

大作业：简易数据存储系统

5140379061

唐宇新

1. 概述

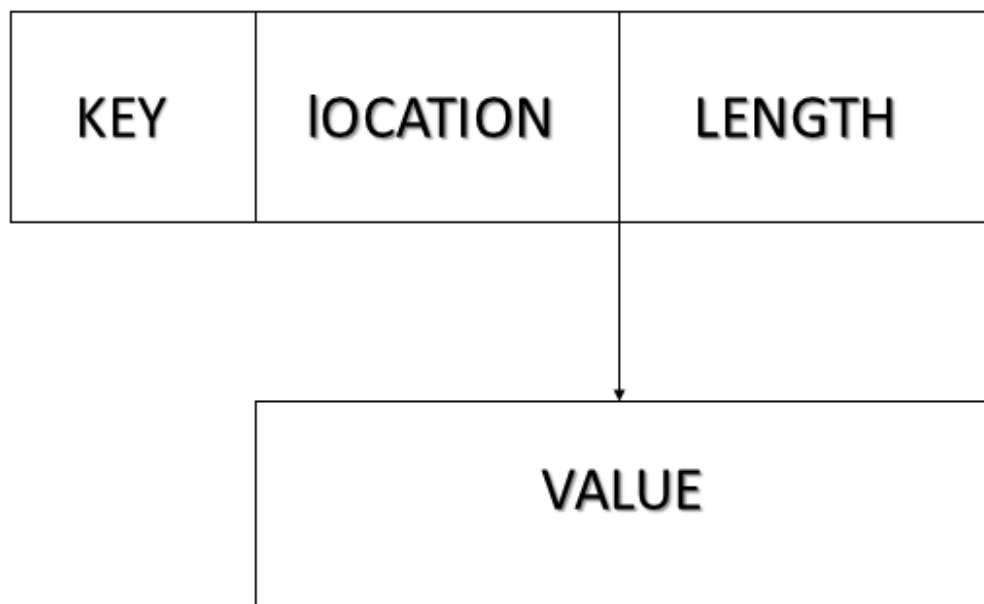
本次大作业我使用的是 B 树来实现数据库的存储和增删改查功能。

我将数据库的部分单独写成类，提供了方便的接口，使得操作磁盘就像操作内存。

最后对数据库的各类功能进行了测试。并且采用对比的方式，在性能的差别上进行了分析。

关键词：组织形式、B 树的实现、测试样例的设计、测试结果的分析、改良意见

2. 组织形式



索引是由 key , location 和 length 三个整数元素组成。

Location 代表着 key 所对应的 value 在数据文件中的起始位置，即 value 的头字符距离文件头部的位置。

Length 代表着 key 所对应的 value 在数据文件中的长度，即 value 所占的长度。

我是将所有的 value 一次性输入到一个 data 文件中，并且根据他索引所附带的 location 和 length 进行定位，然后继而进行操作。

最后将所有的索引组织成 B 树的形式。

而在文件中，数据则是用一种紧密的排列方式组织在一起。

| | | | | |
|-------|-------|-------|-------|-------|
| VALUE | VALUE | VALUE | VALUE | VALUE |
|-------|-------|-------|-------|-------|

