

#### Universidade do Minho

# Computação Gráfica

# Relatório Projeto Prático - Parte I

# Mestrado Integrado em Engenharia Informática Ano Letivo 2016/2017

**Docente:** António José Borba Ramires Fernandes

#### **Elementos do Grupo:**

Daniel Teixeira Militão - A74557

Hugo Alves Carvalho - A74219

João Ismael Barros Dos Reis - A75372

Luís Miguel Da Cunha Lima - A74260

# Índice

Índice .		2
1. Int	rodução	3
2. Ge	nerator	4
2.1.	Considerações sobre os ficheiros criados	4
2.2.	Plane	4
2.3.	Box	5
2.4.	Cone	7
2.5.	Sphere	9
2.6.	Cylinder	12
2.7.	Pyramid	13
3. Engine		15
3.1.	Leitura do Ficheiro XML	15
3.2.	Representação da figura	16
3.3.	Debug	17

# 1. Introdução

O presente relatório descreve a primeira etapa do projeto prático da unidade curricular de Computação Gráfica. Nesta fase, foi solicitada a realização de duas aplicações: *generator* e *engine*.

Através de uma *graphical primitive* e as suas características (por exemplo, o lado de um plano), o *generator* é capaz de gerar um ficheiro contendo os vértices necessários para formar a figura pretendida.

O *engine* é responsável por ler um ficheiro XML (que contém uma referência para ficheiros gerados pelo *generator*) e desenhar esses modelos no ecrã.

Neste relatório vamos explicar, através de equações, figuras e algoritmos em pseudocódigo, o nosso raciocínio para a realização das duas aplicações mencionadas.

## 2. Generator

### 2.1. Considerações sobre os ficheiros criados

Cada função recebe como parâmetro uma *string* com o nome pretendido para o ficheiro que guarda os pontos que constituem os triângulos necessários para cada figura.

Deste modo, a primeira linha de cada um desses ficheiros contém o número total de triângulos que formam a figura pretendida. Para além disso, cada uma das restantes linhas corresponde a um ponto (com as três coordenadas X, Y e Z). Uma vez que um triângulo é constituído por três pontos, a partir da segunda linha do ficheiro de texto, cada conjunto de três pontos corresponde a um triângulo.

#### 2.2. Plane

A função *makePlane* recebe como parâmetros um *float* que representa a largura de cada lado do plano (*width*).

Com base no comprimento do lado, são gerados os quatro pontos que formam os vértices do quadrado. Com estes quatros pontos é possível construir os dois triângulos que constituem o quadrado através do seguinte algoritmo:

```
1. Colocar na variável side o valor de width/2
```

```
2. Criar o primeiro triângulo com os pontos:
```

```
P1-> (side, 0, -side)
P2-> (-side, 0, -side)
P3-> (-side, 0, side)
```

3. Criar o segundo triângulo com os pontos:

```
P1 -> (side, 0, -side)
P3 -> (-side, 0, side)
P4 -> (side, 0, side)
```

4. Fim do algoritmo

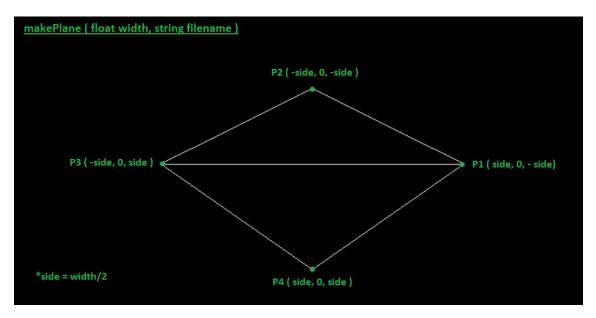


Figura 1 – Vértices do plano

#### 2.3. Box

A função *makeBox* recebe como parâmetros três *floats* que representam as dimensões da caixa segundo os eixos X, Y e Z, um inteiro que representa o número de divisões que cada fase tem.

