

# IMU Odo Fusion Projesi - Çalıştırma Kılavuzu

September 5, 2025

## Giriş

Bu belge, **imu\_odo\_fusion** projesinin çalıştırılması, logların incelenmesi ve grafiklerin elde edilmesi için adım adım talimatlar sunmaktadır.

## Gereksinimler

- Python 3.10+
- Bağımlılıklar:

```
1 pip install numpy matplotlib
```

## Sadece Log Kayıtlarını Gözlemlemek

```
1 cd ~/imu_odo_fusion/src/live
2 BUS1553_LOG=1 BUS1553_LOG_LEVEL=DEBUG python3 live_bc_demo.py
```

Sonlandırmak için: **CTRL+Q**

## Hem Grafik Hem Log Kayıtlarını Gözlemlemek

```
1 cd ~/imu_odo_fusion/src/live
2 BUS1553_LOG=1 BUS1553_LOG_LEVEL=DEBUG python3 live_stream.py
```

Çalışırken:

- C tuşu → log kaydeder
- Q tuşu → işlemi sonlandırır

# Kayıtlı Verilerden Grafik İncelemek

```
1 python3 plot_from_csv.py --show
```

## Örnek Çıktılar

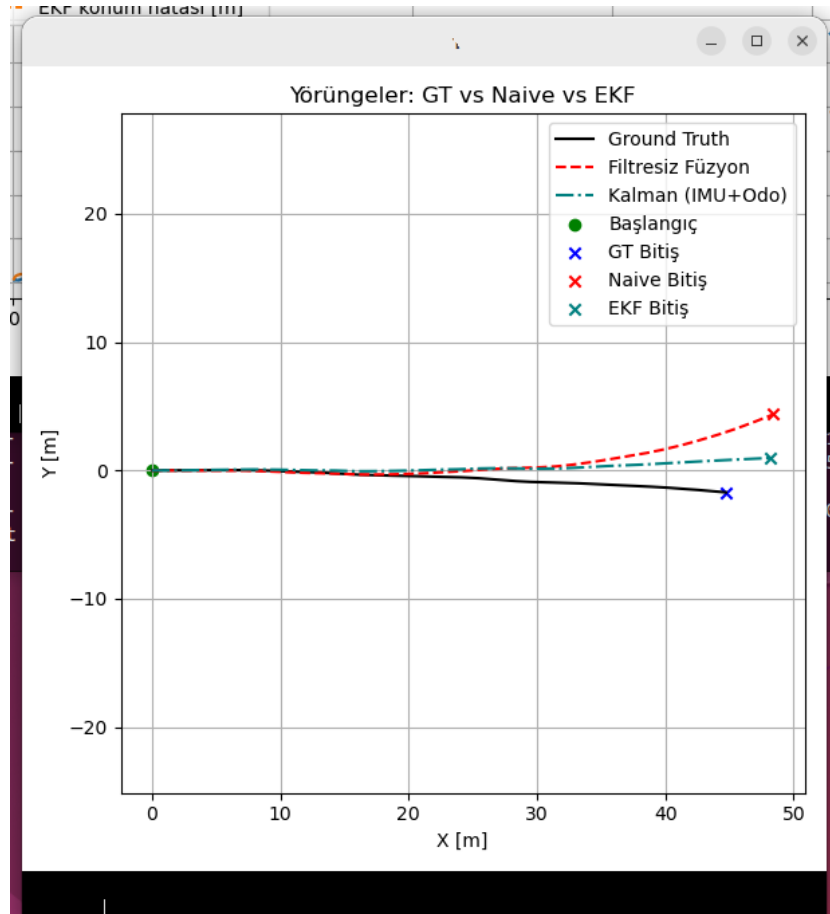


Figure 1: Yörüngeler: Ground Truth, Naive ve EKF Karşılaştırması

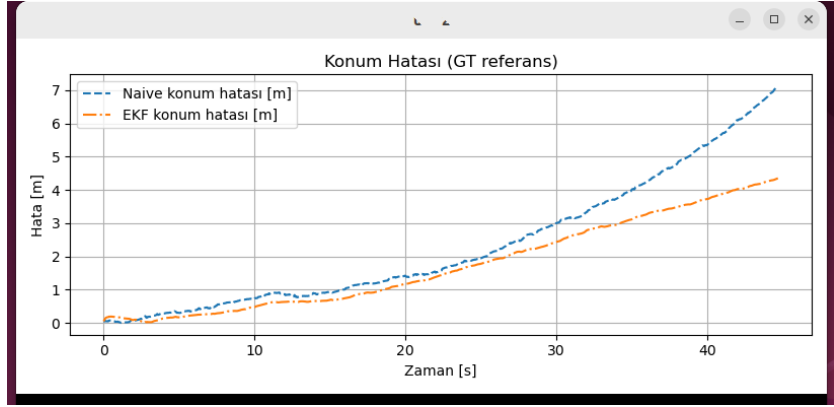


Figure 2: Konum Hatası Karşılaştırması (Naive vs EKF)