

数字逻辑Project报告

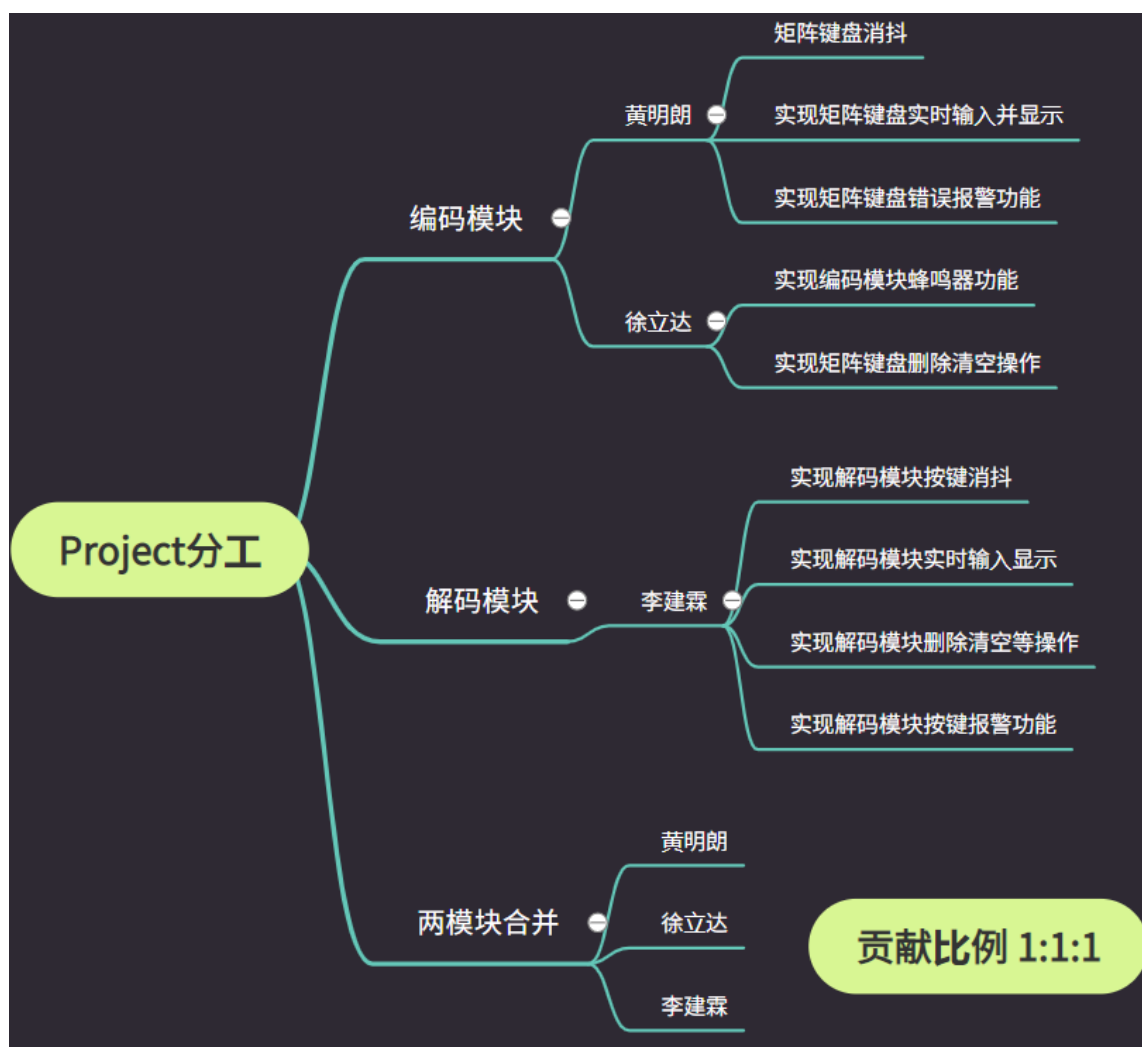
小组成员：李建霖(12012221)、黄明朗(12011828)、徐立达(12010624)

开发计划

- 小组选题

FPGA 摩斯电码

- ▼ 成员分工以及贡献百分比



- ▼ 进度安排以及执行记录

▼ Week 12

- ✓ 讨论确定project选题
- ✓ 制定接下来几周的project执行计划

▼ Week 13

- ✓ 熟悉project要求
- ✓ 设计project大致的状态流程图
- ✓ 进行project大致分工

▼ Week 14

- ✓ 确立顶层模块输入、输出端口
- ✓ 完成相应模块输入输出端口设计
- ✓ 完成相应模块的端口连接

▼ Week 15

- 编码模块部分：
 - ✓ 实现矩阵键盘按键消抖
 - ✓ 实现矩阵键盘的连续输入并连续显示
 - ✓ 实现矩阵键盘的清空、Backspace功能
- 解码模块部分：
 - ✓ 实现解码模块所需按键的消抖
 - ✓ 实现长短码的LED显示

