PROOSIS | LPRES – clase 1^a – ciclos presurizados

Se pretende estudiar el sistema de presurización con gas inerte de un motor cohete de tipo *pressure-fed*, para lo que se modelará, en condiciones de banco (SLS), el sub-sistema formado por depósito + regulador de presión + tanque descargando al ambiente de la Figura 1.

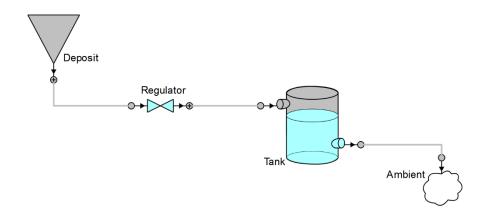


Figura 1 – diagrama del modelo a estudiar

El estudio de las actuaciones (fuera del punto de diseño) de dicho sub-sistema requiere del conocimiento de las áreas características de entrada del gas de presurización al tanque de propulsante y de descarga del propulsante líquido al ambiente.

Para calcularlas, se conocen los siguientes datos de funcionamiento en el punto de diseño:

- Depósito de gas de presurización:
 - о Не
 - o $t_t = 273.15 \text{ K}$
 - o p_t = **250 bar**
 - o gasto másico desconocido
- Regulador de presión:
 - o presión de salida: pt out = 22 bar
 - o caída mínima de presión: dp min = 1.5 bar
- Tanque de propulsante:
 - $o \quad N_2H_4$
 - o temperatura de diseño: t d = 273.15 K
 - o presión de diseño: p_d = 18 bar
 - o área de entrada del gas de presurización desconocida (modo de "diseño")
- Descarga al ambiente:
 - altitud de vuelo = 0 m (SLS)
 - o área de descarga del propulsante líquido desconocida (modo de "diseño")

La condición de contorno necesaria para cerrar el problema de diseño será el gasto másico de propulsante líquido desalojado por unidad de tiempo, que se sabe que es de 100 kg/s para las condiciones de funcionamiento dadas anteriormente.

Generar la partición adecuada (ver Figura 2), y ejecutar un experimento estacionario para calcular dichas áreas de diseño, recordando quitar los *killpoints* de "on bad operation" y "on NaN/Inf" (ver Figura 3).

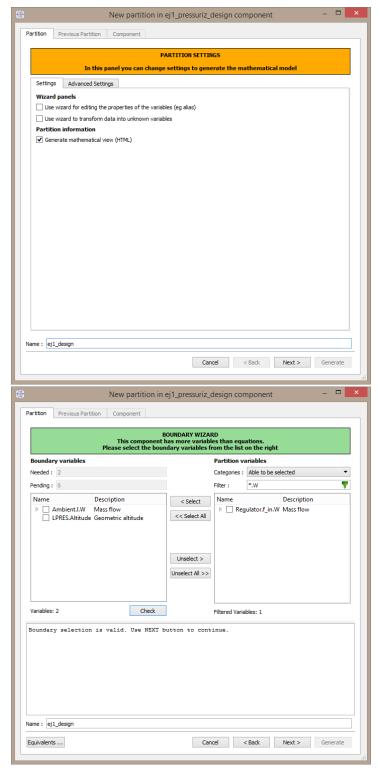


Figura 2 – partición de diseño del sistema de presurización

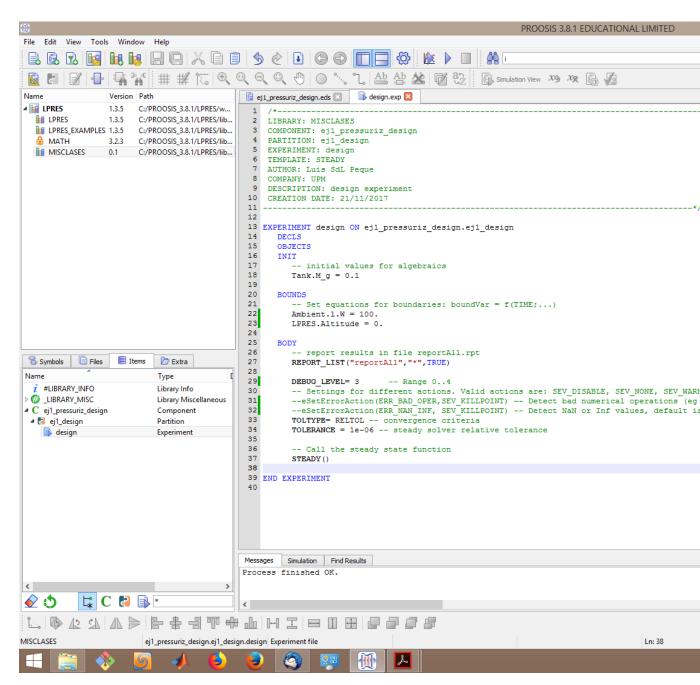


Figura 3 – experimento de diseño del sistema de presurización

De este modo, se obtienen los resultados de diseño mostrados en la Figura 4.