Uma vez que o número de pontos a gerar depende do número de divisões, foi necessário desenvolver um algoritmo que fosse válido para qualquer valor.

```
1. Colocar na variável py o valor de y/2
      1.1. Se py é igual a -y/2, saltar para o passo 4
2. Colocar na variável px o valor de -x/2
      2.1. Se px é igual a x/2, saltar para o passo 3
      2.2. Criar o primeiro triângulo com os pontos:
            P1 -> (px, py, z/2)
            P2 -> (px, py - (y/numberOfDivisions), z/2)
            P3 -> (px + (x/numberOfDivisions), py, z/2)
      2.3. Criar o segundo triângulo com os pontos:
            P2 -> (px, py - (y/numberOfDivisions), z/2)
            P4 -> (px + (x/numberOfDivisions), py - (y/numberOfDivisions), z/2)
            P3 -> (px + (x/numberOfDivisions), py, z/2)
      2.4. px toma o valor de px + (x/numberOfDivisions)
      2.5. voltar a 2.1
3. py toma o valor de py - (y/numberOfDivisions)
4. Fim do algoritmo
```

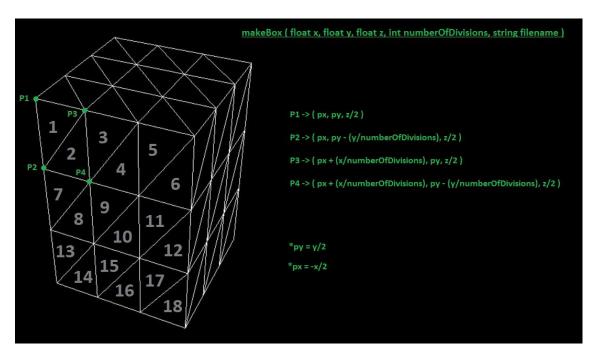


Figura 2 – Vértices da caixa

De modo a explicar o nosso raciocínio no desenvolvimento do algoritmo, podemos verificar na figura 2 a ordem pela qual os triângulos são construídos para a face com o valor de Z fixo e positivo, e com X e Y variáveis.

Para as restantes faces o raciocínio é semelhante, apenas alterando o valor da varíavel fixa e consequentemente, os valores das restantes duas variáveis que vão sendo alteradas ao longo do algoritmo.

#### 2.4. Cone

Para conseguir gerar um cone foi necessário primeiro saber como é que se iriam calcular os diversos pontos do cone. A figura 3 mostra como se calculam pontos da superfície do cone e a figura 4 mostra como é que se calcula o raio e a altura do cone numa determinada *stack*. Com este conhecimento foi-nos possível desenvolver o seguinte algoritmo para cálculo dos vértices.

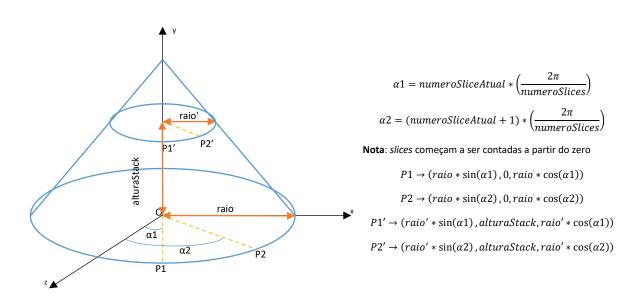


Figura 3 – Como calcular as coordenadas de um ponto na superfície do cone

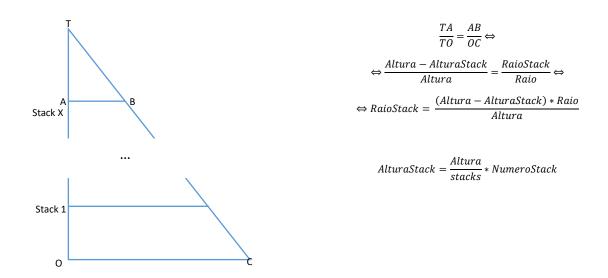


Figura 4 - Como calcular o raio e a altura de uma stack

#### Cálculo dos vértices:

- 1. Iterar sobre o número de slices
  - a. Calcular o ângulo alfa para a slice atual
  - b. Calcular o ângulo alfa para a próxima slice
  - c. Calcular os três pontos do triângulo da base que está entre estas duas slices
  - d. Guardar altura e raio atual para serem usados e substituídos no próximo ciclo
  - e. Iterar sobre o número de *stacks* exceto a última (a ultima *stack* é apenas um triângulo, por isso á calculada de maneira diferente)
    - i. Calcular a altura da stack
    - ii. Calcular o raio da stack
    - iii. Calcular os dois triângulos da *stack* (figura Z)
      - iv. Guardar a altura e raio desta stack
  - f. Calcular o triângulo da ponta do cone (formado pelos dois pontos da stack anterior e a ponta do cone de coordenadas (0, altura, 0))