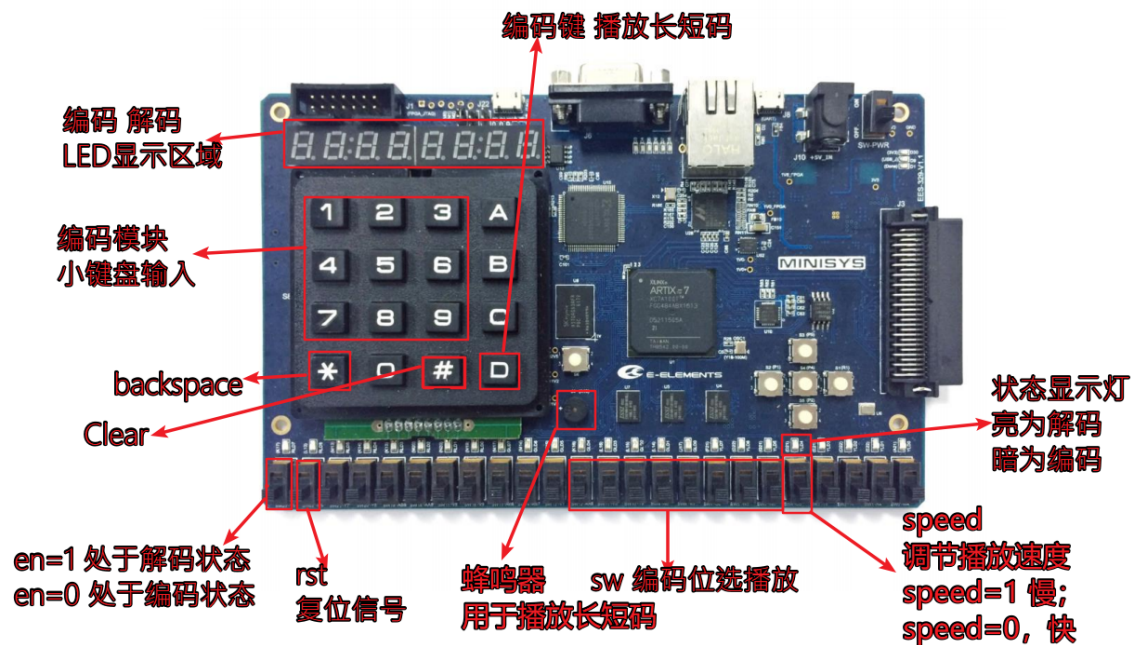
▼ Week 16

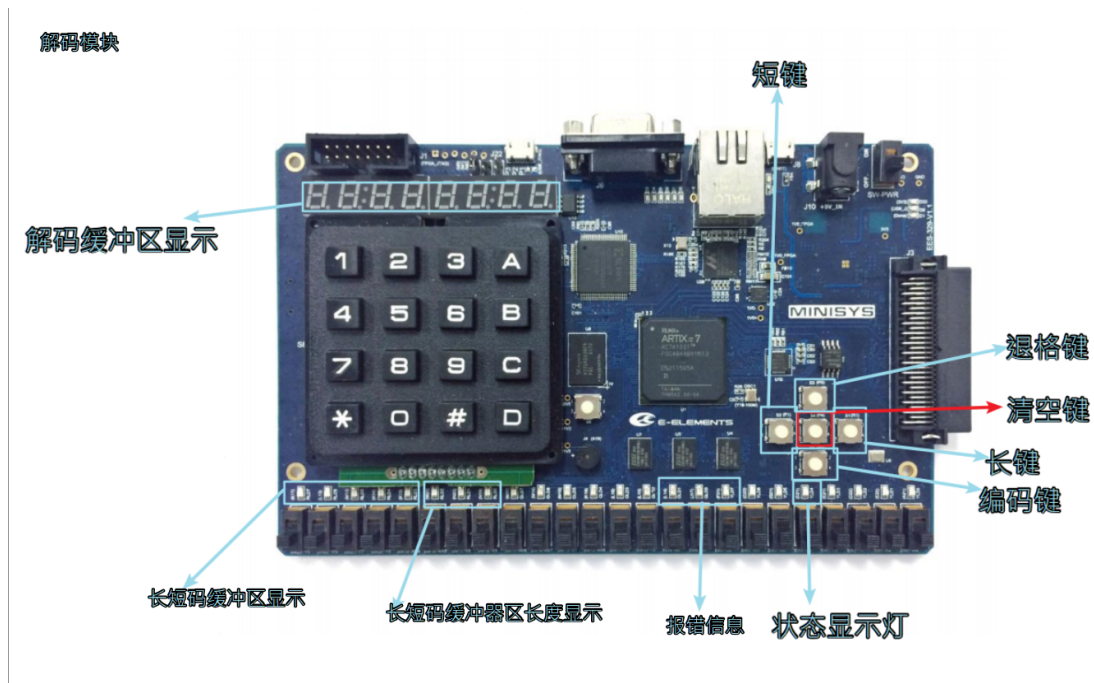
- 编码模块部分：
 - ✓ 实现编码模块蜂鸣器播放功能
 - ✓ 实现编码模块输入溢出的错误报警功能
- 解码模块部分：
 - ✓ 利用按键实现对长短码的删除、清空功能
 - ✓ 实现输入异常，解码异常等报警功能