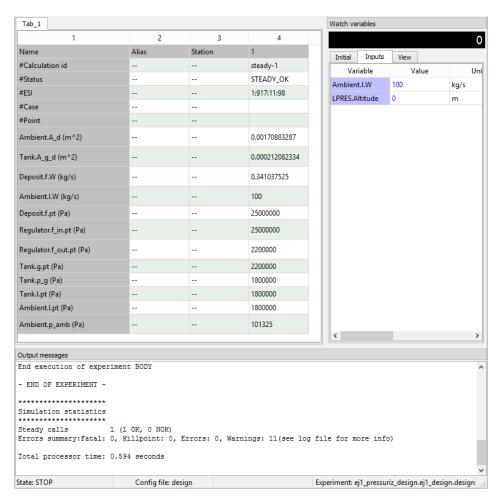


Figura 4 – resultados del punto de diseño

De dichos resultados, lo más importante son las áreas de diseño, que serán las que determinen el comportamiento del sistema cuando éste opere en unas condiciones diferentes a las de diseño analizadas, y que serán *inputs* necesarios, por tanto, para el modelado y análisis de las actuaciones fuera del punto de diseño del sub-sistema propuesto.

Para el cálculo de las actuaciones, se creará un nuevo modelo, idéntico al anterior (se puede usar Ctrl+C – Ctrl+V en un nuevo "lienzo"), pero donde tanto el tanque como el componente "ambiente" se cambien a modo "off-design", y para los cuales se usarán como dato de entrada las áreas calculadas anteriormente (ver Figura 4 y Figura 5).

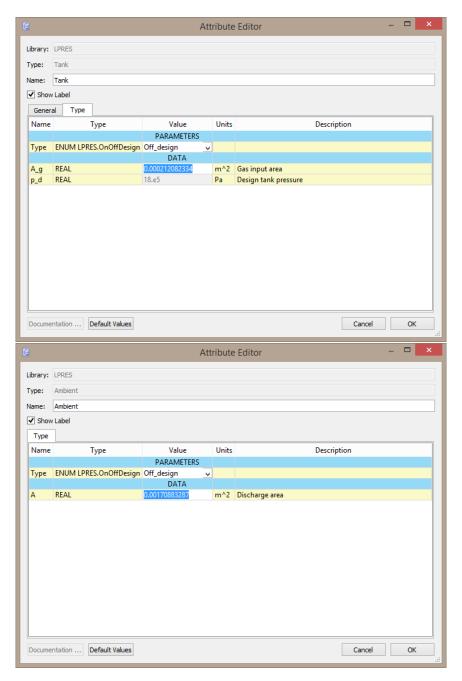


Figura 5 – componentes en modo "off-design"

Generar la partición adecuada (ver Figura 6) y un experimento estacionario para comprobar la influencia que las condiciones de contorno tienen (en particular, será de interés el estudio de

diferentes valores de la presión del depósito de gas de presurización) sobre las actuaciones de dicho sub-sistema y el gasto de propulsante líquido suministrado.

