FACULDADE DE ENGENHARIA SÃO PAULO FESP

SIMULAÇÕES COM PSIM ANÁLISE DE PARTIDA EM MOTORES DE INDUÇÃO ACIONAMENTOS CC CONVERSOR ABAIXADOR Lista de Exercícios

Diego Silva Viana -21480

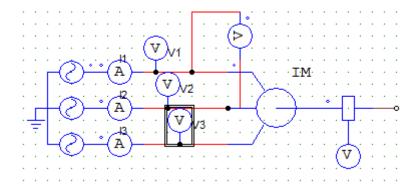
Otávio Fiorentino - 21516

Beatriz Nudelman - 21670

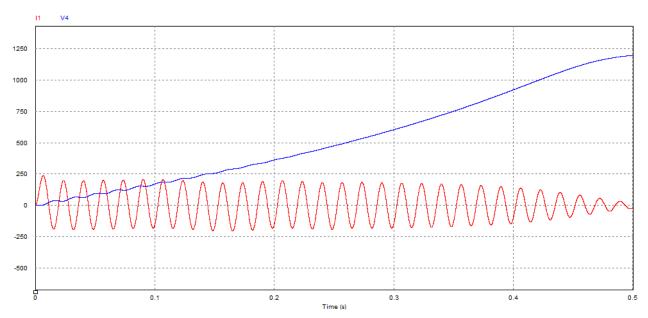
SÃO PAULO

2019

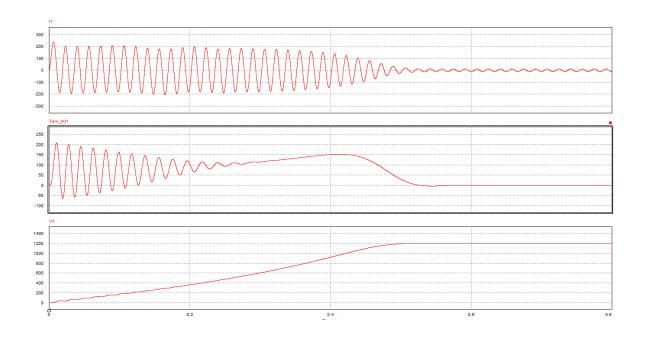
Partida de motor de indução em vazio



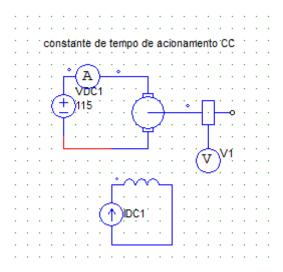
Relação de corrente de fase com rotação do motor até atingir sua rotação nominal em vazio. Até que a corrente de linha atinja sua estabilização, a velocidade angular do motor cresce de maneira a atingir sua velocidade nominal, assim, estabilizando a corrente requerida ao motor.

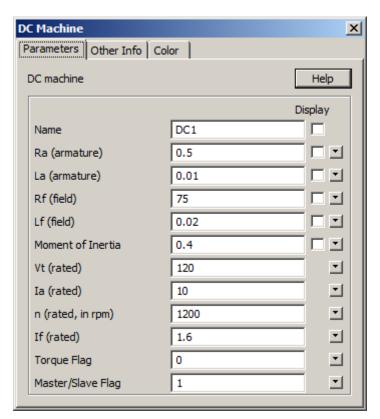


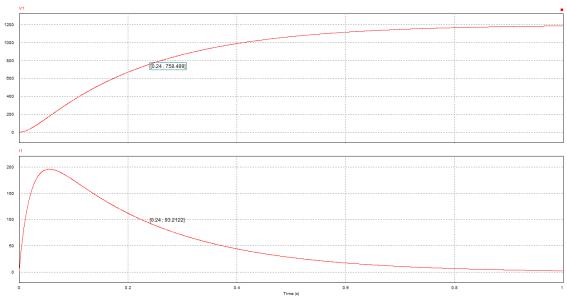
Relações de torque e rotação para motor em vazio. O torque do motor em seu eixo de saída cresce a medida que a rotação também é acrescida a fim de vencer a inércia envolvida. Atingindo a rotação constante nominal, o torque retorna a zero, pois este não possui carga na sua saída.



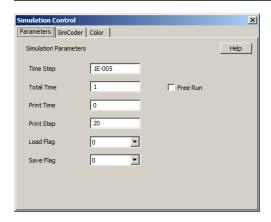
Constante de tempo de acionamento CC







Measure		X
Time	2.4000000e-001	
V1	7.5849909e+002	
11	9.3212193e+001	



$$G_{(s)} = \frac{\frac{1}{k}}{s^2 * \tau_e * \tau_m + s * \tau_m + 1}$$

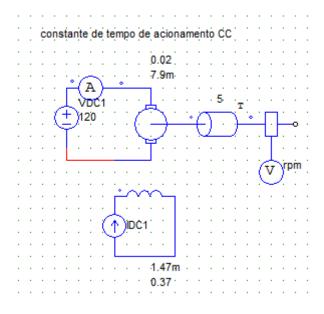
$$R_a=0.37\Omega,\, au_e=4.05ms,\, au_m=11.7ms$$
 , $E_a=k*\omega$, $V_e=E_a-R_a*i_a$
$$au_e=rac{L_a}{R_a}\,, \qquad \qquad au_m=rac{R_a*J}{k^2} \qquad La=R_a* au_e=0.37*4.05*10^{-3}=1.49mH$$