- 顶层模块部分：
 - ✓ 用状态转换器实现解码、编码状态的切换
 - ✓ 实现编码、解码模块的上板测试
 - ✓ 实现顶层模块的上板测试
- project其他部分
 - ✓ 录制测试视频
 - ✓ 编写Project报告
 - ✓ 绘制测试手册，端口分布图

设计

- 需求分析
 - ▼ 开发板上使用到的输入输出设备



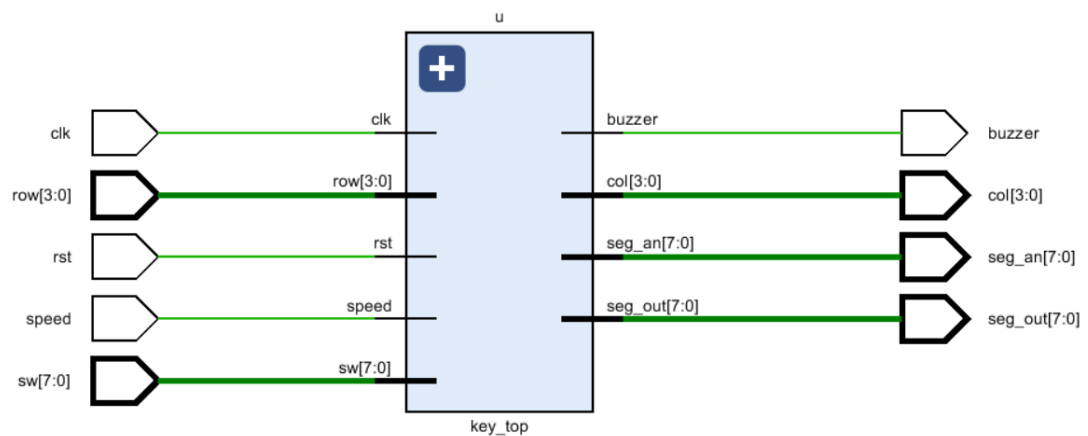


- 系统结构与设计

- ▼ 各模块接口及功能

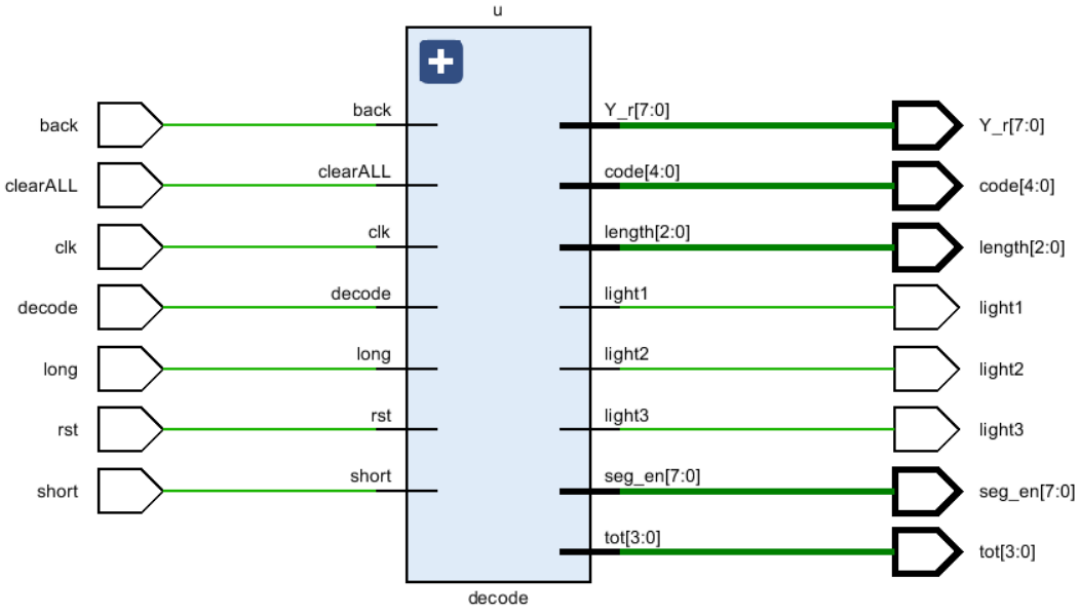
该Project有两个子模块构成

- ▼ 编码模块



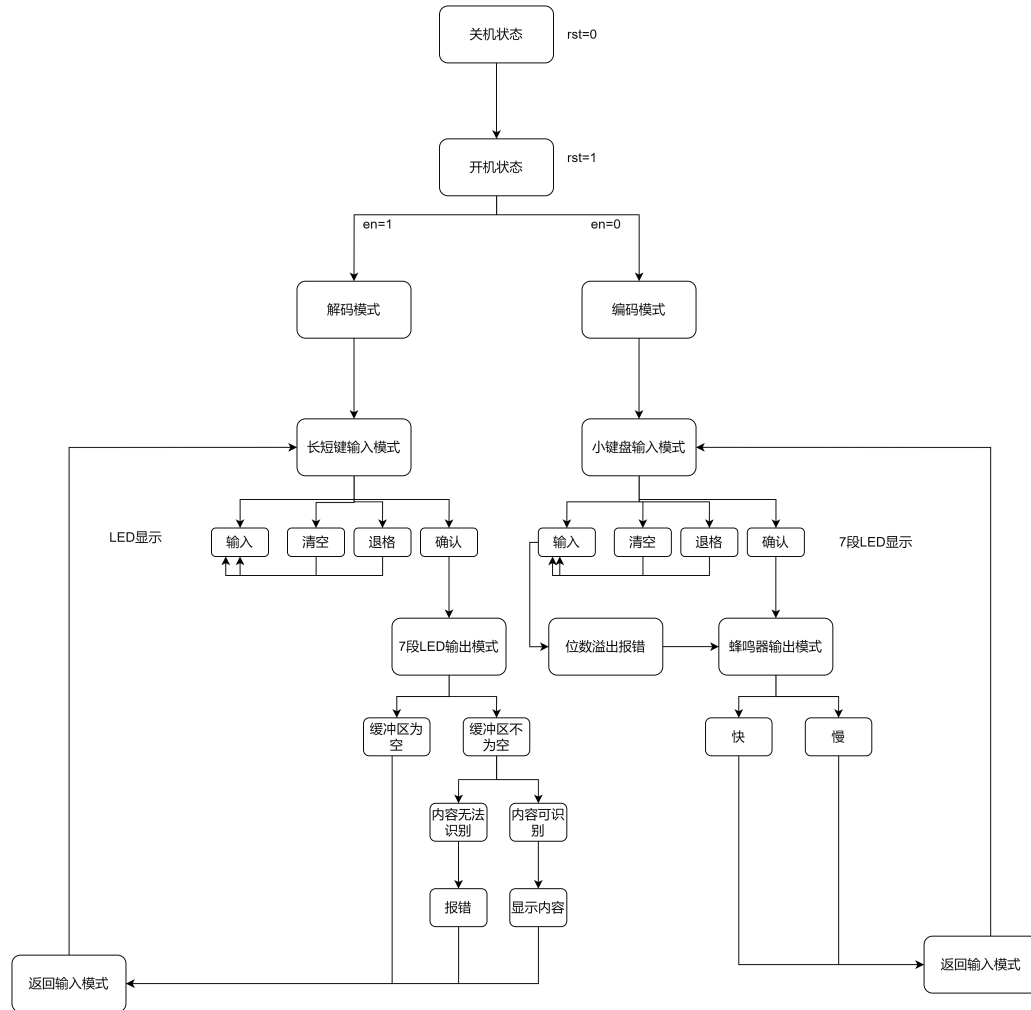
clk—时钟信号	rst—同步复位信号	buzzer—蜂鸣器信号	
col—行信号	row—行信号	seg_ans—数码管使能信号	
speed—速度调节信号	sw—编码播放位选信号	seg_out—数码管信号	

▼ 解码模块



clk—时钟信号	rst—同步复位信号	Y_r—数码管信号	light1-3—三个报错信号灯
clearALL—清空信号	decode—解码确认信号	code—长短码缓冲区显示信号	tot—显示解码总个数
long—长键	short—短键	length—长短码个数信号	seg_en—数码管使能信号

▼ 状态迁移\事务处理流程图



• 详细设计

▼ 编码模块

• 分频部分

分频时钟，将100m时钟分频成1khz，用于矩阵按键和数码管动态显示

```

reg [15:0] cnt; // 分频计数器
reg clk1k_reg;
wire clk1k;
//分频计数器，计数到49999回0
always @ (posedge clk or posedge rst)
  if (rst)
    cnt <= 0;
  else
    if(cnt==49999)
      cnt <= 0;

```

```

else
    cnt <= cnt + 1'b1;
//clk1k,1k时钟, 占空比为50%, 计数到49999翻转, 100m/((49999+1)*2)=1k
