#### Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

# Физико-механический институт Кафедра «Прикладная математика»

# Отчет по лабораторной работе №1 по дисциплине «Интервальный анализ»

Выполнила студентка:

Дикарева Мария Евгеньевна группа: 5030102/00201

Проверил:

к.ф.-м.н., доцент Баженов Александр Николаевич

# Содержание

1	Постановка задачи	2
2	Теория	2
3	Реализация         3.1 Описание алгоритма	3
4	Результат         4.1 Первый случай матрицы радиусов	
	4.2 Второй случай матрицы радиусов	્

#### 1 Постановка задачи

Пусть дана вещественная матрица (1.1)

$$\operatorname{mid} A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \tag{1.1}$$

и неотрицательное число

$$\Delta \in \left[0, \min\{a_{ij}, i, j = \overline{1, 2}\}\right] \tag{1.2}$$

Рассмотрим две матрицы радиусов:

$$\operatorname{rad} A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \ \operatorname{rad} A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \tag{1.3}$$

Построим интервальную матрицу следующего вида

$$A = \begin{pmatrix} [a_{11} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,1)}, \ a_{11} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,1)}] & [a_{12} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,2)}, \ a_{12} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,2)}] \\ [a_{21} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,1)}, \ a_{21} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,1)}] & [a_{22} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,2)}, \ a_{22} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,2)}] \end{pmatrix}$$
(1.4)

 $i = \overline{1,2}$ .

Необходимо найти  $\min\{\Delta | 0 \in \det A\}$ .

В целях конкретизации и возможности проверки решения будем использовать следующую матрицу

$$midA = \begin{pmatrix} 1.05 & 1\\ 0.95 & 1 \end{pmatrix} \tag{1.5}$$

### 2 Теория

Укажем основные арифметические операции для интервалов:

$$[a,b] + [c,d] = [a+c,b+d]$$
 (2.1)

$$[a,b] - [c,d] = [a-d,b-c]$$
(2.2)

$$[a,b] \cdot [c,d] = [\min(ac,ad,bc,bd), \max(ac,ad,bc,bd)]$$

$$(2.3)$$

$$\frac{[a,b]}{[c,d]} = \left[ \min\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right), \max\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right) \right] \tag{2.4}$$

$$mid[a,b] = \frac{1}{2}(a+b)$$
 (2.5)

$$wid[a, b] = (b - a) \tag{2.6}$$

$$rad[a,b] = \frac{1}{2}(b-a)$$
 (2.7)

Пусть  $\operatorname{mid} A = \{a_{ij}\}_{i,j\in\mathbb{N}}$  – точечная вещественная матрица середин,  $\operatorname{rad} A = \{r_{ij}\}_{i,j\in\mathbb{N}}$  – точечная вещественная матрица радиусов. Операцией midrad назовем следующую функцию:

$$\operatorname{midrad}(\operatorname{mid}A, \operatorname{rad}A) = \{ [\operatorname{mid}A_{ij} - \operatorname{rad}A_{ij}], [\operatorname{mid}A_{ij} + \operatorname{rad}A_{ij}] \}_{i \ i \in \mathbb{N}}$$
 (2.8)

Результатом операции является интервальная матрица.

#### 3 Реализация

Для решения данной задачи была написана программа на языке Python. Дополнительно был реализован класс Interval, описывающий интервальную арифметику для удобства написания кода.

#### 3.1 Описание алгоритма

- 1. Проверим вхождение нуля в интервал  $\det A$  при максимально допустимом значении.
- 2. Если  $0 \notin \det A$ , то данная задача не имеет решения. Иначе переходим к шагу 3.
- 3. Если  $\det A$  является симметричным интервалом, то минимальное значение  $\Delta$  равно 0, так как  $0=\mathrm{mid}[a,b].$
- 4. Рассмотрим весь допустимый интервал возможных значений  $\Delta$ . Методом половинного деления будем сужать его до тех пор, пока не достигнем точности  $\varepsilon = 10^{-14}$ .

## 4 Результат

#### 4.1 Первый случай матрицы радиусов

Действуя согласно описанному алгоритму, мы получаем начальное приближение  $\Delta = 0.95$ . Далее применяем операцию midrad к матрицам midA и rad $A_1$ , получаем интервальную матрицу:

$$A_1 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & [0.05, 1.95] \\ [0, 1.9] & [0.05, 1.95] \end{pmatrix}$$

$$\tag{4.1}$$

Проверим вхождение нуля в  $\det A_1$ :

$$\det A_1 = [-3.7, 3.9] \tag{4.2}$$

Отсюда видно, что  $0 \in \det A_1$ , а также  $\operatorname{mid} A_1 \neq 0$ , значит, переходим к пункту 4 описанного алгоритма. В результате получаем  $\min \Delta \approx 0.025$ . В таком случае  $\det A_1 = [2.220 \cdot 10^{-16}, 0.2]$ . Левый конец  $\det A_1$  с точностью до машинного эпсилон равен нулю.

#### 4.2 Второй случай матрицы радиусов

Применим операцию midrad теперь к матрицам  $\operatorname{mid} A$  и  $\operatorname{rad} A_2$  и получим

$$A_2 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & 1\\ [0, 1.9] & 1 \end{pmatrix} \tag{4.3}$$

Проверим вхождение нуля в  $\det A_2$ :

$$\det A_2 = [-1.8, 2] \tag{4.4}$$

Вновь видим, что  $0 \in \det A_2$ , а также  $\min A_2 \neq 0$ , значит, переходим к пункту 4 алгоритма. В результате получаем  $\min \Delta \approx 0.05$ . В таком случае  $\det A_2 = [1.110 \cdot 10^{-16}, \ 0.2]$ . Левый конец  $\det A_2$  с точностью до машинного эпсилон равен нулю.