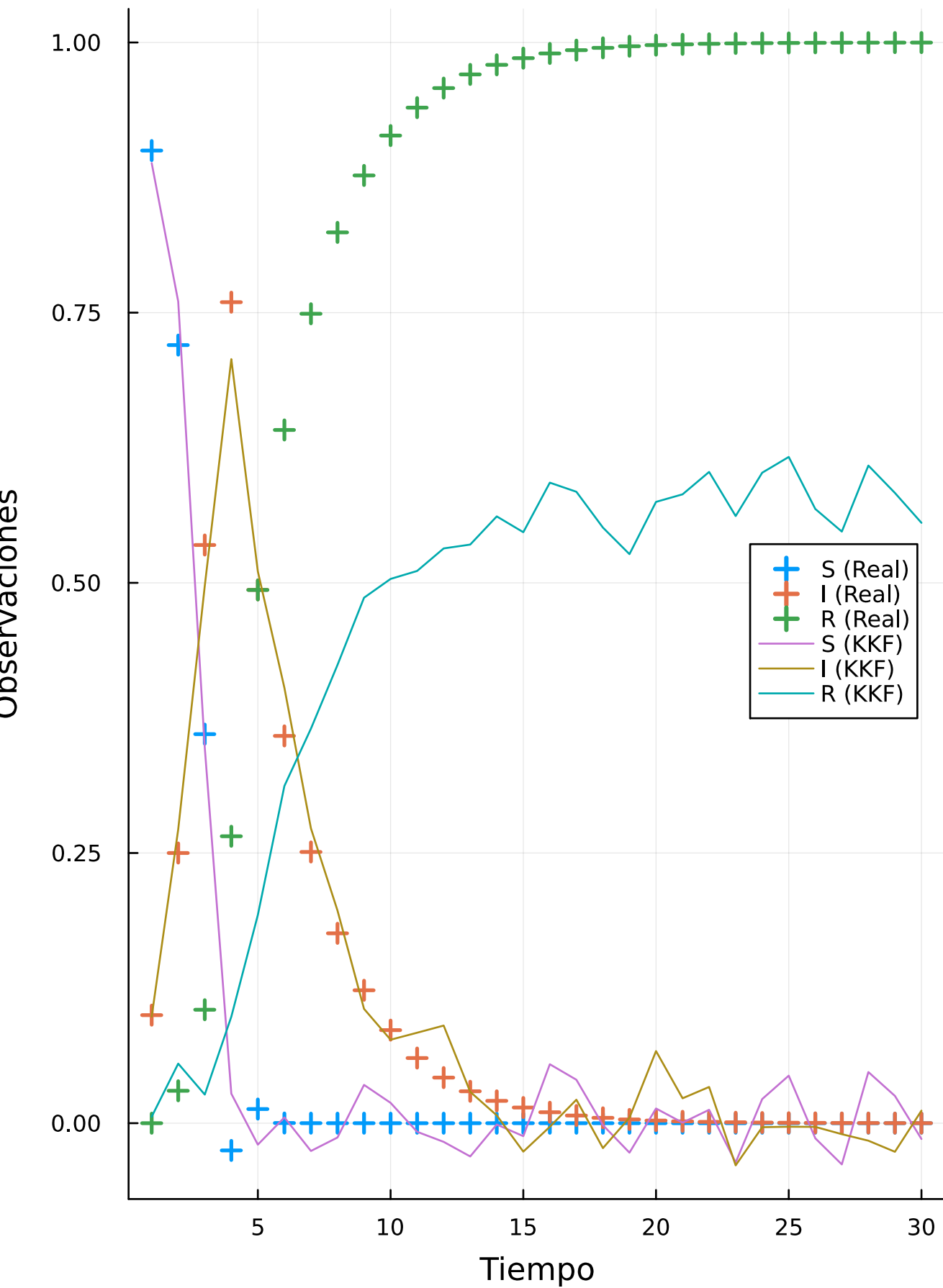


Estados estimados



Parámetros estimados