always @ (posedge clk or posedge rst)
    if (rst)
        clk1k_reg <= 0;
    else
        if(cnt==49999)
            clk1k_reg <= ~clk1k_reg;

assign clk1k=clk1k_reg;

```

- 对key_pressed_flag延迟一拍操作

```

//将key_pressed_flag延迟一拍, 用于检测上升沿
//形成一个key_pressed_flag_plus_dly1的脉冲信号
always @ (posedge clk1k or posedge rst)
    if (rst)
        begin
            key_pressed_flag_dly1 <= 0;
            key_pressed_flag_dly2 <= 0;
        end
    else
        begin
            key_pressed_flag_dly1 <= key_pressed_flag;
            key_pressed_flag_dly2 <= key_pressed_flag_dly1;
        end
    end

//key_pressed_flag_plus为key_pressed_flag的上升沿,
//即key_pressed_flag=1, key_pressed_flag_dly1=0
assign key_pressed_flag_plus=key_pressed_flag & (~key_pressed_flag_dly1);

//key_pressed_flag_plus_dly1为key_pressed_flag_plus的下一拍,
//即key_pressed_flag_dly1=1, key_pressed_flag_dly2=0
assign key_pressed_flag_plus_dly1
=key_pressed_flag_dly1 & (~key_pressed_flag_dly2);