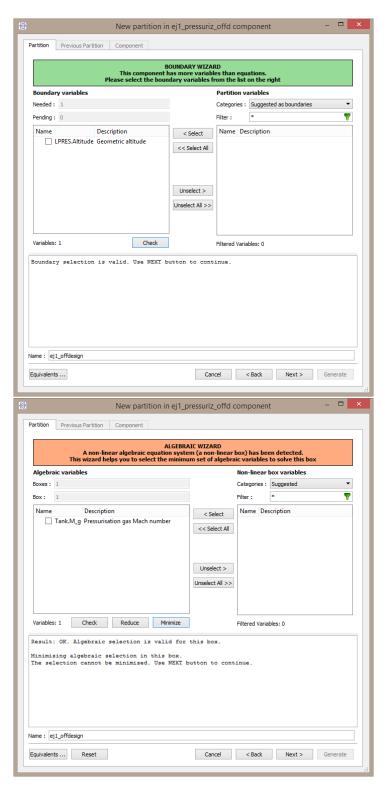


Figura 6 – partición "off-design" del sistema de presurización

Recordar que el valor de la presión del depósito de gas puede cambiarse, como cualquier variable tipo "DATA": dentro del propio modelo, en la correspondiente pestaña del componente en cuestión (lo que requiere cerrar el monitor, volver a compilar el modelo, validar la partición, y volver a compilar y ejecutar el experimento); o dentro del experimento en sí, en la sección del "BODY", antes de la llamada al "STEADY()" (con lo que sólo hay que cerrar el monitor y volver a compilar y ejecutar el experimento); o directamente dentro del monitor (ver Figura 7, donde se ha incluido la presión del depósito de gas dentro del "watch" de Inputs, para poder cambiar su valor sobre la marcha), lo que puede ahorrarnos bastante tiempo al no tener que volver a compilar nada.

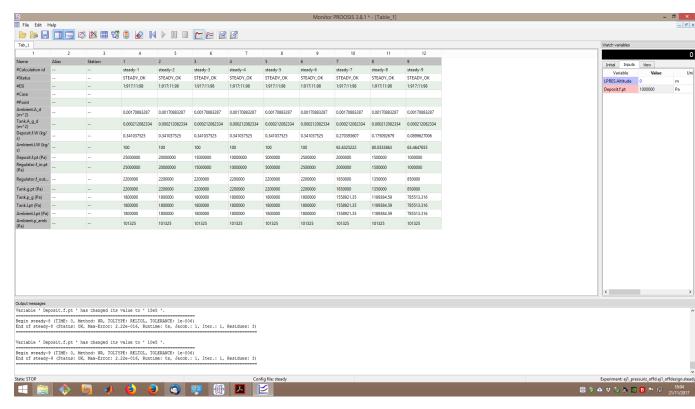


Figura 7 – datos del modelo modificados dentro del monitor

Alternativamente, se pueden ejecutar bloques "FOR" dentro del experimento (ver Figura 8), para no tener que cambiar el valor manualmente y poder especificar de antemano un rango de valores a estudiar y el número de pasos a tomar entre los extremos. Esto permitirá pintar gráficas de "X vs Y" dentro del monitor (ver Figura 9), para estudiar tendencias en detalle.

