# **ACTIVIDAD 3.** Protocolos de transmisión

### Inicio

El objetivo de este taller es entender el funcionamiento y la configuración de los protocolos de transmisión tanto de capa de enlace como de aplicación en un objeto IoT.

El protocolo de capa de enlace será WiFi, ya que la plataforma hardware que estamos usando ya tiene incluido el módulo para este protocolo.

El protocolo de capa de aplicación será MQTT el cual probaremos usando un bróker simple y una herramienta de subscripción y publicación como MQTT Explorer.

### Configuración del WiFi del ESP32

La conexión del ESP32 a la red WiFi es posible gracias a la librería WiFi que forma parte de la definición del ESP32 que se descarga con el gestor de placas al configurar el IDE de Arduino.

En el código del ESP32 añadimos lo siguiente:

```
#include <WiFi.h>
const char* ssid = "xxxxxx"; //ssid de la red inalambrica
const char* password = "xxxxxxxxx"; //password para conectarse a la red
```

Y creamos la siguiente función:

```
void setup_wifi() {

   delay(10);
   // We start by connecting to a WiFi network
   Serial.println();
   Serial.print("Connecting to ");
   Serial.println(ssid);

WiFi.begin(ssid, password);

While (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
    delay(500);
    Serial.print(".");
   }

Serial.println("");
```

```
Serial.println("WiFi connected");
Serial.println("IP address: ");
Serial.println(WiFi.localIP());
}
```

Y en el setup se llama la función:

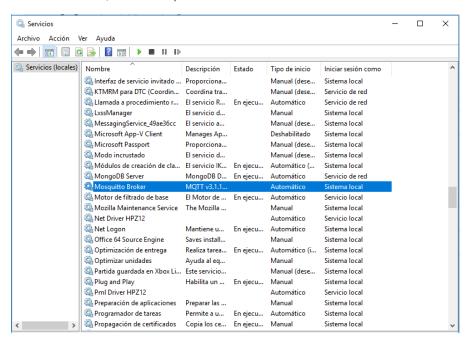
```
void setup()
{
    ...
    setup_wifi(); //WiFi connection
    ...
}
```

## Configuración de la conexión al protocolo MQTT en el ESP32

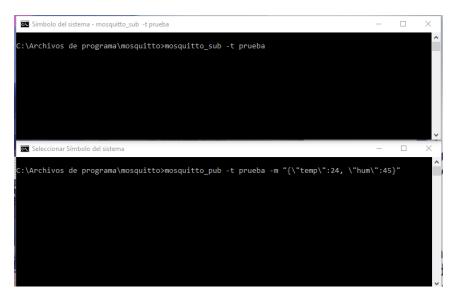
Para esto nos conectaremos a un broker público que no requiere cuentas ni registro de usuarios. La URL de este broker es: broker.mqtt-dashboard.com.

Podríamos también usar un broker local: mosquitto. Para ello seguimos los siguientes pasos:

Descargar mosquitto para Windows, del siguiente enlace: https://mosquitto.org/download/, instalarlo e iniciar el servicio, lo cual se puede hacer desde la ventana de Servicios de Windows.



**Clientes Mosquitto.** Abrir dos ventanas de comandos de Windows, una para ejecutar un publicador de mosquitto y la otra para ejecutar un subscriptor.



El comando mosquitto\_sub lanza un subscriptor el cual se subscribe al tópico prueba.

El comando mosquitto\_pub lanza un publicador, que publicará un mensaje en el tópico prueba. Al ejecutar el publicador el mensaje aparecerá en la ventana del subscriptor

```
Símbolo del sistema - mosquitto_sub -t prueba

C:\Archivos de programa\mosquitto>mosquitto_sub -t prueba
{"temp":24, "hum":45}
```

Estos clientes también me permiten conectarnos con el broker público:

```
C:\Archivos de programa\mosquitto>mosquitto_pub -t zeida/prueba -h broker.mqtt-dashboard.com -m "mensaje de prueba"
C:\Archivos de programa\mosquitto>
C:\Archivos de programa\mosquitto>mosquitto_sub -t zeida/prueba -h broker.mqtt-dashboard.com
mensaje de prueba
```

Como publicadores y subscriptores también podemos usar la aplicación MQTT Explorer. La información de esta herramienta la podemos obtener de su página oficial: <a href="https://mqtt-explorer.com/">https://mqtt-explorer.com/</a>

**Plataforma hardware (ESP32).** En nuestro hardware (plataforma+ sensores) incluir las librerías y el código que permite la conexión al bróker.