```

- 蜂鸣器模块

```

//buzzer, 在buzzer_en为1时, 以500hz翻转, 输出蜂鸣器
always @ (posedge clk1k or posedge rst)
    if (rst)
        buzzer <= 0;
    else
        if (buzzer_en)
            buzzer <= ~ buzzer;

```

```
else  
    buzzer <= 0;  
endmodule
```

//然后通过buzzer_en对蜂鸣器进行控制
//倒数buzzer_en_cnt直到0，并对buzzer_en_cnt分范围进行控制
//buzzer_en_cnt,在溢出时，或者按下D时，计数为2000,2s钟，否则每个clk-1，减到0不再减

```
always @ (posedge clk or posedge rst)  
begin  
if (rst)begin  
    buzzer_en_cnt <= 0;  
    //buzzer_en<=0;  
end  
else  
if (key_pressed_flag_plus_dly1)begin  
    if (keyboard_val==4'hD)begin  
        buzzer_en_cnt <= total;  
    end  
    else if (keyboard_val<4'hD && key_in_cnt==8)begin  
        //位数溢出后报警  
        buzzer_en_cnt <= 2000;  
    end  
    else begin  
        buzzer_en_cnt <= buzzer_en_cnt;  
    end  
end  
else if (buzzer_en_cnt!=0)begin  
    buzzer_en_cnt <= buzzer_en_cnt-1;  
end  
  
//调节播放速度  
assign long =(speed)?14'd2000:14'd1000;  
assign short=(speed)?14'd1000:14'd500;  
assign mid=(speed)?14'd1000:14'd500;
```

//对buzzer_en进行分范围控制

```
case(tmp_seg_data)  
5'd0:begin  
    if(buzzer_en_cnt>=total-long)  
        buzzer_en=1'b1;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long -mid)  
        buzzer_en=1'b0;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long)  
        buzzer_en=1'b1;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid)  
        buzzer_en=1'b0;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid-long)  
        buzzer_en=1'b1;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid-long-mid)  
        buzzer_en=1'b0;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid-long-mid-long)  
        buzzer_en=1'b1;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid-long-mid-long-mid)  
        buzzer_en=1'b0;  
    else if(buzzer_en_cnt>=total-long-mid-long-mid-long-mid-long-mid-long)
```



```

        buzzer_en=1'b1;
    else
        buzzer_en=1'b0;
    end

```

- 对按键的次数，即输入位数 进行记录

```

//按键次数，每按键1次0-C加1，按键星号-1，按键#号清0，按键D回0
always @ (posedge clk1k or posedge rst)
    if (rst)
        key_in_cnt <= 0;
    else
        if (key_pressed_flag_plus_dly1)
            if (keyboard_val==4'hF || keyboard_val==4'hD)
                key_in_cnt <= 0;
            else if (keyboard_val==4'hE)//按下删除键
                if (key_in_cnt!=0)
                    key_in_cnt <= key_in_cnt-1;
                else//
                    key_in_cnt <= key_in_cnt;
            else
                if (key_in_cnt!=8)//位数溢出的情况
                    key_in_cnt <= key_in_cnt+1;

```

- 按键检测

```

//逐个对数码管0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7值进行非阻塞赋值
//数码管1值，在每按键1次0-C时显示数码管0值，按键星号显示数码管2值，
//按键#号清0不显示，按键D不变，再次按键0-C时，不显示
always @ (posedge clk1k or posedge rst)
    if (rst)
        seg_data1 <= 5'h1f;
    else
        if (key_pressed_flag_plus_dly1)//检测到有按键按下
            if (keyboard_val==4'hF)
                seg_data1 <= 5'h1f;
            else if (keyboard_val==4'hE)
                seg_data1 <= seg_data2;
            else if (keyboard_val==4'hD)
                seg_data1 <= seg_data1;
            else
                if (key_in_cnt==0)
                    seg_data1 <= 5'h1f;
                else if (key_in_cnt!=8)
                    seg_data1 <= seg_data0;

```

▼ 解码模块

- 代码核心骨干

```

77  if(fdecode == 1'b1)begin
78      tot <= tot + 1'b1;
79      case(tot)...
99      code <= 5'b0;
100     th <= 3'b0;
101     length <= 3'b0;
102     light2 <= 1'b0;
103 end
104 else if(fshort == 1'b1)begin
105     case(length)...
187     th <= th + 1'b1;
188     length <= length + 1'b1;
189 end
190 else if(flong == 1'b1)begin
191     case(length) ...
265     code[th] <= 1'b1;
266     th <= th + 1'b1;
267     length <= length + 1'b1;
268 end

269 else if (fclear == 1'b1)begin
270     length <= 3'b0;
271     code <= 5'b0;
272     tot <= 4'b0;
273     th <= 3'b0;
274     totout <= 64'b0;
275     out <= 8'b0;
276     light1 <= 1'b0;
277     light2 <= 1'b0;
278     light3 <= 1'b0;
279 end
280 else if(fback == 1'b1)begin
281     if(th != 0)begin
282         light1 <= 1'b0;
283         case(length)...
394         code[th - 1'b1] <= 1'b0;
395         th <= th - 1'b1;
396         length <= length - 1'b1;
397     end
398     else begin
399         light1 <= 1'b1;
400     end
401 end
402 end
403 end