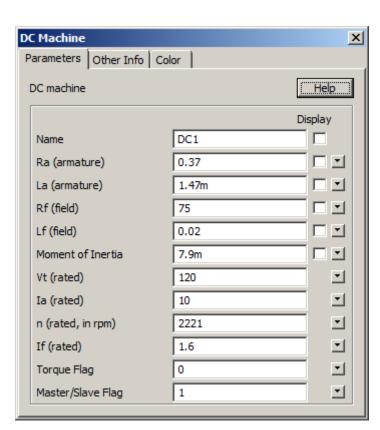
$$E_a = k * \omega_n$$

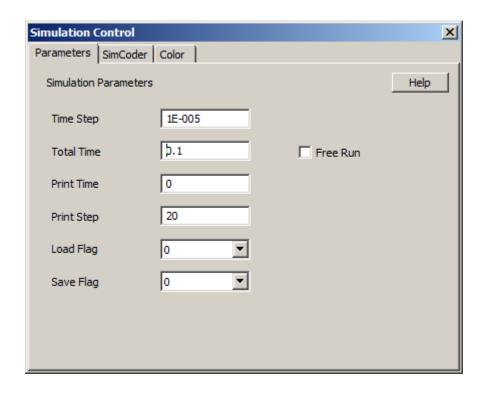
$$\omega_n = \frac{232,6rad}{s} = 2221rpm$$

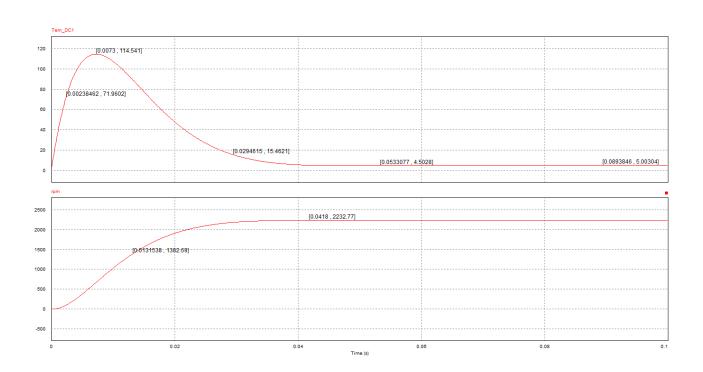
$$E_{an} = 120 - 037 * 10 = 116,3$$

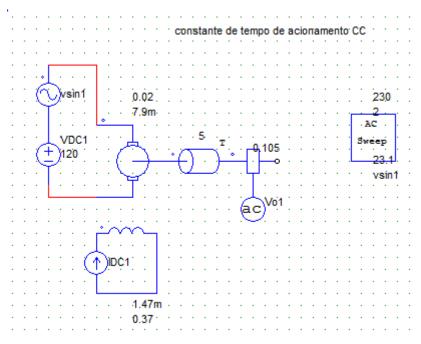
$$T_n = k * 10 = 5Nm$$





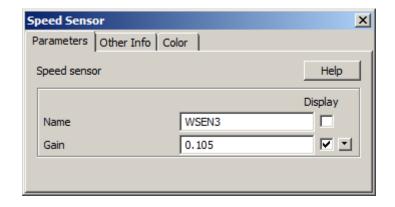




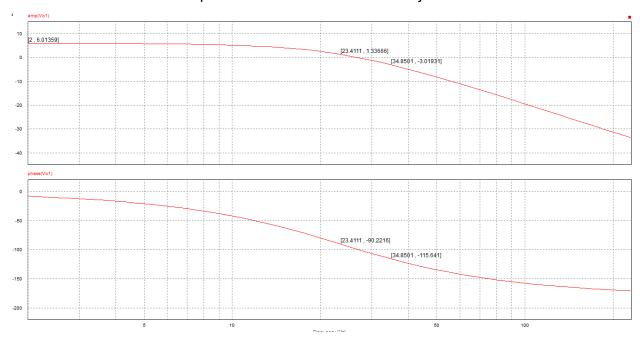


AC Sweep		2
Parameters Color		
AC sweep parameters	Help	
		Display
Name	ACSWEEP1	
Start Frequency	2	✓ •
End Frequency	230	▽
No. of Points	51	
Flag for Points	0	▼ •
Source Name	vsin1	
Start Amplitude	0.1	
End Amplitude	0.1	
Freq. for extra Points	23.1	

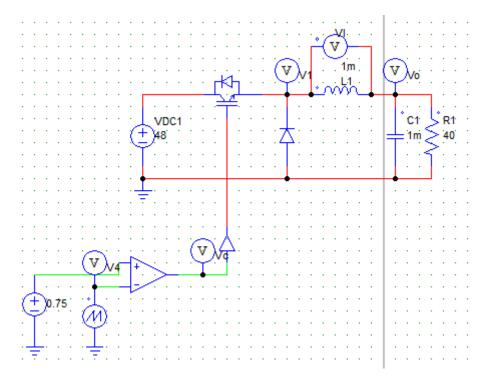
 $Gain = 2\pi/60$



Perda de transferência de potencia de acordo com a rotação.