Para la conexión al bróker se debe usar la librería pubsubclient. Esta debe ser incluida en el IDE de Arduino.

A continuación, se muestran un sketch de ejemplo para publicar datos en el bróker en un tópico denominado **proyecto/topico1** 

#### #include <ArduinoJson.h>

```
#include <PubSubClient.h>
#include <WiFi.h>
#define mattUser ""
#define mgttPass ""
#define mqttPort 1883
#define Led 2
const char* ssid = "xxxx"; //ssid de la red inalambrica
const char* password = "xxxxxxx"; //password para conectarse a la red
char mqttBroker[] = "broker.mqtt-dashboard.com"; //ip del servidor
char mqttClientId[] = "device1"; //cualquier nombre
char inTopic[] = "proyecto/topico1";
void callback(char* topic, byte* payload, unsigned int length) {
 String json=String((char *)payload);
  Serial.println();
 StaticJsonDocument<300> doc;
 DeserializationError error = deserializeJson(doc, json);
    if (error) { return; }
 int estado = doc["estado"];
  Serial.println(estado);
 if (estado == 1) {
   digitalWrite(Led, HIGH);
 else {
    digitalWrite(Led, LOW);
WiFiClient BClient;
PubSubClient client(BClient);
void reconnect() {
 while (!client.connected()) {
    Serial.print("Attempting MQTT connection...");
    // Attempt to connect
   if (client.connect(mqttClientId, mqttUser, mqttPass)) {
      Serial.println("connected");
     client.subscribe("topico2");
    } else {
      Serial.print("failed, rc=");
      Serial.print(client.state());
```

```
Serial.println(" try again in 5 seconds");
     // Wait 5 seconds before retrying
     delay(5000);
void setup()
 pinMode(Led, OUTPUT);
 Serial.begin(115200); //Serial connection
 setup_wifi();
 client.setServer( mqttBroker, mqttPort );
 client.setCallback( callback );
 Serial.println("Setup done");
 delay(1500);
void setup_wifi() {
 delay(10);
 // We start by connecting to a WiFi network
 Serial.println();
 Serial.print("Connecting to ");
 Serial.println(ssid);
 WiFi.begin(ssid, password);
 while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
   delay(500);
   Serial.print(".");
 Serial.println("");
 Serial.println("WiFi connected");
 Serial.println("IP address: ");
 Serial.println(WiFi.localIP());
void loop()
 if (!client.connected()) {
   reconnect();
 client.loop();
 //aquí va el código asociado al sensor y generación del json
 int lon = json.length()+1;
```

```
char datojson[lon];
  json.toCharArray(datojson, lon);
  client.publish(inTopic,datojson);
  delay (5000);
}
```

Configure los suscriptores para que cuando se ejecute el sketch reciban los datos publicados.