```

```

always @(posedge clk, posedge rst)
begin
if(en == 1'b1) begin //当en信号为高电平时进入解码模块
    if(rst)begin //初始化
        tot <= 4'b0;//解码总个数
        code <= 5'b0;//长短码缓冲区
        th <= 3'b0;//警报显示灯
        length <= 3'b0;//长短码缓冲区长度显示
        totout <= 64'b0;//数码管内容存储
    end
    else if(fdecode == 1'b1)begin
        //当decode按键按下，decode信号为高电平时进行解码
        tot <= tot + 1'b1; //一共解了多少个码
        case(tot) //根据当前的解码个数将输出信号赋给totout信号的对应位数
            //0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8
            8:light3 <= 1'b1; //已经超出8位解码，长度超限报错
        endcase
        code <= 5'b0;
        th <= 3'b0;
        length <= 3'b0;
    end
end
end

```

```

        light2 <= 1'b0;
    end
    else if(fshort == 1'b1)begin // 当短键按下时更新长短码缓冲区code值
        case(length) // 根据当前长短码输入的长度对输出信号进行更新
            3'b000: out<=8'b0000_0110;//e
            3'b001:
                case(code[0])1'b0//i, 1'b1//n
            3'b010:
                case(code[1:0]) 2'b10//r, 2'b00//s, 2'b11//g, 2'b01//d
            3'b011:
                case(code[2:0])
                    //分别给out赋值b,z,c,l,h,f,p的摩斯电码数码管内容
                    //省略多个具体case.....
                    default: begin //无法解码时为空白输出
                        out<=8'b1111_1111;
                        light2 <= 1'b1;//无法解码时报错
                    end
                endcase
            endcase
        end
        3'b100
        case(code[3:0])
            //分别给out赋值8,6,5,7,9的摩斯电码数码管内容
            //省略多个具体case.....
            default:
                out<=8'b1111_1111;//无法解码时为空白输出
                light2 <= 1'b1;//无法解码时报错
            endcase
        default : out <= 8'b11111111;//无
    endcase
    th <= th + 1'b1;
    length <= length + 1'b1;
end
else if(flong == 1'b1)begin // 当长键按下时更新长短码缓冲区code值
    //对length进行分case说明, 形式同short
    //分别给out赋值a,m,w,u,o,k,x,q,y,v,j1,1,3,4,0的摩斯电码数码管内容
    //省略多个具体case.....
    case(length) // 根据当前长短码输入的长度对输出信号进行更新
        //具体case: 3'b000, 3'b001, 3'b010, 3'b011, 3'b100
        default : out <= 8'b11111111;//无
    endcase
    code[th] <= 1'b1;
    th <= th + 1'b1;
    length <= length + 1'b1;
end
else if (fclear == 1'b1)//当clear按键按下时重置所有变量
    length <= 3'b0; code <= 5'b0; tot <= 4'b0; th <= 3'b0;
    totout <= 64'b0; out <= 8'b0; light1 <= 1'b0;
    light2 <= 1'b0; light3 <= 1'b0;

else if(fback == 1'b1)begin //当back按键按下时清除长短码缓冲区最后一位
    if(th != 0)begin
        light1 <= 1'b0;
        case(length)
            3'b001:begin

```

```

        out <= 8'b11111111;
    end
    3'b010:
        case(code[0]) 1'b0//e 1'b1//t endcase
    3'b011:begin
        case(code[1:0]) 2'b00//i 2'b01//n 2'b10//a 2'b11//m
        end
    3'b100:begin
        case(code[2:0])//省略部分代码，只显示大概框架
            3'b000//s ,3'b001//d ,3'b010//r ,3'b011//g
            3'b100//u, 3'b101//k, 3'b110//w, 3'b111//o
            default
                out <= 8'b11111111;//无法解码时为空白输出
                light2 <= 1'b1;//无法解码时报错
            endcase
        end
    3'b110:begin
        case(code[3:0])4'b0000//h, 4'b0001//b, 4'b0010//l,
            4'b0011//z, 4'b0100//f, 4'b0101//c, 4'b0110//p,
            4'b1000//v,, 4'b1001//x, 4'b1011//q, 4'b1101//y,
            4'b1110//j
            default :
                out<= 8'b1111_1111;//无法解码时为空白输出
                light2 <= 1'b1;//无法解码时报错
            endcase
        end
    endcase
    code[th - 1'b1] <= 1'b0;
    th <= th - 1'b1;
    length <= length - 1'b1;
end
else light1 <= 1'b1; //长度为0无法继续退格报错
end
end
end
end

```

▼ 扫描显示模块

```

always @( scan_cnt)
begin
    case ( scan_cnt )
        4'b0001 : seg_en = 8'b1111_1110;
        4'b0010 : seg_en = 8'b1111_1101;
        4'b0011 : seg_en = 8'b1111_1011;
        4'b0100 : seg_en = 8'b1111_0111;
        4'b0101 : seg_en = 8'b1110_1111;
        4'b0110 : seg_en = 8'b1101_1111;
        4'b0111 : seg_en = 8'b1011_1111;
        4'b1000 : seg_en = 8'b0111_1111;
        default : seg_en = 8'b1111_1111;
    endcase
end