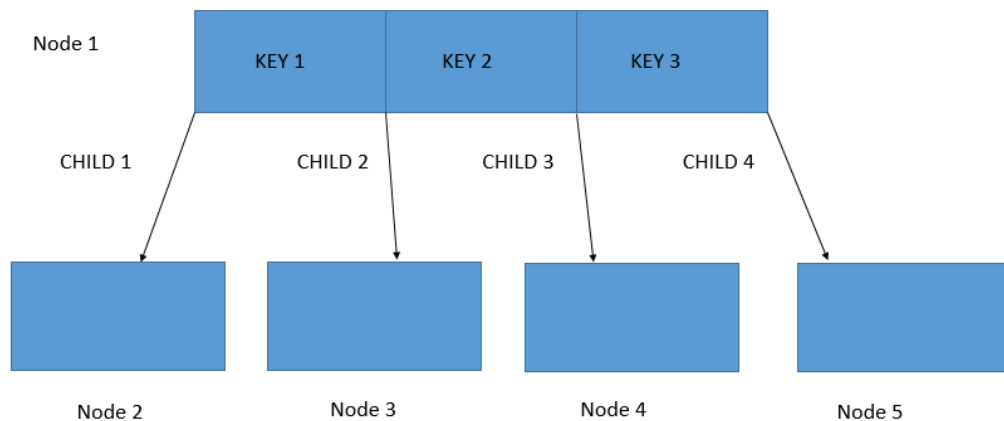
3. B 树实现

我使用的是自定义叉数的 B 树，可以测试不同叉数 B 树的性能情况。

然后结点中所存放的是 $[M-1, 2M-1]$ 个 key 值和 $[M, 2M]$ 个指针。

还有一个判断是否为叶子的 bool 值。

至于 B 树中各类操作的原理，这里不再赘述。



4. 同步性实现

在对硬盘上的数据文件进行修改的时候，尽量采用简洁的方式来实现。

在完成了对 B 树索引的更新之后，立即对硬盘数据进行更新。

插入操作是直接在文件的末端进行写入数据，删除操作是直接将数据替换为空格，查找则是将文件流中的指针直接移到数据所在位置，修改则是通过先删除后插入的方式，对数据进行覆盖和替换。

5. 数据库维护

在同步性模式下，数据库文件可能在大面积删除操作后，会产生较多的空闲空间，所以我使用了一个类似 vector 自动扩展的功能。

也就是说，当空闲空间的大小占总空间的大小超过一定的比例之后，会将原文件中的内容进行整理。

具体来说，B 树维持不变，新开一个 data 文件，在 data 文件中将非空闲数据写入，同时更新 B 树索引所对应的 length 和 location 数据。最后再将原 data 文件删除。

6. 测试设计

一共有 5 个测试。

正确性测试，性能测试(写入测试，查询测试，修改查询测试，删除测试，随机性测试)，打开关闭测试，数据库整理测试以及与 Map 比较测试。

每个测试测试最少 10000 组数据，最大 1000000 数据，并设置了错误抛出机制。

正确性测试就是与 Map 中的存储值进行比较，如果不同，则输出 ERROR，都相同则输出 NO ERROR。

性能写入测试，对下面四个操作的测试(随机性)轮流进行。

```
bool InsertData(key,value)
bool deleteData(key)
bool setData(key,value)
bool getData(key)
```

打开关闭测试，读取索引文件和硬盘数据文件，重新组织成数据库。

数据库整理测试，在空余空间过度后，进行数据库的整理。

(我采用的是将所有数据进行——删除，然后观察数据库整理过程)

Map 比较测试，对比 Map 的查询，插入，删除，修改四大操作，总结数据库的优劣之处。

最后设计了一个用户交互界面。

用来小规模测试。

7. 测试结果

(1) 不同的数据规模 在 Debug 模式和 Release 模式下

| size | Debug(ms) | Release(ms) |
|----------|-----------|-------------|
| 100 | 5 | 1 |
| 1000 | 29 | 3 |
| 10000 | 320 | 16 |
| 100000 | 3055 | 159 |
| 1000000 | 31262 | 1513 |
| 10000000 | 384211 | 15182 |

(2) 在不同数据规模的情况下 相同操作使用的时间差异

| size | getData(ms) | Delete(ms) |
|----------|-------------|------------|
| 100 | 12 | 21 |
| 1000 | 25 | 86 |
| 10000 | 62 | 176 |
| 100000 | 106 | 587 |
| 1000000 | 1076 | 6861 |
| 10000000 | 12184 | 19356 |

(3) M 值改变对相同数据规模操作的影响

| M size | pushData(ms) |
|--------|--------------|
| 8 | 1557 |
| 18 | 1529 |
| 58 | 1547 |
| 108 | 1590 |
| 508 | 1928 |
| 1008 | 2276 |
| 5008 | 4642 |
| 10008 | 7962 |

(4) 存储数据大小的不同

| Data size | <u>pushData(ms)</u> | <u>deleteData(ms)</u> |
|------------|---------------------|-----------------------|
| 0-100 | 1229 | 251 |
| 100-500 | 2142 | 829 |
| 500-1000 | 5995 | 1583 |
| 5000-10000 | 108458 | 19632 |