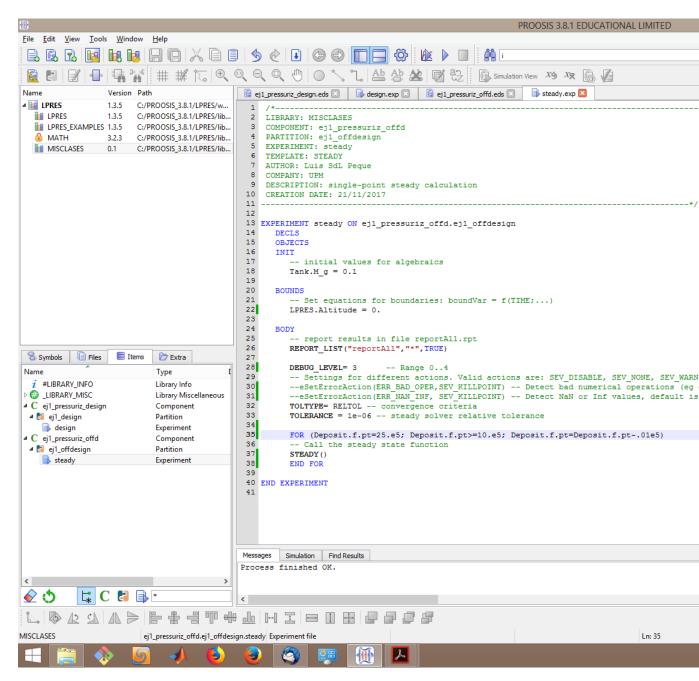


Figura 8 – experimento con bucle "FOR" para estudios paramétricos

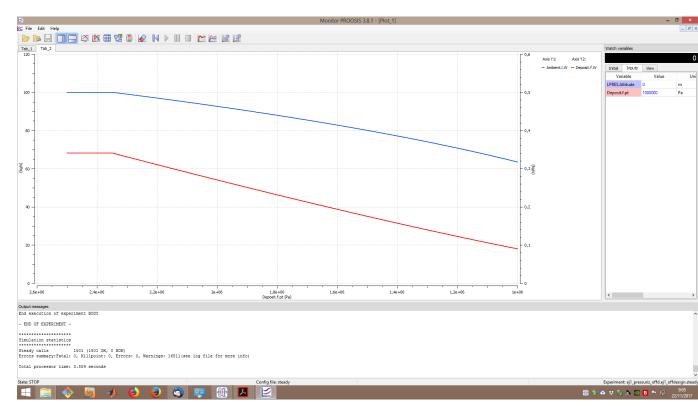
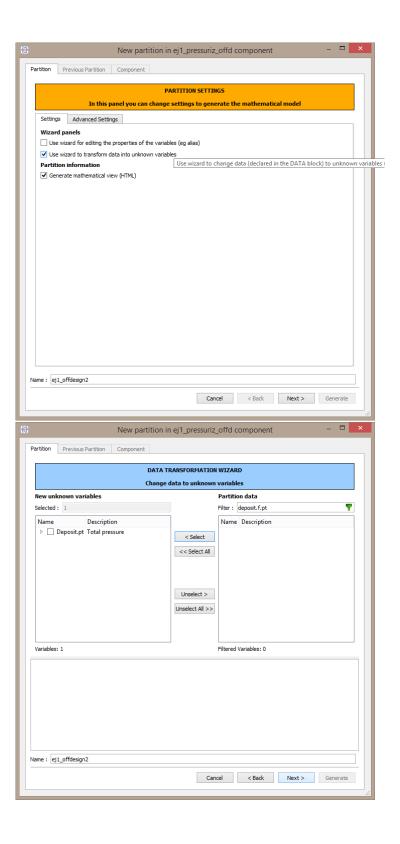


Figura 9 – resultados del estudio paramétrico mediante bucle "FOR"

Además de variar las condiciones de contorno mediante bucles "FOR", éstas pueden ser modificadas dinámicamente (siguiendo una ley temporal dada, sea como función explícita del tiempo o como resultado de otros cálculos dentro del modelo).

La imposición de dicha ley temporal se puede conseguir convirtiendo la variable en cuestión, que será tipo "DATA" (input para el modelo), primero en variable desconocida ("UNKNOWN") al crear la partición, y luego seleccionándola como "BOUNDARY" dentro de la propia partición.

Dicho proceso requiere de la creación de una *nueva partición* (nuevo "modelo matemático"; esto es, una nueva forma de "re-escribir" las ecuaciones del mismo modelo físico, pero con diferentes *inputs* y *outputs*) dentro del *mismo modelo* que ya teníamos para el cálculo de actuaciones *off-design* de nuestro sub-sistema (ver Figura 10).



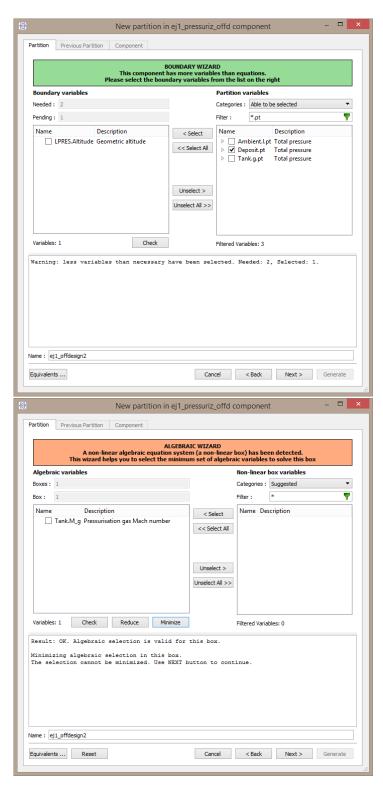


Figura 10 – partición con la presión del depósito de gas como condición de contorno

Tras esto, se puede generar un experimento transitorio, donde la presión del depósito de gas aparecerá como "BOUNDARY", con lo que se puede escribir cualquier expresión en función de la variable TIME para expresar una ley temporal conocida (ver Figura 11).