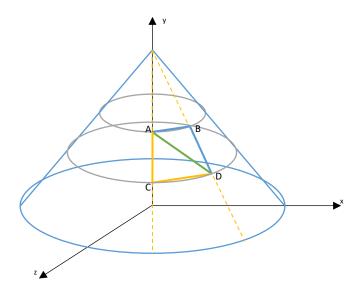


Figura 5 - Triângulos que são calculados em cada iteração do ciclo das stacks ((A,B,C) e (A, B, D))

## 2.5. Sphere

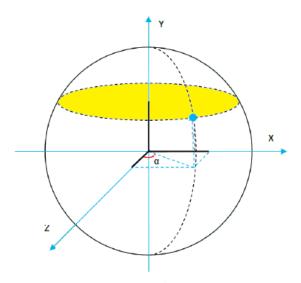


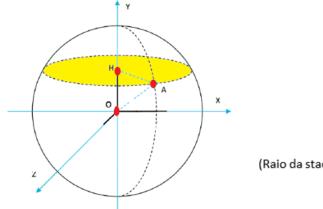
Figura 6 - Gerar Esfera

Com o intuito de gerar os vértices necessários à construção da esfera através do raio, número de *slices* e número de *stacks*, utilizou-se as coordenadas esféricas.

Para esta construção é então necessário um ângulo que varia segundo o eixo Y (representado por  $\alpha$  na figura acima apresentada).

O número de slices é importante no cálculo dos progressivos novos valores de  $\alpha$  nas iterações.

 $\alpha$  = SliceAtual \* ((2 \*  $\pi$ ) /  $n^{o}$  Total de slices);



(Raio da stack em questão)  $\overline{HA} = \operatorname{sqrt}(\overline{OA}^2 - \overline{OH}^2)$ 

Figura 7 – Esfera

É também importante o calcular a altura das várias stacks, bem como o seu raio (ver figura a acima), de modo a que seja possível formar os triângulos que vão compor a esfera. Com base nestes dados são calculados os diversos vértices da esfera:

- x = sin(α) \* raio StackAtual;
- y = altura\_StackAtual;
- z = cos(α) \* raio\_StackAtual;

Seguidamente, resolvemos partir a esfera em três partes: superior, parte do meio e inferior.

Tanto a parte superior como a inferior da esfera são compostas apenas por triângulos, logo foi necessário fazer uma seleção sequencial correta dos vértices. Na figura seguinte apresentamos o que consideramos de parte superior e inferior, bem como a forma correta da escolha dos vértices.

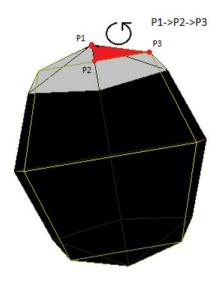


Figura 8 - Parte Superior da Esfera

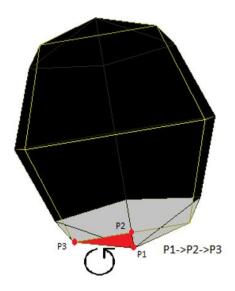


Figura 9 - Parte Inferior da Esfera

Por outro lado, a parte do meio da esfera é formada por quadriláteros, que serão divididos por dois triângulos. O raciocínio é semelhante ao anterior, no entanto são gerados vértices para formar os dois triângulos em cada iteração como podemos ver na figura seguinte.