(5) STL Map 性能比较

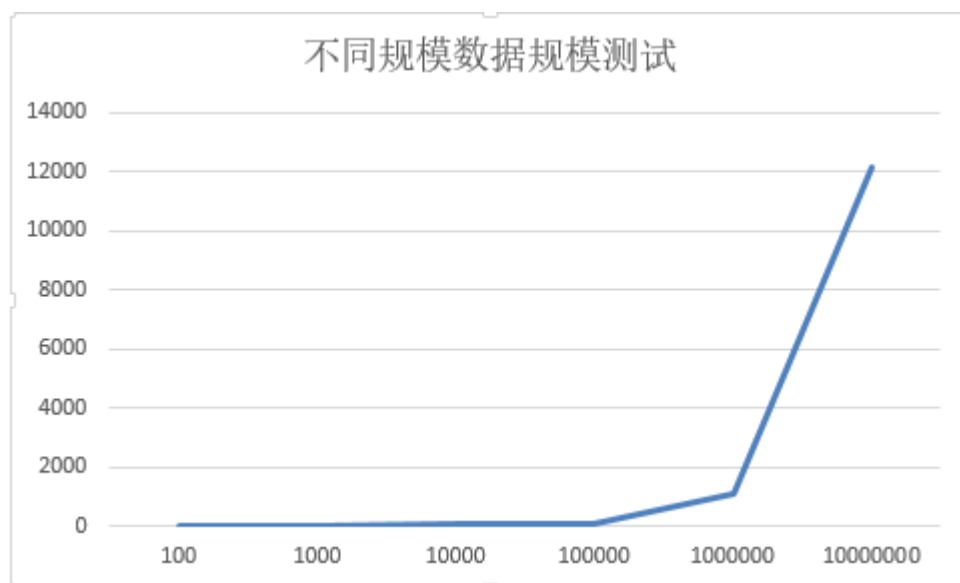
| Data size | Map | <u>DataBase</u> |
|-----------|-------|-----------------|
| 1000 | 3 | 2 |
| 10000 | 5 | 7 |
| 100000 | 18 | 28 |
| 1000000 | 268 | 311 |
| 10000000 | 3978 | 3324 |
| 100000000 | 47978 | 32747 |

8. 结果分析

(1)

横向分析：很显然，debug 和 release 模式下，速度的差异还是挺大的。当输入的数据到 10000000 的时候，速度整整差一个数量级。Release 状态下编译优化了很多不必要的细节。

纵向分析：

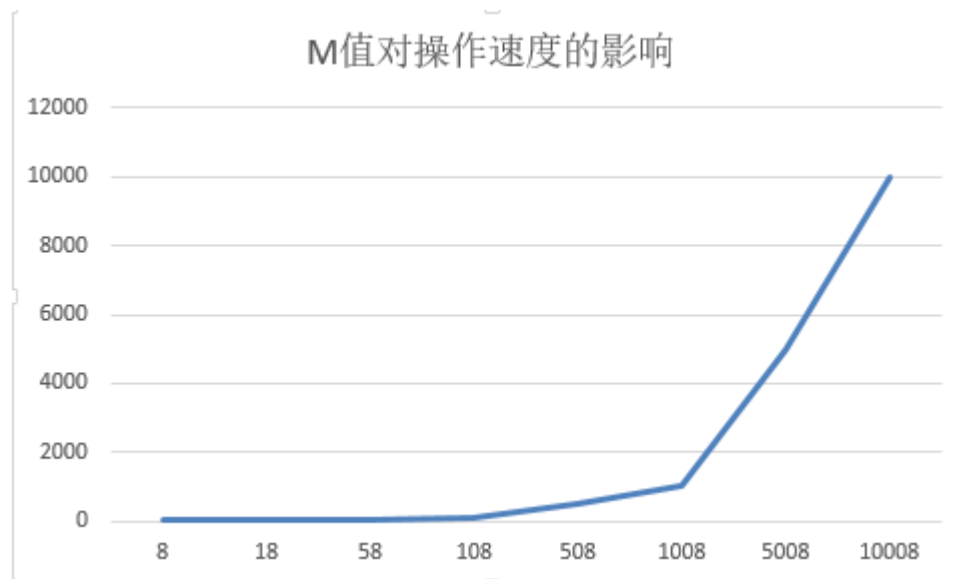


B 树在数据量很大之后，性能严重下降。我觉得从实现上来说，B 树的缺陷应该在于在单个节点中比较的操作，尤其是当数据量非常大了之后，如果数组实现的，可以换成二分查找应该会快很多。