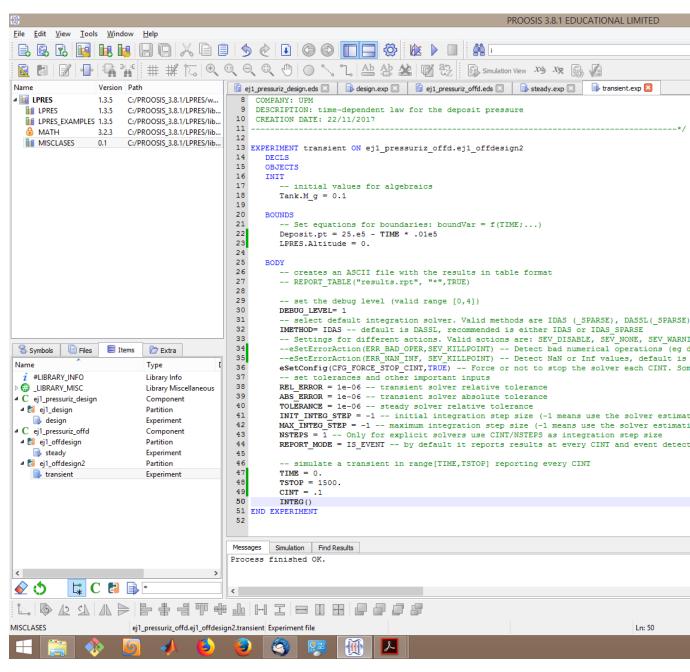


Figura 11 – experimento transitorio con la presión del depósito como función del tiempo

El monitor permite pintar gráficas de "X vs TIME", como se muestra en la Figura 12.

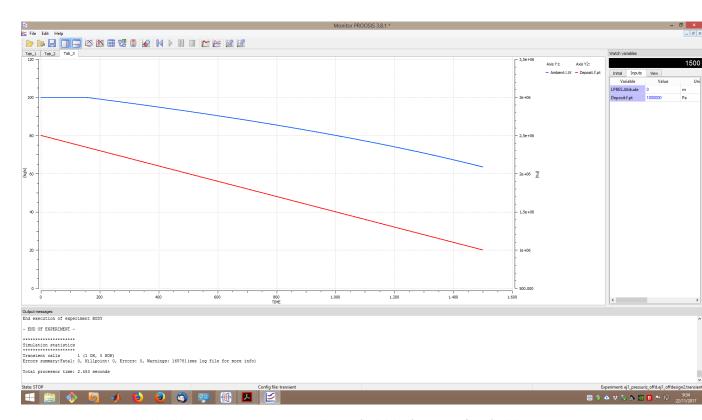


Figura 12 – resultados del experimento transitorio con la presión del depósito como función del tiempo

El último paso es el de la simulación completa del sistema de presurización, por medio de la inclusión de las ecuaciones que gobiernan la descarga del depósito de gas dentro del modelo analizado. Para ello, es necesario editar el *código de componente* del esquemático que estamos considerando (para no perder lo anterior, ya que al editar el *código de componente* se modifica lo que es el modelo en sí, y por tanto las particiones ya creadas dejarán de ser válidas, se recomienda crear un nuevo modelo de "off-design", idéntico en todo al anterior, pero al que añadiremos ciertas líneas de código para declarar datos, variables y ecuaciones).

En particular, simularemos la descarga del depósito como un proceso politrópico, de exponente "k", ecuación (1), asumiendo que el gas en el interior del depósito se comporta en todo momento como gas ideal, ecuación (2).

$$\frac{P_D}{M_D{}^k} = \frac{P_{D0}}{M_{D0}{}^k} \tag{1}$$

$$P_D \cdot V_D = M_D \cdot R_{He} \cdot T_D \tag{2}$$

La tercera ecuación, en este caso, será la de continuidad aplicada al depósito de gas, de modo que la variación con el tiempo de la masa de gas inerte contenida en dicho depósito viene dada por el gasto másico de gas de presurización que entra al tanque de propulsante.