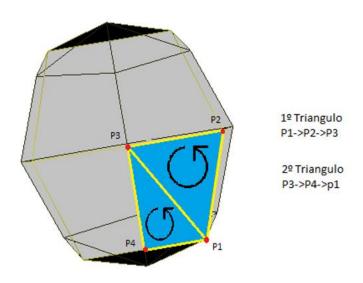


Figura 10 - Parte do Meio da Esfera

De modo a traduzir melhor o nosso raciocínio e facilitar o entendimento do código produzido, apresentamos exemplos dos algoritmos utilizados.

```
// parte superior da esfera
1.Calcular altura e raio da stack atual
2.Colocar na variável "sl" (slice atual) valor 0 e até que "sl" seja menor ou igual que n° total de slices fazer:
        2.1 Criar triangulo com os pontos
        P1 -> (0, raio da esfera, 0)
        P2 -> (sin(α)*raio da esfera, altura da stack, cos(α)*raio da esfera)
        P3 -> (sin(α)*raio da esfera, altura da stack, cos(α)*raio da esfera)
        com α = (sl + 1) * ((2 * pi) / n° total slices);
2.2Incrementar "sl"
```

A parte inferior da esfera segue o mesmo raciocínio do anterior apenas variando no calculo da altura, raio da stack e  $\alpha$ .

```
//parte do meio da esfera superior
```

1.Colocar valor 1 na variável "st" (Stack Atual) e enquanto "st" menor que numero total de stack / 2 fazer:

- 1.1. Calcular altura e raio da Stack Atual
- 1.2. Colocar valor 0 na variável "st" e enquanto esta for menor que numero total de slices fazer:

```
1.2.1. Criar pontos
//triangulo inferior
P1 -> (ponto Atual)
P2 -> (ponto na mesma slice e stack abaixo)
P3 -> (ponto a seguir ao atual e stack abaixo)
// triangulo superior
P3 -> (ponto a seguir ao atual e stack abaixo)
P4 -> (ponto a seguir ao atual)
P1 -> (Ponto atual)
```

A parte do meio da esfera inferior segue o mesmo raciocínio que os exemplos anteriores apenas variando no calculo da altura e raio da stack como o  $\alpha$ .

### 2.6. Cylinder

O algoritmo utilizado para o cilindro é muito semelhante ao do cone. Apenas muda ligeiramente a maneira de calcular as *stacks*, dado que o raio se mantém igual ao da base e a última stack tem dois triângulos como as restantes e não um. No topo do cilindro é repetido o mesmo processo que na base, apenas com o *y* igual à altura.

#### Cálculo dos vértices:

- 1. Iterar sobre o número de slices
  - a. Calcular o ângulo alfa para a slice atual
  - b. Calcular o ângulo alfa para a próxima slice
  - c. Calcular os três pontos do triângulo da base que está entre estas duas slices, tal como foi calculado para o cone (Figura X)
  - d. Guardar a altura atual
  - e. Iterar sobre o número de stacks
    - i. Calcular a altura da stack
    - ii. Calcular os dois triângulos da stack
    - iii. Guardar a altura desta stack
  - f. Calcular os pontos do triângulo do topo do cilindro da mesma forma que se calcula os da base, apenas com y igual à altura

### 2.7. Pyramid

A função *makePyramid* recebe como parâmetros três *floats* que representam o comprimento, altura e largura da pirâmide.

Com base nas dimensões referidas, e uma vez que se trata de uma pirâmide quadrangular, geramos os cinco pontos necessários para formar os seis triângulos que constituem a pirâmide.

```
1. Criar os triângulos para os lados da pirâmide
             1.1. Criar o primeiro triângulo com os pontos:
                    P1-> (0, height, 0)
                    P2-> (-length, 0, width)
                    P3-> (length, 0, width)
             1.2. Criar o segundo triângulo com os pontos:
                    P1 -> (0, height, 0)
                    P3 -> (length, 0, width)
                    P4 -> (length, 0, -width)
             1.3. Criar o terceiro triângulo com os pontos:
                    P1 -> (0, height, 0)
                    P4 -> (length, 0, -width)
                    P5 -> (-length, 0, -width)
             1.4. criar o quarto triângulo com os pontos:
                    P1 -> (0, height, 0)
                    P5 -> (-length, 0, -width)
                    P2 -> (-length, 0, width)
2. Criar os triângulos para a base da pirâmide
             2.1. Criar o quinto triângulo com os pontos:
                    P5 -> (-length, 0, -width)
                    P3 -> (length, 0, width)
                    P2 -> (-length, 0, width)
             2.2. Criar o sexto triângulo com os pontos:
                    P5 -> (-length, 0, -width)
                    P4 -> (length, 0, -width)
                    P3 -> (length, 0, width)
3. Fim do algoritmo
```