(2) 在渐进的趋势下，getData 操作和 deleteData 操作速度慢的主要原因是 相对比其他数据结构，B 树对硬盘的操作频繁的多，数据量是依次多 10 倍，操作耗时也从一开始的 4,5 倍增长到 10 多倍 增长。

(3) 存储数据大小不同比较

在硬盘每次读写的情况下，数据的大小会很大程度上影响程序的效率。

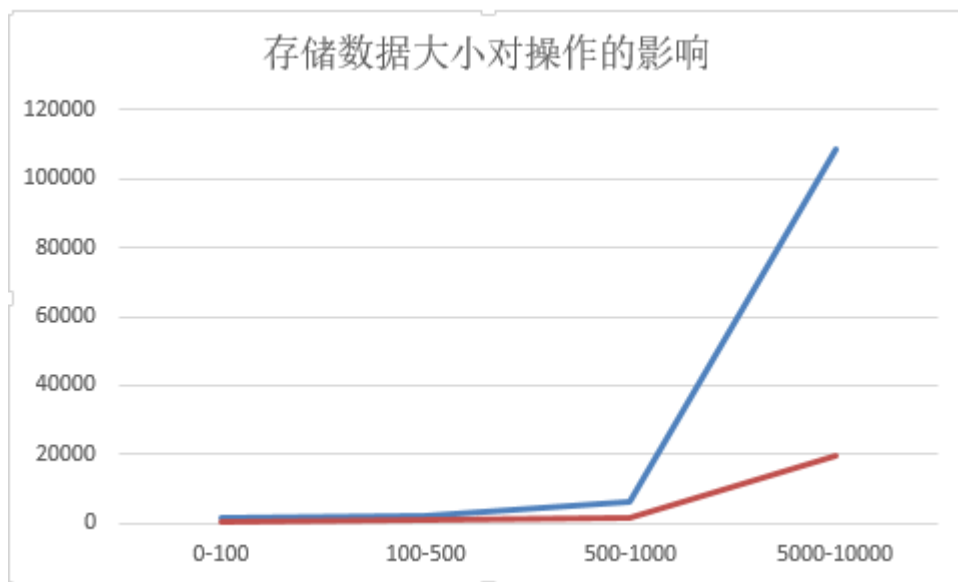


8,18,58,108 等 M 值速度差不多。

而 508 , 1008 , 5008 , 10008 的速度显然慢了很多很多。

推测原因还是节点内部比较查找的次数明显增加，如果用链表实现的，则复杂度无法降下来，如果用数组实现，则可以转换为二分查找。

(4)



蓝色的是插入操作，红色的是删除操作。

明显当数据量超过一定限额后，蓝色速度急剧下降。

主要原因还是和硬盘的读写有关系。一旦出现了大量的读写硬盘的操作，整个

程序的效率便会有极大的下降。

(4) 与 STL MAP 的对比当中，可以很轻易的看出,由红黑树实现的 STL Map 在初始阶段速度很快，但是一旦数据量很大之后就慢了很多。

而 B 树的优点就在于此。当数据量较小时，节点内顺序查找的效率明显很低，一开始会比红黑树慢一些，当大量数据输入时，红黑树的高度过高，导致效率变得很低很低，而 B 树能将高度维持在一个可接受的范围内。

9. 期望与改进

(1) 并没有用 HashMap 将此简易数据库实现一遍,这样更好可以与 B 树相比较，并且能更加深刻地理解，譬如 MySQL 之类的数据库为何不用 HashMap，而用 B 树 B+树实现。

(2) 二分查找可以更快地提高查找的速度。有必要及时将顺序查找换位二分查找。

(3) 有关索引，自己在本次大作业中，索引几乎在很多时间里面，全部组织在内存中，但是在真正的数据库中，索引文件的大小是很难放在内存里的，一般来说，只有 B 树的根节点会长期留在内存中，其他节点都是在硬盘上。这时候需要设计缓存。而对于此次大作业，我觉得关于缓存的设置，需要进一步的完善和修改。