Simulando, por sencillez, el caso isotermo (en el que k=1), habrá que añadir las siguientes líneas de código, para definir la masa inicial de gas dentro del depósito, presión y temperatura inicial del depósito, etc.

```
USE MATH VERSION "3.2"
-- EL code of the schematic.
-- The COMPONENT definition lines are blocked for edition.
-- You can edit the parameters clicking over them.
COMPONENT ej1 pressuriz offd B (...)
  DATA
      REAL MassD0 = 35.
                            UNITS u kg
      REAL PressD0 = 50.e5 UNITS u Pa
      REAL TempD0 = 273.15 UNITS u_K
      REAL expPoly = 1.
                          UNITS no units -- caso ISOTERMO
      ENUM LPRES.Gases PressurizGas = He
      REAL MassD
                            UNITS u kg
     REAL PressD
REAL TempD
                          UNITS u Pa
      REAL TempD UNITS u_K
DISCR REAL VolD UNITS u_m3
      DISCR REAL PressurizGasVector[ChemName]
      DISCR REAL RgasHe UNITS u_J_kgK
DISCR REAL cpHe UNITS u_J_kgK
DISCR REAL cvHe UNITS u_J_kgK
      DISCR REAL gammaHe UNITS no_units
   INIT
      LPRES.Init fluid(PressurizGas, PressurizGasVector)
      RgasHe = R(PressurizGasVector) -- propiedades del gas
gammaHe = gamma(PressurizGasVector) -- propiedades del gas
      VolD = MassD0 * RgasHe * TempD0 / PressD0
      MassD = MassD0
   CONTINUOUS
      MassD' = -Deposit.f.W
      PressD / MassD**expPoly = PressD0 / MassD0**expPoly
      PressD * VolD = MassD * RgasHe * TempD
END COMPONENT
```

Nótese que las variables tipo "DATA" definidas aquí pueden ser empleadas para definir el valor de otros "DATA" de componentes individuales dentro del modelo (como por ejemplo el gas de trabajo del depósito o la temperatura de diseño del tanque, ver Figura 13).

Definir una partición en la que tanto la presión como la temperatura del depósito se convierten de "DATA" a "BOUNDARY" (siguiendo el mismo procedimiento que para el transitorio anterior, ver Figura 10), y un experimento transitorio en el que las condiciones de contorno en presión y temperatura del depósito se asocian con las variables "Pressd" y "Tempd" calculadas dinámicamente (ver Figura 14).

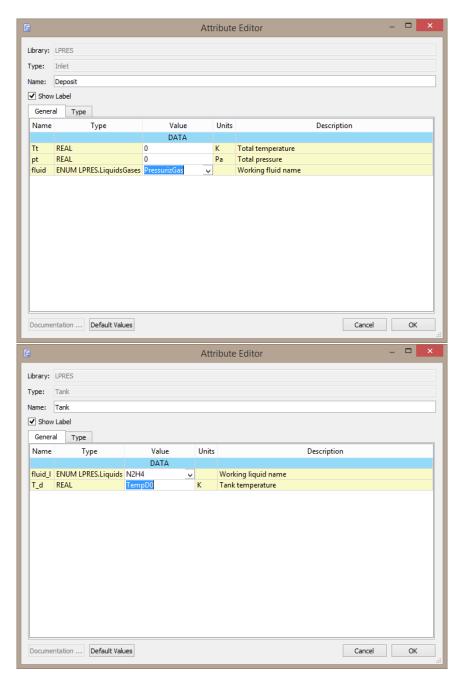


Figura 13 – definición de "DATA" de componentes con variables tipo "DATA" del modelo

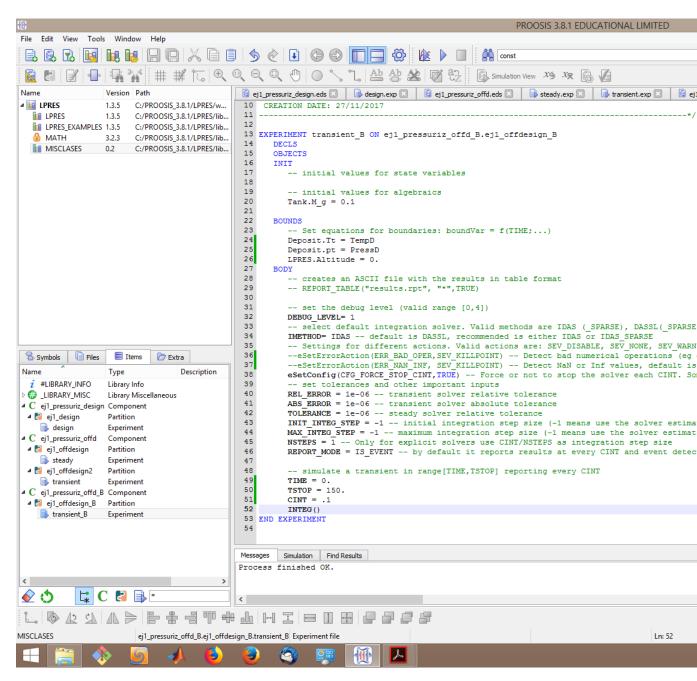


Figura 14 – experimento con condiciones de contorno asociadas a las variables "PressD" y "TempD" calculadas

Los resultados de este experimento se incluyen en la Figura 15.