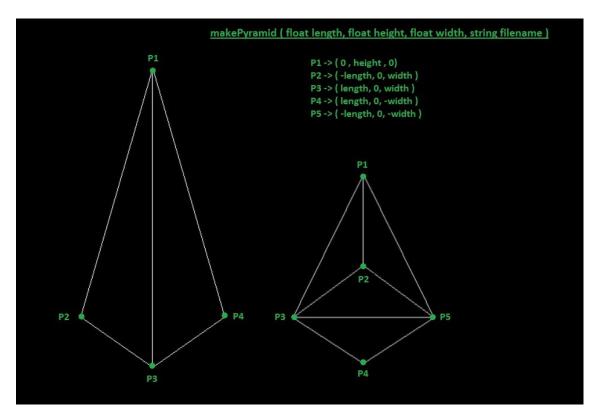


Figura 11 – Vértices da pirâmide

O algoritmo começa por representar os lados da pirâmide, tal como podemos visualizar na primeira imagem da figura 11. Na segunda imagem representada, a pirâmide sofreu uma translação e uma rotação à direita para se poder perceber como estão formados os triângulos que suportam a base da pirâmide.

# 3. Engine

De modo representar as figuras de uma determinada cena, usou-se XML para referenciar os ficheiros ".3d" construídos pelo gerador. Esses ficheiros contêm várias coordenadas que dão resultado a vários triângulos, resultando em figuras.

Figura 12 - Exemplo "scene.xml"

Na aplicação criada, existem duas classes:

```
Coordenate Contêm um float com os pontos x, y e z.
```

Figure

Contêm o número de triângulos e um vetor com várias Coordenate.

Assim como um vetor figure que contêm várias Figure.

#### 3.1. Leitura do Ficheiro XML

Assim como sugerido, usou-se a API do tinyXML2 para fazer parse ao documento XML que contem as figuras.

A função getFigures (), que tem como objetivo ler o ficheiro XML e colocar as coordenadas de todos os pontos em memória, divide-se em duas fases:

#### Leitura do Ficheiro XML:

- Cria vetor onde serão armazenadas as figuras a carregar, vector<string> figuresToLoad;
- 2. Abre ficheiro "scene.xml";
  - a. Se não obtiver sucesso, termina execução.
- 3. Procura primeiro elemento, "scene";

- a. Se não existir, termina execução.
- 4. Itera sobre todas as linhas com elemento "model":
  - a. Cria nova string com atributo "file" (que contém o nome das figuras a carregar);
  - b. Insere string no vetor figures To Load.
- Leitura das coordenadas da figura:
  - 1. Itera sobre o vetor figuresToLoad:
    - a. Cria objeto Figure newFig;
    - b. Abre o ficheiro com o nome da string;
    - c. Lê do ficheiro o número de triângulos e coloca em newFig;
    - d. Enquanto ficheiro não chega ao fim:
      - i. Cria objeto Coordenate newC;
      - ii. Coloca coordenadas x,y e z em newC;
      - iii. Coloca newC em newFig
    - e. Coloca newFig em figures.

No fim desta função obtemos todas as figuras em memória.

### 3.2. Representação da figura

Após todas as figuras estarem em memória, falta agora representa-las.

- Iterar sobre o vetor figures
  - a. Iniciar desenho com glBegin (GL TRIANGLES);
  - b. Iterar sobre o vetor que contem os pontos da figura;
    - i. Representar o ponto com recurso a glVertex3f(it>x, it->y, it->z);
  - c. Terminar desenho com glEnd();

A cada 3 pontos está também configurado para alternar entre duas cores.

## 3.3. Debug

De modo a ajudar no *Debug* das figuras foi programado uma câmara para melhor visualização e deteção de erros. Com recurso às teclas W, A, S e D é possível mover a figura para cima, esquerda, baixo ou direita, respetivamente. É possível ainda girar usando as setas cima, baixo, direita e esquerda.

Finalmente, foi também incluída a possibilidade de ver as figuras por linhas, pontos ou preenchida usando as teclas Z, X e C, respetivamente.