Conversor CC-CC abaixador



para modo de condução continua, limite entre condução continua e descontinua.

$$I_{lb} = (Vd - V_o)D.\frac{T_s}{2L} = (1 - D)V_o.\frac{T_s}{2L} = 0.9A$$

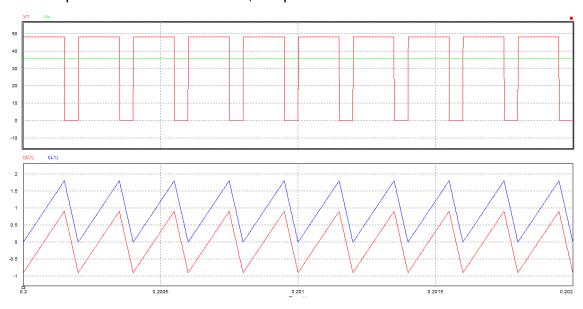
$$= \frac{0.25.36.200.10^{-6}}{2.10^{-3}} = 0.9A$$

$$R_{lim} = \frac{36}{0.9} = 40\Omega$$

$$\Delta V = \frac{1}{1.10^{-3}}.0.9.100.10^{-6}$$

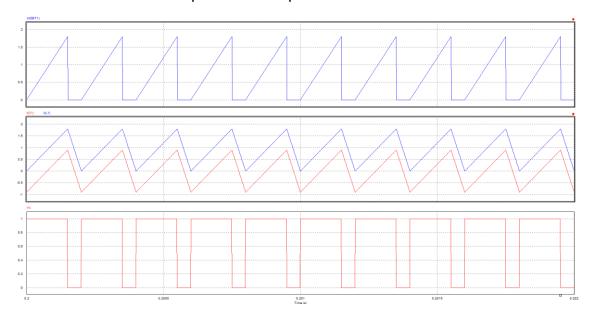
Relação da tensão de saída e chaveamento da tensão de entrada pelo IGBT, em comparação com as correntes no capacitor e indutor.

Observa-se que a carga estabelece um regime de limite entre condução contínua e descontínua. Conforme a carga R1 é diminuída, o regime permanece em condução contínua, variando a corrente média no indutor. Caso R1 ultrapasse o valor de 40 ohms, ele passa a ser descontínuo.

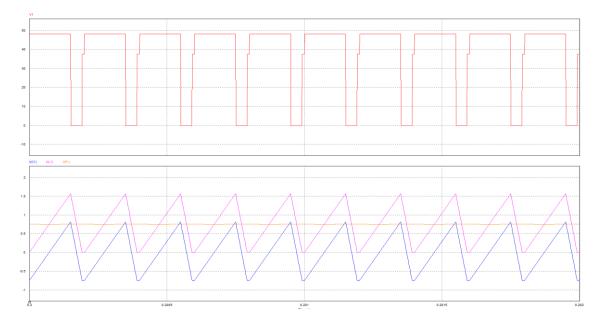


Average Value x				
Time	From	2.0000189e-001		
Time	То	2.0199988e-001		
V1		3.5945613e+001		
Vo		3.5918310e+001		
I(C1)		1.0159780e-003		
I(L1)		8.9897375e-001		

Relação de disparo do IGBT e comutação em sua base, bem como as correntes no indutor e capacitor correspondentes.

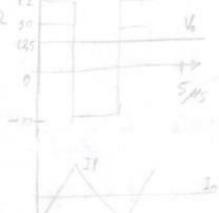


Com acrescimo da resistência R1, nota-se o início da distorção na tensão chaveada pelo IGBT, e a corrente média no indutor diminui, iniciando condução descontínua.



Lista de enercicios

3.1. Vin-424 D= 93 R= 24W f=4004Hz L=25pH



3.2

pera 12 ve a comente na conga ver a 0,95 A ou rejor, a comente mides na indutar coi.

3,3

 $R = \frac{(42.03)^2}{5556} = 28,57.02$

$$I_{1}=0,68A$$
 $L=\frac{V_{0}(1-1)}{\sqrt{2.5}}=19,3\mu H$ V_{0} I_{0} K

$$I_{1}=192A$$
 $L=4,43\mu H$ $T_{0}=20,71$ 10.7

$$15 0,39 44$$

3.6.
$$V_0 = D. V_0 = 0.3.40 = 12V$$
 $R = \frac{V^2}{P} = \frac{12^2}{5} = 24.8 - 12$

$$L_1 = \frac{12(1-0)}{\sqrt{2}I_0} = 18\mu H$$

$$L_2 = 273\mu H$$