

上海大学实验报告

专业： 计算机科学
姓名： 颜乐春
学号： 15124542
日期： 2017-10-09
地点： 704

课程名称： 算法设计於分析 指导老师： 神人 成绩： 59
实验名称： 棋盘覆盖问题 实验类型： Null 同组学生姓名： None

一、 问题描述於实验目的

序列 $Z = \langle B C D B \rangle$ 是序列 $X = \langle A B C B D A B \rangle$ 的子序列，相应的递增下标序列为 $\langle 2 3 5 7 \rangle$ 。

一般地，给定一个序列 $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ ，则另一个序列 $Z = \langle z_1, z_2, \dots, z_k \rangle$ 是 X 的子序列，是指存在一个严格递增的下标序列 i_1, i_2, \dots, i_k 使得对于所有 $j = 1, 2, \dots, k$ 使 Z 中第 j 个元素 z_j 与 X 中第 i_j 个元素相同。给定 2 个序列 X 和 Y ，当另一序列 Z 既是 X 的子序列又是 Y 的子序列时，称 Z 是序列 X 和 Y 的公共子序列。

你的任务是：给定 2 个序列 $X Y$ ，求 X 和 Y 的最长公共子序列 Z 。

1. 输入

输入文件中的第 1 行是一个正整数 T , ($0 < T \leq 10$)，表示有 T 组测试数据。接下来是每组测试数据的描述，每组测试数据有 3 行。

测试数据的第 1 行有 2 个正整数 $m n$ ，中间用一个空格隔开，($0 < m n < 50$)；第 2 3 行是长度分别为 $m n$ 的 2 个序列 X 和 Y ，每个序列的元素间用一个空格隔开。序列中每个元素由字母、数字等构成。

输入直到文件结束。

2. 输出

对输入中的每组测试数据，输出 2 行。先在一行上输出“Case Num”，其中“Num”是测试数据的组号（从 1 开始），再在第 2 行上输出这 2 个序列 $X Y$ 的最长公共子序列 Z 的长度及子序列 Z （至少一个）。

3. 输入样例

```
2
7 6
A B C B D A B
B D C A B A
8 9
b a a b a b a b
a b a b b a b b a
```

4. 输出样例

```
Case 1
4 LCS(X,Y):B C B A
Case 2
6 LCS(X,Y):a b a b a b
```

二、 实验环境

Ubuntu 17.04 + gcc 6.3

三、 实验内容和步骤

1. 设计思路

这个算法是通过为每个顶点 v 保留目前为止所找到的从 s 到 v 的最短路径来工作的。初始时，原点 s 的路径权重被赋为 0 $d[s] = 0$ 。若对于顶点 s 存在能直接到达的边 s, m ，则把 $d[m]$ 设为 $w_{s,m}$ ，同时把所有其他（ s 不能直接到达的）顶点的路径长度设为无穷大，即表示我们不知道任何通向这些顶点的路径（对于所有顶点的集合 V 中的任意顶点 v ，若 v 不为 s 和上述 m 之一， $d[v] = \text{inf}$ ）。当算法结束时， $d[v]$ 中存储的便是从 s 到 v 的最短路径，或者如果路径不存在的话是无穷大。

2. 算法描述

Algorithm 1 Dijkstra's Algorithm

```
1: function DIJKSTRA(Graph, source)
2:   create vertex set Q
3:   for vertex v in Graph do
4:      $dist[v] \leftarrow INFINITY$ 
5:      $prev[v] \leftarrow UNDEFINED$ 
6:     addvtoQ
7:      $dist[source] \leftarrow 0$ 
8:   while Q is not empty do
9:      $u \leftarrow vertexinQwithmindist[u]$ 
10:    removeufromQ
11:    for neighbor v of u do  $alt \leftarrow dist[u] + length(u, v)$ 
12:      if  $alt < dist[v]$  then  $dist[v] \leftarrow alt$   $prev[v] \leftarrow u$ 
13:  return dist prev
```

四、 实现程序

```
// Program to find Dijkstra's shortest path using
// priority_queue in STL
#include<bits/stdc++.h>
#include<cstdio>
using namespace std;
# define INF 0x3f3f3f3f

// iPair ==> Integer Pair
typedef pair<int, int> iPair;

// This class represents a directed graph using
// adjacency list representation
class Graph
{
    int V; // No. of vertices

    // In a weighted graph, we need to store vertex
    // and weight pair for every edge
    list< pair<int, int> > *adj;

public:
    Graph(int V); // Constructor

    // function to add an edge to graph
    void addEdge(int u, int v, int w);
```

```
// prints shortest path from s
int shortestPath(int s, int d);
};

// Allocates memory for adjacency list
Graph::Graph(int V)
{
    this->V = V;
    adj = new list<iPair> [V];
}

void Graph::addEdge(int u, int v, int w)
{
    adj[u].push_back(make_pair(v, w));
    adj[v].push_back(make_pair(u, w));
}

// Prints shortest paths from src to all other vertices
int Graph::shortestPath(int src, int des)
{
    // Create a priority queue to store vertices that
    // are being preprocessed. This is weird syntax in C++.
    // Refer below link for details of this syntax
    // http://geeksquiz.com/implement-min-heap-using-stl/
    priority_queue< iPair, vector <iPair> , greater<iPair> > pq;

    // Create a vector for distances and initialize all
    // distances as infinite (INF)
    vector<int> dist(V, INF);

    // Insert source itself in priority queue and initialize
    // its distance as 0.
    pq.push(make_pair(0, src));
    dist[src] = 0;

    /* Looping till priority queue becomes empty (or all
    distances are not finalized) */
    while (!pq.empty())
    {
        // The first vertex in pair is the minimum distance
        // vertex, extract it from priority queue.
        // vertex label is stored in second of pair (it
        // has to be done this way to keep the vertices
        // sorted distance (distance must be first item
        // in pair)
        int u = pq.top().second;
        pq.pop();

        // 'i' is used to get all adjacent vertices of a vertex
        list< pair<int, int> >::iterator i;
```

```
    for (i = adj[u].begin(); i != adj[u].end(); ++i)
    {
        // Get vertex label and weight of current adjacent
        // of u.
        int v = (*i).first;
        int weight = (*i).second;

        // If there is shorted path to v through u.
        if (dist[v] > dist[u] + weight)
        {
            // Updating distance of v
            dist[v] = dist[u] + weight;
            pq.push(make_pair(dist[v], v));
        }
    }
}

// Print shortest distances stored in dist[]
//printf("Vertex Distance from Source\n");
//for (int i = 0; i < V; ++i)
//    printf("%d \t\t %d\n", i, dist[i]);
return dist[des];
}

// Driver program to test methods of graph class
int main()
{
    // create the graph given in above figure

    int N;
    int tmp;
    int src, des;
    int counter = 0;
    while(scanf("%d", &N) != EOF)
    {
        counter += 1;
        Graph g(N);
        for(int i=0; i < N; i++)
            for(int j=0; j < N; j++)
            {
                scanf("%d", &tmp);
                if (tmp != -1)
                {
                    g.addEdge(i, j, tmp);
                    g.addEdge(j, i, tmp);
                }
            }

        scanf("%d %d", &src, &des);
```

```
    printf("Case %d\n", counter);  
    printf("%d\n", g.shortestPath(des-1, src-1));  
}  
  
    return 0;  
}
```