```

```

        endcase
    end

    always @ (scan_cnt )
    begin
        case (scan_cnt)
            1: Y_r = totout[7:0];
            2: Y_r = totout[15:8];
            3: Y_r = totout[23:16];
            4: Y_r = totout[31:24];
            5: Y_r = totout[39:32];
            6: Y_r = totout[47:40];
            7: Y_r = totout[55:48];
            8: Y_r = totout[63:56];
            default: Y_r = 8'b11111111;
        endcase
    end

```

板上测试

见视频

总结及优化

- 问题及解决方案

- ▼ 矩阵键盘消抖

利用分频信号+计数器延迟10ms进行消抖

利用key_filter_cnt计数器对每次按键进行10ms延迟操作、同时对得到周期以1000000ns一周期的clk1k周期信号

```

//key_filter_cnt,按键防抖计数器
reg [3:0] key_filter_cnt;
always @ (posedge clk1k or posedge rst)
    if (rst)
        key_filter_cnt <= 0;
    else
        case (next_state)
            NO_KEY_PRESSED :// key_filter_cnt=0
                key_filter_cnt <= 0;
            SCAN_COL0 : // 如果按键是col0的,则防抖时间+1,否则回0
                if(row != 4'hF)

```

```

        key_filter_cnt <= key_filter_cnt+1;
    else
        key_filter_cnt <= 0;
        SCAN_COL1 :// 如果按键是col1的,则防抖时间+1,否则回0
            if(row != 4'hF)
                key_filter_cnt <= key_filter_cnt+1;
    else
        key_filter_cnt <= 0;
        SCAN_COL2 : // 如果按键是col2的,则防抖时间+1,否则回0
            if(row != 4'hF)
                key_filter_cnt <= key_filter_cnt+1;
    else
        key_filter_cnt <= 0;
        SCAN_COL3 :// 如果按键是col3的,则防抖时间+1,否则回0
            if(row != 4'hF)
                key_filter_cnt <= key_filter_cnt+1;
    else
        key_filter_cnt <= 0;
        KEY_PRESSED :// key_filter_cnt=0
        key_filter_cnt <= 0;
    endcase

```

- 列扫描+key_filter_cnt延迟消抖

```

//key_filter_cnt计数到9,信号生效
always @ (*)
case (current_state)
    NO_KEY_PRESSED :// 初始态,所有列选置0,等待按键按下后,先进入col0
        if (row != 4'hF)
            next_state = SCAN_COL0;
        else
            next_state = NO_KEY_PRESSED;
    SCAN_COL0 :
        // 如果按键在col0,则进行防抖10ms,成功进入KEY_PRESSED,否则进入col1
        if (row != 4'hF)
            if (key_filter_cnt==9)
                next_state = KEY_PRESSED;
            else
                next_state = SCAN_COL0;
            else
                next_state = SCAN_COL1;
    SCAN_COL1 :
        // 如果按键在col1,则进行防抖10ms,成功进入KEY_PRESSED,否则进入col2
        if (row != 4'hF)
            if (key_filter_cnt==9)
                next_state = KEY_PRESSED;
            else
                next_state = SCAN_COL1;
            else
                next_state = SCAN_COL2;
    SCAN_COL2 :

```

```

// 如果按键在col2, 则进行防抖10ms, 成功进入KEY_PRESSED, 否则进入col3
    if (row != 4'hF)
    if (key_filter_cnt==9)
        next_state = KEY_PRESSED;
    else
        next_state = SCAN_COL2;
    else
        next_state = SCAN_COL3;
SCAN_COL3 :
// 如果按键在col3, 则进行防抖10ms, 成功进入KEY_PRESSED, 否则进入NO_KEY_PRESSED
    if (row != 4'hF)
    if (key_filter_cnt==9)
        next_state = KEY_PRESSED;
    else
        next_state = SCAN_COL3;
    else
        next_state = NO_KEY_PRESSED;
KEY_PRESSED : // 按键全为f后, 代表按键松开, 进入NO_KEY_PRESSED
    if (row != 4'hF)
        next_state = KEY_PRESSED;
    else
        next_state = NO_KEY_PRESSED;
default : next_state = NO_KEY_PRESSED;
endcase

```

▼ 解码模块按键消抖

设计一个key_filter模块对按键反应, 产生一个分频周期的脉冲信号, 计数达到20ms, 进行消抖

```

//***** Main Code *****//
//cnt_20ms:如果时钟的上升沿检测到外部按键输入的值为低电平时, 计数器开始计数
always@(posedge sys_clk or posedge sys_rst_n)begin
    if(sys_rst_n == 1'b1)
        cnt_20ms <= 20'b0;
    else if(key_in == 1'b1)
        cnt_20ms <= 20'b0;
    else if(cnt_20ms == CNT_MAX && key_in == 1'b0)
        cnt_20ms <= cnt_20ms;
    else
        cnt_20ms <= cnt_20ms + 1'b1;
end
//key_flag:当计数满20ms后产生按键有效标志位
//且key_flag在999_999时拉高, 维持一个时钟的高电平
always@(posedge sys_clk or posedge sys_rst_n)begin
    if(sys_rst_n == 1'b1)
        key_flag <= 1'b0;
    else if(cnt_20ms == CNT_MAX - 1'b1)
        key_flag <= 1'b1;
    else