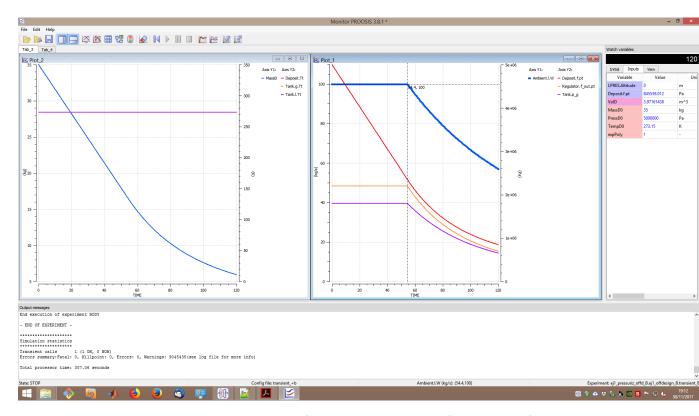


Figura 15 – resultados para la descarga del depósito de gas, caso ISOTERMO (hasta t_b = 120 s)

Se dejan como ejercicios propuestos para los alumnos:

- 1. Modificar las condiciones iniciales, incrementando paulatinamente "Pressdo" (suponer una limitación estructural de 250 bar como máximo) y/o "Massdo", hasta encontrar la mínima masa de gas inicialmente en el depósito de presurización que nos permite operar el motor durante la totalidad del t_b = 120 s manteniendo el gasto másico de propulsante constante.
- 2. Añadir al modelo anterior las ecuaciones necesarias para:
 - calcular el ΔV que podría producir en un satélite de 15 000 kg de masa total inicial un motor que contase con este sistema de alimentación de la cámara de combustión principal (monopropulsante), suponiendo que su impulso específico es de 2500 m/s, constante en todo momento, e independiente de la presión que se alcance en el sistema de alimentación de propulsante. ¿Qué ocurriría en la realidad cuando la presión de salida del regulador alcanzase el "valor umbral" (lo que ocurre, aproximadamente, a los 54.4 s en la Figura 15)? ¿Seguiría siendo el impulso específico constante? ¿Se podría, por tanto, emplear la Ecuación de Tsiolkovsky para calcular el ΔV ? ¿O qué otra ecuación la sustituiría?
 - b) calcular el calor absorbido a lo largo de todo el proceso por el gas inerte del depósito, q_{0t} , para mantener la temperatura constante durante la totalidad del t_b = 120 s de dicho motor.

Los resultados, con las condiciones iniciales de Pressdo = 50 bar y Massdo = 35 kg consideradas "por defecto", para ambos apartados a) y b) del ejercicio 2 se recogen, a modo de "comprobación" para los alumnos, en la Figura 16.

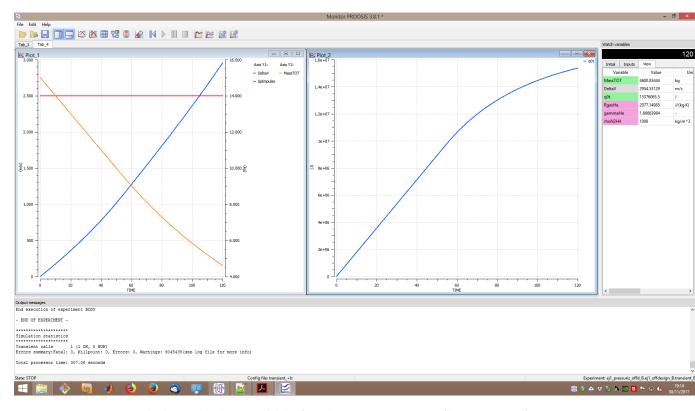


Figura 16 – resultados para la descarga del depósito de gas, caso ISOTERMO (hasta t_b = 120 s)