### Anexo:

Adjunto el código completo con la configuración del sensor MPU6050

```
#include <ArduinoJson.h>
#include <PubSubClient.h>
#include <WiFi.h>
#include <Adafruit_MPU6050.h>
#include <Adafruit_Sensor.h>
#define mqttUser ""
#define mqttPass ""
#define mqttPort 1883
#define Led 2
Adafruit_MPU6050 mpu;
const char* ssid = "zeida"; //ssid de la red inalambrica
const char* password = "12345678"; //password para conectarse a la red
char mqttBroker[] = "broker.mqtt-dashboard.com"; //ip del servidor
char mqttClientId[] = "device1"; //cualquier nombre
char inTopic[] = "proyecto/topico1";
void callback(char* topic, byte* payload, unsigned int length) {
  String json=String((char *)payload);
 Serial.println();
  StaticJsonDocument<300> doc;
 DeservationError error = deservativeJson(doc, json);
    if (error) { return; }
 int estado = doc["estado"];
 Serial.println(estado);
 if (estado == 1) {
    digitalWrite(Led, HIGH);
  else {
    digitalWrite(Led, LOW);
```

```
WiFiClient BClient;
PubSubClient client(BClient);
void reconnect() {
 // Loop until we're reconnected
 while (!client.connected()) {
    Serial.print("Attempting MQTT connection...");
    // Attempt to connect
    if (client.connect(mqttClientId, mqttUser, mqttPass)) {
      Serial.println("connected");
      client.subscribe("topico2");
    } else {
      Serial.print("failed, rc=");
      Serial.print(client.state());
      Serial.println(" try again in 5 seconds");
      // Wait 5 seconds before retrying
     delay(5000);
  }
void setup()
 pinMode(Led, OUTPUT);
  Serial.begin(115200); //Serial connection
  setup wifi();
  client.setServer( mqttBroker, mqttPort );
 client.setCallback( callback );
 Serial.println("Setup done");
 delay(1500);
  Serial.println("Adafruit MPU6050 test!");
 // Try to initialize!
 if (!mpu.begin()) {
    Serial.println("Failed to find MPU6050 chip");
    while (1) {
      delay(10);
    }
Serial.println("MPU6050 Found!");
 mpu.setAccelerometerRange(MPU6050_RANGE_8_G);
 Serial.print("Accelerometer range set to: ");
 switch (mpu.getAccelerometerRange()) {
 case MPU6050 RANGE 2 G:
```

```
Serial.println("+-2G");
  break;
case MPU6050_RANGE_4_G:
  Serial.println("+-4G");
  break;
case MPU6050_RANGE_8_G:
  Serial.println("+-8G");
  break;
case MPU6050_RANGE_16_G:
  Serial.println("+-16G");
  break;
mpu.setGyroRange(MPU6050_RANGE_500_DEG);
Serial.print("Gyro range set to: ");
switch (mpu.getGyroRange()) {
case MPU6050_RANGE_250_DEG:
  Serial.println("+- 250 deg/s");
  break:
case MPU6050_RANGE_500_DEG:
  Serial.println("+- 500 deg/s");
 break;
case MPU6050 RANGE 1000 DEG:
  Serial.println("+- 1000 deg/s");
  break:
case MPU6050_RANGE_2000_DEG:
  Serial.println("+- 2000 deg/s");
  break;
mpu.setFilterBandwidth(MPU6050_BAND_21_HZ);
Serial.print("Filter bandwidth set to: ");
switch (mpu.getFilterBandwidth()) {
case MPU6050 BAND 260 HZ:
  Serial.println("260 Hz");
  break;
case MPU6050 BAND 184 HZ:
  Serial.println("184 Hz");
  break;
case MPU6050 BAND 94 HZ:
  Serial.println("94 Hz");
  break;
case MPU6050 BAND 44 HZ:
  Serial.println("44 Hz");
  break;
case MPU6050 BAND 21 HZ:
  Serial.println("21 Hz");
  break;
case MPU6050 BAND 10 HZ:
  Serial.println("10 Hz");
```

```
break;
 case MPU6050_BAND_5_HZ:
   Serial.println("5 Hz");
   break;
 Serial.println("");
 delay(100);
void setup_wifi() {
 delay(10);
 // We start by connecting to a WiFi network
 Serial.println();
 Serial.print("Connecting to ");
 Serial.println(ssid);
 WiFi.begin(ssid, password);
 while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
   delay(500);
   Serial.print(".");
 Serial.println("");
 Serial.println("WiFi connected");
 Serial.println("IP address: ");
 Serial.println(WiFi.localIP());
void loop()
 if (!client.connected()) {
   reconnect();
 client.loop();
 //aquí va el código asociado al sensor y generación del json
 sensors_event_t a, g, temp;
 mpu.getEvent(&a, &g, &temp);
 String json;
 StaticJsonDocument<300> doc;
 doc["accx"] = a.acceleration.x;
 doc["accy"] = a.acceleration.y;
 doc["accz"] = a.acceleration.z;
 doc["rotx"] = g.gyro.x;
```

```
doc["roty"] = g.gyro.y;
doc["rotz"] = g.gyro.z;
doc["temp"] = temp.temperature;

serializeJson(doc, json);
Serial.println(json);
int lon = json.length()+1;
char datojson[lon];
json.toCharArray(datojson, lon);
client.publish(inTopic,datojson);
delay (5000);
}
```