```

```
key_flag <= 1'b0;  
end
```

▼ 合并模块时出现multi-driver问题

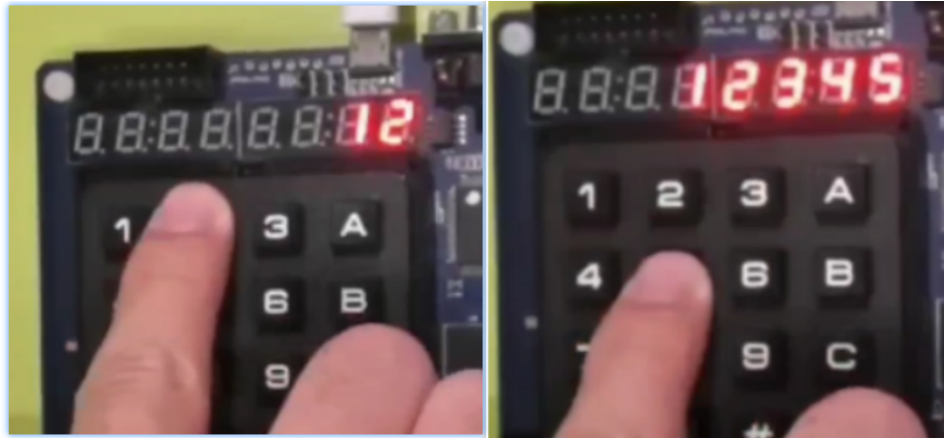
将两个模块合并在一个文件中，将所涉及的信号合并在一个always语句块

▼ 解码模块非阻塞赋值同时进行与其他操作的冲突

改变判断条件，以顺利执行

• 系统特色

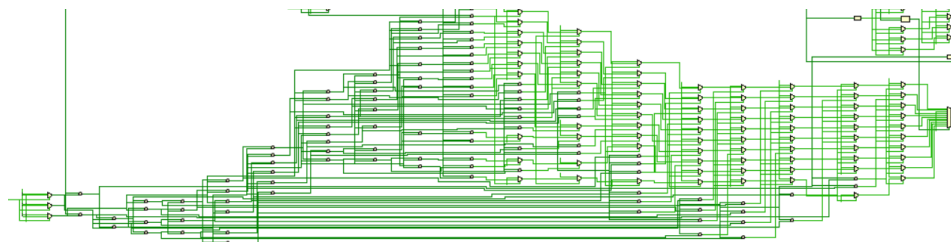
▼ 矩阵键盘输入显示为逐个移位，滑动显示



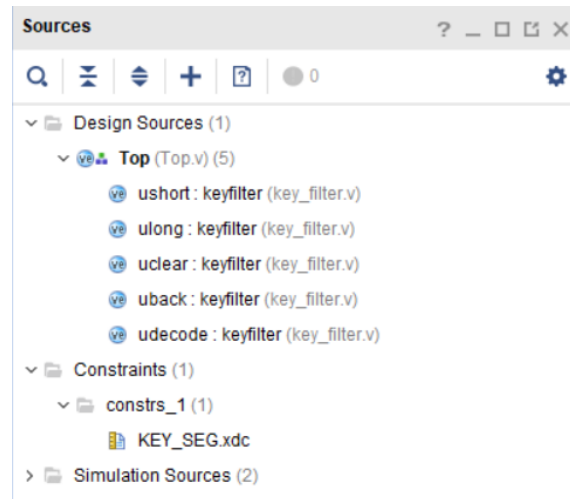
▼ 实现了编码、解码模块各类操作，如退格、删除、清空、错误报警等功能

• 优化方向

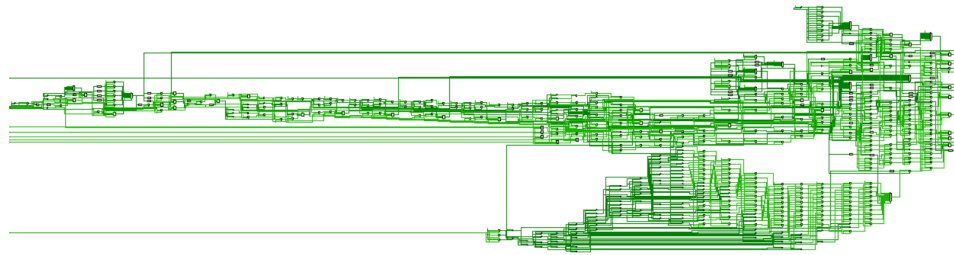
▼ 蜂鸣器部分使用了较多的if-else语句，可以简化写法，使电路情况较为冗余复杂



▼ 所有代码合并在一个文件中，代码模块结构不够清晰直观



RTL分析 (Top.v设计文件)



▼ 端口绑定比较随意，可以再整理一下