Simulink

* SIMULINK (modelo SW)
  + Modelo 3D sensor en software. Utilizar solo componente plano x-y
  + Lo de la retroalimentación (por lo menos pensado)
  + PID. Controlar la velocidad angular/torque/lo que sea (Modelo servo).
* SIMULINK (modelo HW)
  + Klk con el PID? Controlar la velocidad angular? (S-functions)
  + S-function para el interruptor
  + S-function para el LCD (arreglarlo)

Hardware

* CAD
  + Batería
* 4 cara con fototransistores?
* Usar fotoresistores? Haría falta rehacer las curvas
* Integración
  + Imprimir
  + Pensar el cableado
  + Integrar
  + Rueditas para las esquinas del satélite?